情報工学実験1 ~プログラムの動作原理~

山田 浩史

本実験の目的

- プログラムが実際のコンピュータでどの ように動作しているかを理解・実感する
 - これまで学んだ 2 つの理解を結びつける
 - プログラミング(プログラミング序論・演習など)
 - ・コンピュータアーキテクチャ(計算機アーキテクチャ基礎、計算機の動作原理(1つ前の実験))
- ※ Linux 上で課題をこなしてください

内容

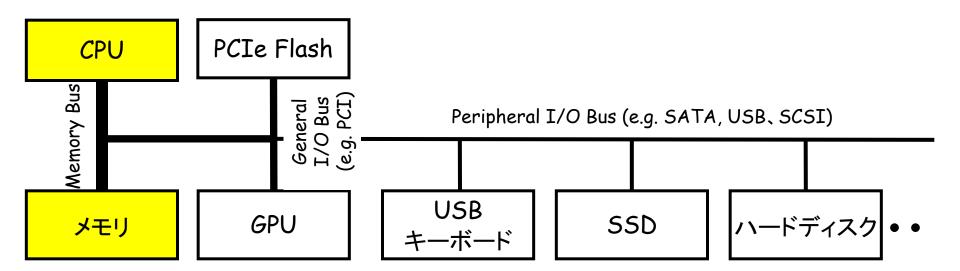
- 自分たちが作ったプログラムがどの ように実行されているかを知る
 - メモリ上でプログラムがどう展開されるか?
 - プログラムがどう実行されているか?
- ・ x86 命令セットを題材にプログラムの 具体的な動作を知る
 - x86: 最も広く利用されている命令セット
 - ・ Intel や AMD 製の CPU はほとんどこれ
 - 周りのコンピュータは実際にどう動くのか?

Why プログラムの動作原理?

- 大事なんだけど講義で触れられない話
 - コンピュータを勉強する上では必須の知識
 - 動作原理を知っていればデバッグや用途に 応じてツールを使い分けられる
- コンピュータの動作全体の理解を促す
 - ブラックボックスの見通しがよくなる
- システムプログラミングの「序の口」
 - システムプログラミング: OS や CPU の機能を 使いまくるプログラミング
 - Computer Science を学んだ者のみが 許されるプログラミングの世界

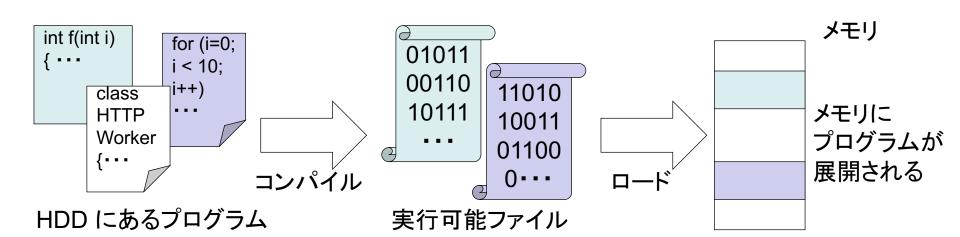
コンピュータ(汎用計算機)の構成

- CPU
 - 算術演算、論理演算、メモリ・I/O デバイスとのやりとりを司る
- ・ メモリ(Memory)
 - データとプログラムをおぼえておく場所
- ・ 1/0 デバイス
 - (おおざっぱには) CPU とメモリ以外の装置
- ・ バス (Bus)
 - それぞれを繋ぐ伝送路 (Memory Bus, General I/O Bus, Peripheral I/O Bus)



