

دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر

استاد درس:

دستورکار آزمایشگاه هوش محاسباتی جلسه ۲ رگرسیون خطی و نزول گرادیان

اهداف این جلسه

شما در این جلسه یاد خواهید گرفت که :

- چگونه stochastic gradient descent و Gradien descent را پیاده سازی کنید
 - چگونه کد های خود را اشکالزدایی کنید.
 - چگونه نتایج را بصورت بصری نمایش دهید.
 - برترىها و كاستىهاى اين الگوريتم ها را متوجه شويد؟
 - اثر داده های پرت را بر روی توابع هزینه ی MSE و MAE بررسی کنید.

در این جلسه از دیتاست height-weight-genders.csv استفاده خواهیم کرد همچنین کدهای نمونه و کمکی برای شما آماده شده است. در طول این جلسه، شما بر روی فایل ex02.ipynb کار خواهید کرد. وظیفه شما نوشتن توابع مورد نیاز در این فایل میباشد. برای کمک به شما دو فایل helpers.py و plots.py در کنار فایل های این جلسه قرار داده شده اند. لطفا قبل از شروع، این فایل ها را مطالعه نمایید.

۱ محاسبه تابع هزینه

در این تمرین، ما تمرکز خود را بر روی رگرسیون خطی ساده خواهیم گذاشت، این رابطه به شکل زیر است:

$$y_n \approx f(x_{n1}) = w_0 + w_1 x_{n1}$$
 (1)

ما از height به عنوان ورودی x_{n1} و از weight به عنوان خروجی y_n استفاده خواهیم کرد. ضرایب w_0 و w_0 به عنوان w_0 به عنوان به مناخته می شوند. ما از یک تابع کمینه مربع خطا (MSE) استفاده خواهیم کرد که به صورت زیر تعریف می شود:

$$\mathcal{L}(w_0, w_1) = \frac{1}{2N} \sum_{n=1}^{N} (y_n - f(x_{n1}))^2 = \frac{1}{2N} \sum_{n=1}^{N} (y_n - w_0 - w_1 x_{n1})^2$$
(Y)

هدف ما پیدا کردن w_0^* و w_1^* ای است که هزینه ما را کمینه کند.

برای شروع، سراغ array data type در کتابخانه NumPy میرویم. تمامی جفت های (y_n, x_{n1}) را در یک بردار و یک ماتریس، مانند زیر، ذخیره سازی کرده ایم:

$$y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_N \end{bmatrix} \qquad \tilde{X} = \begin{bmatrix} 1 & x_{11} \\ 1 & x_{21} \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_{N1} \end{bmatrix} \tag{\ref{Y}}$$

تمرين اول

برای یادگیری ساختار اطلاعات، به سوالات زیر پاسخ دهید:

- هر ستونِ \tilde{X} چه چیزی را نشان می
دهد؟
- هر سطر $ilde{X}$ چه چیزی را نشان میدهد؟
 - چرا مقادیر عددی ۱ در \tilde{X} داریم؟
- اگر وزن و قدِ سه نفر را داشته باشیم، سایز y و \tilde{X} چه میشد؟ عنصرِ \tilde{X}_{32} چه چیزی را نشان میداد؟
- در فایلِ helpers.py یک کد برای فرم دادن به آرایه ها برای y و \tilde{X} آماده شده است. کد را به خوبی مشاهده کرده و مطمئن شوید که نحوه ساخت آنها را متوجه شده اید.

۱. میخواهیم MSE را محاسبه کنیم، اگر بردار e بصورت $w=[w_0,w_1]^{\top}$ ، با پارامتر های $w=[w_0,w_1]^{\top}$ تعریف شود، اثبات کنید که فرمول MSE را میتوان با استفاده از برداری که تعریف کردیم نیز بدست آورد :

$$\mathcal{L} = \dots$$
 (*)

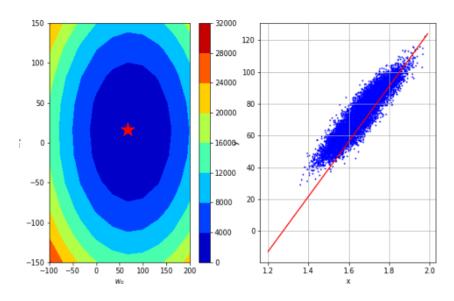
را تکمیل کنید. برای تست می توانید از مقادیر $w = [1,2]^ op$ استفاده کنید. را تکمیل کنید. برای تست می توانید از مقادیر v = [1,2]

Grid Search

حال، ما براي پيادهسازي اولين اگوريتم بهينه سازي خود آماده هستيم.

