Jordan标准型

Jordan矩阵

每个分块都是Jordan块的分块对角矩阵称为Jordan矩阵

 \forall 方阵 \mathbf{A} , \exists 可逆矩阵 \mathbf{P} ,使 $\mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P} = \mathbf{J}_A$,其中 \mathbf{J}_A 为 \mathbf{J} ordan矩阵称为A的 \mathbf{J} ordan标准型

若n阶方阵 \mathbf{A} 有s个不同的特征值 $\lambda_1, \dots, \lambda_s$,其代数重数分别为 k_1, \dots, k_s :

则某一个(顺序可交换)
$$\mathbf{J}_{\mathbf{A}}=egin{bmatrix} \mathbf{J}_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \mathbf{J}_s \end{bmatrix}$$
,其中 \mathbf{J}_i 为 k_i 阶 \mathbf{J} ordan矩阵(不一定是 \mathbf{J} ordan块)

因此 \mathbf{P} 可以记为 $[\mathbf{P}_1 \quad \cdots \quad \mathbf{P}_s]$, 其中 \mathbf{P}_i 为 $n \times k_i$ 阶矩阵, 且 $\mathbf{A}\mathbf{P}_i = \mathbf{P}_i\mathbf{J}_i$

其中
$$\mathbf{J}_i = egin{bmatrix} \mathbf{J}_{i1}(\lambda_i) & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & \mathbf{J}_{it}(\lambda_i) \end{bmatrix}, \mathbf{J}_{ij}(\lambda_i)$$
为 \mathbf{J} ordan块,总块数 $t = \dim V_{\lambda_i}$ (几何重数),总阶数为 k_i (代数重数)

 $\dim V_{\lambda_i} = n - r(\lambda_i \mathbf{I} - \mathbf{A}) =$ 解中自由变量的个数

每块的阶数可以自由分配,并且每块分别分配一个特征向量,不同块的特征向量必须线性无关(因为要确保P可逆)

分配后, 进一步记
$$\mathbf{P}_i = [\mathbf{P}_{i1} \quad \cdots \quad \mathbf{P}_{i2}], \mathbf{P}_{ij}$$
的行数即 $\mathbf{J}_{ij}(\lambda_i)$ 被分配到的阶数,且 $\mathbf{AP}_{ij} = \mathbf{P}_{ij}\mathbf{J}_{ij}(\lambda_i)$

 \mathbf{P}_{ii} 的第一个列向量必然是被分配到的特征向量,进而求剩余的若干个列向量

- 矩阵必须满足某些条件才与某个对角矩阵相似,而所有矩阵均与某个Jordan矩阵相似
- Jordan标准型中,每个Jordan块的阶数分配得比较均匀时,变换矩阵P容易求
- Jordan标准型由**s(不同特征值个数)**个Jordan矩阵组成,每个Jordan矩阵的阶数为**k(特征值的代数重数)**,其中Jordan块个数为**t(特征值的几何重数)**
 - o t=k时,每个Jordan块都是1阶,变换矩阵中对应的一个列向量就是特征向量
 - o t<k时,超出的阶数可自由分配,**2阶及以上的Jordan块,变换矩阵中对应的列向量中只有第一个是特征向量,其余为 广义特征向量(Jordan链**)

题型:求Jordan标准型

$$1.$$
求矩阵 ${f A}=egin{bmatrix} 3 & 4 & 0 & 0 \ -1 & -1 & 0 & 0 \ 0 & 0 & 2 & 1 \ 0 & 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}$ 的 ${f Jordan}$ 标准型及变换矩阵 ${f P}:$

$$f(\lambda) = (\lambda - 1)^4 \Rightarrow \lambda = 1$$
为四重特征值

$$egin{align*} egin{align*} egin{align*} egin{align*} egin{align*} egin{align*} egin{align*} egin{align*} -2 \ 1 \ 0 \ 0 \ -1 \ 1 \ \end{bmatrix} \end{pmatrix} + k_2 \left[egin{align*} 0 \ 0 \ -1 \ 1 \ \end{bmatrix} \end{array}
ightarrow ext{Jordan}$$
 \Rightarrow $egin{align*} egin{align*} egin{a$

矩阵三角分解

LR分解

LR分解: $A_{n\times n} = LR$, 其中L为下三角矩阵, R为上三角矩阵

 \mathbf{LDR} 分解: $\mathbf{A}_{n \times n} = \mathbf{LDR}$,其中 \mathbf{D} 为对角矩阵, \mathbf{L} 和 \mathbf{R} 必须是单位上/下三角矩阵

LR分解存在
$$\Leftrightarrow \mathbf{A}_k \neq 0 \quad (k = 1, 2, \dots, r(\mathbf{A}))$$

