

## Лабораторная работа № 6 Обработка динамических массивов

### 1. Цели лабораторной работы:

- освоить средства моделирования динамических массивов;
- научиться создавать функции для обработки массивов.

### 2. Последовательность действий

1. Познакомьтесь со стандартными функциями Си, обеспечивающими моделирование динамических массивов (см. ниже раздел 1).
2. Изучите способы моделирования массивов, описанные в разделе 2.
3. Переработайте программу, написанную Вами при выполнении ЛР 5, используя эти способы.
4. Структурируйте Вашу программу. Оставьте в функции `main()` только действия, связанные с вводом исходных данных и печатью результатов. Решение основной задачи выделите в отдельную функцию. Для организации обмена данными между функциями используйте подходящие способы моделирования массивов (см. разделы 2, 3).
5. Напишите отчёт о работе. Отчёт должен включать:
  - листинги написанных программ;
  - условия и результаты тестирования программ;
  - выводы (изложение полученных Вами в ходе выполнения ЛР новых представлений о возможностях языка С в части обработки массивов).

### 3. Динамические массивы в Си

#### 3.1. Понятие динамического массива

Динамическим называют массив, размер которого может изменяться в процессе исполнения программы. Объявить динамический массив, используя конструкцию

**<тип> <имя> [<размер>] ;**

невозможно. Дело в том, что это объявление жёстко привязывает массив к определённому участку памяти. При этом реальный размер массива может быть НЕ БОЛЬШЕ объявленного. Выход за пределы этого участка чреват порчей данных.

Динамический массив не может быть привязан к определённому участку памяти, т.к. невозможно заранее предсказать размер этого участка. Для моделирования динамического массива необходимо иметь возможности

- А) резервирования в нужный момент времени блока памяти требуемого размера;
- Б) переноса содержимого массива (если оно существует) в новый блок;
- В) обеспечения доступа программы к этому блоку;
- Г) освобождения ставшего ненужным блока, зарезервированного ранее.

В языке Си возможности А), Б), Г) обеспечиваются стандартными функциями для работы с памятью (заголовочный файл **<stdlib.h>**). Описания этих функций приведены ниже (см. Керниган Б., Ритчи Д. Язык программирования Си. Приложение В. В 5. Функции общего назначения: **<stdlib.h>**).

### 3.2. Стандартные функции для работы с памятью

**void \*calloc(size\_t nobj, size\_t size)<sup>1</sup>**

Возвращает нетипизированный указатель на место в памяти, отведённое для массива **nobj** объектов, каждый из которых имеет размер **size** (в байтах), или, если памяти запрашиваемого объёма нет, **NULL**. Выделенная область памяти обнуляется.

#### Пример 1. Использование calloc()

```
1. int *arr;
2. unsigned N;
3. printf("\tВведите размер массива: ");
4. scanf("%u", &N);
5. arr = (int *)calloc( N, sizeof(int) );
6. if ( !arr ) ...Запрошенная память не выделена
7.     else... Память для размещения N объектов типа int2 выделена и
           очищена (заполнена нулями). arr – адрес первого байта
           выделенного блока.
```

Теперь переменная **arr** имеет смысл имени массива, но не является адресной константой. Для доступа к элементам массива **arr** можно использовать индексы или сдвиг указателя. Например:

```
int i;
for( i = 0; i < N; i++)
    arr[i] = rand();
```

Или, то же самое:

```
int i, *ptr = arr;
for( i = 0; i < N; i++)
    *ptr++ = rand();
```

Можно и так:

```
int i;
for( i = 0; i < N; i++)
    *arr++ = rand();
arr -= N;
```

**ВОПРОС: зачем нужна последняя строка?**

**void \*malloc(size\_t size)**

Возвращает нетипизированный указатель на место в памяти для объекта размера **size** байтов или, если памяти запрашиваемого объёма нет, **NULL**. Выделенная область памяти не инициализируется.

<sup>1</sup> Тип **size\_t** есть тип беззнакового целого, возвращаемого оператором **sizeof**.

<sup>2</sup> Совсем не обязательно использовать этот блок для размещения элементов заявленного типа.

### Пример 2. Использование malloc()

```
1. int *arr;
2. unsigned N;
3. printf("\tВведите размер массива: ");
4. scanf("%u", &N);
5. arr = (int*)malloc( N * sizeof(int) );
6. if ( !arr ) ...Запрошенная память не выделена
7.     else ...Выделен блок памяти размера N*sizeof(int) байтов.
        Память не очищена.
```

Перечисленные выше варианты манипулирования именем **arr** допустимы и в этом случае.

**void \*realloc(void \*p, size\_t size)**

Заменяет на **size** размер объекта, на который указывает **p**. Для части, размер которой равен наименьшему из старого и нового размеров, содержимое не изменяется. Если новый размер больше старого, дополнительное пространство не инициализируется, **realloc** возвращает нетипизированный указатель на новый блок памяти заявленного размера. Если требования не могут быть удовлетворены, возвращает **NULL**. Если **p == NULL**, то работает как **malloc**.

