

МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ  
КРЕМЕНЧУЦЬКИЙ НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ  
ІМЕНІ МИХАЙЛА ОСТРОГРАДСЬКОГО  
НАВЧАЛЬНО-НАУКОВИЙ ІНСТИТУТ ЕЛЕКТРИЧНОЇ ІНЖЕНЕРІЇ  
ТА ІНФОРМАЦІЙНИХ ТЕХНОЛОГІЙ

КАФЕДРА АВТОМАТИЗАЦІЇ ТА ІНФОРМАЦІЙНИХ СИСТЕМ

НАВЧАЛЬНА ДИСЦИПЛІНА  
«АЛГОРИТМИ І СТРУКТУРИ ДАНИХ»

ЗВІТ  
З ПРАКТИЧНОЇ РОБОТИ №6

Виконав:  
студент групи КН-24-1  
Соломка Б. О.

Перевірив:  
доцент кафедри АІС  
Сидоренко В. М.

Кременчук 2025

Тема: Графи. Найкоротші шляхи

Мета роботи: Набути практичних навичок розв'язання задач пошуку найкоротших шляхів у графі та оцінювання їх асимптотичної складності.

Хід роботи

## 1. Теоретичні відомості

Граф формально представляється як  $G = (V, E)$ , де  $V$  – множина вершин, а  $E$  – множина ребер, що їх з'єднують. Шлях у графі – це послідовність вершин, з'єднаних ребрами.

Задача пошуку найкоротшого шляху полягає у знаходженні шляху з мінімальною сумарною вагою між двома вершинами графа.

Основні алгоритми розв'язання цієї задачі:

Алгоритм Дейкстри

Алгоритм Белмана-Форда

Алгоритм Флойда-Воршала

## 2. Реалізація алгоритму Дейкстри

```
import heapq

def dijkstra(graph, start):
    """
    Реалізація алгоритму Дейкстри для пошуку найкоротших шляхів
    від початкової вершини до всіх інших вершин графа

    Args:
        graph: словник, де ключ - вершина, значення - словник сусідніх
        вершин та wag ребер
        start: початкова вершина

    Returns:
        shortest_paths: словник найкоротших шляхів від start до кожної
        вершини
```

```

"""
# Ініціалізація
shortest_paths = {vertex: float('infinity') for vertex in graph}
shortest_paths[start] = 0
priority_queue = [(0, start)]

while priority_queue:
    # Вибираємо вершину з найменшою відстанню
    current_distance, current_vertex = heapq.heappop(priority_queue)

    # Якщо поточна відстань більша за відому найкоротшу, пропускаємо
    if current_distance > shortest_paths[current_vertex]:
        continue

    # Перевіряємо всіх сусідів поточної вершини
    for neighbor, weight in graph[current_vertex].items():
        distance = current_distance + weight

        # Релаксація: Якщо знайдено коротший шлях до сусіда
        if distance < shortest_paths[neighbor]:
            shortest_paths[neighbor] = distance
            heapq.heappush(priority_queue, (distance, neighbor))

return shortest_paths

```

### 3. Реалізація алгоритму Белмана-Форда

```

def bellman_ford(graph, start):
    """
    Реалізація алгоритму Белмана-Форда для пошуку найкоротших шляхів
    від початкової вершини до всіх інших вершин графа

    Args:
        graph: словник, де ключ - вершина, значення - словник сусідніх
        вершин та ваг ребер
        start: початкова вершина

    Returns:
        shortest_paths: словник найкоротших шляхів від start до кожної
        вершини
        або False, якщо виявлено від'ємний цикл
    """
    # Ініціалізація

