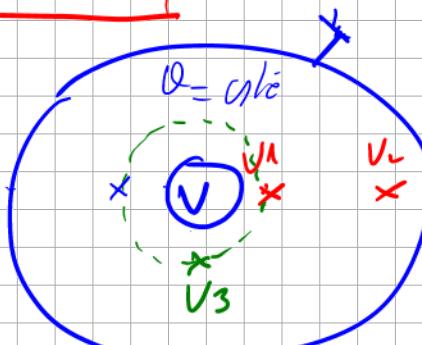


$$\boxed{V(r,\theta)}$$



$$V > 0$$

$$\begin{aligned} V_1 &\neq V_2 \\ V_1 &= V_3 \end{aligned}$$

$$V(r, \theta) = V(r) \text{ in } d^2 \text{ de } \theta$$

$$\frac{\partial^2 V(r)}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial V(r)}{\partial r} = 0$$

b - Résoudre l'équation de Poisson sachant que l'opérateur Laplacien se développe dans un repère 2D cylindro-polaire de la manière suivante :

$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2}$$

$$f(r) = \frac{\partial V(r)}{\partial r}$$

$$\frac{\partial f(r)}{\partial r} + \frac{1}{r} f(r) = 0$$

$$\begin{aligned} f(r) &\neq 0 \\ \int \frac{1}{f(r)} \frac{\partial f(r)}{\partial r} dr &= - \int \frac{1}{r} dr \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f(r) &= \frac{A}{r} \\ \frac{\partial f(r)}{\partial r} &= - \frac{A}{r^2} \end{aligned}$$

$$V(r) = A \ln r + B$$

Conditions aux limites :

$$\text{à } r=a \quad V(a) = V$$

$$\Rightarrow B = -A \ln b$$

$$\text{à } r=b \quad V(b) = 0$$

$$A \ln a - A \ln b = V$$

$$A = \frac{V}{\ln \frac{a}{b}} = \frac{-V}{\ln \frac{b}{a}}$$

$$V(r) = -\frac{V}{\ln \frac{b}{a}} \ln r + \frac{V}{\ln \frac{b}{a}} \ln b$$

$$|| V(r) = \frac{V}{\ln \frac{b}{a}} \ln \frac{b}{r}$$

$$\times \vec{E}_t(r, \theta) = -\vec{\nabla} V(r, \theta)$$

$$= -\frac{\partial V(r, \theta)}{r n} \vec{e}_r - \frac{1}{r n} \frac{\partial V(r, \theta)}{\partial \theta} \vec{e}_{\theta}$$

$$\ln a - \ln b = \ln \frac{a}{b} = \ln \left( \frac{b}{a} \right)^{-1}$$

$$\ln a^n = n \ln a$$

repère  $(O, \vec{e}_r, \vec{e}_{\theta}, \vec{e}_z)$

$$f(n) = \frac{\partial V(r)}{\partial r} = \frac{A}{n} = -\frac{V}{\ln \frac{b}{a}} \frac{1}{n}$$

$$\vec{E}_t(r) = -\frac{\partial V(r)}{\partial r} \vec{e}_r$$

$$\vec{E}_t(r) = \frac{V}{\ln \frac{b}{a}} \frac{1}{n} \vec{e}_r$$

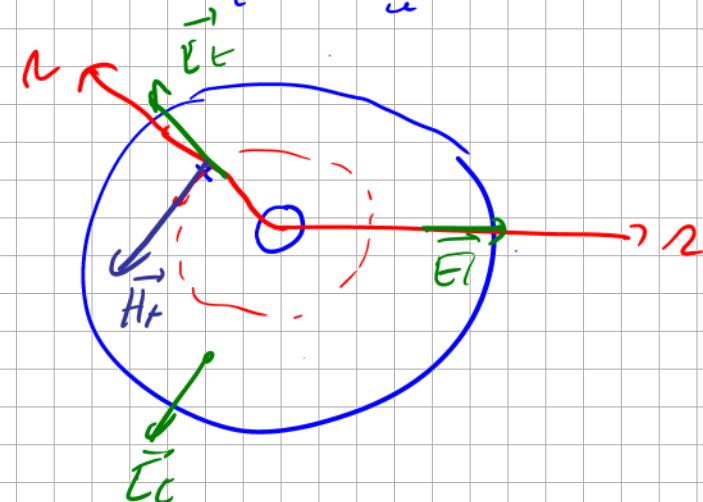
$$\times \vec{H}_t(r, \theta) = \frac{1}{r} (\vec{n} \cdot \vec{E}(r, \theta))$$

$\vec{n}$  connexe

$$r = \sqrt{\mu_e}$$

$$\vec{n} \cdot \vec{e}_r = \vec{e}_{\theta}$$

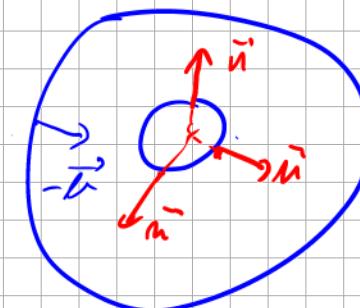
$$\vec{H}_t(r, \theta) = \frac{1}{r} \frac{V}{\ln \frac{b}{a}} \frac{1}{n} \vec{e}_{\theta}$$



