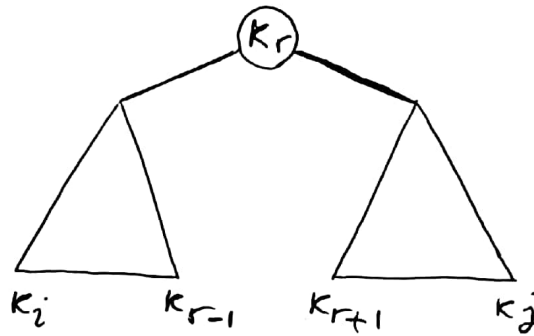


- key های k_i, \dots, k_j داده شده است.
- یکی از آنها k_r که $i \leq r \leq j$ به عنوان root قرار می‌گیرد.
- زیردرخت چپ k_r شامل k_i, \dots, k_{r-1} است.
- زیردرخت راست k_r شامل k_{r+1}, \dots, k_j است.



- اگر - تمام کاندیداهای ممکن برای root k_r که $i \leq r \leq j$ است را بررسی کنیم.
- تمام BST های ممکن که شامل k_i, \dots, k_{r-1} و شامل k_{r+1}, \dots, k_j باشند، را تشخیص می‌دهد.
- به روشی تصمیم می‌شود که optimal BST برای k_i, \dots, k_j بدست خواهد آمد.

Recursive solution:

دامنه subproblem:

- optimal BST را برای k_i, \dots, k_j را باید بد که $i \geq 1, j \leq n, j \geq i-1$
- هنگامی که $j = i-1$ باشد، درخت خالی است.

تعریف می‌کنیم $e[i, j]$ = expected search cost of optimal for k_i, \dots, k_j

اگر $j = i - 1$ باشد، آن‌گاه $e[i, j] = 0$

اگر $i \geq j$ باشد،

- یک root، k_r انتخاب می‌کنیم که $i \leq r \leq j$

- یک optimal BST با k_1, \dots, k_{r-1} به عنوان زیردرخت چپ میسازیم.

- یک optimal BST با k_{r+1}, \dots, k_j به عنوان زیردرخت راست میسازیم.

هنگامی که یک زیردرخت، زیردرخت یک node می‌شود:

- محقق هر node در زیردرخت یک واحد بیشتر می‌شود.

- expected search cost افزایش می‌یابد:

$$w(i, j) = \sum_{l=i}^j p_l$$

اگر k_r ریشه optimal BST برای k_1, \dots, k_j باشد:

$$e[i, j] = p_r + (e[i, r-1] + w(i, r-1)) + (e[r+1, j] + w(r+1, j))$$

اما

$$w(i, j) = w(i, r-1) + p_r + w(r+1, j)$$

بنابراین:

$$e[i, j] = e[i, r-1] + e[r+1, j] + w(i, j)$$

در این رابطه فرض می‌کنیم که می‌دانیم کدام key، k_r است.

ولی نمی‌دانیم و باید تمام کاندیدیت‌ها را بررسی کنیم و بهترین را برگزینیم.

$$e[i, j] = \begin{cases} 0 & \text{if } j = i - 1 \\ \min_{i \leq r \leq j} \{ e[i, r-1] + e[r+1, j] + w(i, r, j) \} & \text{if } i \leq j \end{cases}$$

در این حالت باید یک الگوریتم بازگشتی بنویسیم.

computing an optimal solution :

شکل جدول تمام value ها را در table ذخیره می‌کنیم.

$$e[\underbrace{1 \dots n+1}_{\text{can store}}, \underbrace{0 \dots n}_{\text{can store}}]$$

$$e[n+1, n] \quad e[1, 0]$$

- فقط از مدخل‌های $e[i, j]$ استفاده خواهد شد، جایی که $i-1 \leq j$ باشد.

- همچنین محاسبه می‌کنیم که

$\text{root}[i, j] = \text{root of subtree with key } k_i, \dots, k_j$

$$1 \leq i \leq j \leq n$$

جدول دیگر دوباره $w(i, j)$ را هر بار که نیاز داریم مجدداً محاسبه نمی‌کند.
(ممکن است $\theta(j-i)$ اضافه داشته باشیم).

در عوض :

• Table $w[1 \dots n+1, 0 \dots n]$

• $w[i, i-1] = 0$ for $1 \leq i \leq n$

• $w[i, j] = w[i, j-1] + p_j$ for $1 \leq i \leq j \leq n$

زمان $\Theta(n^2)$ مقدار در $O(1)$ قابل محاسبه است.

OPTIMAL-BST(P, q, n)

for $i \leftarrow 1$ to $n+1$

do $e[i, i-1] \leftarrow 0$

$w[i, i-1] \leftarrow 0$

for $i \leftarrow 1$ to n

do for $i \leftarrow 1$ to $n-l+1$

do $j \leftarrow i+l-1$

$e[i, j] \leftarrow \infty$

$w[i, j] \leftarrow w[i, j-1] + P_j$

for $r \leftarrow i$ to j

do $t \leftarrow e[i, r-1] + e[r+1, j] + w[i, j]$

if $t < e[i, j]$

then $e[i, j] \leftarrow t$

$root[i, j] \leftarrow r$

return e and $root$

اولین حلقه for مقادیر ابتدائی e و w را برای زیردرخت با 0، key تعریف می کند

حلقه for اصلی:

- for l بار تکرار می کند بر روی زیردرختی با l تا key.

- ایده: محاسبه در order سبزه های زیردرخت (کمترین اعداد key و بیشترین n عدد key)

برای مثال در ابتدای شروع

i	j					
	0	1	2	3	4	5
1	0	.25	.65	.8	1.25	2.10
2		0	.2	.3	.75	1.35
3			0	.05	.3	.85
4				0	.2	.7
5					0	.3
6						0

i	j					
	0	1	2	3	4	5
1	0	.25	.45	.5	.7	1.0
2		0	.2	.25	.45	.75
3			0	.05	.25	.55
4				0	.2	.5
5					0	.3
6						0

i	j				
	1	2	3	4	5
1	1	1	1	2	2
2		2	2	2	4
3			3	4	5
4				4	5
5					5

Time: $O(n^3)$ حلقه for سه حلقه تو در تو است. هر loop کمتر یا مساوی n value

دارد. می توان نشان داد که $\Omega(n^3)$ نیز هست. در نتیجه: $\Theta(n^3)$

Construct an optimal solution

۱۰۷

CONSTRUCT-OPTIMAL-BST($root$)

$r \leftarrow root[1..n]$

print " k ", " r is the root"

CONSTRUCT-OPT-SUBTREE($1, r-1, r, "left", root$)

CONSTRUCT-OPT-SUBTREE($r+1, n, r, "right", root$)

CONSTRUCT-OPT-SUBTREE($i, j, r, dir, root$)

if $i \leq j$

then $t \leftarrow root[i, j]$

print " k ", " t is" dir "child of k ", r

CONSTRUCT-OPT-SUBTREE($i, t-1, t, "left", root$)

CONSTRUCT-OPT-SUBTREE($t+1, j, t, "right", root$)

Elements of dynamic programming

یعنی نظریه که تاکنون بیان شده است

- optimal substructure
- overlapping subproblems