

Kevin Ipeli Hayh - 9831073

1 a)  $E_{\infty} = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{-N}^N (\sin(n) U[n^2 - 9])^2 = \sum_{-3}^3 \sin^2(n) + \sum_3^{\infty} \sin^2(n) = \infty$

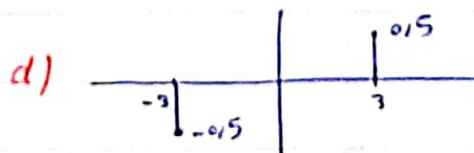
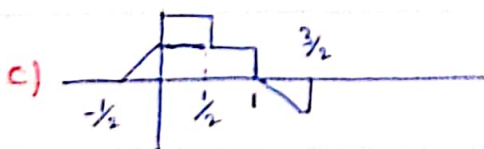
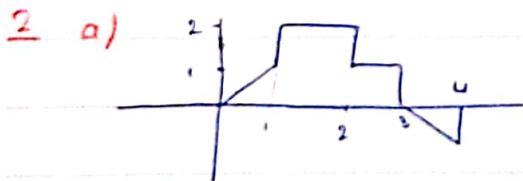
Accordingly:  $P_{\infty} = \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} (E_{\infty}) = \infty$

b)  $E_{\infty} = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_{-T}^T \left( \left( \frac{1}{4} \right)^t U(t) \right)^2 dt = \int_0^T \left( \frac{1}{4} \right)^{2t} dt = \frac{1}{4 \ln(2)}$

Accordingly:  $P_{\infty} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} (E_{\infty}) = 0$

c)  $E_{\infty} = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{-N}^N \cos^2\left(\frac{\pi}{4}n\right) = \infty$

Accordingly:  $P_{\infty} = \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{-N}^N \cos^2\left(\frac{\pi}{4}n\right) = \sum_{-N}^N \left( \frac{1 + \cos\left(\frac{\pi}{2}n\right)}{2} \right)$   
 $= \frac{1}{2}$



3. a)  $e^{3jt} \rightarrow T = \frac{2\pi}{3}$   
 $e^{4\pi jt} \rightarrow T = \frac{2\pi}{4\pi} = \frac{1}{2}$  } LCM: X not periodic!

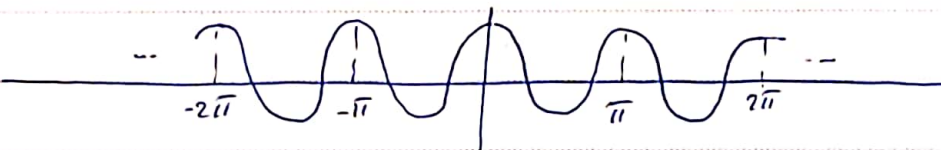
b)  $\sum_{-\infty}^{\infty} e^{-|6t+6N+n|} = \sum_{-\infty}^{\infty} e^{-|6t+n|} \Rightarrow 6N \in \mathbb{N}, T_0 = \frac{1}{6}$

c)  $x(t) = (\sin(4\pi t)u(t) - \sin(4\pi t)u(-t)) \times \frac{1}{2}$  not periodic!

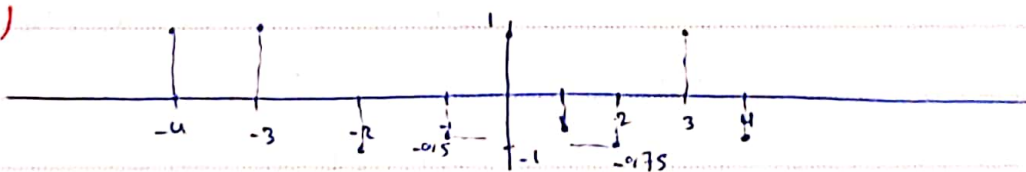
d)  $\cos(\frac{\pi}{2}n) \Rightarrow T = \frac{2\pi}{\pi/2} = 4$   
 $\cos(\frac{\pi}{4}n) \Rightarrow T = \frac{2\pi}{\pi/4} = 8$  } LCM: 8

e)  $2\cos(\frac{1}{4}n) \Rightarrow T = (\frac{2\pi}{1/4})m = 8\pi m$  ! لا يوجد  $m$  صحيح  $\Rightarrow$  not periodic!

