

Université Libre de Bruxelles

Synthèse

Mécanique quantique I PHYS-H-301

Auteur:

Nicolas Englebert

Professeur : Nicolas Cerf



Appel à contribution

Synthèse Open Source



Ce document est grandement inspiré de l'excellent cours donné par Nicolas Cerf à l'EPB (École Polytechnique de Bruxelles), faculté de l'ULB (Université Libre de Bruxelles). Il est écrit par les auteurs susnommés avec l'aide de tous les autres étudiants et votre aide est la bienvenue! En effet, il y a toujours moyen de l'améliorer surtout

que si le cours change, la synthèse doit être changée en conséquence. On peut retrouver le code source à l'adresse suivante

https://github.com/nenglebert/Syntheses

Pour contribuer à cette synthèse, il vous suffira de créer un compte sur *Github.com*. De légères modifications (petites coquilles, orthographe, ...) peuvent directement être faites sur le site! Vous avez vu une petite faute? Si oui, la corriger de cette façon ne prendra que quelques secondes, une bonne raison de le faire!

Pour de plus longues modifications, il est intéressant de disposer des fichiers : il vous faudra pour cela installer LATEX, mais aussi git. Si cela pose problème, nous sommes évidemment ouverts à des contributeurs envoyant leur changement par mail ou n'importe quel autre moyen.

Le lien donné ci-dessus contient aussi le README contient de plus amples informations, vous êtes invités à le lire si vous voulez faire avancer ce projet!

Licence Creative Commons

Le contenu de ce document est sous la licence Creative Commons : Attribution-NonCommercial-ShareAlike 4.0 International (CC BY-NC-SA 4.0). Celle-ci vous autorise à l'exploiter pleinement, compte- tenu de trois choses :



- 1. Attribution; si vous utilisez/modifiez ce document vous devez signaler le(s) nom(s) de(s) auteur(s).
- 2. Non Commercial; interdiction de tirer un profit commercial de l'œuvre sans autorisation de l'auteur
- 3. Share alike; partage de l'œuvre, avec obligation de rediffuser selon la même licence ou une licence similaire

Si vous voulez en savoir plus sur cette licence :

http://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/4.0/

Merci!

Chapitre 1

Notation de Dirac

Inclure les notes de Terence

1.1 Vecteurs d'état et espace de Hilbert

Le vecteur d'état se dénomme ket et est noté :

$$\begin{aligned}
|\psi\rangle &\in \mathcal{E} \\
&\in \mathcal{E}_H
\end{aligned} \tag{1.1}$$

où \mathcal{E} est l'espace des états et \mathcal{E}_H l'espace de Hilbert. Notons que $\mathcal{E} \subset \mathcal{E}_H$. Par abus de langage, nous désignerons souvent l'espace des états comme étant l'espace de Hilbert, ce qui n'est en toute rigueur pas exact (\mathcal{E}_H contient des états non-physiques). L'espace de Hilbert est un espace complet (si on définit une suite d'état, celle-ci convergera vers un état) muni d'un produit scalaire (défini à la section suivante).

Pourquoi définir un vecteur d'état? En physique classique l'état d'un système ne pose pas de problème particulier. A l'inverse, en physique quantique, la notion même d'état pose déjà un problème, contraignant l'utilisation de vecteurs d'état. La raison physique de leur utilisation vient du principe d'incertitude d'Heisenberg. En effet, il nous est impossible de décrire la particule par le couple position/impulsion d'où la motivation à l'utilisation de ces vecteurs.

A la base de la physique, le **principe de superposition** nous dit que la combili (de coefficients complexes) de deux vecteurs d'états, soit deux kets, est de nouveau un ket, soit un état 100% admissible.

$$|\psi_1\rangle, |\psi_2\rangle \in \mathcal{E}, \qquad |\lambda_1\psi_1 + \lambda_2\psi_2\rangle \equiv \lambda_1 |\psi_1\rangle + \lambda_2 |\psi_2\rangle \qquad \forall \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{C}$$
 (1.2)

Il s'agit de la linéarité de la physique quantique avec laquelle on peut, par exemple, décrire le phénomène d'interférences.

