

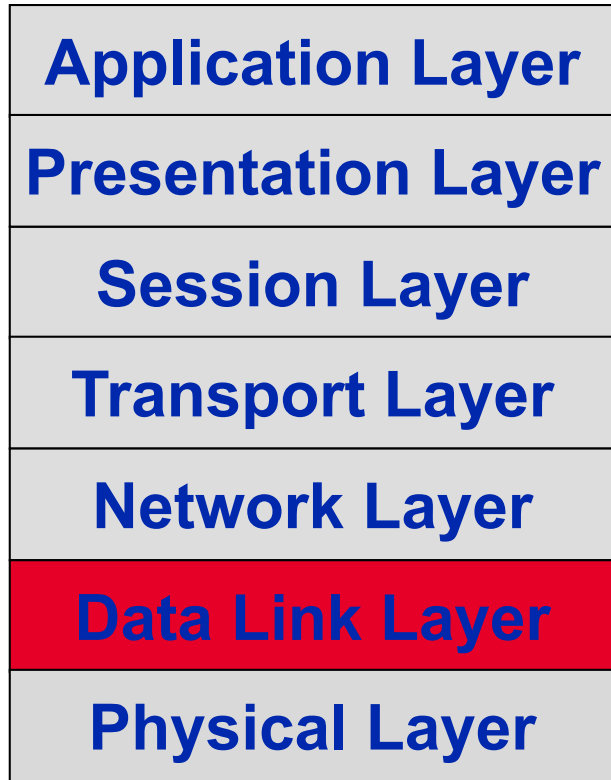
UbiComp – Teil 5: Netzwerktechnik und industrielle Kommunikation II

Prof. Dr.-Ing. Dorothea Schwung

Lernziele Teil 5

1. Sie können das Kommunikationsmodell nach Shannon erläutern.
2. Sie können mögliche Störquellen benennen.
3. Sie sind in der Lage die Bitfehlerrate zu berechnen.
4. Sie wissen, was die Hamming-Distanz ist.
5. Sie sind mit den Methoden zur Fehlererkennung vertraut.

Schicht 2 – Die Sicherungsschicht

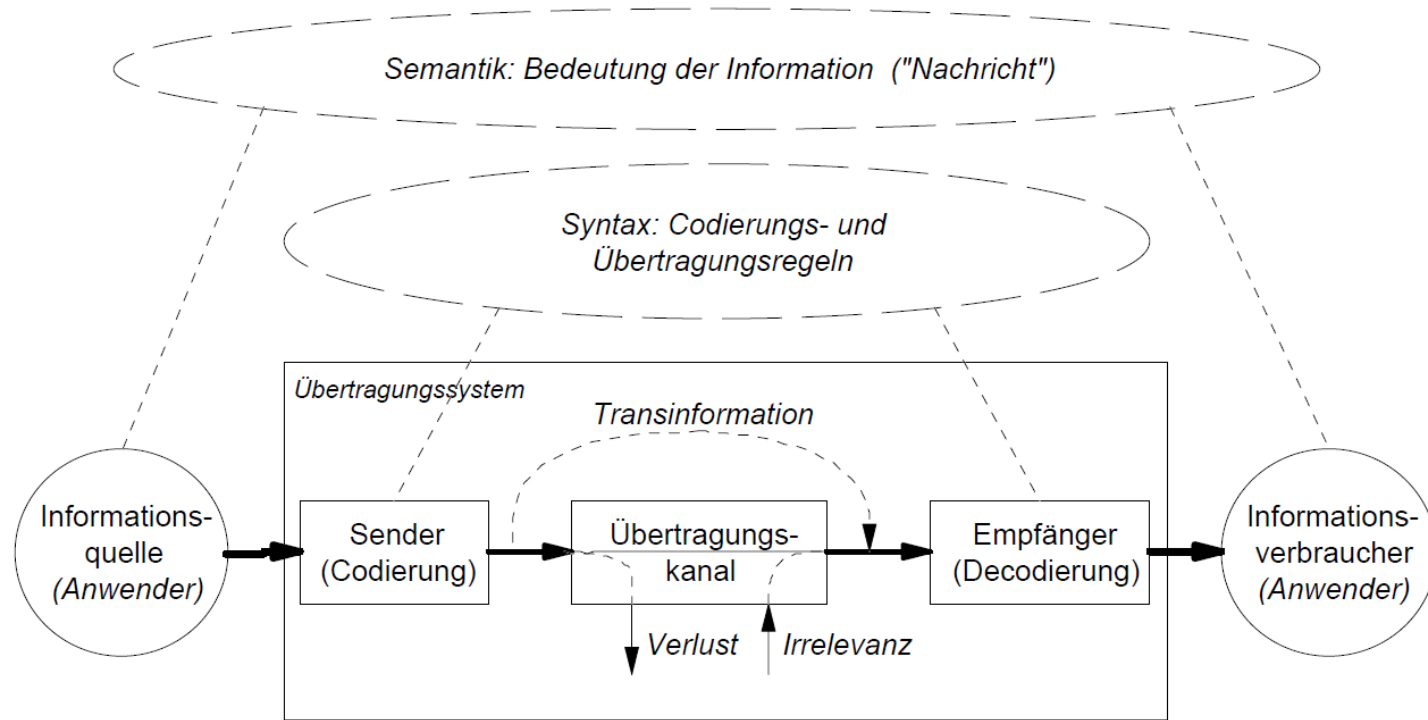


Schicht 2: **Sicherungsschicht**

- Aufbau und Unterhaltung einer „logischen“ Verbindung
- Zeichen- und Datenblocksynchronisation
- Erkennung von Datenblockgrenzen
- Fehlererkennung und Fehlerbehandlung
- Zugriffssteuerung auf das Medium
- sehr oft Unterteilung in 2 Teilschichten:
 - Logical Link Control
 - Medium Access Control