تمرین دوم

آ. تابع v for-loop به ازای هر بنید. برای این کار شما باید یک grid_search(y,tx,w0,w1) و grid_search(y,tx,w0,w1) هزینه را برای هر مجموعه ی v و v محاسبه کنید. هنگامی که تمامی مقادیر تابع هزینه را در متغیر v داشتید، کد مقدار کمینه ی تقریبی را پیدا خواهد کرد. کد باید مقدار کمینه ی پیدا شده برای تابع هزینه را در کنار مقادیر پیدا شده ی v و v و v چاپ کند. همچنین باید یک contour-plot و نمودار برازش را همانطور که در شکل زیر نشان داده شده است، نشان دهد.



شکل ۱: نمایش مصور نتایج grid search

ب. بنظر شما، آیا این یک تخمین ِخوب است؟ در صورت منفی بودنِ پاسخ، به نظر شما مشکل کار کجاست؟ چرا MSE هموار و نَرم نیست؟ تمرین بالا را با تغییر فاصلهی grid از ۵۰ به ۱۰، تکرار کنید. خروجی را با حالت قبل مقایسه کنید.

ج. به سوال های زیر پاسخ دهید:

- برای رسیدن به یک پاسخ و مدلسازی دقیق، داشتنِ grid دُرُشت ۱ بهتر است یا ریز ۲؟
 - مقادير مختلف فاصلهی grid را امتحان كنيد. چه چيزی مشاهده میكنيد؟
 - افزایش مقادیر متغیر ها، بر سرعت محاسبات چه تاثیری دارد؟

coarse\

Gradient Descent *

در درس، عبارات زیر را در مورد گرادیانِ MSE (بردار مشتقات جزئی) برای رگرسیون خطی بدست آوردیم:

$$\frac{\partial \mathcal{L}(w_0, w_1)}{\partial w_0} = -\frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} (y_n - w_0 - w_1 x_{n1}) = -\frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} e_n$$
 (5)

$$\frac{\partial \mathcal{L}(w_0, w_1)}{\partial w_1} = -\frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (y_n - w_0 - w_1 x_{n1}) x_{n1} = -\frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} e_n x_{n1}$$
 (8)

اگر گرادیان را با $abla \mathcal{L}(w)$ نشان دهیم، میتوانیم عملیات زیر را در فرم برداری، بنویسیم:

$$\nabla \mathcal{L}(\boldsymbol{w}) := \left[\frac{\partial \mathcal{L}(w_0, w_1)}{\partial w_0} \frac{\partial \mathcal{L}(w_0, w_1)}{\partial w_1} \right] = -\frac{1}{N} \left[\begin{array}{c} \sum_{n=1}^{N} e_n \\ \sum_{n=1}^{N} e_n x_{n1} \end{array} \right] = -\frac{1}{N} \tilde{\boldsymbol{X}}^{\top} \boldsymbol{e}$$
 (Y)

تمرين سوم

- آ. حال تابعی را پیاده سازی کنید که مقدار گرادیان ها را حساب کند. تابع و compute_gradient(y, tx, w) را با استفاده از معادلهی شماره Y پیاده سازی کنید. مطمئن شوید که مقادیر خروجی تابع شما، معتبر هستند. برای این کار، بصورت دستی با مقادیر از پیش تعیین شده ی x و x مقادیر گرادیان را محاسبه و با خروجی تابع مقایسه کنید.
- ب. هنگامی که از معتبر بودن خروجی های تابع خود مطمئن شدید، لازم است که نسبت به مقادیر گرادیان شهود پیدا کنید، برای اینکار، گرادیان را برای مقادیر
 - $w_1 = 20$ و $w_0 = 100$ •
 - $w_1 = 10$ و $w_0 = 50$ •

محاسبه كنيد.