1.2 Produit scalaire entre deux kets

Le produit scalaire entre deux kets se note

$$\langle \psi_2 | \psi_1 \rangle$$
 (1.3)

Les propriétés de bases de ce produit scalaires sont bien connues :

•
$$\langle \psi | \psi \rangle$$
 > 0
• $\langle \psi_1 | \psi_2 \rangle$ $= \langle \psi_2 | \psi_1 \rangle^*$
• $\langle \psi | \lambda_1 \psi_1 + \lambda_2 \psi_2 \rangle$ $= \lambda_1 \langle \psi_1 | \psi_2 \rangle + \lambda_2 \langle \psi_1 | \psi_2 \rangle$ $\forall \lambda_i \in \mathbb{C}$. Linéarité (à gauche)
• $\langle \lambda_1 \psi_1 + \lambda_2 \psi_2 | \psi \rangle$ $= \langle \psi | \lambda_1 \psi_1 + \lambda_2 \psi_2 \rangle^*$ Antilinéarité (à gauche)
 $= (\lambda_1 \langle \psi | \psi_1 \rangle + \lambda_2 \langle \psi | \psi_2 \rangle)^*$
 $= \lambda_1^* \langle \psi_1 | \psi \rangle + \lambda_2^* \langle \psi_2 | \psi \rangle$

 $\|\psi\| = \||\psi\rangle\| = \sqrt{\langle \psi | \psi \rangle} > 0$

(1.4)

Il est intéressant de s'intéresser à la "représentation" d'un ket au sein d'un espace de Hilbert. Considérons l'exemple suivant (qui reviendra souvent).

EXEMPLE

Considérons un espace de Hilbert de dimension n. Les vecteurs d'états, les ket, ne sont rien d'autres que des vecteurs colonnes dans cet espace de dimension n. Soit

$$|u\rangle = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}, \qquad |v\rangle = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}, \qquad u_i, v_i \in \mathbb{C}$$
 (1.5)

Le produit scalaire entre ces deux ket est donné par

$$\langle v|u\rangle = \sum_{i=1}^{n} v_i^* u_i = \underbrace{(v_1^* \ v_2^* \dots \ v_n^*)}_{(*)} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}$$
(1.6)

On va définir (*) comme étant l'objet dual "complémentaire au ket", $\langle v |$ que l'on nomme bra. Ce bra appartient à un espace dual, ce qui est le sujet de la section suivante.

Espace dual \mathcal{E}^* , vecteur "bra" 1.3

Le bra est une forme linéaire : c'est une application qui va de l'espace des état (ou de Hilbert, pas de différence dans ce cours) vers l'ensemble des nombres complexes.

$$\varphi: |\psi\rangle \in \mathcal{E} \leadsto \varphi(|\psi\rangle) \in \mathbb{C}$$
 (1.7)

Cette forme linéaire fait correspondre à chaque état un nombre complexe. La superposition est également vérifiée d'où le "linéaire".

$$\varphi(|\lambda_1\psi_1 + \lambda_2\psi_2\rangle) = \lambda_1\varphi(|\psi_1\rangle) + \lambda_2\varphi(|\psi_2\rangle) \qquad \forall \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{C}$$
(1.8)

où $\varphi \in \mathcal{E}^*$.

Il semble dès lors intéressant d'introduire un nouvel "objet" :

$$\begin{cases}
\varphi \in \mathcal{E}^* \\
\langle \varphi |
\end{cases}$$
(1.9)

Il s'agit de l'ensemble de toutes les formes linéaires, ensemble qui forme un espace dual. L'intérêt de ces nouveaux objets réside dans un isomorphisme : on associe à ket de l'espace des états un et un seul bra de l'espace dual.

Ceci étant dit, il faut caractériser et montrer comment cette application agit sur les espaces.

$$\forall |\psi\rangle \in \mathcal{E}, \qquad \varphi(|\psi\rangle) = \langle \varphi|\psi\rangle$$
 (1.10)

L'avantage de cette notation est qu'elle permet deux visions complémentaires des choses : soit on voit cela comme un produit scalaire entre deux kets, soit on voit cela comme une forme linéaire, le bra, s'appliquant à un ket.

ON PEUT ENLEVER LE PARAGRAPHE SUIVANT?

Cette application peut ainsi être écrite comme un produit scalaire. Il s'agit de la forme linéaire φ qui s'applique à ψ et qui donne un nombre complexe. Il existe une autre façon de voir ceci. On peut le voir comme le produit scalaire entre deux ket ou encore comme un bra (forme linéaire qui appliquée à un ket qui donnera un complexe) et un ket.

Comme précisé, il s'agit d'une forme linéaire :

$$\varphi(|\lambda_1\psi_1 + \lambda_2\psi_2\rangle) = \langle \varphi|\lambda_1\psi_1 + \lambda_2\psi_2\rangle
= \lambda_1 \langle \varphi|\psi_1\rangle + \lambda_2 \langle \varphi|\psi_2\rangle
= \lambda_1\varphi(|\psi_1\rangle) + \lambda_2\varphi(|\psi_2\rangle)$$
(1.11)

L'espace dual est également un espace de Hilbert : toutes les propriétés de linéarité seront retrouvées. Ainsi, toute combili (complexe) de forme apparentent à \mathcal{E}^* forme une troisième forme appartenant à \mathcal{E}^* .