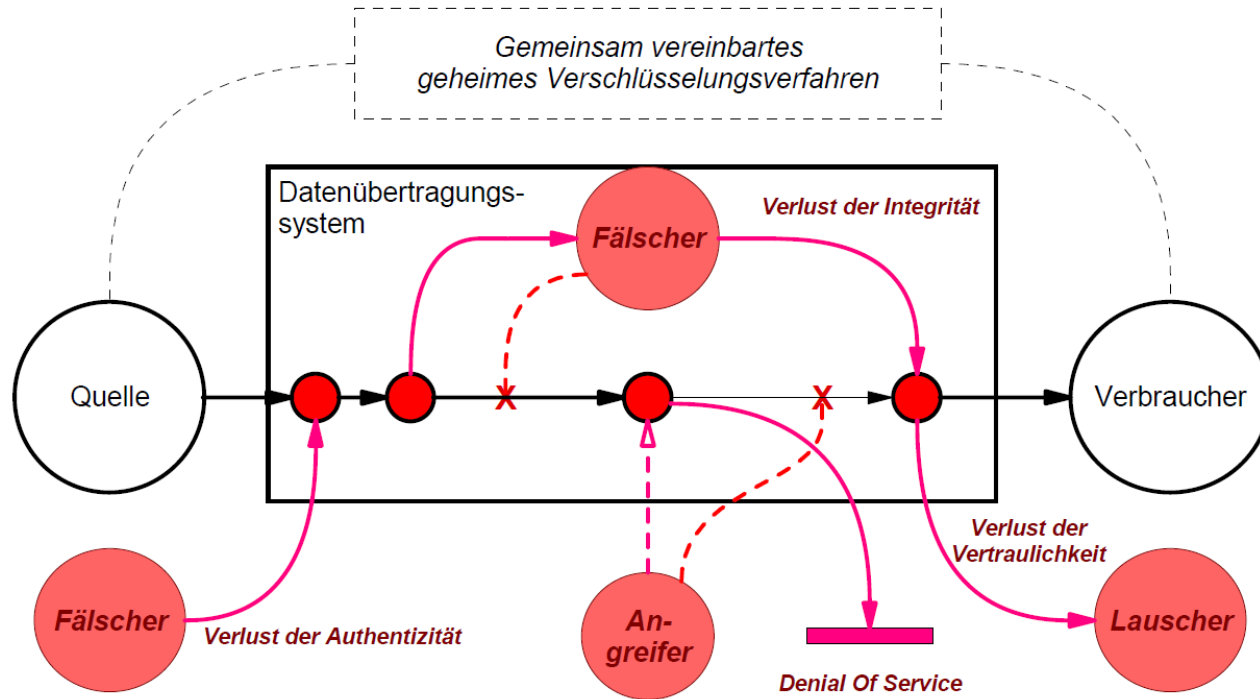
Datensicherung und Telegramme

Kommunikationsmodell nach Shannon



Datensicherung und Telegramme

Erweitertes Kommunikationsmodell



Datensicherung und Telegramme

Mögliche Störquellen durch elektrische Einflüsse

- Elektromagnetische Störfelder
 - stören das Signal, ggf. Wiederholungen erforderlich
- Potentialdifferenzen
 - Ausgleichsströme bei falscher Erdung
- Überspannungen
 - zerstören Buskoppler
- Laufzeitfehler
 - bei zu langen Leitungen
- Leitungsreflexionen
 - bei fehlenden (defektem) Abschlusswiderstand

Datensicherung und Telegramme

Mögliche Störquellen durch mechanische Einflüsse

- Bruch durch Materialermüdung
- Kurzschluss durch Materialermüdung oder durch Quetschen
- Unterbrechung, Kurzschluss an Verbindungsstellen
- Kurzschluss bzw. Unterbrechung durch Fehlbedienung
- Zerstörung durch Tiere

Datensicherung und Telegramme

Mögliche Störquellen durch thermische Einflüsse

- Schmelzen, Aufbrennen der Leitungen (Überhitzung, Feuer)
- Brechen, Reißen der Leitung durch Unterkühlung

Mögliche Störquellen durch chemische Einflüsse

- Verätzung
- Elektrische Veränderung der Leitung (Leitfähigkeit, Isolierung, ϵ)

Datensicherung und Telegramme

- Forderung nach ‚sicherer‘ Datenübertragung!
- Vermeidung von Fehlern durch
 - Hohe Signalpegel
 - Schirmung von Kabeln
 - Verwendung von Lichtwellenleitern
- Trotzdem kann es zu Fehlern kommen!
 - **Fehler müssen erkannt werden!**