LDR分解唯一 $\Leftrightarrow \mathbf{A}_k \neq 0 \quad (k = 1, 2, \dots, \mathbf{n-1})$

若LR分解存在,一定有:
$$[\mathbf{A}][\mathbf{I}] \xrightarrow{\text{галяверь}} [\mathbf{R}][\mathbf{P}]$$
 (不可进行行交换)
其中**P**为可逆上三角矩阵, $\mathbf{P}\mathbf{A} = \mathbf{R}, \Diamond \mathbf{L} = \mathbf{P}^{-1}, \mathbf{M}\mathbf{A} = \mathbf{L}\mathbf{R}$

- 上/下三角矩阵乘对角矩阵总是得到上/下三角矩阵,上/下三角矩阵的逆矩阵(若存在)仍是上/下三角矩阵
- LDR分解和LR分解总是可以相互转化

满秩分解

满秩分解:
$$\mathbf{A}_{m \times n} = \mathbf{B}_{m \times r} \mathbf{C}_{r \times n}$$
, 其中 $r = r(\mathbf{A}) = r(\mathbf{B}) = r(\mathbf{C})$

$$[\mathbf{A}_{m imes n}] \xrightarrow{\mathrm{fin} imes \mathrm{eph}} egin{bmatrix} \mathbf{C}_{r imes n} \ \mathbf{O}_{(n-r) imes n} \end{bmatrix}$$
,其中 \mathbf{C} 为行最简型,则:

• 任何非零矩阵都有满秩分解

题型:满秩分解

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & -1 & 5 & 6 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 0 & 14 \\ 2 & -1 & 2 & -4 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & -2 & 2 & 10 & 25 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & -1 & 5 & 6 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 0 & 14 \\ 2 & -1 & 2 & -4 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & -2 & 2 & 10 & 25 \end{bmatrix} :$$

$$\mathbf{A} \xrightarrow{\text{ffrik}\mathfrak{B}\mathfrak{B}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & -10 & -29 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & -7 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -5 & -13 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \mathbf{A} = \mathbf{BC}, \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 2 & -1 & -4 \\ -2 & 1 & 2 \end{bmatrix}, \mathbf{C} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & -10 & -29 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & -7 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -5 & -13 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

QR分解

 $\mathbf{Q}\mathbf{R}$ 分解: $\mathbf{A}_{m\times n} = \mathbf{Q}_{m\times n}\mathbf{R}_{n\times n}$, 其中 \mathbf{Q} 的列向量两两正交, \mathbf{R} 为上三角矩阵

给定矩阵 $\mathbf{A}_{m \times n}$,通过列初等变换将其各列向量正交化即得到 $\mathbf{Q}_{m \times n}$, $\mathbf{R} = \mathbf{Q}^T \mathbf{A}$

共轭转置矩阵

概念

将矩阵A中的所有元素改为其共轭复数,即得到A的共轭矩阵,记为A将 $\overline{\mathbf{A}}$ 转置,即得到 \mathbf{A} 的共轭转置矩阵,记为 \mathbf{A}^H

• 矩阵中的元素均为实数时,其共轭矩阵与自身相同,共轭转置矩阵与转置矩阵相同

Hermit矩阵

若 $\mathbf{A} = \mathbf{A}^H$,称 \mathbf{A} 为 \mathbf{Hermit} 矩阵

Hermit矩阵**A**满足:

- ① A 主对角线的元素均为实数
- ②A的特征值均为实数
- ③A的来自任意两个不同特征值的特征向量正交

任意矩阵 $\mathbf{A}_{m \times n}$ 满足:

① $\mathbf{A}\mathbf{A}^H$ 和 $\mathbf{A}^H\mathbf{A}$ 必然是 \mathbf{Hermit} 矩阵

$$2r(\mathbf{A}) = r(\mathbf{A}\mathbf{A}^H) = r(\mathbf{A}^H\mathbf{A})$$

③若 $r(\mathbf{A}) = r, \mathbf{A}\mathbf{A}^H$ 和 $\mathbf{A}^H\mathbf{A}$ 必然有同样的 \mathbf{r} 个正特征值(多重特征值算多个),零特征值数量不相等(除非m=n),没有负特征值

若
$$\mathbf{A}\mathbf{A}^H = \mathbf{I}(\mathbf{p}\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{A}^H)$$
, 称**A**为酉矩阵

• 若矩阵元素均为实数,则Hermit矩阵退化为**实对称矩阵**,酉矩阵退化为**正交矩阵**

Hermit矩阵的正定性

有
$$\mathbf{Hermit}$$
矩阵 \mathbf{A} ,复向量 \mathbf{X} , $f=\mathbf{X}^H\mathbf{A}\mathbf{X}$:若 $\forall \mathbf{X}$, $f\geq 0$,则称 \mathbf{A} 为半正定矩阵若 $\forall \mathbf{X}\neq \mathbf{0}$, $\mathbf{A}>0$,则称 \mathbf{A} 为正定矩阵

