

最終課題

2023年12月19日 13:14

1

(1)

角運動量 \vec{L} は 質点が原点 O の周りを回転する場合の「勢い」に相当する量を、質点の位置ベクトル \vec{r} と 運動量ベクトル \vec{p} の外積によって定義されたものである。

原点周りの力のモーメント \vec{N} は次のように定義される

$$\vec{N} = \vec{r} \times \vec{F}$$

(\vec{r} : 位置ベクトル, \vec{F} : 力)

(力 \vec{F} を受けて運動量 \vec{p} で運動する質点)

\vec{L} と \vec{N} の間に成立する関係式は

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{N}$$

(r^{-2})

(2)

$$V_{\text{eff}}(r) = \frac{L^2}{2mr^2} - G \frac{mM}{r}$$

$$F(r) = - \frac{dV_{\text{eff}}(r)}{dr} = \frac{L^2}{mr^3} - G \frac{mM}{r^2}$$

惑星に働く力が釣り合うので

$r = r_0$ のとき

$$F(r_0) = 0$$

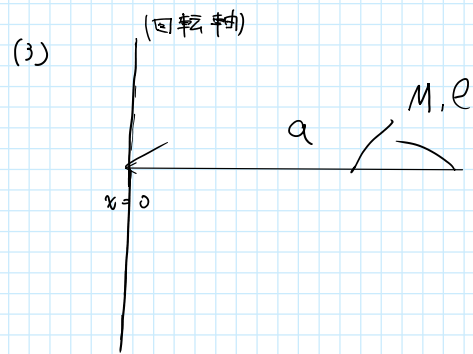
$$\frac{L^2}{mr_0^3} - G \frac{mM}{r_0^2} = 0$$

$$\frac{L^2}{mr_0^3} = G \frac{mM}{r_0^2}$$

$$r_0 = \frac{L^2}{Gm^2M}$$

この時の有効ポテンシャル E_0 は

$$\begin{aligned} E_0 = V_{\text{eff}}(r_0) &= \frac{L^2}{2mr_0^2} - G \frac{mM}{r_0} = \frac{L^2}{2m} \times \frac{G^2 m^4 M^2}{L^4} - G mM \times \frac{Gm^2M}{L^2} \\ &= \frac{G^2 m^4 M^2}{2mL^2} - \frac{G^2 m^3 M^2}{L^2} \\ &= \frac{G^2 m^4 M^2 - 2G^2 m^3 M^2}{2mL^2} \\ &= - \frac{G^2 m^3 M^2}{2mL^2} \\ &= - \frac{G^2 m^3 M^2}{2L^2} \end{aligned}$$



$$e = \frac{M}{a}$$

慣性モーメント

$$I = \int_V e(a) \cdot a^2 dV$$

$$= \int_V M a dV$$

$$= \int_0^a M a dV$$

$$= M \left[\frac{1}{2} a^2 \right]_0^a$$

$$= \frac{1}{2} M a^2$$

2. スライドが見やすかった.