Datensicherung und Telegramme

- Entstehung eines fehlerhaften Bits

a) zu sendende Daten

b) gesendetes Signal

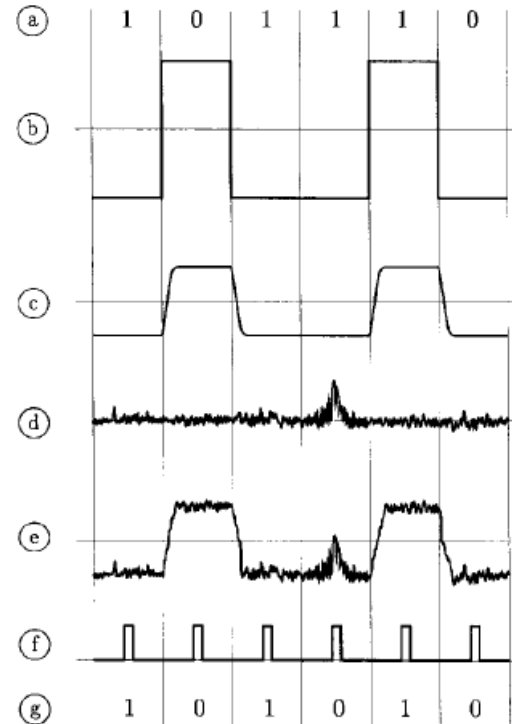
c) gedämpftes Signal

d) Störung

e) gedämpftes und gestörtes Signal

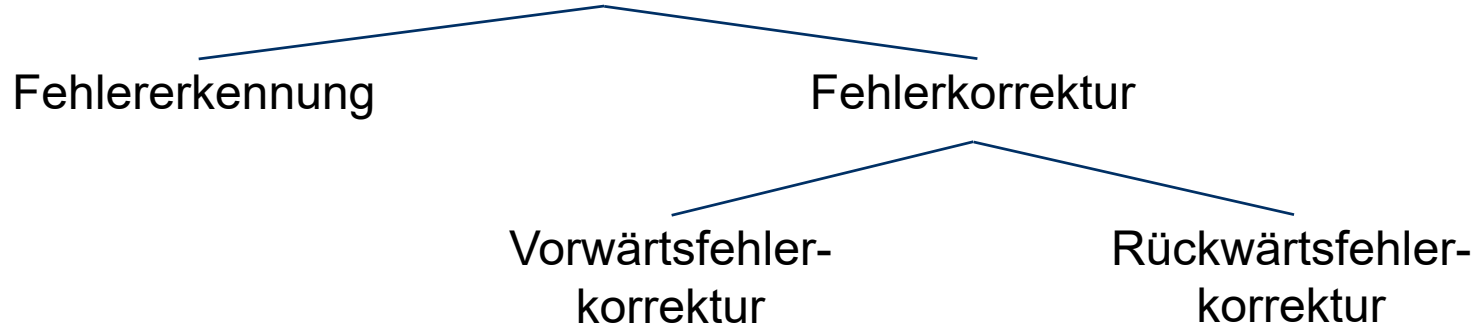
f) Signalabtastung

g) empfangene Daten



Datensicherung und Telegramme

Fehlerkontrolle



- ▶ **Vorwärtsfehlerkorrektur (Forward Error Correction)**
 - Verwendung von redundanter Kodierung, die es ermöglicht Fehler ohne zusätzliche Übertragungen zu beheben.
- ▶ **Rückwärtsfehlerkorrektur (Backward Error Correction)**
 - Nach Erkennen eines Fehlers, wird durch weitere Kommunikation der Fehler behoben.

Datensicherung und Telegramme

Signale, Zeichen, Informationen und Bits

Einige Definitionen zur Einführung:

Zeichenvorrat (Ziffernalfabet)	$Z = \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9\}$	$Z = \{a, b, c, d, e, f, g, h\}$	$Z = \{0, 1\}$
Auftretenswahrscheinlichkeit eines Zeichens	$p = 1/10$	$p = 1/8$	$p = 1/2$
Informationsgehalt eines Zeichens	$H = \log_2 10$ $= 3.3219 \text{ Bit}$	$H = \log_2 8$ $= 3 \text{ Bit}$	$H = \log_2 2$ $= 1 \text{ Bit}$
Grundlage für	dezimale Codes	oktale Codes	duale Codes

Datensicherung und Telegramme

- Kanalbewertungen

Ein Maß für die Störempfindlichkeit des Übertragungskanals ist die Bitfehlerrate p

$$p = \frac{\text{Anzahl der fehlerhaften Bits}}{\text{Gesamtzahl der gesendeten Bits}}$$

Beispiel:

von 1.000.000 gesendeten Bits sind 20 Bits gestört, das ergibt eine Bitfehlerrate

$$p = \frac{20 \text{ Fehler}}{1 * 10^6 \text{ Bits}} = 2 * 10^{-5}$$

Datensicherung und Telegramme

- Ermittlung der Bitfehlerrate ist nur experimentell möglich.

- Typische Werte für den Einsatz im Feldbusbereich:

- Kupferleitungen: $10^{-3} \dots 10^{-5}$
- LWL: 10^{-8}

- Auf Grundlage der Bitfehlerrate p und der gegebenen Anzahl von Bits pro Frame N lässt sich die Wahrscheinlichkeit p_{xi} für i Bitfehler in einem Frame berechnen:

$$p_{xi} = \binom{N}{i} \cdot (1-p)^{N-i} p^i$$

- Hiermit kann auch die mittlere Zeit bis zum Eintreffen des Ereignisses berechnet werden, wobei v die Übertragungsrate darstellt:

$$t_{pxi} = \frac{N}{v \cdot p_{xi}} \text{ [s]}$$

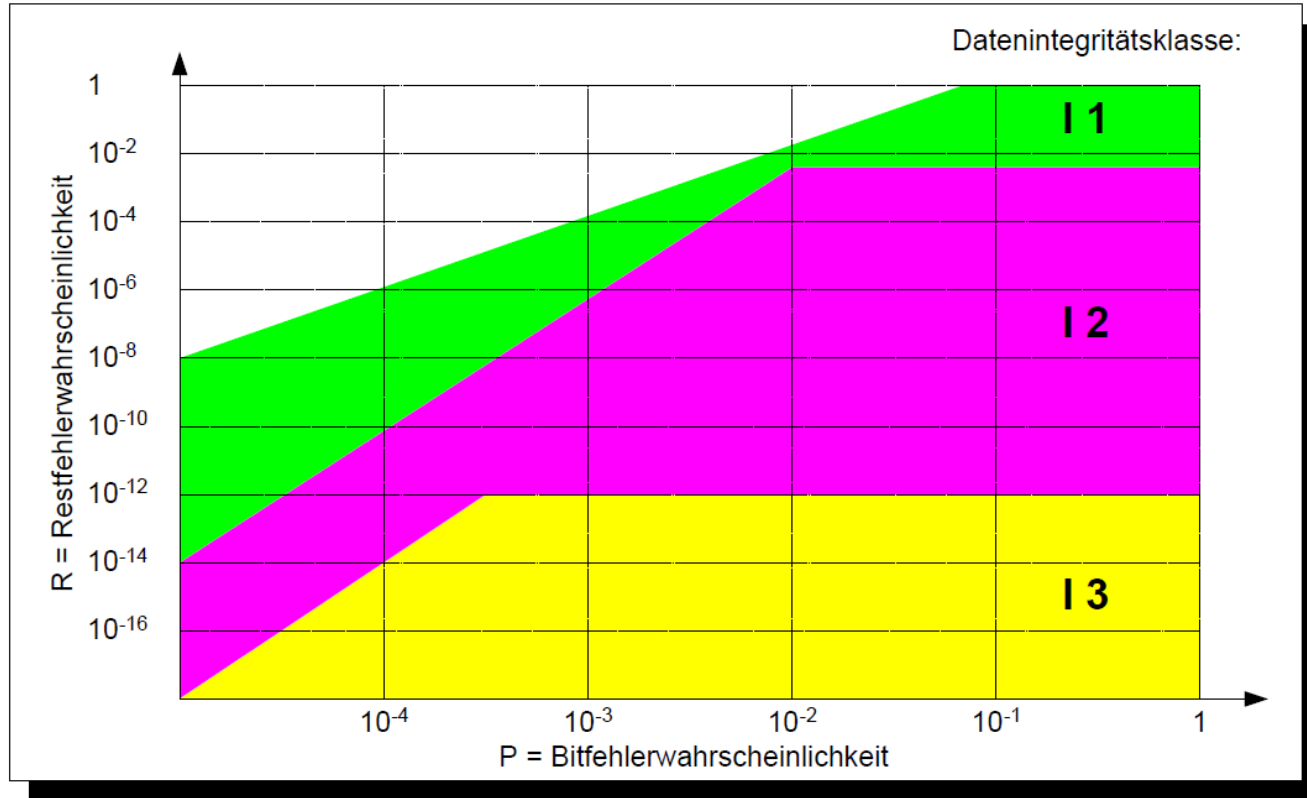
Datensicherung und Telegramme

- Ein Maß für die nach Einsatz eines Fehlererkennungsverfahrens unerkannten Fehler ist die **Restfehlerrate R**:

$$R = \frac{\text{Anzahl der unerkannt fehlerhaften Bit – Kombinationen}}{\text{Gesamtzahl der gesendeten Bit – Kombinationen}}$$

- Die Restfehlerrate ist dabei auch ein Maß für die Datenintegrität bzw. Unversehrtheit der Daten.
- Die DIN 19244 schlägt hierbei 3 Integritätsklassen vor.

Datensicherung und Telegramme



Datensicherung und Telegramme

➤ Hamming-Distanz

- Maß für die Qualität eines Codes
- Vergleicht man zwei binäre Codeworte Bit für Bit miteinander, wird die Anzahl der in beiden Worten unterschiedlichen Binärstellen als Hamming-Distanz $d(C)$ bezeichnet.
- Beispiel: 000 und 001 $d(C) = 1$; Unterschied in einer Stelle
001 und 110 $d(C) = 3$; Unterschied in drei Stellen

Binäre Codeworte, die eine Hamming-Distanz von $d(C) = 1$ zueinander aufweisen, werden als benachbarte Codeworte bezeichnet.

Datensicherung und Telegramme

➤ Hamming-Distanz

Aus $d(C)$ lassen sich direkt die Anzahl der erkennbaren und der korrigierbaren Fehler ermitteln.

Datensicherung und Telegramme

Es können bis zu f_e Fehler erkannt werden.

$$f_e = d(C) - 1$$

Es können bis zu f_k Fehler **korrigiert** werden.

$$f_k = \begin{cases} \frac{d(C)-2}{2}; & d(C) \text{ gerade} \\ \frac{d(C)-1}{2}; & d(C) \text{ ungerade} \end{cases}$$