\*  $\vec{T}_S$  sur conducteur  $n = \vec{e}_z$

$$\vec{T}_S = \vec{m} \cdot \vec{n} \vec{H}_t(r)$$

$$\vec{m} = \vec{u}$$



$$\vec{e}_r \cdot \vec{e}_{\theta} = \vec{u}$$

$$\vec{T}_S = \frac{1}{r} \frac{V}{\ln \frac{b}{a}} \frac{1}{n} \vec{u}$$

\* I sur conducteur  $r=a$

$$I = \int_C \vec{J}_S(r) \cdot \vec{n} \, dC$$

$$= \int_0^{2\pi} \frac{1}{2} \frac{V}{\ln \frac{b}{a}} \frac{1}{a} \alpha \, d\theta \quad \text{rôle} \quad \text{Diagram of a cylindrical conductor with radius } a \text{ and length } \alpha.$$

$$\parallel I = \frac{\pi r^2}{t} \frac{V}{\ln \frac{b}{a}}$$

$$* Z_C = \frac{V}{I} \neq \cancel{\frac{V \ln \frac{b}{a}}{t}} = \frac{V_1 - V_2}{\ln \frac{b}{a}} \quad \text{I}$$

$$\frac{V}{I} = \frac{t}{\pi r^2} \ln \frac{b}{a} = Z_C \parallel$$

$$* L = \frac{Z_C}{\mu}$$

$$L = \frac{t}{\pi r^2} \ln \frac{b}{a} \frac{1}{\mu} = \sqrt{\frac{t}{\pi}} \frac{1}{r^2} \ln \frac{b}{a} \sqrt{\frac{V}{\mu}}$$

$$= \frac{\mu \ln \frac{b}{a}}{t \pi} \quad \text{H/m}$$

$$C = \frac{1}{Z_C} = \frac{\sqrt{\epsilon \mu} \pi t}{\sqrt{\frac{a}{2} \ln \frac{b}{a}}} = \frac{2\pi \epsilon}{\ln \frac{b}{a}} \quad F/m$$

$$LC = \epsilon \mu = \frac{1}{N^2}$$

Pour le matériau clair,  $\mu = 1$ ,  $\epsilon$  constante

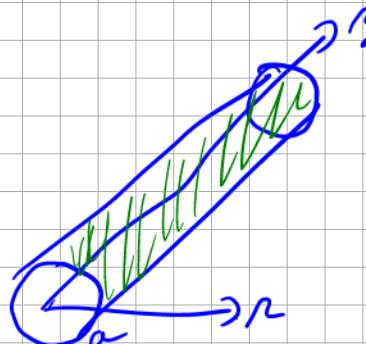
$$Z_C = \frac{t}{\pi r^2} \ln \frac{b}{a} = 50 \Omega$$

$$Z_C = \sqrt{\frac{L}{C}} \quad L = C \rho \Rightarrow b-a$$

3) Les conducteurs métalliques sont caractérisés par une conductivité finie  $\sigma$ . Les champs électromagnétiques calculés dans la partie précédente sont considérés non modifiés par ces pertes.

Calculer les pertes métalliques de ce support par unité de longueur, puis l'expression de la résistance par unité de longueur de la ligne.

$$\overline{P_{met}} = \frac{1}{2} R_s \iint_{\text{surf}} (\vec{H}_b(r))^2 dS_{\text{met}}$$



sur conducteur en  $r=a$   $\frac{Na}{2} M/m$

$$\overline{P_{met1}} = \frac{1}{2} I_s \int_0^{2\pi} \int_0^{\beta=1} |\vec{H}_b(r)|^2 a d\theta dr$$

$$= \frac{1}{2} R_s \int_0^{2\pi} \int_0^1 \left( \frac{1}{2} \frac{V}{L} \frac{1}{a} \right)^2 a d\theta dr$$

$$= \frac{1}{2} R_s 2\pi \left( \frac{1}{2} \frac{V}{L} \frac{1}{a} \right)^2 \frac{1}{a}$$

$$R_s = \frac{1}{Jf}$$

$$f = \sqrt{\frac{\epsilon}{\mu \sigma}}$$

$$\overline{P_{met2}} = \frac{1}{2} I_s \frac{1}{a} \left( \frac{1}{2} \frac{V}{L} \frac{1}{a} \right)^2 \frac{1}{b}$$

$$\overline{P_{met}} = \overline{P_{met1}} + \overline{P_{met2}}$$

$$= \frac{1}{2} R_s |I|^2$$

$$\overline{P_{met1}} = \frac{1}{6\pi} R_s |I|^2 \frac{1}{a}$$

$$\overline{P_{met2}} = \frac{1}{a\pi} R_s |I|^2 \left( \frac{1}{a} + \frac{1}{b} \right)$$

$$= \frac{1}{2} R_s |I|^2$$

$$|| R = \frac{R_s}{2\pi} \left( \frac{1}{a} + \frac{1}{b} \right)$$

$$\ln \frac{b}{a} \text{ fixe } R_c = 50\Omega$$

