



سوال ۱:

درست یا نادرست بودن جملات زیر را مشخص کنید و در صورت نادرست بودن، صورت درست آن را بنویسید.

- ۱) یک زمانبندی feasible است اگر یکی نیازمندیهای داده شده را برآورده کند.
 نادرست، یک زمانبندی feasible است اگر تمام نیازمندیهای داده شده را برآورده کند.
- ۲) دو تا از ویژگیهای الگوریتم FIFO این است که سریع است و قابلیت زمانبندی پایینی دارد.
 درست.
- ۳) اگر یک الگوریتم نتواند یک زمانبندی feasible برای یک task set انجام دهد، آنگاه آن feasible ،task set نخواهد بود.
 - نادرست، اگر یک الگوریتم بتواند یک زمانبندی feasible برای یک task set انجام دهد، آنگاه آن task set نادرست، اگر یک الگوریتم بتواند یک زمانبندی feasible خواهد بود.
 - ۴) اگر یک الگوریتم از نظر optimal ،feasibility باشد آنگاه این الگوریتم مقدار maximum lateness را شرکت الگوریتم مقدار minimize خواهد کرد.
 - نادرست، اگر یک الگوریتم مقدار maximum lateness را minimize خواهد کرد آنگاه آن الگوریتم از نظر optimal ،feasibility است. (برعکس آن درست نیست)
 - ۵) الگوریتم Shortest Remaining Job First) SRJF مقدار میانگین response time را مینیمم می کند. نادرست، SFJF که non-preemptive است مقدار میانگین response time را مینیمم می کند.
 - ۶) الگوریتم table-driven به شدت نسبت به بهینه سازیهای زمانبندی انعطاف پذیر است.
 درست.
 - ۷) الگوریتم EDF می تواند هر نوع task set که feasible است را زمانبندی کند. نادرست، الگوریتم EDF فقط می تواند Task setهایی را که preemptive و Feasible هستند، زمانبندی کند.
 - ۸) پیاده سازیهایی که مقدار زمان اجرایی آنها متفاوت است میتوانند پیچیدگی زمانی یکسانی داشته باشند.
 درست.

سوال ۲:

برای هر یک از سیستمهای زیر مشخص کنید که چه نوع deadline دارند (Hard, Firm, Soft) و نمودار بهرهوری آنها را بصورت حدودی رسم نمایید و برای الگوریتمهای پیشنهادی ،با توجه به سیستمی که در آن اجرا میشوند، مشخص کنید که کدام یک از ویژگیهای زیر را دارند.

(preemptive / non-preemptive , work-conserving / non-work-conserving , static / dynamic , offline / online)

fix priority

:Nuclear reactor control ()

Hard

Preemptive, online, static, non-work-conserving

cycling scheduling

:Air traffic control systems (7

Hard

Preemptive, non-work-conserving, static, offline

Round Robin

:Mobile phone (**

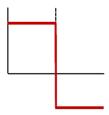
Firm |

Preemptive, non-work-conserving, dynamic, online

EDF

:Flight control (*

Hard

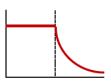


preemptive, non-work-conserving, dynamic, online

FIFO

:Ticket sales system (a

Soft



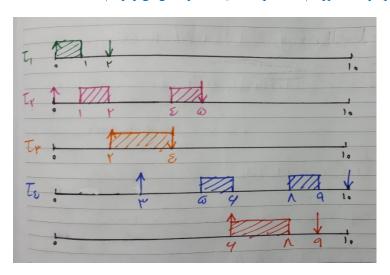
Non-preemptive, non-work-conserving, dynamic, online

سوال ۳:

با توجه به task set داده شده به سوالات زیر پاسخ دهید.

	ai	WCETi	Di
τ1	0	1	2
τ2	0	2	5
τ3	2	2	2
τ4	3	2	7
τ5	6	2	3

۱) این task set را توسط الگوریتم EDF زمانبندی کنید و شکل آن را رسم کنید.



۲) جدول زیر را با توجه به زمانبندی انجام شده در قسمت قبل پر کنید.