• 类似于实对称矩阵,**正/负惯性指数就是正/负特征值的个数**;负惯性指数为0时,必然为半正定或正定矩阵

奇异值

有非零矩阵
$$\mathbf{A}_{m\times n}, r(\mathbf{A}) = r$$
:

$$\mathbf{A}^H\mathbf{A}$$
的 \mathbf{r} 个正特征值(必须从大到小排)记为 $\lambda_1,\dots,\lambda_r,$ 则 \mathbf{A} 的奇异值为 $\sqrt{\lambda_1},\dots,\sqrt{\lambda_r}$

必然存在酉矩阵
$$\mathbf{U}_{m\times m}$$
, $\mathbf{V}_{n\times n}$, 使 $\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{E}\mathbf{V}^H$, 称为 \mathbf{A} 的奇异值分解

其中
$$\mathbf{E}_{m \times n} = egin{bmatrix} \mathbf{D}_{r \times r} & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{O} \end{bmatrix}$$
, \mathbf{D} 为 \mathbf{A} 的奇异值构成的对角矩阵

$$\mathbf{A}^H \mathbf{A}$$
的 n 个正交特征向量 $($ 和特征值顺序一致 $)\mathbf{v}_1, \dots, 则 \mathbf{V} = [\mathbf{v}_1 \ \cdots \ \mathbf{v}_n]$

$$\mathbf{u}\mathbf{u}_i = \frac{\mathbf{A}\mathbf{v}_i}{\sqrt{\lambda_i}},$$
则 $\mathbf{U} = [\mathbf{u}_1 \quad \cdots \quad \mathbf{u}_m] \quad (若m > n, 补上m - n$ 个任意正交特征向量)

$$\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{E}\mathbf{V}^H \Leftrightarrow \mathbf{A}\mathbf{V} = \mathbf{U}\mathbf{E} \quad (\mathbf{V}^H\mathbf{V} = \mathbf{I})$$

• 任意非零矩阵都有奇异值分解

题型: 奇异值分解

求矩阵
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$
的奇异值分解:
$$\mathbf{A}^H \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}, 特征值\lambda_1 = 4, \lambda_2 = 2,$$
对应正交特征向量 $\mathbf{v}_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \mathbf{v}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}$ 取 $\mathbf{u}_i = \frac{\mathbf{A}\mathbf{v}_i}{\sqrt{\lambda}_i},$ 则 $\mathbf{u}_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \mathbf{u}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix},$ 取 $\mathbf{u}_3 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ 数 $\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{E}\mathbf{V}^H,$ 其中 $\mathbf{E} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & \sqrt{2} \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \mathbf{U} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & -\sqrt{2} & 0 \end{bmatrix}, \mathbf{V} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$

矩阵广义逆

单侧逆

若
$$\mathbf{A}_{m \times n} \mathbf{B}_{n \times m} = \mathbf{I}_m$$
, 则称 \mathbf{A} 左可逆, \mathbf{B} 称为 \mathbf{A} 的左逆矩阵,记为 \mathbf{A}_L^{-1} 若 $\mathbf{C}_{n \times m} \mathbf{A}_{m \times n} = \mathbf{I}_n$, 则称 \mathbf{A} 右可逆, \mathbf{C} 称为 \mathbf{A} 的右逆矩阵,记为 \mathbf{A}_R^{-1} 若 \mathbf{A} 可逆,则 $\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{A}_L^{-1} = \mathbf{A}_R^{-1}$

有矩阵 $\mathbf{A}_{m \times n}$,以下命题等价:

- ①**A**左可逆
- ② $N(\mathbf{A}) = \mathbf{0}$ ($\mathbf{A}\mathbf{X} = \mathbf{0}$ 只有 $\mathbf{0}$ 解, $\mathbf{A}\mathbf{X} = \mathbf{b}$ 有唯一解或无解)
- ③**A**列满秩 $(r(\mathbf{A}) = n)$
- $(\mathbf{A}^H \mathbf{A}$ 可逆 (此时 $(\mathbf{A}^H \mathbf{A})^{-1} \mathbf{A}^H$ 必然是 \mathbf{A} 的左逆矩阵)

以下命题等价:

- ①**A**右可逆
- $2R(\mathbf{A}) = m \quad (r(\mathbf{A}) = m)$
- ③**A**行满秩 $(r(\mathbf{A}) = m)$
- ④ $\mathbf{A}\mathbf{A}^H$ 可逆 (此时 $\mathbf{A}^H(\mathbf{A}\mathbf{A}^H)^{-1}$ 必然是 \mathbf{A} 的右逆矩阵)