Si
$$\langle \varphi_1 |, \langle \varphi_2 | \in \mathcal{E}^*, \text{ alors } \lambda_1 \langle \varphi_1 | + \lambda_2 \langle \varphi_2 | \in \mathcal{E}^* \quad \forall \lambda_i \in \mathbb{C}$$
 (1.12)

On peut ainsi démontrer que \mathcal{E}^* est un espace vectoriel. Un bra se définit par son action sur tout ket :

$$\forall |\psi\rangle : (\lambda_{1} \langle \varphi_{1}| + \lambda_{2} \langle \varphi_{2}|) |\psi\rangle = \lambda_{1} \langle \varphi_{1}|\psi\rangle + \lambda_{2} \langle \varphi_{2}|\psi\rangle
= \lambda_{1} \langle \psi|\varphi_{1}\rangle^{*} + \lambda_{2} \langle \psi|\varphi_{2}\rangle^{*}
= (\lambda_{1}^{*} \langle \psi|\varphi_{1}\rangle + \lambda_{2}^{*} \langle \psi|\varphi_{2}\rangle)^{*}
= \langle \psi|\lambda_{1}^{*}\varphi_{1} + \lambda_{2}^{*}\varphi_{2}\rangle^{*}
= \langle \lambda_{1}^{*}\varphi_{1} + \lambda_{2}^{*}\varphi_{2}|\psi\rangle$$
(1.13)

Nous avons donc bien un espace vectoriel (ce qui est clairement visualisable dans l'équation ci-dessous). La dernière relation applique un certain bra à n'importe que ψ . En terme de bra, on peut alors écrire

$$\lambda \langle \varphi_1 | + \lambda_2 \langle \varphi_2 | = \langle \lambda_1^* \varphi_1 + \lambda_2^* \varphi_2 | \qquad \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{C}$$
 (1.14)

On vient de voir qu'à n'importe quel bra je peux associer un ket. Il serait dès lors intéressant de trouver le ket correspondant à ce bra. Mais avant, on va définir la notion d'opérateur s'appliquant dans l'espace de Hilbert.

Il est possible de se représenter de façon plus précise ce qu'est un bra en se souvenant de l'exemple donné avec un espace de Hilbert de dimension n. Dans un tel espace, un bra n'est qu'un vecteur ligne complexe conjugué.

1.3.1 Opérateurs linéaires (agissant dans \mathcal{E})

Un opérateur linéaire est une application qui fait correspondre un ket à un ket, à la différence de la forme qui fait correspondre un complexe à un ket.

$$|\psi\rangle \in \mathcal{E} \leadsto \hat{A} |\psi\rangle \in \mathcal{E}$$
 (1.15)

Il est coutume d'indiquer les opérateurs linéaires par un chapeau. La sainte superposition reste d'actualité :

$$\hat{A} |\lambda_1 \psi_1 + \lambda_2 \psi_2\rangle = \lambda_1 \hat{A} |\psi_1\rangle + \lambda_2 \hat{A} |\psi_2\rangle \tag{1.16}$$

Pas mal de propriétés valent la peine d'être énoncées :

•
$$(\hat{A} + \hat{B}) |\psi\rangle = \hat{A} |\psi\rangle + \hat{B} + |\psi\rangle$$

• $(\hat{A}.\hat{B}) |\psi\rangle = \hat{A}(\hat{B} |\psi\rangle)$ Opérateur produit $\hat{A}.\hat{B}$ (1.17)

Nous pouvons voir cet opérateur produit comme une notation efficace. Il ne faut cependant pas perdre à l'idée que, en toute généralité, \hat{A} et \hat{B} ne commutent pas. On définit alors le commutateur :

$$[\hat{A}, \hat{B}] = \hat{A}\hat{B} - \hat{B}\hat{A} \tag{1.18}$$

Comme \hat{A} et \hat{B} sont des opérateurs, la différence des opérateurs est toujours un opérateur, le commutateur est bien un opérateur. Il jouit des propriétés suivantes :

•
$$[\hat{B}, \hat{A}] = -[\hat{A}, \hat{B}]$$

• $[\hat{A}, \hat{B} + \hat{C}] = [\hat{A}, \hat{B}] + [\hat{A}, \hat{C}]$
• $[\hat{A}, \hat{B}.\hat{C}] = \hat{B}.[\hat{A}, \hat{C}] + [\hat{A}, \hat{B}].\hat{C}$ (1.19)

On peut montrer qu'un opérateur linéaire peut se représenter comme une matrice. Pour l'illustrer, reconsidérons notre précédent exemple.

EXEMPLE

Soit un espace de Hilbert de dimension finie n. Soit

$$|u\rangle = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}, \qquad |v\rangle = \hat{A} |u\rangle \quad ; \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}}_{\hat{A}} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}$$
(1.20)

Le fait que le commutateur entre deux opérateurs soit non-nul indique que le produit entre les matrcies correspondantes est non-commutatif.