### Пример 3. Использование realloc()

```
int *arr;
unsigned N;
printf("\tВведите размер массива: ");
scanf("%u", &N);
arr = (int*)malloc( N * sizeof(int) );
.....Работа с массивом arr.
```

Потребовалось увеличить размер массива на **M** элементов:

```
int *ptr = (int*)realloc( arr, (N + M) * sizeof(int) );
if ( !ptr ) ...Запрошенная память не выделена
    else     Выделен запрошенный блок памяти.
        { arr = ptr;
          .....Работа с расширенным arr
        }
```

**ВОПРОС: зачем нужна переменная ptr?**

**void free(void \*p)**

Значения не возвращает. Освобождает область памяти, на которую указывает **p**; эта функция ничего не делает, если **p** равно **NULL**. Параметр **p** должен быть указателем на область памяти, ранее выделенную одной из функций: **calloc**, **malloc** или **realloc**.

Простой пример обработки динамического массива см. в папке **Пример**.

### 3.3. Способы моделирования массивов

**СОВЕТ.** Изучая этот раздел, попробуйте фиксировать на бумаге в виде рисунков свои представления о размещении элементов массивов в памяти.

Уже понятно, что модель одномерного массива (динамического/статического) – структурированный блок памяти. Имя массива – указатель на первый байт блока. Доступ к элементам массива обеспечивается сдвигом этого указателя. Величина сдвига определяется индексом и размером типа элемента массива. Понятия многомерного массива как структурного типа данных в Си нет. Так, двумерный массив моделируется одномерным массивом элементов, являющихся, в свою очередь, одномерными массивами чисел.

Объявление `int Arr[m][n]` с «точки зрения» компилятора есть объявление массива из `m` элементов, каждый из которых является блоком (строкой) из `n` чисел типа `int`. Выражение `Arr[i]` возвратит *адрес* начала `i`-того блока (строки), т.е. значение адреса, сдвинутого относительно `Arr` на `i*n*sizeof(int)` байтов. Таким образом, выражение `Arr[i]` эквивалентно выражению `*(Arr+i)`, где `i` – число блоков (индекс строки). Величина сдвига адреса в байтах определяется длиной элемента массива `Arr`, т.е. блока из `n` чисел типа `int`. Чтобы получить доступ к `j`-тому элементу этого блока (числу типа `int`), нужно сдвинуть этот указатель ещё на `j*sizeof(int)` байтов: `*(Arr+i)+j`. Теперь величина сдвига адреса в байтах определяется длиной типа элемента строки (в нашем примере `int`). Наконец, чтобы получить значение `j`-того элемента `i`-той строки, нужно выполнить операцию разыменования. Т.е. выражение `Arr[i][j]` эквивалентно выражению `*(*(Arr+i)+j)`.

**Обратите внимание!** Объявленный так двумерный массив занимает в оперативной памяти монолитный блок размера `m*n*sizeof(int)` байтов. С ним можно работать как с одномерным массивом из `m*n` элементов. И наоборот, имеющийся одномерный массив из `m*n` элементов можно обрабатывать как двумерный массив из `m` строк и `n` столбцов.

Однако, используя аппарат указателей и функции для работы с памятью, можно моделировать многомерный массив так, что его фрагменты в общем случае могут быть разбросаны (физически) по разным «углам» оперативной памяти, но (логически) восприниматься и обрабатываться программой как единый объект. Вот пример такой модели.

```
int *Arr[m]; // Объявлен массив указателей на int.
int i;
for( i = 0; i < m; i++ )
    Arr[i] = (int*)calloc( n, sizeof(int) );
/* Массив Arr заполнен значениями указателей на блоки памяти размером в n элементов типа int. */
```

Эти блоки в общем случае не примыкают друг к другу. Тем не менее, с именем `Arr` можно обращаться как с именем двумерного массива. Выражение `Arr[i][j]` возвратит значение `j`-того элемента `i`-той строки матрицы.

В приведённом примере `Arr` — статический массив указателей на строки моделируемого двумерного массива. Размеры этих строк *могут изменяться* в процессе исполнения про-

граммы. В общем случае длины строк могут быть *различными*. Т.е., созданный так массив строк есть нечто более сложное, чем матрица.

Можно создавать ещё более “свободные” динамические модели двумерных (и не только) массивов.

### 3.4. Массив как параметр функции

Пусть нужно написать функцию для обработки числового массива.

Если это одномерный массив, то прототип функции может быть таким:

```
<тип> <имяФ>( <тип> <имяМ>[], int <размер>,... );
```

Или, что то же самое:

```
<тип> <имяФ>( <тип> *<имяМ>, int <размер>,... );
```

Такая функция может обрабатывать как статические, так и динамические массивы.

Прототип функции, обрабатывающей двумерный массив, зависит от способа моделирования массива.

1. Пусть требуется обрабатывать статический двумерный массив. Тогда прототип функции должен иметь вид:

```
<тип> <имяФ>(int <разм1>, int <разм2>, <тип> <имяМ>[][<разм2>],... );
```

<разм2> должен быть количеством столбцов.

ПОРЯДОК ПАРАМЕТРОВ ИМЕЕТ ЗНАЧЕНИЕ. Размеры массива должны предшествовать объявлению его имени.

2. Если в вызывающей программе двумерный массив моделируется с использованием массива указателей на строки, то прототип функции может иметь вид:

```
<тип> <имяФ>(<тип> **<имяМ>, int <разм1>, int <разм2>, ... );
```

ИЛИ

```
<тип> <имяФ>(<тип> *<имяМ>[], int <разм1>, int <разм2>, ... );
```

ПОРЯДОК ПАРАМЕТРОВ НЕ ИМЕЕТ ЗНАЧЕНИЯ.