	Offset Time	Start Time	Finish Time	Response Time	Slack Time	Lateness Time
τ1	0	0	1	1	1	-1
τ2	0	1	5	5	0	0
τ3	2	2	4	2	0	0
τ4	3	5	9	6	1	-1
τ5	6	6	8	2	1	-1

- ۳) ماکسیمم تعداد deadlineهایی که امکان دارد توسط هر نوع الگوریتم زمانبندی miss شوند، چقدر است؟ چگونه؟
 برای هر ۵ تا از task ها امکان miss شدن وجود دارد. به گونهای که می توانیم الگوریتمی طراحی کنیم که برای مثال در ابتدا ۱۰ Clock می صبر کند و بعدا شروع به کار کند که در این صورت تمام deadline ها قبل از شروع خواهند شد.
 - ۴) در سومین Clock، هر کدام از process ها در کدام یک از وضعیتهای زیر هستند؟ (New, Ready, Running, Waiting, Terminated)

Terminated	τ_1
Waiting	τ2
Running	τ3
Ready	τ4
New	τ5

سوال ۴:

با توجه به task set داده شده به سوالات زیر پاسخ دهید.

	a_{i}	WCETi	D_{i}	T_{i}
τ_1	0	1	10	10
τ2	0	2	5	5
τ3	0	3	15	15

است؟ دلیل خود را بیان کنید. (بدون انجام زمانبندی به این سوال پاسخ دهید) آیا این feasible است؟ دلیل خود را بیان کنید. (بدون انجام زمانبندی به این سوال پاسخ دهید) بله، چونکه $U=0.7 \leq 1$ است بنابراین این مجموعه وظایف

$$U = 0.1 + 0.4 + 0.2 = 0.7$$

۲) آیا این task set توسط یکی از انواع الگوریتمهای fix priority قابل زمانبندی است؟ دلیل خود را بیان کنید. (بدون انجام زمانبندی به این سوال پاسخ دهید)

Fix براى الگوریتم PM در زمانی که T=D بود، یک الگوریتم Optimal الگوریتم برای الگوریتم الگوریتم RM برای الگوریتم priority بود. بنابراین از تست hyperbolic bound استفاده می شود:

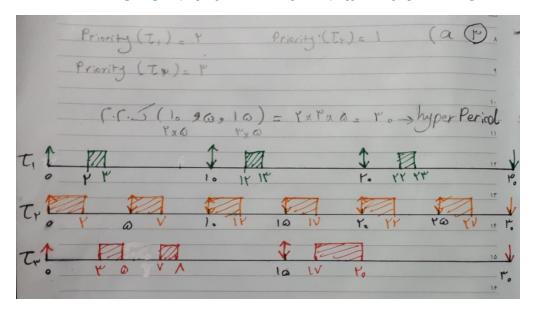
$$\prod_{i=1}^{n} (U_i + 1) \le 2$$

$$(0.1+1)(0.4+1)(0.2+1) = 1.848 \le 2$$

چونکه این شرط برقرار است یعنی این task set توسط الگوریتم RM قابل زمانبندی است. بنابراین با توجه به قضیه گفته شده در بالا، این task set چونکه R=D است توسط تمام الگوریتمهای R=D قابل زمانبندی است.

b در صورتی که قسمت ۲ جوابش مثبت است به قسمت a پاسخ دهید و در صورتی که جواب آن منفی است به قسمت a پاسخ دهید (تنها باید یکی از دو قسمت زیر حل شود).

الف) اين task set را توسط الگوريتم DM زمانبندي كنيد و با رسم شكل نشان دهيد.



سوال ۵:

	C_{i}	T_{i}
τ_1	10	20
τ2	3	10
τ3	1	5

۱) تعیین کنید که آیا این سیستم ردیابی بر اساس **آزمونهای** RM schedulability قابل زمانبندی است یا خیر. (هر سه آزمون)

برای تشخیص قابل زمانبندی بودن دستگاه ردیابی با استفاده از **آزمونهای** زمانبندی RM نیازمند انجام آزمونهای زیر هستیم.

۱) آزمون زمانبندیEDF:

طبق آزمون زمانبندی،EDF، مجموع استفادهی تسکها از CPU باید کمتر یا مساوی ۱ باشد.

$$U = (C1/T1) + (C2/T2) + (C3/T3)$$

$$U = (10/20) + (3/10) + (1/5)$$

$$U = 0.5 + 0.3 + 0.2$$

$$U = 1$$

مجموع استفاده CPU برابر ۱ است که کمتر یا مساوی ۱ است. بنابراین، این مجموعه وظایف براساس آزمون EDF قابل زمانبندی است.

۲) آزمون L&L:

آزمون استفاده مبتنی بر L&L شرایط لازم و کافی برای زمانبندی با استفاده از الگوریتم RM را ارائه می دهد. این آزمون بیان می کند که اگر استفاده کلی CPU (U) کمتر یا مساوی $U \leq n(2^{\frac{1}{n}}-1)$ باشد، که در آن I تعداد وظایف است، آنگاه سری وظایف قابل زممانبندی است.

$$U = 1$$

Bound =
$$3\left(2^{\frac{1}{3}} - 1\right) \approx 0.7798 \ge 1$$

از آنجایی که U=1 بزرگتر از مقدار محدوده (۲۷۹۸.۰) است، مجموعه وظایف براساس آزمون L&L قابل زمانبندی نست.