若**A**左可逆,且**AX** = **b**有唯一解,则必然有**X** =
$$\mathbf{A}_L^{-1}$$
b (不论取哪个 \mathbf{A}_L^{-1} ,得到的**X**均相同)
若**A**右可逆,且**AX** = **b**有唯一解,则必然有**X** = \mathbf{A}_R^{-1} **b** (不论取哪个 \mathbf{A}_R^{-1} ,得到的**X**均相同)

• 左逆矩阵和右逆矩阵的求解与线性方程组求解类似

加号广义逆

若矩阵 $\mathbf{A}_{m \times n}$, $\mathbf{G}_{n \times m}$ 满足: $\mathbf{AGA} = \mathbf{A}$, $\mathbf{GAG} = \mathbf{G}$, \mathbf{AG} 和 \mathbf{GA} 均为 \mathbf{Hermit} 矩阵, 则称 \mathbf{G} 为 \mathbf{A} 的加号广义逆, 记为 \mathbf{A}^+

对任何非零矩阵 \mathbf{A}, \mathbf{A}^+ 存在且唯一:

若
$$\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{E}\mathbf{V}^H$$
(奇异值分解), $\mathbf{A}^+ = \mathbf{V}\begin{bmatrix} \mathbf{D}^{-1} & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{O} \end{bmatrix}\mathbf{U}^H$ (可以大体上看成 $\mathbf{A}^+ = \mathbf{A}^{-1}$)
若 $\mathbf{A} = \mathbf{B}\mathbf{C}$ (满秩分解), $\mathbf{A}^+ = \mathbf{C}^+\mathbf{B}^+ = \mathbf{C}_R^{-1}\mathbf{B}_L^{-1} = \mathbf{C}^H(\mathbf{C}\mathbf{C}^H)^{-1}(\mathbf{B}^H\mathbf{B})^{-1}\mathbf{B}^H$

 \mathbf{A}^+ 具有以下性质:

$$\mathbb{O}(\mathbf{A}^+)^+ = \mathbf{A}$$

$$2(\mathbf{A}^+)^H = (\mathbf{A}^H)^+$$

$$(k\mathbf{A})^+ = k^{-1}\mathbf{A}^+ (k \neq 0)$$

④若**A**列满秩,
$$\mathbf{A}^+ = \mathbf{A}_L^{-1}$$
, 若**A**行满秩, $\mathbf{A}^+ = \mathbf{A}_R^{-1}$; 若**A**可逆, $\mathbf{A}^+ = \mathbf{A}^{-1}$

题型:广义加号逆

$$\mathbf{A} = egin{bmatrix} 0 & 2 & 0 \ 1 & 0 & 2 \ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \mathcal{R} \mathbf{A}^+:$$

易得:A不是行满秩/列满秩矩阵

$$\mathbf{A}^{H}\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 5 & 0 \\ 2 & 0 & 4 \end{bmatrix}, 特征值为 $\lambda_{1} = \lambda_{2} = 5, \lambda_{3} = 0,$ 特征向量 $\mathbf{v}_{1} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \mathbf{v}_{2} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}, \mathbf{v}_{3} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$

$$\mathbf{\mathbf{x}}\mathbf{u}_{i} = \frac{\mathbf{A}\mathbf{v}_{i}}{\sqrt{\lambda}_{i}}, \mathbf{\mathbf{y}}\mathbf{u}_{1} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}, \mathbf{u}_{2} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \mathbf{\mathbf{x}}\mathbf{u}_{3} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{\mathbf{x}}\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{E}\mathbf{V}^{H}, \mathbf{\mathbf{x}} + \mathbf{U} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & \sqrt{5} & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \mathbf{E} = \sqrt{5} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \mathbf{V} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 0 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{\mathbf{x}}\mathbf{A}^{+} = \mathbf{V}\mathbf{E}'\mathbf{U}^{H} = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \end{bmatrix}$$$$

先看是否为可逆矩阵,再看是否为行满秩/列满秩矩阵,都不是再考虑奇异值分解,奇异值分解难以计算再考虑满秩分解

线性方程组的最佳最小二乘解

有无解的线性方程 $\mathbf{AX} = \mathbf{b}$:

若**u**满足, \forall **X**,||**Au** - **b** $||_2 \le ||$ **AX** - **b** $||_2$,则称**u**为**AX** = **b**的一个最小二乘解 若干个最小二乘解中,必然存在**2**-范数最小的一个,称为最佳最小二乘解,必然是**A**⁺**b**

• 绝大多数情况下,系数矩阵都是列满秩矩阵,可以直接取 $\mathbf{A}^+ = (\mathbf{A}^T\mathbf{A})^{-1}\mathbf{A}^T$

向量范数

概念

有线性空间V,如果一个V到实数域的映射 $||\cdot||, \forall \mathbf{a} \in V$ 满足:

①正定性: $\mathbf{a} \neq \mathbf{0}$ 时, $||\mathbf{a}|| > 0$, $||\mathbf{a}|| = 0 \Leftrightarrow \mathbf{a} = \mathbf{0}$

②齐次性: $\forall k \in R, \bar{\eta} ||k\mathbf{a}|| = |k| ||\mathbf{a}||$

③三角不等式: $\forall b \in V, ||\mathbf{a} \pm \mathbf{b}|| \le ||\mathbf{a}|| + ||\mathbf{b}||$

则称 $||\cdot||$ 是V的一个范数(如,向量到模长的映射是一个范数)

有
$$\mathbf{X} \in V^n, \forall p>0,$$
定义 $||\mathbf{X}||_p=\left(\sum_{i=1}^n|x_i|^p
ight)^{rac{1}{p}},$ 称为向量 \mathbf{X} 的 \mathbf{p} -范数, 其中 x_i 为 \mathbf{X} 的各个分量

如2-范数是向量的模长,∞-范数是取各分量的最大值

记
$$d(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = ||\mathbf{a} - \mathbf{b}||$$
,表示 \mathbf{a} 和 \mathbf{b} 间的距离(通常情况下用 $\mathbf{2}$ -范数表示距离) 记 $N(\mathbf{a}_0, r) = \{\mathbf{a}|d(\mathbf{a}, \mathbf{a}_0) < r\}$,表示 \mathbf{a}_0 的邻域

- 范数没有下标时,不一定表示某个特定的p-范数,甚至不一定是p-范数
- 范数是一种泛函 (以向量为自变量)

极限/连续性/等价性

有向量序列 $\{\mathbf{a}_i\}$, 若 $\forall \varepsilon > 0$, $\exists \mathbf{b}, N$, 使 $\forall n > N$ 时, 有 $||\mathbf{a} - \mathbf{b}||_p < \varepsilon$, 则称 \mathbf{b} 是 $\{\mathbf{a}_i\}$ 的极限, 记为 $\mathbf{a}_i \xrightarrow{||\cdot||_p} \mathbf{b}$, 或 $\lim_{i \to \infty} \mathbf{a}_i = \mathbf{b}$

有泛函f, 若orall arepsilon > 0, $\exists r > 0$ 和 \mathbf{b} ,使 $orall \mathbf{a} \in N(\mathbf{a}_0, r)$,有 $||f(\mathbf{a}) - \mathbf{b}||_p < \varepsilon$,则称 \mathbf{b} 是 $f(\mathbf{a})$ 在 \mathbf{a}_0 的极限,记为 $\lim_{\mathbf{a} \to \mathbf{a}_0} f(\mathbf{a}) = \mathbf{b}$

若 $f(\mathbf{a}_0) = \lim_{\mathbf{a} \to \mathbf{a}_0} f(\mathbf{a})$,则称f在 \mathbf{a}_0 处连续

有泛函f, g,若 $\forall \mathbf{a}, \exists c_1, c_2 > 0,$ 使 $c_1 f(\mathbf{a}) \leq g(\mathbf{a}) \leq c_2 f(\mathbf{a}),$ 则称 $f \ni g$ 等价

- 两个泛函(范数)等价,是要求两个泛函(范数)的值始终同时为同阶无穷大/同阶无穷小/常数
- 所有范数都是连续泛函,任意一个有限维空间上的所有范数两两等价(并不局限于p-范数)

函数空间

• 函数可以视为无穷维向量

函数范数

有[a,b]上的连续函数空间C,如果一个C到实数域映射 $||\cdot||, \forall f(x) \in C$ 满足:

①正定性: $f(x) \neq 0$ 时, ||f(x)|| > 0, $||f(x)|| = 0 \Leftrightarrow f(x) = 0$

②齐次性: $\forall k \in R, \bar{\eta} ||kf(x)|| = |k| ||f(x)||$

③三角不等式: $\forall g(x) \in V, ||f(x) \pm g(x)|| \le ||f(x)|| + ||g(x)||$

则称 $||\cdot||$ 是C的一个范数

有
$$f(x)\in C, orall p>0,$$
定义 $||f(x)||_p=\left(\int_a^b|f(x)^p|\mathrm{d}x
ight)^{rac{1}{p}},$ 称为函数 $f(x)$ 的 \mathbf{p} -范数

如1-范数是函数在[a,b]内绝对值的积分, ∞ -范数是函数在[a,b]内的最大值

• [a,b]上的连续函数空间,即一切在[a,b]上连续的函数构成的空间

权函数

记
$$||f(x)||_p'=\left(\int_a^b
ho(x)|f(x)^p|\mathrm{d}x
ight)^{rac{1}{p}},$$
其中 $ho(x)$ 称为权函数常见权函数: $1-rac{1}{\sqrt{1-x^2}}-e^{-x}-e^{-x^2}$