De par cette représentation, on peut aisément comprendre que la non-commutation vient du fait que les différentes lignes et colonnes de \hat{A} ne peuvent être commutées. Intéressons-nous aux éléments de la matrice de cet opérateur.

1.4 "Élément de matrice" d'un opérateur \hat{A}

Soient

$$|\psi\rangle \text{ et } \begin{cases} |\varphi\rangle \in \mathcal{E} \\ |\varphi\rangle \in \mathcal{E}^* \end{cases}$$
, (1.21)

comme précédemment, définissons un nouvel "objet" :

$$\langle \varphi | \hat{A} | \psi \rangle = \langle \varphi | (\hat{A} | \psi \rangle) = (\langle \varphi | \hat{A}) | \psi \rangle \tag{1.22}$$

FORMULATION BIZARRE, JE ME SUIS PERMIS DE CHANGER

Ce nouvel objet peut se comprendre de deux manières : on peut le voir comme un opérateur s'appliquant à un ket pour former un nouveau ket que l'on multiplie scalairement avec un bra, ou on peut le voir comme un opérateur agissant sur un bra pour former une nouvelle forme qui s'appliquera au ket ψ . Notons qu'en réalité il ne s'agit pas du même opérateur car les espaces vectoriels de départ et d'arrivée ne ont pas les mêmes dans les deux cas. Cependant ils possèdent la même forme en représentation matricielle et l'abus de notation est très pratique. Notons également qu'un opérateur est entièrement caractérisé par ses éléments de matrice.

Revenons à notre exemple.

EXEMPLE

Soit

$$|u\rangle = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}, \qquad \langle v| = (v_1^* \ v_2^* \ \dots \ v_n^*), \qquad \hat{A} |u\rangle = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}$$
(1.23)

Nous avons alors

$$\langle v | \left(\hat{A} | u \right) \right) = \underbrace{\left(v_1^* \ v_2^* \ \dots \ v_n^* \right) \left(\begin{array}{c} a_{11} \ \dots \ a_{1n} \\ \vdots \ \dots \ \vdots \\ a_{n1} \ \dots \ a_{nn} \end{array} \right)}_{\langle ? | u \rangle} \left(\begin{array}{c} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_n \end{array} \right)$$
(1.24)

$$\langle v | \left(\hat{A} | u \right) \right) = (v_1^* \ v_2^* \ \dots \ v_n^*) \underbrace{\begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}}_{(\hat{A} | u \rangle)}$$
(1.25)

1.5 Opérateur adjoint

A tout opérateur \hat{A} , on peut associer un nouvel opérateur noté \hat{A}^{\dagger} (prononcé "dagger"). Soit $|\psi\rangle$:

$$\hat{A}$$
 agit dans $\mathcal{E}; |\psi'\rangle = \hat{A} |\psi\rangle$ (1.26)

Chaque ket est associé à un bra; dans ce cas ci il s'agit de $\langle \psi'|$ et $\langle \psi|$. Existe-t-il une relation entre ces bra? Mais à quoi cet objet correspond-t-il? Un bra est une forme linéaire, il faut déterminer comment agit $\langle \psi'|$ sur n'importe quel ket de l'espace.

$$\forall |\phi\rangle \in \mathcal{E} : \langle \psi' | (|\varphi\rangle) \equiv \langle \psi' | \varphi\rangle \qquad \text{Prop. p.scal.}$$

$$= \langle \varphi | \psi' \rangle^*$$

$$= \langle \varphi | \hat{A} | \psi \rangle^* \qquad \text{Def. de } \psi', \text{ def. op. adj.}$$

$$= \langle \psi | \hat{A}^{\dagger} | \varphi \rangle \qquad (*)$$

$$(1.27)$$

Pour arriver à (*), on peut remplacer \hat{A} par son adjoint si l'on permute les termes et considère le complexe conjugué. La conclusion de tous cela - modulo la définition de l'opérateur adjoint - est que l'on voit que l'on peut réécrire le $\langle \psi' |$ en terme de $\langle \psi |$.

$$\langle \psi' | = \langle \psi | \, \hat{A}^{\dagger} \tag{1.28}$$

Cette relation ressemble assez fortement à (1.26) ou $\hat{A} \to \hat{A}^{\dagger}$. De façon générale on peut voir qu'un opérateur linéaire peut être entièrement caractérisé par ses éléments de matrice, exactement comme une matrice est caractérisée par tous ses éléments. Pour parvenir à ce résultat, nous avons utilisé la définition d'un opérateur adjoint :

$$\forall |\psi\rangle \text{ et } |\varphi\rangle \in \mathcal{E}, \qquad \langle \psi | \hat{A}^{\dagger} |\varphi\rangle = \langle \psi | \hat{A} |\varphi\rangle^*$$
 (1.29)