:Hyperbolic Bound آزمون (۳

مرز هایپربولیک یک آزمون دیگر است که به طور خاص برای الگوریتم RM استفاده می شود. این آزمون مرز بالایی را برای استفاده کلی CPU در یک مجموعه وظایف قابل زمانبندی فراهم می کند.

$$\prod_{i=1}^n (U_i+1) \le 2$$

$$(0.5+1)(0.3+1)(0.2+1) = 2.34 \le 2$$

در این مورد،۲.۳۴ بزرگتر از مقدار مرز ۲ است، بنابراین این مجموعه وظایف براساس آزمون مرز هایپربولیک قابل برنامهریزی نیست.

در نتیجه با توجه به آزمونهای فوق، نتوانستیم اثباتی برای زمانبندی این مجموعه توسط الگوریتم RM پیدا کنیم ولی در همین حال نمیتوان نتیجه گرفت که این مجموعه قابل زمانبندی نیست.

۲) صحت آزمونهای (۱) را بر اساس تحلیلهای RM schedulability بررسی کنید. ستون اولویت را در صورت
 نیاز پر کنید. یافتههای خود را بیان کرده و با نتایج آزمونهای (۱) مقایسه کنید. (هر سه تحلیل)

۱) تحلیل RTA:

ابتدا باید این مجموعه وظایف را بر اساس Rate اولویت بندی کنیم.

	C_{i}	T _i	P_{i}	R_i
τ_1	10	20	3	20
τ2	3	10	2	4
τ3	1	5	1	1

1)
$$R_3^{(0)} = 1$$

 $R_3^{(1)} = 1 \le 1 \text{ stop}$
 $1 \le 5 \checkmark$

2)
$$R_2^{(0)} = 3$$

 $R_2^{(1)} = 3 + \left\lceil \frac{3}{5} \right\rceil \times 1 = 4$
 $R_2^{(2)} = 3 + \left\lceil \frac{4}{5} \right\rceil \times 1 = 4 \le 4 \text{ stop}$
 $4 < 10 \checkmark$

3)
$$R_3^{(0)} = 10$$

 $R_3^{(1)} = 10 + \left\lceil \frac{10}{5} \right\rceil \times 1 + \left\lceil \frac{10}{10} \right\rceil \times 3 = 10 + 2 + 3 = 15$
 $R_3^{(2)} = 10 + \left\lceil \frac{15}{5} \right\rceil \times 1 + \left\lceil \frac{15}{10} \right\rceil \times 3 = 10 + 3 + 6 = 19$
 $R_3^{(3)} = 10 + \left\lceil \frac{19}{5} \right\rceil \times 1 + \left\lceil \frac{19}{10} \right\rceil \times 3 = 10 + 4 + 6 = 20$
 $R_3^{(4)} = 10 + \left\lceil \frac{20}{5} \right\rceil \times 1 + \left\lceil \frac{20}{10} \right\rceil \times 3 = 10 + 4 + 6 = 20 \le 20 \text{ stop}$
 $20 \le 20 \quad \checkmark$

بر خلاف نتایج آزمونها زمانبندی RM، مشاهده می کنیم که بر اساس تحلیل RTA این مجموعه وظایف قابل زمانبندی است. توجه کنید که تحلیل RTA لازم و کافی است که یعنی اگر $R_i > D_i$ بود، می توانستیم با قطعیت نتیجه بگیریم که این مجموعه وظایف توسط الگوریتم RM قابل زمانبندی نیست.

:Park test (Y

1)
$$1 \le 5$$

$$2) \ \ 3 + \left[\frac{10}{5}\right] \times 1 = 5 \le 10$$

3)
$$10 + \left[\frac{20}{5}\right] \times 1 + \left[\frac{20}{10}\right] \times 3 = 10 + 4 + 6 = 20 \le 20$$

چونکه تمام وظایف شرط این آزمون را برآورده کردهاند، بنابراین این مجموعه وظایف با الگوریتم RM قابل زمانبندی است.

:harmonic tasks test (T

اگر مجموعه وظایفی هارمونیک باشد شرط $1 \leq U$ برای زمانبندی $0 \leq U$ لازم و کافی است. بنابراین چونکه مجموعه وظایف داده شده هارمونیک است و $0 \leq U \leq U$ میتوانیم بدون انجام هیچ یک از آزمونهای قسمت اول و یا تحلیلهای دو بخش قبلی نتیجه گیری کنیم که این مجموعه وظایف قابل زمانبندی توسط الگوریتم $0 \leq U \leq U$ است.