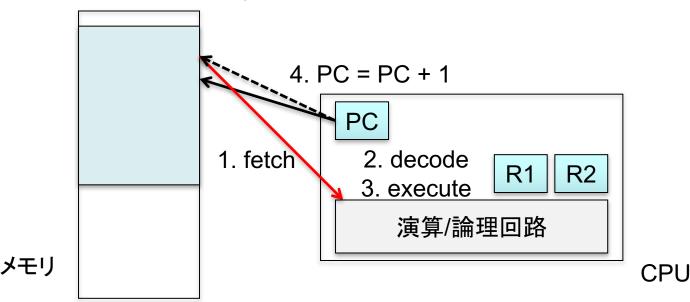
プログラムを動かすまで

- 1. プログラムを作る
 - コンピュータにさせることをプログラミング言語で記述
 - · C 言語を使ったり、Java 言語を使ったり
- 2. コンパイルする
 - プログラミング言語から 機械語(CPU が理解できる形式)に変換する
 - コンパイラと呼ばれるソフトウェアが行う
- 3. プログラムをメモリ上に展開して実行する
 - CPU は展開されたメモリを参照しながら動作する



CPU の動作(超簡略)

- ・ プログラムカウンタ(Program Counter, PC)で 指されているメモリアドレスの命令を実行する
 - PC はメモリのどこかを指している
- 次のことを無限に繰り返している
 - 1. PC で差されているメモリ番地から命令を取得(fetch)
 - 2. 取得した命令を解釈(decode)
 - 3. 命令を実行(execute)
 - 4. PC に 1 を加える / JUMP 命令で PC が書き換わる



Questions...

- プログラムはどんな形でメモリに 展開されて、どう動いているのか
 - 再帰呼び出しとか malloc() とかすると 何が起こるの?

- ・ 実際の CPU はどうやってプログラムを 実行しているのか
 - ホントにアーキテクチャで勉強したことが 周りのコンピュータで行われているの?
 - ・説明のため、簡単なアセンブラを用いることが多い

メモリ内でのプログラム

- プログラムをロードすると、以下の領域ができる
 - テキスト領域(a.k.a. コード領域)
 - ・ プログラム(機械語命令の列)を格納
 - 実行可能ファイルにすべて記述されている
 - プログラムカウンタによって指される
 - データ領域
 - データ(大域変数や malloc() で割り当てた メモリ)を格納
 - プログラム実行時に決まる値は 実行可能ファイルに記述されている
 - スタック領域
 - ・ 関数の戻り番地や局所変数などを格納
 - スタックポインタによって指される

アドレス下位

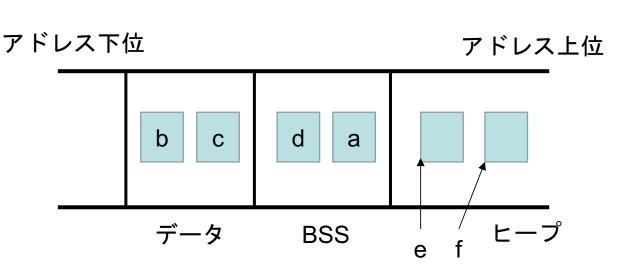
テキスト領域 データ領域 スタック領域

アドレス上位

テキスト領域とデータ領域

- テキスト領域
 - 機械語を格納したら読み込み専用となる
- データ領域
 - 主として3つの領域に別れる
 - ・ データ: 初期化された大域/静的変数を格納
 - · BSS: 初期化されていない大域/静的変数を格納
 - ヒープ: malloc() などで確保された領域を格納

```
int a;
int b = 100;
static int c = 100;
static int d;
....
int main()
{ ...
    e = malloc(sizeof(int));
    f = malloc(sizeof(int));
}
```