مقادیر گرادیان ها، چه چیزی را نشان میدهند؟ برای مثال، به نُرمِ این بردار توجه کنید. در چه حالتی، بزرگتر است؟ از این مشاهده، چه نتیجه ای میتوان گرفت؟

راهنمایی یک: یک تابع درجه دوم را تصور کنید و گرادیان آن را نزدیک کمینه و دور از کمینه آن، در نظر بگیرید. راهنمایی دو: همانطور که میدانید، برای بروزرسانی در نزول گرادیانی، در گام t اُم، از قانون زیر بهره گرفته می شود:

$$\boldsymbol{w}^{(t+1)} = \boldsymbol{w}^{(t)} - \gamma \nabla \mathcal{L} \left(\boldsymbol{w}^{(t)} \right) \tag{A}$$

که $\gamma>0$ همان *اندازه گام* $^{ extsf{T}}$ است و $\mathcal{DL}\in \mathbf{R}^2$ ، بردار گرادیان است.

- ج. تابع $gradient_descent(y,tx,initial_w,...)$ و $w_1^{(t)}$ $w_2^{(t)}$ و $w_1^{(t)}$ و مصور در بیاورید. مصور در بیاورید. محینین، به پیام های چاپ شده ای که مقادیرِ $w_1^{(t)}$ و $w_1^{(t)}$ را نشان میدهد، دقت کنید. با توجه به نمودار های خروجی،
 - آرا ه: رنه کمینه شده است
 - آیا الگوریتم در حال همگرایی است؟ درمورد سرعت همگرایی چه نظری میتوان داد؟
 - مقادیر نهایی w_0 و w_1 تا چه اندازه قابل قبول هستند؟
- د. حال میخواهیم در مورد مقدارِ اندازه گام مقادیر پارامترها تجاربی را بدست آوریم و ببینیم که تاثیر آنها بر همگرایی، چگونه است. در تئوری، نزول گرادیانی، در صورت انتخابِ درستِ اندازه گام در یک تابعِ محدب به مقدار بهینه خود، همگرا میشود.
- مقادیرِ step size را برای step size را برای step size امتحان کنید. چه چیزی مشاهده می شود؟ آیا فرایند به همگرایی ختم مرشود؟

 $[\]mathrm{step}\ \mathrm{size}^{r}$

• برای مقدار ثابت 0.1 مقدار دهی های اولیه ی $w_1=0$ ، $w_0=0$ – $w_1=0$ ، $w_0=100$ – $w_1=10$ ، $w_0=100$ – $w_1=1000$ ، $w_0=-1000$ – $w_1=1000$ ، $w_0=1000$ – $w_1=1000$ ، $w_0=1000$ – $w_1=1000$, $w_0=1000$, $w_0=100$

Stochastic Gradient Descent *

تمرين چهارم:

 $\mathcal{L}(w)=$ حال میخواهیم stochastic gradient descent را پیاده سازی کنیم. در درس خواندیم که قانون بروزرسانی برای تابع هدف $\int_{n=1}^{\infty} t$ در مرحله $\int_{n=1}^{N} \mathcal{L}_n(w)$

$$\boldsymbol{w}^{(t+1)} = \boldsymbol{w}^{(t)} - \gamma \nabla \mathcal{L}_n \left(\boldsymbol{w}^{(t)} \right) \tag{9}$$

مىباشد.

راهنمایی: شما میتوانید از تابع ِ (batch_iter() که در فایلِ ما helpers.py وجود دارد، برای ایجاد ِ دادهی mini-batch برای SGD استفاده کنید.