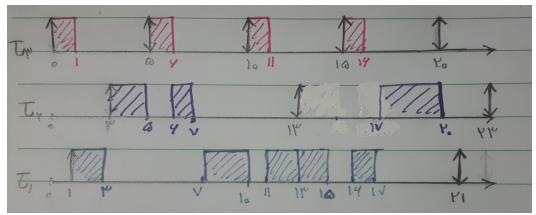
۳) فرض کنید که زمانبندی RM در جدول بالا باید به زمانبندی EDF و RM در جدول بالا باید به زمانبندی $a_1=1,\,a_2=3,\,a_3=0$ (الف) آزمون زمانبندی EDF در جدول بالا باید به زمانبندی

اين مجموعه وظايف بر اساس آزمون EDF كه در ادامه آمده است، قابل زمانبندي با الگوريتم EDF است.

$$U = (10/20) + (3/10) + (1/5)$$
$$U = 0.5 + 0.3 + 0.2$$

$$U = 1 < 1$$

(ب) روش نمودار زمانی



۴) به صورت مختصر تفاوتهای بین زمانبندیهای زیر را توضیح دهید: (هر کدام سه مورد) (در این سوال به هر سه موردی که تفاوتها را بیان کند نمره داده می شود.) $PM_{\mathfrak{g}}$ RM

RM (Rate Monotonic Scheduling) و DM (Deadline Monotonic Scheduling) هر دو الگوریتمهای زمانبندی بر اساس اولویت هستند.

در RM وظایف براساس دورههایشان اولویتبندی می شوند (وظایف با دوره ی کوتاه تر اولویت بالاتری خواهند داشت)، در حالی که در DM وظایف براساس ددلاینهای نسبی اولویت بندی می شوند (وظایف با ددلاین کوتاه تر اولویت بالاتری خواهند داشت).

- ۲) RM فرض می کند که ددلاینهای نسبی برابر با دورههای وظایف هستند، در حالی که DM مهلتهایی را
 برای هر وظیفه تعریف می کند.
- RM رمحدوده خاصی RM تضمین می کند که یک مجموعه وظایف قابل زمانبندی است اگر استفاده کل CPU در محدوده خاصی باشد. DM می تواند محدودیتهای بهتری برای استفاده از CPU برای برخی از مجموعه وظایف در مقایسه با RM ارائه دهد.

EDF , RM (ب

RM (Rate Monotonic Scheduling) و EDF (Earliest Deadline First) هر دو الگوریتمهای زمانبندی بر اساس اولویت هستند.

- در RM وظایف براساس دورههایشان اولویتبندی میشوند، در حالی که در EDF وظایف براساس ددلاینهای مطلق خودشان اولویتبندی میشوند.
- ۲) RM فرض می کند که ددلاینهای نسبی برابر با دورههای وظایف هستند، در حالی که EDF برای هر وظیفه
 ددلاینهای ضروری را در نظر می گیرد.
 - ۳) یک مجموعه وظایف قابل زمانبندی است اگر استفاده کل CPU در محدوده خاصی باشد. EDF تضمین می کند که استفاده کل CPU اگر کمتر یا مساوی ۱ باشد، آن مجموعه وظایف قابل زمانبندی است.

سوال ۶:

فرض کنید مجموعهای از وظایف دورهای با وظایف مستقل زیر وجود دارد.

	Ci	Ti	D_{i}
τ_1	20	100	100
τ2	30	145	145
τ3	68	150	150

۱) برای این مجموعه وظایف هر سه آزمون utilization-based را انجام دهید.

۱) آزمون زمانبندی EDF:

طبق آزمون زمانبندی EDF، مجموع استفادهی تسکها از CPU باید کمتر یا مساوی ۱ باشد.

$$U = (C1/T1) + (C2/T2) + (C3/T3)$$

$$U = (20/100) + (30/145) + (68/150)$$

$$U = 0.2 + 0.2069 + 0.4533 \approx 0.8602$$

مجموع استفاده CPU برابر ۰.۸۶۰۲ است که کمتر یا مساوی ۱ است. بنابراین، این مجموعه وظایف براساس آزمون EDF قابل زمانبندی است.