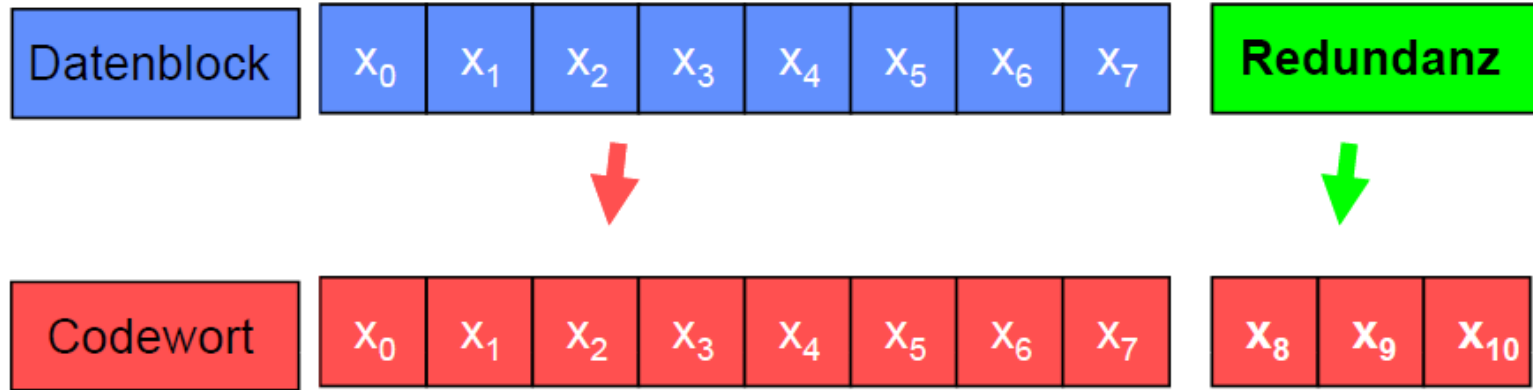
Datensicherung und Telegramme

➤ Die Qualität eines Codes

Das Prinzip des **Hamming-Codes** besteht darin, durch Verwendung mehrerer **Prüfbits** die **Fehlererkennung** so zu verfeinern, dass ein **Einzelfehler** nicht nur **erkannt**, sondern auch **lokalisiert** werden kann.

Wenn bei einem **binären Code** das **fehlerhafte Bit lokalisiert** ist, lässt es sich durch **Negation korrigieren**.

Datensicherung und Telegramme



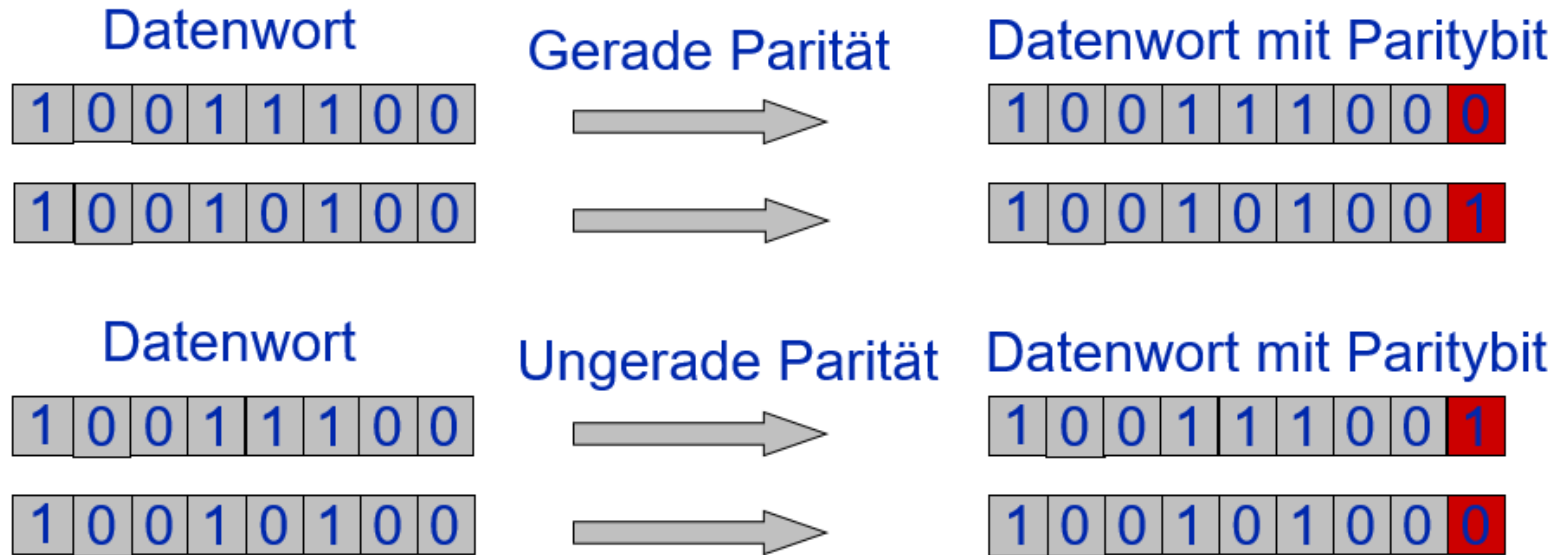
Sicherung durch Blockkodierung

- Grundprinzip der Blockcodierung: Der Datenstrom wird in Blöcke der Länge n unterteilt, nach gewissen Vorschriften wird diesen Blöcken eine Redundanz hinzugefügt, die eine Fehlererkennung ermöglicht.

Datensicherung und Telegramme

➤ Fehlererkennung mit Paritybit

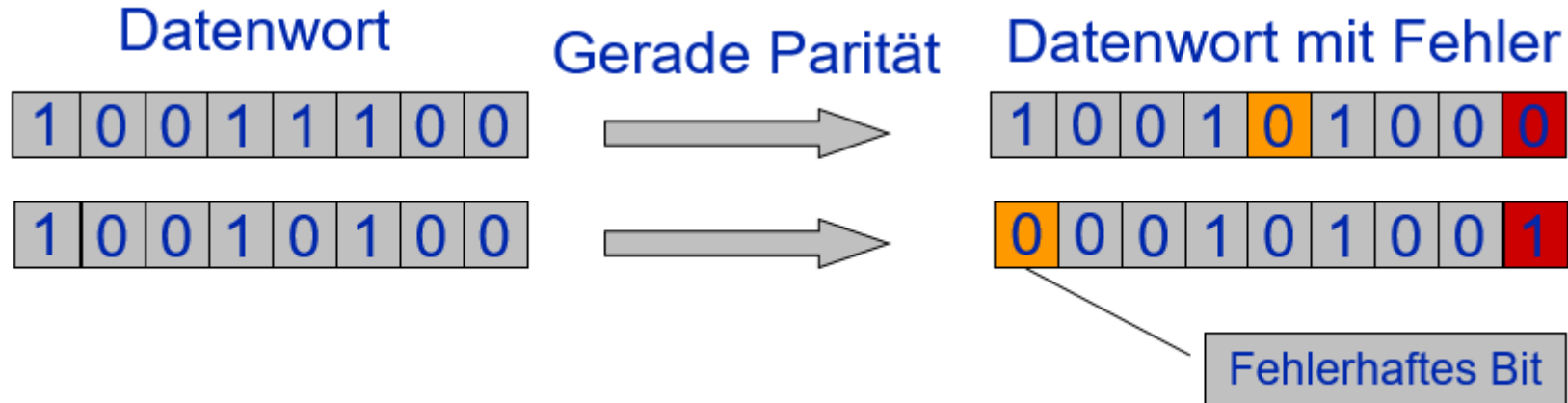
- Nach 8 Datenbits kommt ein neuntes Paritybit
- Gerade oder ungerade Parität