- 原函数的积分可能不存在(如过大),这种情况下需要引入权函数
- 引入权函数显然不会破坏函数范数的齐次性;必须确保引入权函数不破坏正定性

内积空间

内积:
$$(f,g) = \int_a^b f(x)g(x)dx$$
 $(f,g)' = \int_a^b \rho(x)f(x)g(x)dx$

长度(欧式范数): $||f||_2 = \sqrt{(f,f)}$

Cauchy – Schwarz不等式: $|(f,g)| \leq ||f||_2 ||g||_2$

若
$$(f,g)=0$$
,称 f 与 g 正交;若 $(f,g)'=0$,称 f 与 g 带权 $ho(x)$ 正交

有函数族
$$\{f_i(x)\}(i=0,\ldots,n)$$
,若 $(f_i(x),f_j(x))=egin{cases} 0 & i
eq j \ a_k & i=j \end{cases}$,则称 $\{f_i(x)\}$ 为正交函数族

特别地, 若 $a_k \equiv 1$, 称 $\{f_i(x)\}$ 为标准正交函数族

如 $\{\sin ix\}$ 和 $\{\cos ix\}$ 是 $[0,\pi]$ 上的正交函数族

- 在某区间上的连续函数空间的基础上定义内积等概念,即得到内积空间
- 函数内积和向量内积的性质类似 (交换律, 分配律, 正定性)

线性相关

有[a,b]上的函数族 $\{f_1(x),\ldots,f_n(x)\}$,若存在一组不全为0的系数 k_1,\ldots,k_n ,使 $\sum_{i=1}^n k_i f_i(x)\equiv 0$,则称 $\{f_0(x),\ldots,f_n(x)\}$ 线性相关

函数族的
$$\mathrm{Cramer}$$
行列式 $C=egin{array}{cccc} (f_1,f_1) & (f_1,f_2) & \cdots & (f_1,f_n) \ (f_2,f_1) & (f_2,f_2) & \cdots & (f_2,f_n) \ dots & dots & \ddots & dots \ (f_n,f_1) & (f_n,f_2) & \cdots & (f_n,f_n) \ \end{array}$

函数族线性无关 $\Leftrightarrow C \neq 0$

Legendre多项式

记
$$P_0(x)=1, P_n(x)=rac{1}{2^n n!}rac{\mathrm{d}^n(x^2-1)}{\mathrm{d}x^n}, x\in[-1,1],$$
称为Legendre多项式记 $\widetilde{P_n}(x)=rac{n!}{(2n)!}rac{\mathrm{d}^n(x^2-1)}{\mathrm{d}x^n},$ 称为首一的Legendre多项式

 $P_n(x)$ 具有以下性质:

$$\textcircled{1}(P_m,P_n) = \int_{-1}^1 P_m(x) P_n(x) \mathrm{d}x = egin{cases} 0 & m
eq n \ rac{2}{2n+1} & m = n \end{cases}$$

②n为奇数/偶数时, $P_n(x)$ 只含有奇次/偶次项

$$\Im(n+1)P_{n+1}(x) = (2n+1)xP_n(x) - nP_{n-1}(x)$$

函数逼近

在[a,b]上,用函数g(x)逼近f(x),常用的误差评判标准有:

$$||f(x)-g(x)||_{\infty}=\max_{a< x< b}|f(x)-g(x)|$$

$$||f(x)-g(x)||_2'^2 = \int_a^b
ho(x)[f(x)-g(x)]^2 \mathrm{d}x$$

插值多项式

有函数f(x),若函数p(x)满足 $p(x_i)=f(x_i)$ $(i=0,\ldots,n)$,则称p(x)为f(x)的插值函数

- 常用的函数逼近方式,只使用特定数量的点来进行函数逼近
- 若给定了n+1个特定点的取值,那么插值函数中也应当有n+1个自由变量(如果插值函数的自由变量数不足,则舍弃相应数量的特定点取值)

Lagrange插值多项式

有函数y = f(x),若给定了函数的n + 1个特定点 (x_i, y_i) ,必然存在一个n次插值多项式,

可以表示为
$$L_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i l_i(x)$$
 (Lagrange插值多项式), 其中 $l_i(x) = \prod_{\substack{j=0 \ i \neq j}}^n \frac{x-x_j}{x_i-x_j}$

注意到,
$$l_i(x_j) = egin{cases} 1 & j=i \ 0 & j
eq i \end{cases}$$

可以证明:
$$\sum_{i=0}^n x^k l_i(x) \equiv x^k \quad (k \leq n)$$

插值余项
$$R_n(x) = f(x) - L_n(x)$$

不妨设
$$a < x_0 < \ldots < x_n < b,$$
若 $[a,b]$ 上 $f^n(x)$ 连续, $f^{(n+1)}(x)$ 存在,

可以证明:
$$R_n(x) = rac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \prod_{i=0}^n (x-x_i) \quad (a < \xi < b)$$