۲) آزمون L&L:

آزمون استفاده مبتنی بر L&L شرایط لازم و کافی برای زمانبندی با استفاده از الگوریتم RM را ارائه می دهد. این آزمون بیان می کند که اگر استفاده کلی CPU(U) کمتر یا مساوی $U \leq n(2^{\frac{1}{n}}-1)$ باشد، که در آن I تعداد وظایف است، آنگاه سری وظایف قابل زممانبندی است.

$$U = 0.8602$$

Bound =
$$3\left(2^{\frac{1}{3}} - 1\right) \approx 0.7798 \ge 0.8602$$

از آنجایی که U=0.8602 بزرگتر از مقدار محدوده (۰.۷۷۹۸) است، مجموعه وظایف براساس آزمون L&L قابل زمانبندی نیست.

۳) آزمون Hyperbolic Bound)

مرز هایپربولیک یک آزمون دیگر است که به طور خاص برای الگوریتم RM استفاده می شود. این آزمون مرز بالایی را برای استفاده کلی CPU در یک مجموعه وظایف قابل زمانبندی فراهم می کند.

$$\prod_{i=1}^{n} (U_i + 1) \le 2$$

$$(0.4533 + 1)(0.2069 + 1)(0.2 + 1) \approx 2.1048 \le 2$$

در این مورد،۲.۱۰۴۸ بزرگتر از مقدار مرز ۲ است، بنابراین این مجموعه وظایف براساس آزمون مرز هایپربولیک قابل برنامه ریزی نیست.

در نتیجه با توجه به آزمونهای فوق، نتوانستیم اثباتی برای زمانبندی این مجموعه توسط الگوریتم RM پیدا کنیم ولی در همین حال نمیتوان نتیجه گرفت که این مجموعه قابل زمانبندی نیست.

۴) فرض کنید زمان ورود اولیه تمام وظایف t=0 باشد.

الف) با استفاده از زمانبندی RM، آیا هر سه ددلاین رعایت خواهند شد؟ دلیل خود را بیان کنید.

راه حل اول:

از آنجایی که نتوانستیم نتیجهای از آزمونهای زمانبندی RM بگیریم بنابراین باید از تحلیلهای RM استفاده کنیم.

۱) این مجموعه وظایف هارمونیک نیست بنابراین نمی توانیم به جوابی از این طریق برسیم.

:park test (Y

20 ≤ 100
30 +
$$\left|\frac{145}{100}\right|$$
 × 20 = 30 + 40 = 70 ≤ 145
68 + $\left|\frac{150}{100}\right|$ × 20 + $\left|\frac{150}{145}\right|$ × 30 = 68 + 40 + 60 = 168 \le 150

چونکه وظیفه سوم شرط این آزمون را برآورده نکرد، بنابراین نمیتوانیم نتیجهای از این آزمون بگیریم.

:RTA (T

راه حل اول:

1)
$$R_1^{(0)} = 20$$

 $R_1^{(1)} = 20 \le 20 \text{ stop}$
 $20 \le 100 \checkmark$

2)
$$R_2^{(0)} = 30$$

 $R_2^{(1)} = 30 + \left[\frac{30}{100}\right] \times 20 = 50$
 $R_2^{(2)} = 30 + \left[\frac{50}{100}\right] \times 20 = 50 \le 50 \text{ stop}$
 $50 \le 145 \checkmark$

3)
$$R_3^{(0)} = 68$$

 $R_3^{(1)} = 68 + \left\lceil \frac{68}{100} \right\rceil \times 20 + \left\lceil \frac{68}{145} \right\rceil \times 30 = 68 + 20 + 30 = 118$
 $R_3^{(2)} = 68 + \left\lceil \frac{118}{100} \right\rceil \times 20 + \left\lceil \frac{118}{145} \right\rceil \times 30 = 68 + 40 + 30 = 138$
 $R_3^{(3)} = 68 + \left\lceil \frac{138}{100} \right\rceil \times 20 + \left\lceil \frac{138}{145} \right\rceil \times 30 = 68 + 40 + 30 = 138 \le 138 \text{ stop}$
 $138 < 150 \checkmark$

بر خلاف نتایج آزمونها زمانبندی RM، مشاهده می کنیم که بر اساس تحلیل RTA این مجموعه وظایف قابل زمانبندی است.

راه حل دوم:

چونکه در سوال گفته نشده که حتما باید از طریق تحلیلهای زمانبندی RM به جواب برسید، می توانید به جای راه حل بالا نمودار این مجموعه وظایف را رسم کنید و قابلیت زمانبندی را اثبات کنید.