Datensicherung und Telegramme

➤ Störung einer Datenübertragung

- Fehler wird erkannt. Das fehlerhafte Bit kann aber nicht identifiziert werden, also
→ Telegramm erneut anfordern



Datensicherung und Telegramme

➤ Fehlererkennung mit Paritybit

- Der Code zweier aufeinanderfolgender Zeichen unterscheidet sich in mindestens zwei Bit
 - Die Hammingdistanz ist 2
 - Je größer die Hammingdistanz, desto größer die Chance Fehler zu entdecken:

$$f_e = d(C) - 1$$

- $f_e = 2 - 1 = 1$
- Bitfolgen mit 3, 5, 7, etc. Fehlern lassen sich auch als fehlerhaft erkennen. Eine Aussage darüber, wie viele fehlerhafte Bits vorliegen kann nicht getroffen werden.

Datensicherung und Telegramme

➤ Blocksicherung mit gerader Parität

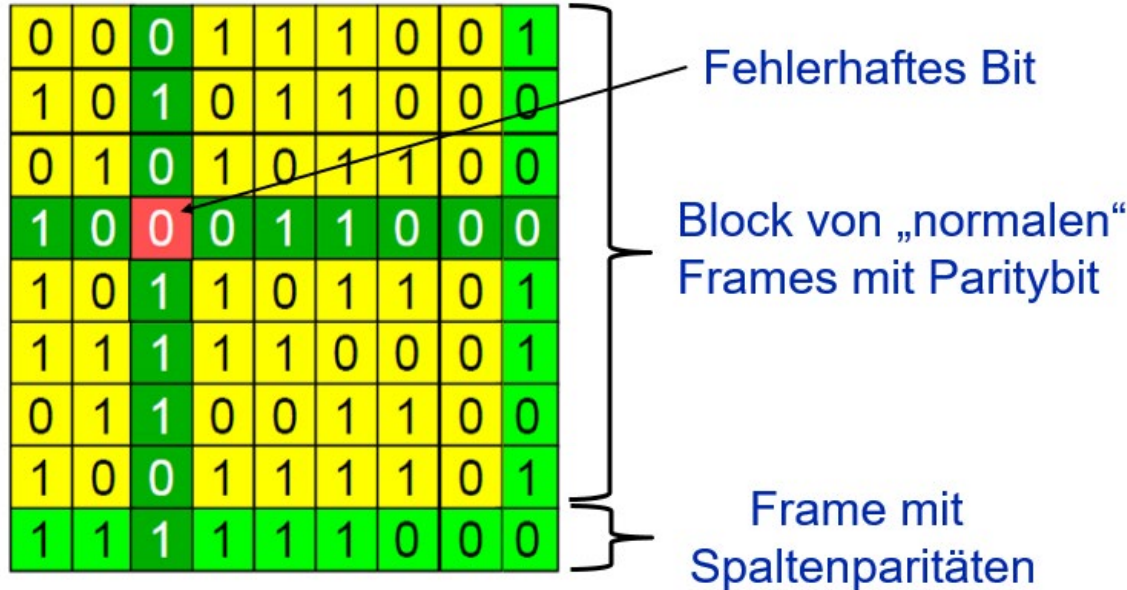
0	0	0	1	1	1	0	0	1
1	0	1	0	1	1	0	0	0
0	1	0	1	0	1	1	0	0
1	0	1	0	1	1	0	0	0
1	0	1	1	0	1	1	0	1
1	1	1	1	1	0	0	0	1
0	1	1	0	0	1	1	0	0
1	0	0	1	1	1	1	0	1
1	1	1	1	1	1	0	0	0

Block von „normalen“
Frames mit Paritybit

Frame mit
Spaltenparitäten

Datensicherung und Telegramme

➤ Blocksicherung mit gerader Parität



Die Anzahl der ‚1‘ in Zeile und Spalte stimmt nicht mit dem Paritätsbit überein, der Fehler wird erkannt und kann korrigiert werden.

Datensicherung und Telegramme

➤ Blocksicherung mit gerader Parität

0	0	0	1	1	1	0	0	1
1	0	1	0	1	1	0	0	0
0	1	0	1	0	1	1	0	0
1	0	0	1	1	1	0	0	0
1	0	1	1	0	1	1	0	1
1	1	1	1	1	0	0	0	1
0	1	1	0	0	1	1	0	0
1	0	0	1	1	1	1	0	1
1	1	1	1	1	1	0	0	0

*2 Bit gestört,
Paritätsbit richtig*

Die Anzahl der ,1' in Spalte 2 und 3 stimmen nicht mit dem Paritätsbit überein, der Fehler wird erkannt, kann aber nicht korrigiert werden, weil die Zeile nicht lokalisiert werden kann.

