



厦门大学机器人队

视觉组纳新

视觉组

视觉组主要的工作是：

- 从机器人(普通兵种)搭载的摄像头采集的图像信息，获得目标位置信息
- 或是利用摄像头(雷达)进行全程的建模、识别与定位
- 亦或是对目标的运动轨迹进行建模预判，让机器人可以自主瞄准射击

视觉组



目标(能量机关)的检测及运动轨迹预测

目标(装甲板)的检测识别

全场目标的检测与定位

视觉组

代码能力差？

没接触过计算机视觉？

不懂什么是深度学习？

这些都不是问题
只需要你热爱机器人
愿意为其付出时间与精力
那么，你将……

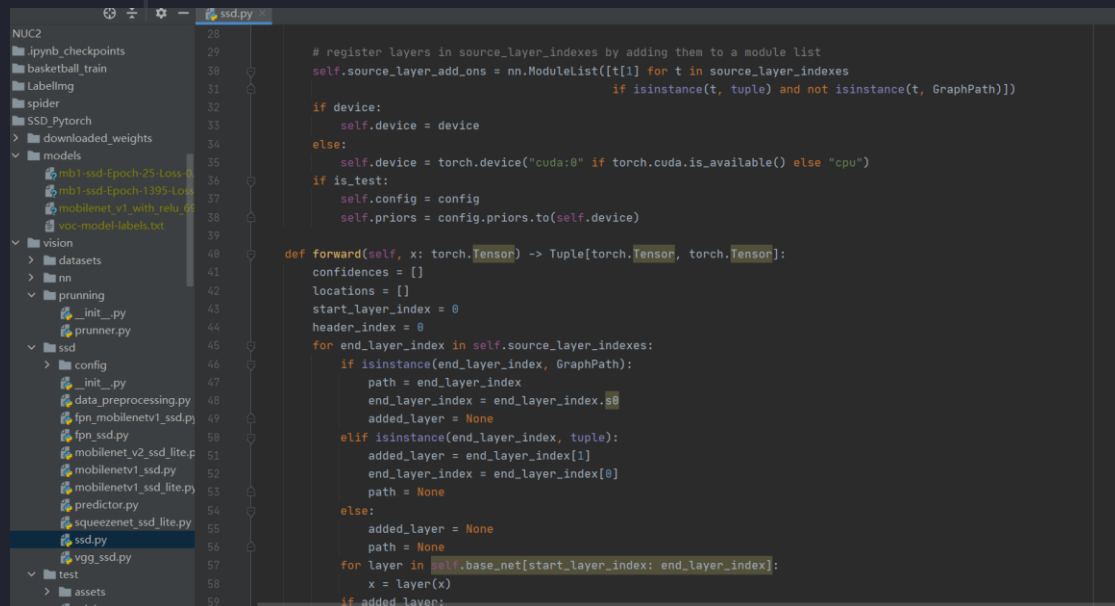
视觉组

你能**学到**的是：

- 利用计算机视觉(**OpenCV**)处理图像信息
- 利用当下火爆的**深度学习**进行目标检测
- 强大的自学能力、获取资源能力以及代码能力

综合工程师培养体系

视觉组



收获能力

收获友情



视觉组

纸上得来终觉浅
绝知此事要躬行

那么，你还在等什么？



欢迎加入
厦门大学机器人队
视觉组