若
$$f(x)$$
为 n 次多项式,那么显然 $R_n(x)=0$,故 $L_n(x)\equiv f(x)$

截断误差函数
$$|R_n(x)| \leq rac{M_{n+1}}{(n+1)!} \prod_{i=0}^n (x-x_i),$$
其中 $M_{n+1} = \max_{a < x < b} f^{(n+1)}(x)$

- 对于给定的一组函数取值, Lagrange插值是唯一的
- 一次、两次的Lagrange插值多项式也被称为线性插值多项式、抛物线插值多项式
- 分段线性插值,相当于在每两个相邻点间独立地应用线性插值

Newton插值多项式

记
$$f[a,b] = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$
,称为 $f(x)$ 在 $[a,b]$ 上的差商,即平均变化率

不妨假设
$$x_0 < \ldots < x_n$$
,规定 $f[x_0, \ldots, x_n] = \frac{f[x_1, \ldots, x_n] - f[x_0, \ldots, x_{n-1}]}{x_n - x_0}$,称为 $f(x)$ 在 $[x_0, x_n]$ 上的 n 阶差商

$$f[x_0,\ldots,x_n] = \sum_{i=0}^n rac{f(x_i)}{\omega(x_i)},$$
其中 $\omega(x_i) = \prod_{\substack{j=0\ i
eq i}}^n (x_j - x_i)$

任意交换 $f[x_0,\ldots,x_n]$ 中参数的位置,差商的值不变

可以证明:
$$f[x_0,\ldots,x_n]=rac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}$$
 $(x_0<\xi< x_n)$

有函数y = f(x), 若给定了函数的n + 1个特定点 (x_i, y_i) , 必然存在一个插值多项式,

可以表示为
$$N_n(x)=f(x_0)+\sum_{i=1}^n\left[f[x_0,\ldots,x_i]\prod_{i=0}^{i-1}(x-x_j)
ight]$$
 (Newton插值多项式)

插值余项
$$R_n(x) = f(x) - N_n(x)$$

- 对于给定的一组函数取值, Newton插值是唯一的
- Newton插值多项式和Lagrange插值多项式的余项形式完全相同

题型:插值多项式

假设 $\sin 0.32$, $\sin 0.34$, $\sin 0.36$ 的值已知, 用抛物线插值计算 $\sin 0.3367$, 并估计截断误差:

$$\begin{split} f(x) &= \sin x, f'''(x) = -\cos x \\ L_2(0.3367) &= \sin 0.32 \frac{(0.3367 - 0.34)(0.3367 - 0.36)}{(0.32 - 0.34)(0.32 - 0.36)} + \sin 0.34 \frac{(0.3367 - 0.32)(0.3367 - 0.36)}{(0.34 - 0.32)(0.34 - 0.36)} \\ &+ \sin 0.36 \frac{(0.3367 - 0.32)(0.3367 - 0.34)}{(0.36 - 0.34)(0.36 - 0.32)} \approx 0.330374 \\ &|R_2(0.3367)| \leq \frac{M_3}{6} |(0.3367 - 0.32)(0.3367 - 0.34)(0.3367 - 0.36)|, 其中 $M_3 = \cos 0.32$ \\ &\mathbb{D}|R_2(0.3367)| < 0.178 \times 10^{-6} \end{split}$$

最佳平方逼近

给定函数f(x),选取一个线性无关函数族 $g_0(x),\ldots,g_m(x)$

假设逼近函数为
$$g(x)=\sum_{i=0}^m a_ig_i(x)$$
,记 $I=\int_a^b [f(x)-g(x)]^2\mathrm{d}x$,求使 I 最小的 a_0,\ldots,a_m 的值:

可以证明,满足以下方程组时I取极值:

$$\begin{bmatrix} (g_0, g_0) & (g_0, g_1) & \cdots & (g_0, g_m) \\ (g_1, g_0) & (g_1, g_1) & \cdots & (g_1, g_m) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (g_m, g_0) & (g_m, g_1) & \cdots & (g_m, g_m) \end{bmatrix} \mathbf{A} = \begin{bmatrix} (g_0, f) \\ (g_1, f) \\ \vdots \\ (g_n, f) \end{bmatrix}$$