スタック領域

関数の戻りアドレスや局所変数が格納される

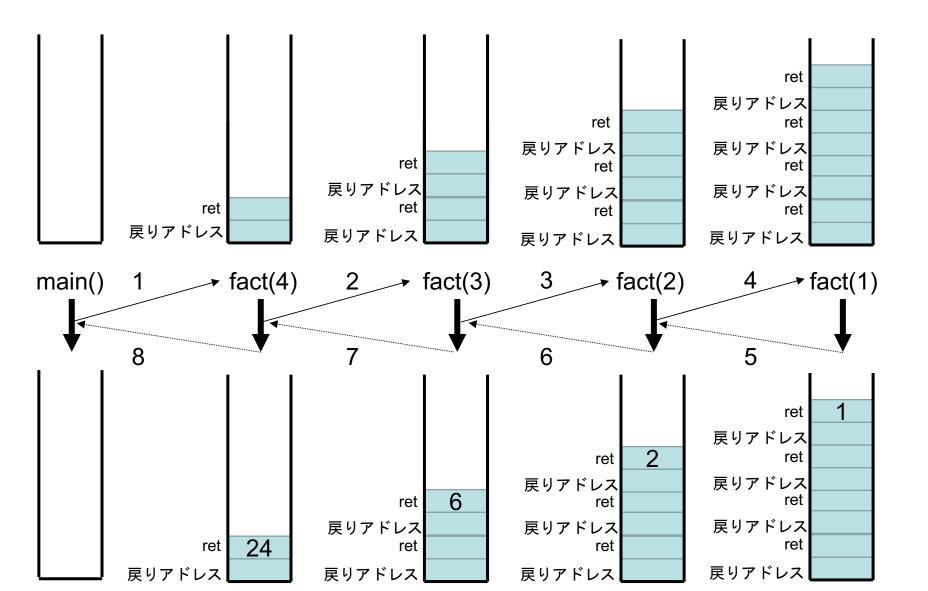
```
int f(int i)
                   スタックの状態
  int j = i;
                           main() が
                                            f() が
                                                            f() が
  printf("%d¥n", j);
                        呼び出されたとき 呼び出されたとき 終了したとき
  return 0;
                                                     sp
int main()
  int i;
                                     sp
                                           戻りアドレス
                                                                    sp
  i = 1000;
                 スタック
  f(i);
  return 0;
                           戻りアドレス
                                           戻りアドレス
                                                          戻りアドレス
```

再帰関数

・ 関数を呼び出しまくる ⇒ スタックフレームが積まれまくる

```
int fact(int num)
  int ret;
  if (num == 1) ret = 1;
  else ret = num * fact(num-1)
  return ret;
int main()
  value = fact(4);
```

再帰関数(fact(4))



x86 命令セット

- ・ Intel や AMD の CPU が サポートしている命令セット
 - 世で一番利用されている命令セット
- ・ CISC(Complex Instruction Set Computer)に分類される
 - → RISC(Reduced Instruction Set Computer)



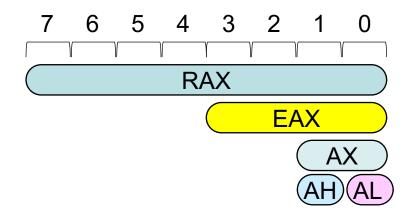






レジスタ

- 汎用レジスタ
 - RAX, RBP, RSP, RBX, RCX, RDX, ···
 - 32 bit, 16 bit, 8 bit のレジスタとしてアクセス可能
- ・フラグレジスタ
 - RFLAGS
- ・プログラムカウンタ
 - RIP
- ・ 他にも・・・
 - コントロールレジスタ、FPU用レジスタなど



よく使うレジスタ

- ・ RAX: アキュームレータ
 - 演算結果や返り値を格納する
 - int 型を使うことが多いため EAX で 登場することが多い
- ・ RSP: スタックポインタ
 - スタックの先頭を指す
- ・ RBP: ベースポインタ
 - スタックフレームの底を指す
 - = 前のスタックフレームの先頭を指す

命令

- 基本的な命令はサポートされている
 - 名前から察せると思います
 - データ転送 命令✓ mov

- スタックの利用
 - ✓ push
 - ✓ pop

- 関数
 - ✓ call
 - ✓ leave
 - ✓ ret

- 算術命令
 - ✓ add / sub
 - √ imul / idiv
 - ✓ inc / dec

- 条件分岐
 - ✓ cmp
 - ✓ jmp系

プログラムをアセンブラに 変えてみよう

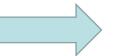
・ gcc の –S オプションを付けてコンパイル

- test.c をコンパイルしたら test.s という

ファイルが生成される

・GNUアセンブラで 記述されたアセンブラが 見られる

```
int main(void)
{
   int a, i;
   a = 0;
   for (i = 1; i < 11; i++)
      a = a + i;
   return 0;
}</pre>
```