Paritätsbits falsch

Datensicherung und Telegramme

➤ Blocksicherung mit gerader Parität

0	0	0	1	1	1	0	1
1	0	1	0	1	1	0	0
0	1	0	1	0	1	1	0
1	0	0	1	1	1	0	0
1	0	1	1	0	1	1	1
1	1	1	0	1	0	0	1
0	1	1	0	0	1	1	0
0	1	1	0	0	0	1	1

Parität „richtig“

Parität „falsch“

Parität „falsch“
Parität „richtig“

Achtung!
Kann zur Korrektur
„falscher Bitstellen“
führen

Datensicherung und Telegramme

➤ Fehlererkennung mit Prüfsumme

- Daten werden um eine Prüfsumme erweitert.
- Mehrere Zeilen/Daten werden zusammengefasst und zusammen gesichert.
- Die Zeilen werden addiert, ein Übertrag ignoriert.
- Beim Empfänger wird geprüft, ob die übertragene Summe mit der berechneten Summe übereinstimmt.
- Meist in Kombination mit Paritybit angewandt

Datensicherung und Telegramme

- **Fehlererkennung mit Prüfsumme**

- **Beispiel**

Gesendete Daten	Datenbits	Paritybit
Datenbyte 1	0011 1001	0
Datenbyte 2	1111 0100	1
Prüfsumme	0010 1101	0

Um 16 bit sicher übertragen zu können müssen

$2 \cdot (8+1) + 1 \cdot (8+1)$ Bit = 27 Bit

übertragen werden!

Hammingdistanz ist 4 → 3 Fehler können sicher detektiert werden!

Datensicherung und Telegramme

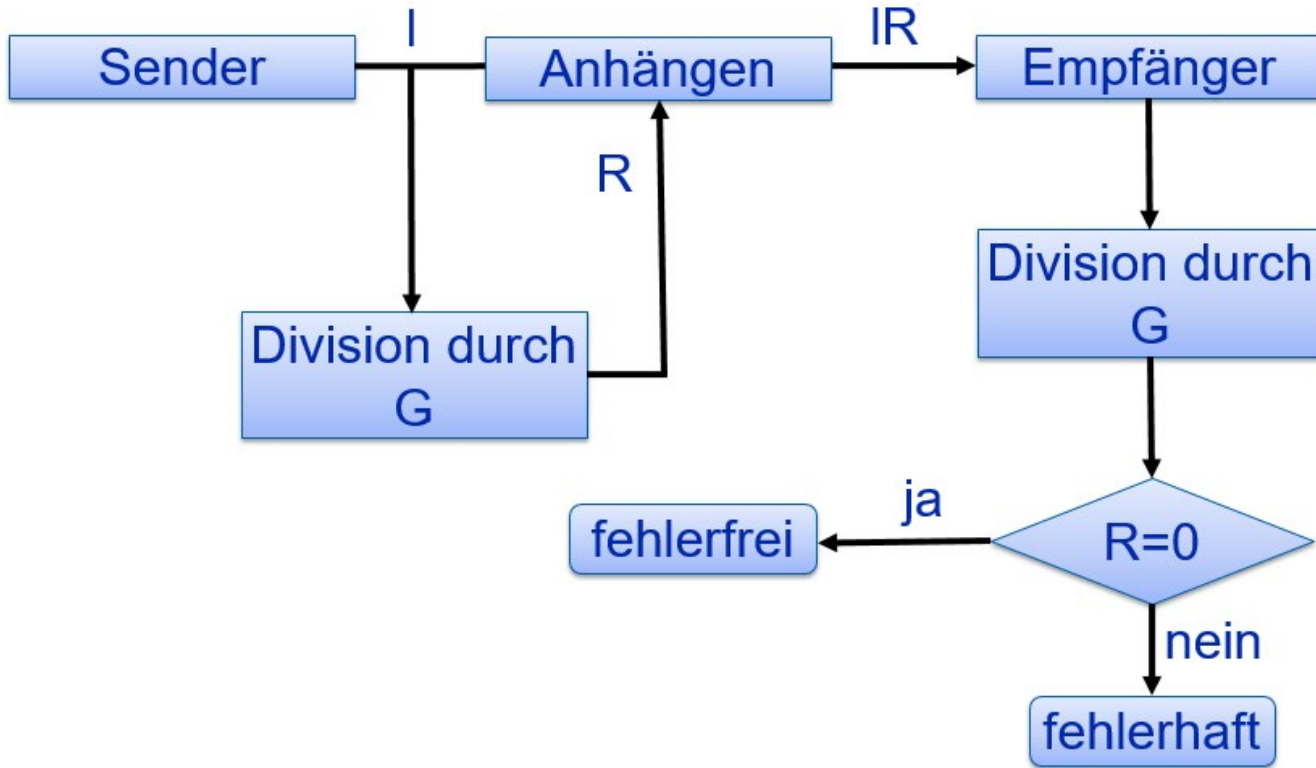
➤ Übersicht Cyclic-Redundancy-Check/CRC:

- Die **Information I** wird als **Zahl** von beliebiger Länge **interpretiert** und durch ein **Generatorpolynom G** **dividiert**. Der resultierende **Rest R** wird an die Information I **angehängt**.
- Auf Seiten des **Empfängers** wird der **Codevektor IR** durch dasselbe **Polynom G** **dividiert**. Bei einer **fehlerfreien Übertragung** ergibt die **Division den Rest 0**.
- Die zu übertragenden **Codeworte** haben eine **Hamming-Distanz** von **≥ 4** .
- **Relativ komplizierter Algorithmus**, aber **einfach** in Hardware oder Software zu realisieren.