EXEMPLE

Comme toujours, prenons notre espace de Hilbert de dimension finie n.

$$\langle v | \hat{A} | u \rangle = \underbrace{(v_1^* \ v_2^* \ \dots \ v_n^*)}_{(*)} \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}}_{(*)} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}$$
(1.30)

Le "but" est que (*) devienne notre nouveau bra $(w_1 \ w_2 \ \dots \ w_n)$:

$$\begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ \vdots \\ w_n \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} a_{11}^* & \dots & a_{1n}^* \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1}^* & \dots & a_{nn}^* \end{pmatrix}}_{\hat{x}^{\dagger}} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$$
(1.31)

JE ME SUIS PERMIS DE REFORMULER.

Pour obtenir le bra, nous avons utilisé une méthode semblable à celle réalisée en algèbre linéaire : nous avons obtenu la matrice de l'opérateur adjoint en prenant la transposée de la matrice conjuguée. L'opérateur adjoint n'est rien d'autre que la matrice adjointe. Notons que la conjugaison et la transposition ne dépendent que de la base choisie et que l'existence de l'opérateur adjoint est garantie si on peut l'obtenir dans au moins une base. Le fait de permuter les lignes et les colonnes ne faisait qu'inverser les bra et ket.

Il en découle des propriétés intéressantes :

A titre d'exercice, démontrons la dernière propriété

$$\langle \psi | (\hat{A}.\hat{B})^{\dagger} | \varphi \rangle = \langle \varphi | \hat{A}.\hat{B} | \psi \rangle^{*}$$

$$= ((\langle \varphi | \hat{A} \rangle) (\langle \hat{B} | \psi \rangle))^{*}$$

$$= (\langle \psi | \hat{B}^{\dagger}) (\hat{A}^{\dagger} | \varphi \rangle)$$

$$= \langle \psi | \hat{B}^{\dagger} \hat{A}^{\dagger} | \varphi \rangle$$
(1.32)

1.6 Opérateurs hermitiens/auto-adjoints

Par définition, \hat{A} est auto-adjoint si

$$\hat{A} = \hat{A}^{\dagger} \tag{1.33}$$

Dès lors

$$\langle \psi | \hat{A} | \varphi \rangle = \langle \varphi | \hat{A} | \psi \rangle^*$$

$$\langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle = \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle^* \to \underline{\in} \mathbb{R}$$

$$(1.34)$$

Énonçons quelques propriétés intéressantes ¹

$$\forall \hat{A}, \hat{B} \text{ hermitiens }, \quad \hat{A} + \hat{B} \quad \text{hermitien} \\ \hat{A}.\hat{B} \quad \text{hermitien ssi } [\hat{A}, \hat{B}] = 0$$
 (1.35)

On peut justifier la dernière propriété de la façon suivante :

$$(\hat{A}.\hat{B})^{\dagger} = \hat{B}^{\dagger}.\hat{A}^{\dagger}$$

$$= \hat{A}^{\dagger}.\hat{B}^{\dagger} \quad \text{vrai ssi } [\hat{A}^{\dagger}, \hat{B}^{\dagger}] = 0 = -\underbrace{[\hat{A}, \hat{B}]^{\dagger}}_{=0}$$

$$= \hat{A}.\hat{B}$$

$$(1.36)$$

Le produit position et impulsion n'est pas un opérateur hermitien (ces deux états ne commutent pas); ce n'est donc pas une quantité observable en physique quantique.

Pour obtenir le complexe conjugué avec les notations de Dirac, il suffit de lire à l'envers pour obtenir ce que l'on souhaite :

$$\begin{array}{lll}
\hat{A} | \psi \rangle & \rightarrow \langle \psi | \, \hat{A}^{\dagger} \\
\langle \varphi | \, \hat{B} & \rightarrow \hat{B}^{\dagger} | \varphi \rangle \\
\langle \psi | \, \hat{A} | \varphi \rangle & \rightarrow \langle \varphi | \, \hat{A}^{\dagger} | \psi \rangle = \langle \psi | \, \hat{A} | \varphi \rangle^{*}
\end{array} \tag{1.37}$$

Un autre exemple, un peu moins trivial est de considérer l'opérateur suivant

$$|u\rangle\langle v| \to (|u\rangle\langle v|)^{\dagger} = |v\rangle\langle u|$$
 (1.38)