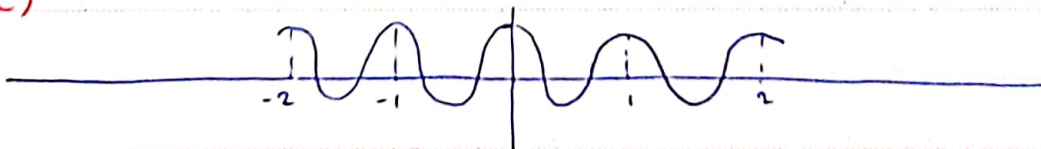
4. a)



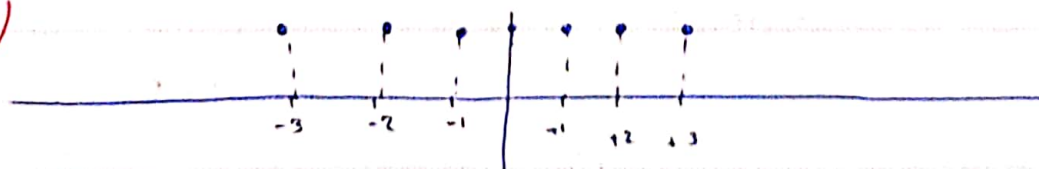
b)



c)



d)



4) 1) Even:  $\{e_N(x(t)) = \frac{1}{2} (e^{-3t} \cos(t) + e^{-3t} \cos(t+1)) = e^{-3t} \cos t\}$   
 ODD:  $\{e_N(x(t)) = \frac{1}{2} (e^{-3t} \cos(t) - e^{-3t} \cos(t+1)) = 0\}$

ب)

1)

2)

$$w(n) = \begin{cases} 0 & n < 0 \\ 2 & n = 0 \\ 2 & n > 0 \end{cases}$$

5)

a)

بدین حافظه است زیرا فقط به زمان  $t$  بستگی دارد.

stable است زیرا  $2 + \sin$  بازه  $[-3, 3]$  است و boundary دارد.

Time Invariant است زیرا با تغییر  $t$ ،  $\sin(t)$  تغییر نمی کند!

خطی است و  $x_1 \rightarrow \text{sys} \rightarrow y_1 = (2 + \sin t) x_1(t)$

$x_2 \rightarrow \text{sys} \rightarrow y_2 = (2 + \sin t) x_2(t)$

$y_1 + y_2 = (2 + \sin(t)) (x_1 + x_2)$  } The same  $\rightarrow$  Addition ✓

$x_1 + x_2 \rightarrow \text{sys} \rightarrow (2 + \sin(t)) (x_1 + x_2)$  } Multiplication ✓

b) stable است زیرا  $|x(2t)| < B$

Actual نیست زیرا به زمان آینده نیاز دارد.

خطی است زیرا در شرط خطی بدین را دارد.

$x_1 \rightarrow \text{sys} \rightarrow x_1(2t) \rightarrow x_1(2t - 2t_0)$  Time Variant است! زیرا :

$$x_2 = x_1(t - t_0) \Rightarrow y_2(t) = x_2(2t - 2t_0) = x_1(4t - 2t_0)$$



5) c) معکوس پذیر نیست:  $\frac{dx}{dt} = y$  و  $\frac{dy}{dt} = x$  فرقی به  $n$  ربطی ندارد. خطی است. نسبت به فضا پذیر است.  $\text{Time}^{\text{invariant}}$  است. فرقی به  $n$  ربطی ندارد.

d) معوی دارد. چون وابسته به زمان گذاشته است. ماتریس قبل خطی است.  $\text{Time}^{\text{invariant}}$  است. فرقی به  $n$  ربطی ندارد.  $\text{Causal}$  است زیرا به زمان آینده دسترسی نمی زند.  $\text{stable}$  نیست زیرا  $\text{boundary}$  از پایین ندارد.

e) خطی است. هر دو شرط را دارا است. معکوس پذیر است. 
$$d_x(t) = y(t)dt \quad \int_0^t x(t)dt = \int_0^t y(t)dt$$
 
$$x(t) = \int_0^t y(t)dt + x(0)$$

f) معوی دارد زیرا فرقی وابسته به زمان گذاشته است. خطی نیست. زیرا در  $y(n_1(n) + n_2(n))$  و  $y(n_1(n) - n_2(n))$  با هم متفاوت است.

6) a) معکوس پذیر نیست زیرا اگر به  $+x$  خاکی  $y(t)$  نگاه کنیم و معکوس شود، سینک از ورودی تابع معکوس ظاهر شد. پس معکوس فرقی مکان به اتمای در ورودی متفاوت!

b) معکوس پذیر نیست.