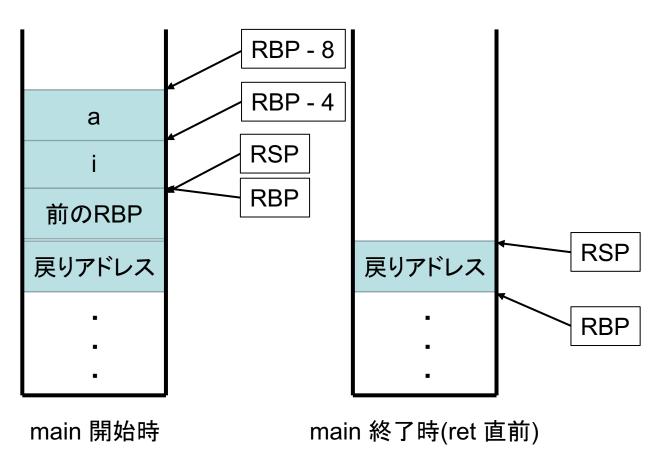


```
main:.LFB0:
  pushq %rbp
  movq %rsp, %rbp
  movl $0, -8(%rbp)
  movl $1, -4(%rbp)
  jmp .L2
.L3:
  movl -4(%rbp), %eax
  addl %eax, -8(%rbp)
  addl $1, -4(%rbp)
.L2:
  cmpl $10, -4(%rbp)
  jle
     .L3
  movl $0, %eax
        %rbp
  popq
  ret
```

実行の様子

・ RBP 活用して局所変数にアクセスする

```
main:.LFB0:
  pushq %rbp
  movq %rsp, %rbp
  movl $0, -8(%rbp)
  movl $1, -4(%rbp)
  jmp .L2
.L3:
  movl -4(%rbp), %eax
  addl %eax, -8(%rbp)
  addl $1, -4(%rbp)
.L2:
  cmpl $10, -4(%rbp)
       .L3
  ile
        $0, %eax
  movl
        %rbp
  popq
  ret
```



もういっちょ

・ gcc –S でソ<u>ースコードをコンパイル</u>

max:

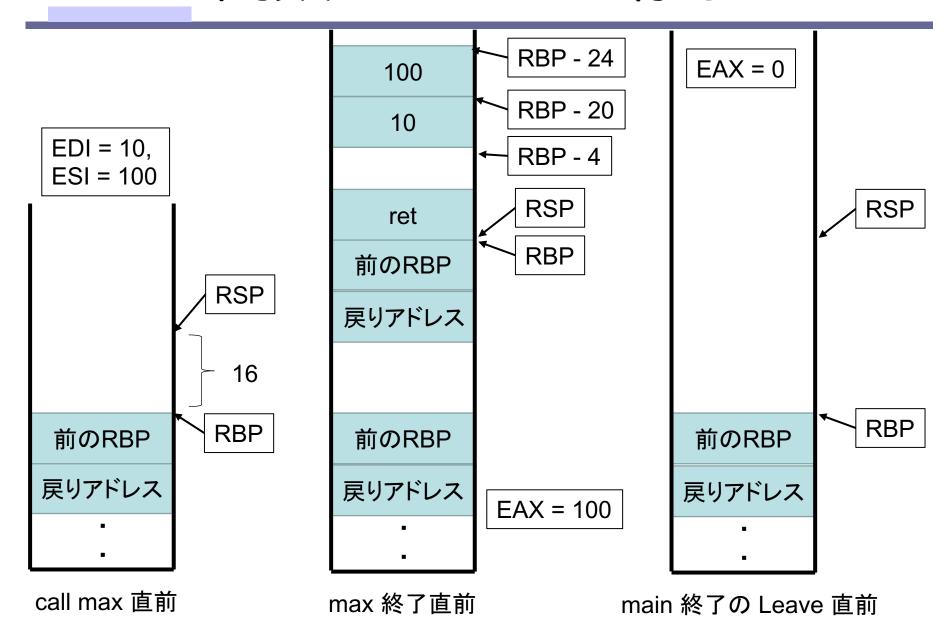
```
int max(int a, int b)
  int ret;
  if (a < b) ret = b;
  else
            ret = a:
  return ret;
int main()
  int a;
  a = max(10,100);
  return 0;
```



```
.LFB0:
  pushq %rbp
  movq %rsp, %rbp
  movl %edi, -20(%rbp)
  movl %esi, -24(%rbp)
  movl -20(%rbp), %eax
  cmpl -24(%rbp), %eax
  jge .L2
  movl -24(%rbp), %eax
  movl %eax, -4(%rbp)
  jmp .L3
  movl -20(%rbp), %eax
  movl %eax, -4(%rbp)
.L3:
  movl -4(%rbp), %eax
  popq %rbp ret
```

```
main:
.LFB1:
   pushq %rbp
   movq %rsp, %rbp
   subq $16, %rsp
   movl $100, %esi
   movl $10, %edi
   call max
   movl %eax, -4(%rbp)
   movl $0, %eax
   leave
   ret
```

関数ジャンプの様子

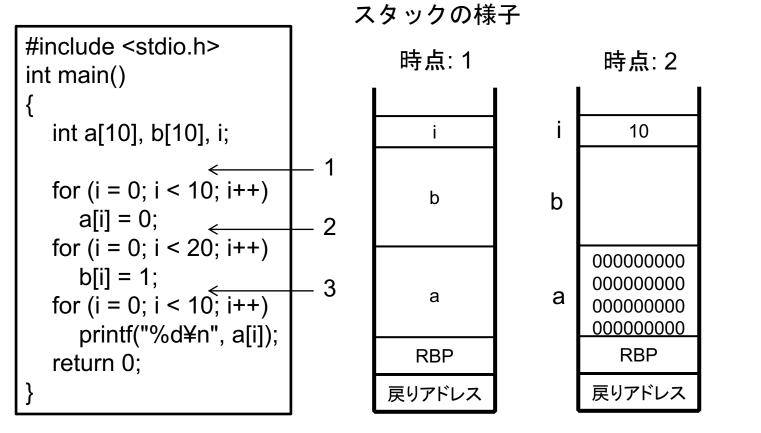


スタック破壊

- 局所変数を誤って使用すると 簡単にスタックが壊れてしまう
 - スタックの破損 = プログラムの破壊
 - ・局所変数変更による意図せぬ挙動
 - ・戻りアドレス変更による意図せぬ挙動
- 巧妙に破壊されると、プログラムの 動きが乗っ取られてしまう
 - ネットワークの攻撃の動作原理となっている

スタック破壊の例

スタックは簡単に壊せる



時点: 3

20
11111111111 11111111111 11111111111 1111
1111111111 1111111111 1111000000 0000000
戻りアドレス

レポートについて(1/2)

・ 課題1~4 に取り組んでレポートにまとめる

· 締切: 11/22(水) 0:00 (11/21(火) 24:00)

- ・ 提出先: レポート投函システム
 - PDF 形式で提出してください
 - ファイル名は"学籍番号 8 桁数字_名字(ローマ字)"
 - ・例: 10268039 の寺田くん => 10268039_terada

レポートについて(2/2)

- 課題の解答だけを書いてください
 - 問題文は書かなくてよいです
- 原理は不要です
- ・無駄な考察は不要です
 - 考察が必要な部分は「XXXを考察せよ」と 明記してあります

補足

スタックの状態