Avec la notation $|u\rangle \langle v|\varphi\rangle$, on se rend compte qu'il s'agit bien d'un opérateur agissant sur l'état $|\varphi\rangle$. Afin de s'en rendre compte, développons ceci à titre d'application

$$\langle \varphi | \underline{(|u\rangle \langle v|)^{\dagger}} | \psi \rangle = (\langle \psi | (|u\rangle \langle v|) | \varphi \rangle)^{*} \quad (*)$$

$$= (\langle \psi | u \rangle)^{*} (\langle v | \varphi \rangle)^{*}$$

$$= (\langle u | \psi \rangle) (\langle \varphi | v \rangle)$$

$$= (\langle \varphi | v \rangle) (\langle u | \psi \rangle) \quad \text{Commutativit\'e}$$

$$= \langle \varphi | \underline{(|v\rangle \langle u|)} | \psi \rangle$$

$$(1.39)$$

Il est possible de voir (*) de deux façons différentes. On peut le comprendre comme un objet (opérateur) dont on prend l'élément de matrice entre ψ et φ (comme le suggère les parenthèses). On peut également le voir comme deux produits scalaire dont on fait le produit simple (en omettant cette fois-ci les parenthèses).

1.6.1 Base Hilbertienne

Une base hilbertienne est une base de l'espace de Hilbert. Il en existe deux types particuliers : la base discrète de dimension finie et la base continue.

^{1.} Les opérateurs de quantités observables sont auto-adjoints.

Base discrète

Nous parlons de l'espace de Hilbert et donc d'un espace des états, soit encore un ensemble de ket qui sous-tendent l'espace :

$$\{|u_i\rangle\}\tag{1.40}$$

Ces vecteurs de base sont orthonormés

$$\langle u_i | u_j \rangle = \delta_{ij} \tag{1.41}$$

Le but d'une telle base est d'exprimer n'importe quel ket, n'importe quel état, comme une combili des vecteurs de cette base. En toute généralité, on peut écrire un ket comme une somme sur i de coefficients multiplicatifs C_i (qui joueront le rôle d'amplitude de probabilité, mais ils sont avant tout des coefficients de Fourier)

$$|\psi\rangle = \sum_{i} C_i |u_i\rangle \tag{1.42}$$

En remarquant que

$$\langle u_j | \psi \rangle = \sum_i C_i \underbrace{\langle u_j | u_i \rangle}_{\delta_{ij}} = C_j$$
 (1.43)

On peut réécrire (1.42) :

$$|\psi\rangle = \sum_{i} \langle u_{i} | \psi \rangle | u_{i} \rangle \quad \text{Notations de Dirac}$$

$$= \sum_{i} |u_{i}\rangle \langle u_{i} | \psi \rangle \quad \text{(Somme d') Op. lin. appliqué(e) à } \psi$$

$$\underbrace{\left(\sum_{i} |u_{i}\rangle \langle u_{i}|\right)}_{\mathbb{I}} |\psi\rangle \quad \forall \psi$$

$$(1.44)$$

On voit apparaître la relation de fermeture. Dès que l'on a une base complète, la somme des projecteurs $|u_i\rangle\langle u_i|$ donnera l'opérateur identité. On appelle alors la **relation de fermeture** :

$$\sum_{i} |u_{i}\rangle \langle u_{i}| = \hat{1} \tag{1.45}$$

On peut alors définir l'opérateur projecteur \hat{P}_i :

$$\hat{P}_i = |u_i\rangle\langle u_i| \tag{1.46}$$

Cet opérateur possède deux propriétés remarquables. La première est qu'il est hermitien, c'est-à-dire $\hat{P}_i = \hat{P}_i^{\dagger}$.

$$\hat{P}_i^{\dagger} = (|u_i\rangle\langle u_i|)^{\dagger} = |u_i\rangle\langle u_i| = \hat{P}_i \tag{1.47}$$

La seconde est qu'il est idempotent. Autrement dit, plus d'une application successive ne change rien au résultat obtenu : $\hat{P}_i^2 = \hat{P}_i$.

$$\hat{P}_{i}^{2} = (|u_{i}\rangle\langle u_{i}|)(|u_{i}\rangle\langle u_{i}|)
= |u_{i}\rangle\underbrace{\langle u_{i}|u_{i}\rangle}_{=1}\langle u_{i}|
= \hat{P}_{i}$$
(1.48)

On interprète le projecteur comme on le ferait dans l'espace euclidien ². La relation de fermeture peut ainsi être réécrite :

$$\sum_{i} \hat{P}_i = \hat{\mathbb{1}} \tag{1.49}$$

^{2.} Inclure graphe

Le développement suivi ici est valable pour toute base. Prenons l'exemple d'un ket

$$\ker |\psi\rangle = \sum_{i} c_{i} |u_{i}\rangle, \qquad c_{i} = \langle u_{i} | \psi\rangle$$
(1.50)

On peut faire de même pour un bra. Pour définir un bra, il faut premièrement définir un ket puis prendre son élément dual.