- Interbus, Profibus-PA, LON: 16-bit-FCS
- CAN: 15-bit-FCS

Datensicherung und Telegramme

Cyclic-Redundancy-Check/CRC:



Datensicherung und Telegramme

Cyclic-Redundancy-Check/CRC:

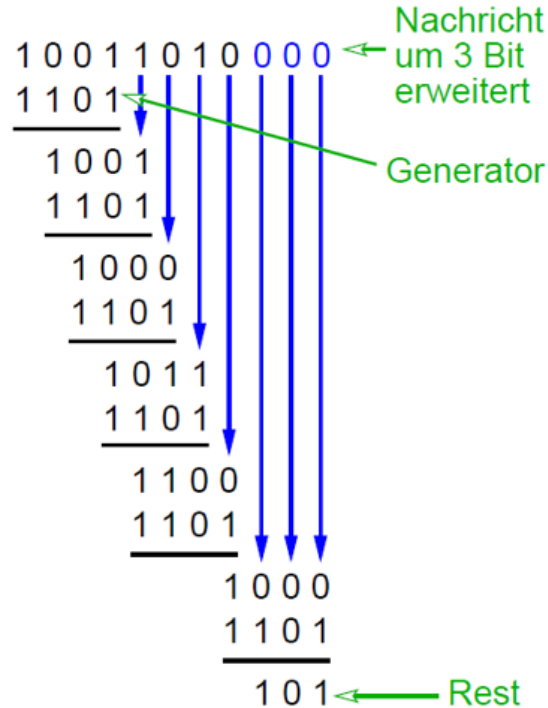
➤ Idee:

- ein b Bit langer Bitstrom L wird als Polynom $L(x)$ des Grades $b-1$ aufgefasst, z.B. werde 1001 1010 interpretiert als $x^7+x^4+x^3+x$
- Es wird ein Generatorpolynom $G(x)$ vom Grad k gewählt.
 - z.B.: $G(x) = 1101 \rightarrow x^3+x^2+1$
- Die Nachricht $L(x)$ wird um k Prüfbits erweitert:
 - 1 0 0 1 1 0 1 0 0 0 0
- Dann: Polynomdivision der erweiterten Nachricht durch $G(x)$ mit Modulo-2-Arithmetik

Datensicherung und Telegramme

Cyclic-Redundancy-Check/CRC:

- Beispiel:



- Versendete Nachricht P:
- 10011010 101
- Die Nachricht ist durch den Generator ohne Rest teilbar !

Datensicherung und Telegramme

Cyclic-Redundancy-Check/CRC:

➤ Wahl des Generatorpolynoms?

- So, dass möglichst viele Fehler erkannt werden!
 - Beispiel für ein übliches CRC-Polynom:
 - CRC-16: $x^{16} + x^{15} + x^2 + 1$

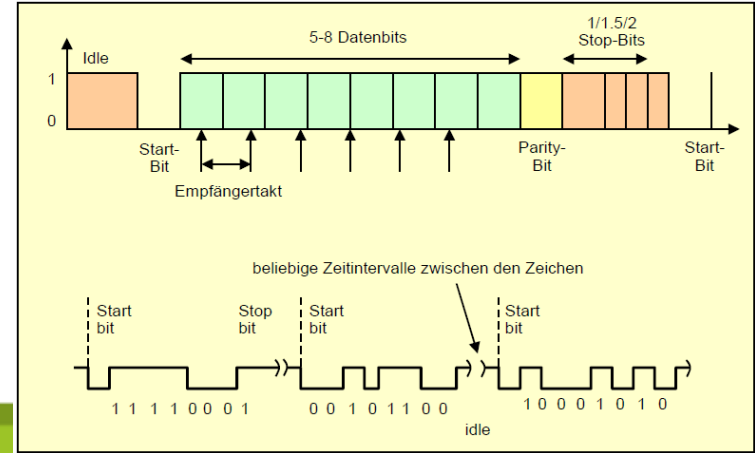
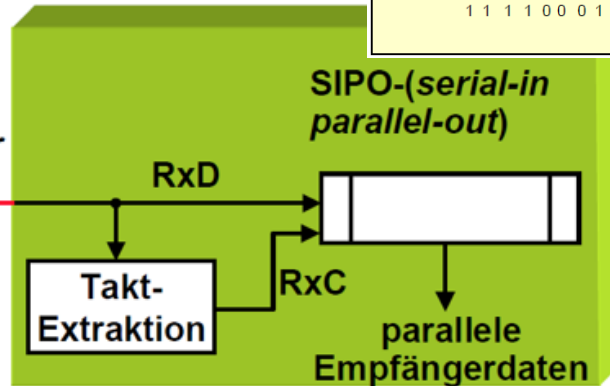
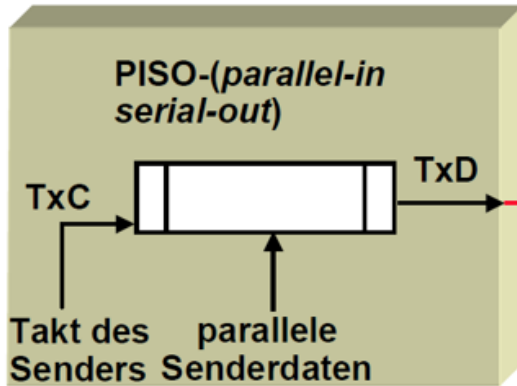
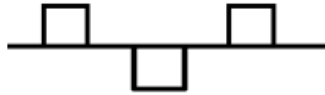
➤ CRC-16 erkennt:

- alle Ein-und Zweibitfehler
- alle Fehler mit ungerader Bitanzahl
- alle Fehlerbündel mit Länge ≤ 16 Bit

Ausblick

Synchronisation & Framing

- Beispiel: Codierung von 1 0 1 →



UbiComp – Teil 5: Netzwerktechnik und industrielle Kommunikation II

Fragen?

Prof. Dr.-Ing. Dorothea Schwung