ب) ددلاینهای آینده چطور؟ چگونه میتوانید تضمین کنید که هیچ وقت ددلاینی رد میشد یا نه؟ راه حل اول:

الگوریتم RTA در واقع WCET هر کدام از این وظایف را محاسبه می کند به همین خاطر می توان اثبات کرد که اگر و تنها اگر مجموعه وظایفی بتواند شرایط این آزمون را برآورده کند، آنگاه این مجموعه وظایف حتما با الگوریتم RM قابل زمانبندی است.

راه حل دوم:

اگر در قسمت قبل نمودار رسم کردهاید در این قسمت باید Hyper period این مجموعه وظایف را به دست بیارید که و رسم نمودار را در حالت کلی برای این بازه انجام دهید.

Hyper period (100, 145, 150) = 8700

(نوشتن همین توضیحات برای این بخش کافی است و نیازی به رسم نمودار در این بازه نیست!)

سوال ۷:

با توجه به مجموعه وظایف داده شده به سوالات زیر پاسخ دهید. (نکته: در جواب به این سوال به فرضیات قضیههایی که استفاده می کنید توجه کنید.)

	Ci	T_{i}	Di
τ_1	2	5	5
τ2	4	10	9
τ3	1	25	25

۱) بررسی کنید که آیا این مجموعه وظایف شرط لازم را برای feasibility دارا است؟

$$U = (C1/T1) + (C2/T2) + (C3/T3)$$

$$U = (2/5) + (4/10) + (1/25)$$

$$U = 0.4 + 0.4 + 0.04 = 0.84 \le 1$$

بله این مجموعه وظایف feasible است.

۲) با استفاده از آزمون زمانبندی بررسی کنید که آیا این مجموعه وظایف توسط الگوریتم EDF قابل زمانبندی است یا
 خیر.

در این مجموعه وظایف چونکه $D \neq T$ بنابراین نمی توان با استفاده از قاعده ی $U \leq 1$ تصمیم گیری کرد. باید از قاعده ی Processor Demand استفاده کرد که در بخش (۶) آن را انجام می دهیم.

۳) بررسی کنید که آیا این مجموعه وظایف آزمون L&L را با موفقیت پست سر می گذارد. از این آزمون چه نتیجهای می گیرید؟

میتوان این آزمون را برای این مجموعه وظایف نوشت ولی نمیتوان از جواب آن هیچ نتیجهای گرفت زیرا این مجموعه وظایف شرط اولیه آزمون L&L را که برابر بودن T=D است را ندارد.

Busy Window (۴ سطح سوم را محاسبه کنید.

در واقع با محاسبهی WCRT وظیفه au میتوان این مقدار را بدون رسم شکل بدست آورد.

$$R_3^{(0)} = 1$$

$$R_3^{(1)} = 1 + \left[\frac{1}{5}\right] \times 2 + \left[\frac{1}{10}\right] \times 4 = 1 + 2 + 4 = 7$$

$$R_3^{(2)} = 1 + \left\lceil \frac{7}{5} \right\rceil \times 2 + \left\lceil \frac{7}{10} \right\rceil \times 4 = 1 + 4 + 4 = 9$$
 $R_3^{(3)} = 1 + \left\lceil \frac{9}{5} \right\rceil \times 2 + \left\lceil \frac{9}{10} \right\rceil \times 4 = 1 + 4 + 4 = 9 \le 9 \text{ stop}$
Busy-Window Level $3 = 9$

در چه زمانی رخ می دهد؟ τ_3 وظیفهی Critical Instance (۵

Critical Instance وظیفه au_5 زمانی رخ می دهد که وظیفه که au_5 هم زمان با دو وظیفه au_5 وارد CPU شود. بنابراین برای اولین بار این اتفاق در au_5 رخ می دهد و بار بعدی در au_5 (au_5 مسه تا دوره) است و به همین ترتیب در زمان های مضارب au_5 این اتفاق تکرار می شود.

۶) با استفاده از آزمون Processor Demand بررسی کنید که آیا روش EDF قادر است این مجموعه وظایف را
 زمانبندی کند.

Hyper period
$$(5, 10, 25) = 50$$

$$L^* = \frac{(10-9) \times 0.4}{1-0.84} = \frac{0.4}{0.16} = 2.5$$

$$g_1(0,5) = \left(\left|\frac{5-5}{5}\right| + 1\right)2 = 2 \le 5$$

$$g_2(0,9) = \left(\left|\frac{9-9}{10}\right| + 1\right)4 = 4 \le 9$$

$$g_3(0,25) = \left(\left|\frac{25-25}{25}\right| + 1\right)1 = 1 \le 25$$

بله، با توجه به اینکه کافی است این قضیه را برای L<2.5 چک کنیم و اولین ددلاین همهی وظیفه ها بزرگتر از C=1 بله، با توجه به اینکه کافی است (تا قبل از اولین ددلاین تمام مقادیر C=1 قبل زمانبندی است.