$$|\varphi\rangle = \sum_{i} b_{i} |u_{i}\rangle, \qquad b_{i} = \langle u_{i}|\varphi\rangle$$

bra $\langle \varphi| = \sum_{i} b_{i}^{*} \langle u_{i}|$ (1.51)

Comment faire pour exprimer un produit scalaire? Il suffit de faire apparaître l'opérateur identité et jouer avec les notations de Dirac

$$\langle \varphi | \psi \rangle = \langle \varphi | \mathbb{1} | \psi \rangle$$

$$= \sum_{i} \underbrace{\langle \varphi | u_{i} \rangle}_{b_{i}^{*}} \underbrace{\langle u_{i} | \psi \rangle}_{c_{i}} \quad \text{Relation de fermeture}$$

$$= \sum_{i} b_{i}^{*} c_{i} \qquad (*)$$

$$(1.52)$$

Dans (*), b_i^* est un vecteur ligne et c_i un vecteur colonne. Si l'espace de Hilbert est complet, il s'agit là d'un produit scalaire.

Cela fonctionne également pour un opérateur, en effectuant la même astuce mathématique :

$$\hat{A} = \hat{\mathbb{1}}\hat{A}\hat{\mathbb{1}}
= \sum_{i,j} |u_i\rangle \underbrace{\langle u_i | \hat{A} | u_j\rangle}_{A_{i,j}} \langle u_j | \tag{1.53}$$

Appliquons \hat{A} sur un ket

$$|\psi'\rangle = \hat{A} |\psi\rangle \equiv \sum_{i} a_{i} |u_{i}\rangle , \qquad a_{i} = \langle u_{i} | \psi'\rangle = \langle u_{i} | \hat{A} \mathbb{1} | \psi\rangle = \sum_{j} \underbrace{\langle u_{i} | \hat{A} | u_{j}\rangle}_{A_{i,j}} \underbrace{\langle u_{j} | \psi\rangle}_{c_{j}}$$
 (1.54)

où l'on a utilisé
$$|\psi'\rangle = \hat{A} |\psi\rangle$$
 et $a_i = \sum_j A_{ij} c_j$ " = " $\begin{pmatrix} \vdots \\ \vdots \\ \vdots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \dots \\ \vdots & \ddots & \vdots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vdots \\ \vdots \\ \vdots \end{pmatrix}$.

Base continue

On va ici partir d'une famille ou cette fois ci l'indice sera "continu".

$$\{|u_{\alpha}\rangle\}\quad \alpha \in \mathbb{R}$$
 (1.55)

On peut comme précédemment fabriquer des états orthogonaux. Ce qui va jouer le rôle orthonormalisation standard est le relation

$$\langle u_{\alpha}|u_{\alpha'}\rangle = \delta(\alpha - \alpha') \tag{1.56}$$

où δ est la fonction de Dirac. La subtilité est que u_{α} n'est pas toujours un état physique ³. Cependant, il peut toujours être utilisé pour décrire un état qui lui, est bien physique. Comme

^{3.} La fonction de Dirac étant un pic de hauteur infinie mais d'aire unitaire, il est difficile de la retrouver dans la nature...

pour le cas continu, il est possible d'exprimer le ket dans la base. Les sommes seront ainsi remplacées par es intégrales et les coefficients de Fourier par une fonction jouant le même rôle.

$$|\psi\rangle = \int d\alpha \ C(\alpha) |u_{\alpha}\rangle \tag{1.57}$$

où les $C(\alpha)$ renseignent sur le poids. Il est possible, comme précédemment, de déterminer ceux-ci en multipliant ce ket par un autre élément de la base.

$$\langle u_{\alpha'} | \psi \rangle = \int d\alpha \ C(\alpha) \underbrace{\langle u_{\alpha'} | u_{\alpha} \rangle}_{=\delta(\alpha - \alpha')} = C(\alpha')$$
 (1.58)

On peut alors ré-écrire (1.57)

$$|\psi\rangle = \int d\alpha \langle u_{\alpha} | \psi \rangle | u_{\alpha} \rangle$$

$$= \int d\alpha |u_{\alpha}\rangle \langle u_{\alpha} | \psi \rangle$$

$$= \left(\int d\alpha |u_{\alpha}\rangle \langle u_{\alpha}| \right) |\psi\rangle \qquad \forall \psi$$
(1.59)

Le terme entre parenthèse n'est, par identification, rien d'autre que l'opérateur identité $\hat{\mathbb{I}}$ que l'on peut également voir comme un opérateur projecteur \hat{P}_{α} . La relation de fermeture s'écrit alors

$$\int d\alpha \ \underbrace{|u_{\alpha}\rangle\langle u_{\alpha}|}_{\hat{P}_{\alpha}} = \hat{\mathbb{1}}$$
 (1.60)