۵ تاثیر داده های پَرت بر روی تابع هزینهی MAE

در درس، درمورد داده های پَرت صحبت کردیم، دادههای پرت ممکن است نتیجه ی خطای اندازه گیری باشند. برای مثال در داده های مربوط به قد/وزن یک خطای اندازه گیری، ممکن است تاثیر بسیار قد/وزن یک خطای اندازه گیری، ممکن است تاثیر بسیار زیادی بر روی پارامتر های مدل (model parameters) داشته باشند. برای مثال، MSE (تابعی که در تمرین های بالا آن را پیادهسازی کردید) به حساس بودن به داده های پَرت معروف است.

تمرين پنجم

حال وجود دو دادهی پَرت و تاثیر آنها بر روی تابع هزینهی MSE را شبیهسازی میکنیم.

- بوسیلهی تابع ()load_data و با مقدار دهی True به متغیرِ sub_sample داده را بازفراخوانی کنید. این کار باعث میشود تعداد کمی داده بارگذاری شود
- دادهها را رسم کنید. شما باید یک ابر از دادههای مشابه ولی کمتر چگال، نسبت به چیزی که قبلا در مورد کل دیتاست مشاهده کرده بودید، مشاهده کنید.
- مانند گذشته، مقادیرِ w_0 و w_1 را برای برازش کردنِ مدل خطی با استفاده از تابع هزینهی MSE پیدا کنید. سپس نتیجه را در کنار دادهها بر روی نمودار نشان دهید.
- حال میخواهیم دو داده ی پرت را به مجموعه داده های خود اضافه کنیم. فرض میکنیم این اشتباه در اثر وارد کردن جرم بر حسب پوند بجای کیلوگرم، اتفاق افتاده است. این فرایند میتواند با مقداردهی ِ add_outlier= True در تابع ()load_data صورت بپذیرد. میتوانید داده های پرت بیشتری هم اضافه کنید.
 - با دیتاست جدید، مدل خود را دوباره برازش کنید. آیا این مدل شبیهِ یک مدلسازی خوب است؟ یک راه برای جلوگیری از تاثیر دادههای پَرت، استفاده از یک تابع هزینهی قدرتمندتر، مانند میانگین خطای مطلق (MAE) است.

Subgradient Descent 9

تمرين ششم

تابع ِ compute_loss(y,tx,w) را به منظور استفاده از MAE تغییر دهید.

متاسفانه، ما نمی توانیم به طور مستقیم از gradient descent استفاده کنیم زیرا تابع MAE ممکن است در چندین نقطه، مشتق ناپذیر باشد.

- آ. یک subgradient از تابع هزینه MAE را برای هر بردار w دلخواه، محاسبه کنید. q دلخواه m را برای هر بردار m داره برای محاسبه m در محاسبه m در مطلق استفاده کنید. برای تابع m m در محاسبه m در m در محاسبه m در m در m در محاسبه نمود که هر m در محموعه m در محموعه m در محموعه و m در محمود و m
 - ب. subgradient descent را برای تابع هزینهی MAE پیاده سازی کنید.
- برای این کار، یک تابع جدید به اسم مشتق ناپذیر بود، یک تابع جدید به اسم subgradient (y, tx, w) برای subgradient (v, tx, w) اگر ورودی w مشتق ناپذیر بود، یک
 - مدل خروجی را بر روی نمودار، همراه با دو منحنی مربوط به تمرین قبل، با هم نشان دهید.
 - آیا خروجی ای که با استفاده از MAE بدست آمده، از خروجی ای که با استفاده از MSE بدست آوردیم، بهتر است؟
 - آیا الگوریتم بهینهسازی شما، به نقطهی مشتقناپذیری برخورد کرد؟
 - ج. (stochastic subgradient descent (SGD) پیاده سازی کنید. MAE پیاده سازی کنید. MAE و MAE چه تفاوت هایی با هم دارند؟ درهنگام مقایسه، تصویر نتیجهی دو الگوریتم MSE و MAE چه تفاوت هایی با هم دارند؟

جمع بندي

بعد از آنکه پیاده سازی تمرین های بالا را در فایل ex02.ipynb به اتمام رساندید، می توانید کدهای خود را بصورت جداگانه در فایلهایی با پسوند cost.py, grid_search.py, gradient_descent.py و به اتمام رساندید، می توانید از آنها استفاده کنید. stochastic_gradient_descent.py