۷) آیا این مجموعه وظایف هارمونیک است؟ اگر جواب خیر است، با کمترین تغییرات آن را هارمونیک کرده و جدول
 وظایف جدید را رسم کنید.

خير

	C_{i}	T_i	Di
τ_1	2	5	5
τ2	4	10	10
τ3	1	20 يا 30	20 يا 30

سوال ۸:

میدانیم قضیهی Processor Demand به صورت $VL>0,\ g(0,L)\leq L$ تعریف می شود. با استفاده از آزمون می دانیم قضیه Processor Demand و با کمترین تعداد مرحلهی ممکن و کوچکترین L ممکن، بررسی کنید که آیا جدول مجموعه وظایف داده شده با استفاده از الگوریتم EDF قابل زمانبندی است یا خیر. فرض کنید که هر دو وظیفه در لحظهی EDF شروع به کار می کنند.

	C_{i}	T_{i}	D_{i}
τ_1	2	5	4
τ2	3	7	5

Hyper period (5, 7) = 45

$$U = 0.4 + 0.428 \approx 0.828$$

$$L^* = \frac{(5-4) \times 0.4 + (7-5) \times 0.428}{1 - 0.828} = \frac{1.256}{0.16} \approx 7.302$$

$$g_1(0,4) = \left(\left| \frac{4-4}{5} \right| + 1 \right) 2 = 2 \le 4$$
$$g_2(0,5) = \left(\left| \frac{5-5}{7} \right| + 1 \right) 3 = 3 \le 5$$

و این قضیه کافیست L<7.302 را چک کنیم و به همین خاطر دیگر نیازی به محاسبه ی L<7.302 و لیت قضیه کافیست و می توان نتیجه گرفت که این مجموعه وظایف توسط الگوریتم $g_2(0,12)$ قابل زمانبندی است.

سوال ۹:

چهار task دورهای، ۴ منبع (A, B, C, D) زیر را به صورت مشترک استفاده میکنند و بیشترین زمانی که هر task هر کدام از منابع را در اختیار دارد، در جدول زیر مشخص شده است. با توجه به جدول زیر و با استفاده از PIP، Blocking Time را برای هر کدام از task محاسبه کنید.

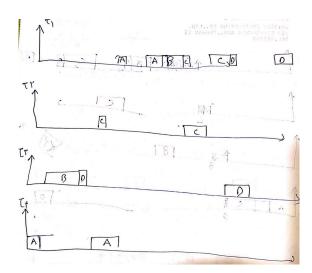
	A	В	С	D
τ_1	3	6	10	7
τ_2	0	0	8	0
τ3	0	4	0	14
τ4	7	0	9	11

فرض می کنیم که در این سوال اولویت تسکها به این صورت است که تسک شماره ۱ بالاترین اولویت و تسک شماره ۴ کمترین اولویت را دارا است و سمافورها به ترتیب از A تا D در تسک ها اجرا می شوند.

با توجه به نوع الگوریتم ما که PIP است. برای هر تسک، سناریو متفاوتی قابل تعریف است.

میدانیم که هر وظیفه با اولویت پایین تر تنها یک بار می تواند وظیفه ای با اولویت بالاتر را بلاک کند. در نتیجه سناریو هر وظیفه مانند زیر است:

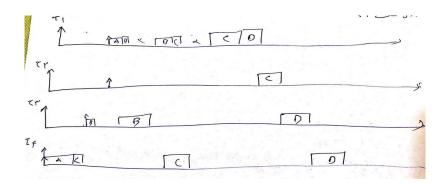
:Task1



با توجه به نمودارهای بالا، ابتدا وظیفه چهارم می خواهد از منبع A استفاده کند اما وظیفه سوم وارد می شود و از منبع B استفاده می کند. هنگام استفاده از منبع B وظیفه دوم وارد می شود و از منبع C استفاده می کند اما وظیفه اول وارد می شود. وظیفه اول زمانی که می خواهد از منبع A استفاده کند ابتدا باید وظیفه چهارم اجرا شود و بعد از آن می تواند از منبع A استفاده کند به همین ترتیب وظیفه های دوم و سوم نیز باید اجرا شوند.

در كل مجموع Blocking ها برابر است با ۲۹-۱۴+۸+۲ واحد زماني.