• 如果 I 不存在,则需要引入合适的权函数

最小二乘拟合

给定了某未知函数的
$$n+1$$
个特定点 (x_i,y_i) ,选取一个线性无关函数族 $g_0(x),\ldots,g_m(x)$ $(m< n+1)$ 假设逼近函数为 $g(x)=\sum_{i=0}^m a_ig_i(x)$,记 $I=\sum_{i=0}^n [y_i-g_i(x_i)]^2$,求使 I 最小的 a_0,\ldots,a_n 的值:
$$\mathbf{I}\mathbf{X}=\begin{bmatrix}a_0\\\vdots\\a_m\end{bmatrix},\mathbf{b}=\begin{bmatrix}y_0\\\vdots\\y_n\end{bmatrix},\mathbf{A}$$
为 \mathbf{X} 的系数矩阵,则问题变为线性方程组 $\mathbf{A}\mathbf{X}=\mathbf{Y}$ 的最小二乘解问题
$$\Rightarrow \mathbf{X}=\mathbf{A}^+\mathbf{Y} \quad (通常\mathbf{A}^+=(\mathbf{A}^T\mathbf{A})^{-1}\mathbf{A}^T)$$

• 与最佳平方逼近类似,但不知道原函数,只知道离散点取值

数值积分

数值积分:有难以直接求的积分 $\int_a^b f(x) \mathrm{d}x$,用与f(x)有关但不含积分的表达式S(计算后得到常数)来近似 记 $R[f] = \int_a^b f(x) \mathrm{d}x - S$,称为误差

$$S = \sum_{i=0}^n A_i f(x_i) \quad a \leq x_0 < x_1 < \dots < x_n \leq b$$

若
$$orall P_n(x), a, b,$$
有 $S = \int_a^b P_n(x) \mathrm{d}x,$ 且日 $P_{n+1}(x), a, b,$ 使 $S
eq \int_a^b P_n(x) \mathrm{d}x,$

则称S的代数精度为 $n(P_n(x)$ 为n阶多项式),此时S具有以下性质:

①
$$S = \int_a^b L_n(x) \mathrm{d}x$$
,其中 $L_n(x)$ 为 $f(x)$ 的 n 次插值多项式(无论如何取插值点,得到的 $L_n(x)$ 一定相同)

$$2A_i = l_i(x) = \prod_{\substack{j=0 \\ i \neq j}}^n \frac{x - x_j}{x_i - x_j}$$

$$@R[f] = \int_a^b R_n(x) \mathrm{d}x = \int_a^b rac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \prod_{i=0}^n (x-x_i) \mathrm{d}x \quad (a < \xi < b),$$

Newton-Cotes公式

若 $x_i=a+ih, h=rac{b-a}{n}$ (在[a,b]上间隔均匀),令x=a+th,代入化简得:

$$\int_a^b l_i(x) \mathrm{d} x = (b-a) C_i^n, \\ \exists + C_i^n = \frac{(-1)^{n-i}}{n \cdot i! (n-i)!} \int_a^b \prod_{i=0}^n (t-j) \mathrm{d} t \\ (\pm i, n$$
決定的常数)

Newton
$$-$$
 Cotes公式: $S = (b-a)\sum_{i=0}^n f(x_i)C_i^n$

特别地, n为偶数时,公式的代数精度为n+1

n = 1, 2, 3时:

梯形公式:
$$S = (b-a) \frac{f(a) + f(b)}{2}$$
 $R[f] = -\frac{h^3}{12} f''(\xi)$

Simpson公式:
$$S = (b-a) \frac{f(a) + 4f(\frac{a+b}{2}) + f(b)}{6}$$
 $R[f] = -\frac{h^5}{90} f^{(4)}(\xi)$

$$S = (b-a)\frac{f(a) + 3f(\frac{2a+b}{3}) + 3f(\frac{a+2b}{3}) + f(b)}{8} \quad R[f] = -\frac{3h^5}{80}f^{(4)}(\xi)$$

复化Newton-Cotes公式:分段使用梯形公式近似求积分

可以证明:
$$R[f] = -\frac{h^2}{12}(b-a)f''(\xi)$$

题型:数值积分

分别用梯形公式和 $\mathbf{Simpson}$ 公式计算 $\int_{1}^{2}e^{rac{1}{x}}\mathrm{d}x$ 的近似值,并估计误差:

证
$$f(x) = e^{\frac{1}{x}}, f''(x) = (2x^{-3} + x^{-4})e^{\frac{1}{x}}, f^{(4)}(x) = (24x^{-5} + 36x^{-6} + 12x^{-7} + x^{-8})e^{\frac{1}{x}}$$

梯形公式:
$$S=rac{e+e^{rac{1}{2}}}{2}pprox 2.1835$$

代数精度为
$$1, R[f] = -\frac{h^3}{12}f''(\xi) < \frac{1}{12}f''(1) < 0.6796$$

Simpson公式:
$$S=rac{e+4e^{rac{1}{1.5}}+e^{rac{1}{2}}}{6}pprox 2.0263$$

代数精度为
$$3,R[f]=-rac{h^5}{90}f^{(4)}(\xi)<rac{1}{2880}f^{(4)}(1)<0.0689$$