```

```

shortest_paths = {vertex: float('infinity') for vertex in graph}
shortest_paths[start] = 0
edges = []

# Формуємо список всіх ребер
for u in graph:
    for v, weight in graph[u].items():
        edges.append((u, v, weight))

# Релаксація всіх ребер |V| - 1 разів
for _ in range(len(graph) - 1):
    for u, v, weight in edges:
        if shortest_paths[u] != float('infinity') and
shortest_paths[u] + weight < shortest_paths[v]:
            shortest_paths[v] = shortest_paths[u] + weight

# Перевірка на від'ємні цикли
for u, v, weight in edges:
    if shortest_paths[u] != float('infinity') and shortest_paths[u] +
weight < shortest_paths[v]:
        return False # Знайдено від'ємний цикл

return shortest_paths

```

#### 4. Реалізація алгоритму Флойда-Воршала

```

def floyd_warshall(graph):
    """
    Реалізація алгоритму Флойда-Воршала для пошуку найкоротших шляхів
    між усіма парами вершин у графі

    Args:
        graph: матриця суміжності, де graph[i][j] - вага ребра від i до
j,
        або float('infinity'), якщо ребро відсутнє

    Returns:
        dist: матриця найкоротших шляхів між усіма парами вершин
    """
    # Копіюємо матрицю, щоб не змінювати вхідні дані
    dist = [row[:] for row in graph]
    n = len(dist)

```

```

# Алгоритм Флойда-Воршала
for k in range(n):
    for i in range(n):
        for j in range(n):
            if dist[i][k] + dist[k][j] < dist[i][j]:
                dist[i][j] = dist[i][k] + dist[k][j]

return dist

```

## 5. Практичне завдання - розв'язання прикладу з тексту

Розглянемо приклад з тексту (рис. 1.2), де потрібно знайти найкоротші шляхи від вершини 1 до всіх інших за допомогою алгоритму Дейкстри.

```

# Представлення графа з прикладу 1.2
graph = {
    1: {2: 10, 3: 5, 4: 3},
    2: {3: 1},
    3: {},
    4: {2: 1}
}

# Запуск алгоритму Дейкстри
start_vertex = 1
shortest_paths = dijkstra(graph, start_vertex)

# Виведення результатів
print(f"Найкоротші шляхи від вершини {start_vertex} до всіх інших:")
for vertex, distance in shortest_paths.items():
    print(f"До вершини {vertex}: {distance}")

```

### Результат виконання:

```

Найкоротші шляхи від вершини 1 до всіх інших:
До вершини 1: 0
До вершини 2: 4
До вершини 3: 5
До вершини 4: 3

```

## 6. Порівняння асимптотичної складності алгоритмів

| Алгоритм       | Найгірший випадок     | Найкращий випадок |
|----------------|-----------------------|-------------------|
| Дейкстри       | $O( E  +  V \log V )$ | $\Theta( V ^2)$   |
| Белмана-Форда  | $\Theta( V  E )$      | $\Theta( E )$     |
| Флойда-Воршала | $\Theta( V ^3)$       | $\Theta( V ^3)$   |

Таблиця 1 - Порівняння складності алгоритмів

### Висновки

В ході практичної роботи були розглянуті та реалізовані три основні алгоритми пошуку найкоротших шляхів у графах: алгоритм Дейкстри, алгоритм Белмана-Форда та алгоритм Флойда-Воршала.

Алгоритм Дейкстри є найефективнішим для графів з невід'ємними вагами ребер, особливо для розріджених графів, завдяки логарифмічній складності. Однак він не працює з від'ємними вагами.

Алгоритм Белмана-Форда має гіршу асимптотичну складність, але може працювати з графами, що містять ребра з від'ємними вагами, та виявляти від'ємні цикли.

Алгоритм Флойда-Воршала має кубічну складність і підходить для знаходження найкоротших шляхів між усіма парами вершин у графах невеликого розміру.

У практичному завданні було успішно застосовано алгоритм Дейкстри для пошуку найкоротших шляхів від вершини 1 до всіх інших вершин графа. Отримані результати підтверджують коректність роботи алгоритму і відповідають теоретичним очікуванням.