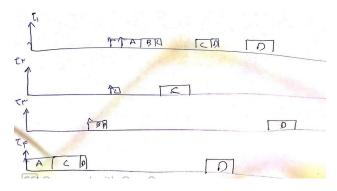
:Task2



ابتدا وظیفه چهارم وارد می شود و از منبع A استفاده می کند. زمانی که می خواهد از منبع C استفاده کند، وظیفه سوم وارد می شود و زمانی که می خواهد از منبع B استفاده می کند. برای منبع B ابتدا باید وظیفه سوم اجرا شود و برای منبع C نیز باید ابتدا وظیفه چهارم اجرا شود.

در نتیجه ۴+۹=۱۳ مجموع زمان Blocking است.

:Task3



ابتدا وظیفه چهارم وارد شده و از منابع A, C استفاده می کند. زمانی که می خواهد از منبع D استفاده کند، وظیفه سوم وارد شده و از منبع D استفاده می کند. در نهایت وظیفه دوم وارد می شود و زمانی که می خواهد از منبع D استفاده کند، ابتدا باید وظیفه اول وارد می شود و از منبع D استفاده می کند؛ اما زمانی که می خواهد از منبع D استفاده می کند. زمانی که وظیفه دوم اجرا شود. بنابراین وظیفه دوم از منبع D استفاده می کند. و سپس وظیفه اول از آن استفاده می کند. زمانی که تسک اول می خواهد از منبع D استفاده کند، ابتدا باید وظیفه چهارم اجرا شود.

در نتیجه مجموع زمان Blocking برابر ۱۱ واحد است.

دقت کنید که استفاده تسک ۲ از منبع C برای تسک C Blocking محاسبه نمی شود زیرا اولویت بالاتری از تسک C دارد.

:Task4

مقدار Blocking ما صفر است زیرا هیچ وظیفهای نمی تواند وظیفه چهارم را بلاک کند. زیرا تمامی آنها اولویت بالاتری از وظیفه چهارم دارند.

در کل زمانی که برای وظیفهای با بالاترین اولویت را محاسبه میکنیم، مقدار Blocking time ما از بقیه موارد بیشتر است.

سوال ۱۰:

دو مدل ارتباطی Conventional multi-wire looms و CAN bus network را در سیستم یک ماشین با یکدیگر مقایسه کنید و به سوالات زیر پاسخ دهید.

۱) دو مورد از مزیتهای استفاده از CAN bus network را نسبت به COnventional multi-wire looms بیان کنید.

Reduced Weight (الف

Reduced Cost (

Increased Reliability (

۲) دو مورد از مزیتهای استفاده از CAN bus network نسبت به Conventional multi-wire looms را بیان کنید.

الف) سریعتر است. چون در CAN bus در هر لحظه فقط یک دو بخش می توانند بایکدیگر ارتباط داشته باشند و بقیه بخشها باید صبر کنند ولی در multi-wire همه می توانند در لحظه با هم صحبت کنند و تداخلی وجود ندارد. با طراحی پروتکل ساده تری دارد. دقیقا به دلیل گفته شده در بالا، چونکه در CAN bus همه نمی توانند هم زمان صحبت کنند بنابراین باید یک اولویت بندی برای آن تعیین کرد.

ج) اگر قسمتی از سیم کشی در CAN bus قطع شود، کل سیستم مختل می شود. اما در multi-wire اگر قسمتی از سیم کشی قطع شود، فقط ارتباط دو بخشی که در دو سر سیم است مختل می شود و بقیه بخش ها مشکلی ندارند و به می توانند به صحبت خود ادامه دهند.

سوال ۱۱:

فرض کنید در پروتکل CAN گره (۱) در حال ارسال رشته بیت 001011101 است و در کلاکهای CAN بیتهای فرض کنید در پروتکل CAN گره (۱) در حال ارسال رشته بیتهای $C_1C_2C_3$ ارسال شدهاند. اگر در کلاک چهارم گرههای (۲) و (۳) به ترتیب آماده ی ارسال رشته بیتهای $C_1C_2C_3$ و اطلاعاتی در گذرگاه مشتر ک (Bus) ارسال خواهد شد؟ $C_1C_2C_3$ بیتهای $C_1C_2C_3$ بیتهای $C_1C_2C_3$ بیتهای $C_1C_2C_3$ بیتهای ارسال شده نیز کلاکهای $C_1C_2C_3$ و اطلاعاتی در گذرگاه مشتر ک (Bus) ارسال خواهد شد؟

	C_1	\mathbb{C}_2	C ₃	C ₄	C ₅	C ₆
1	0	0	1	0	1	-
2	-	-	-	0	0	0
3	_	_	-	1	_	_

 $C_4C_5C_6 = 000$