Comme nous l'avons fait pour le cas de la base discrète, montrons comment écrire un bra, ket, opérateur linéaire, . . .

ket
$$|\psi\rangle = \int d\alpha \ c(\alpha) |u_{\alpha}\rangle$$
 où $c(\alpha) = \langle u_{\alpha}|\psi\rangle$
 $|\varphi\rangle = \int d\alpha \ b(\alpha) |u_{\alpha}\rangle$ où $b(\alpha) = \langle u_{\alpha}|\varphi\rangle$ (1.61)
bra $\langle \varphi| = \int d\alpha \ b^*(\alpha) \langle u_{\alpha}|$

Voyons maintenant pour le produit scalaire

$$\langle \varphi | \psi \rangle = \langle \varphi | \mathbb{1} | \psi \rangle = \int d\alpha \underbrace{\langle \varphi | u_{\alpha} \rangle}_{b^{*}(\alpha)} \underbrace{\langle u_{\alpha} | \psi \rangle}_{c(\alpha)}$$

$$= \int d\alpha \ b^{*}(\alpha) c(\alpha)$$
(1.62)

Par une analyse semblable pour les opérateurs. Définissons \hat{A} :

$$\hat{A} = \mathbb{1}\hat{A}\mathbb{1} = \iint d\alpha \ d\alpha' \ |u_{\alpha}\rangle \underbrace{\langle u_{\alpha}| \hat{A} |u_{\alpha'}\rangle}_{A(\alpha,\alpha')} \langle u_{\alpha'}|$$
 (1.63)

où $A(\alpha, \alpha')$ correspond aux éléments de matrice.

Pour finir, examinons ce qui se passe quand on décompose en vecteurs de base un ket auquel on a appliqué un opérateur :

$$|\psi'\rangle = \hat{A} |\psi\rangle = \int d\alpha \underbrace{a(\alpha)}^{coefdeFourier} |u_{\alpha}\rangle, \qquad a(\alpha) = \langle u_{\alpha}|\psi'\rangle = \langle u_{\alpha}|\hat{A}|\psi\rangle \\ = \int d\alpha' \underbrace{\langle u_{\alpha}|\hat{A}|u_{\alpha'}\rangle}_{A(\alpha,\alpha')} \underbrace{\langle u_{\alpha'}|\psi\rangle}_{c(\alpha')}$$
(1.64)

On voit que le coefficient de Fourier du ket ψ' est l'intégrale des produits des éléments de matrice de l'opérateur avec les coefficient de Fourier du ket ψ :

$$\underline{a(\alpha) = \int d\alpha' \ A(\alpha, \alpha') c(\alpha')}$$
(1.65)

Dans le cas discret, nous avions $a_i = \sum_j A_{ij} c_j$. Ici le résultat est identique, mais sous forme intégrale. Cette expression illustre bien à quel point la notation de Dirac est compacte.

1.6.2 Exemple de base de représentation continue : la base position

Il existe bien évidemment plusieurs bases. L'une d'entre elles se nomme base position

$$\{|\vec{r}\rangle\} \qquad \vec{r} \in \mathbb{R}^3 \tag{1.66}$$

N'importe quel ket pourra s'exprimer dans cette base position. Le relation fermeture pour la base position nous dis que l'intégration sur tout l'espace du projecteur pour une position donnée donnée l'identité. ⁴

$$\int d\vec{r} |\vec{r}\rangle \langle \vec{r}| = \vec{\mathbb{1}}$$
(1.67)

Compte-tenu de cette relation, on peut exprimer les ket au moyen des $|r\rangle$

$$|\psi\rangle = \int d\vec{r} \ |\vec{r}\rangle \underbrace{\langle \vec{r}|\psi\rangle}_{\psi(\vec{r})} \tag{1.68}$$

où $\psi(\vec{r})$ est la fonction d'onde ⁵. En plaçant la relation d'identité à droite du bra, on obtient

$$\langle \varphi | = \int d\vec{r} \underbrace{\langle \varphi | \vec{r} \rangle}_{\varphi^*(\vec{r})} \langle \vec{r} | \tag{1.69}$$

où $\varphi^*(\vec{r})$ est le complexe conjugué de la fonction d'onde du ket associé. Le produit scalaire entre deux vecteurs d'état devient donc :

$$\langle \varphi | \psi \rangle = \langle \varphi | \mathbb{1} | \psi \rangle = \int d\vec{r} \langle \varphi | \vec{r} \rangle \langle \vec{r} | \psi \rangle$$

$$= \int d\vec{r} \varphi^*(\vec{r}) \psi(\vec{r})$$
(1.70)

qui n'est rien d'autre que le produit scalaire usuel pour des fonctions complexes (cf cours d'analyse). Considérons le cas où $|\psi\rangle=\left|\vec{r'}\right\rangle$ pour trouver la fonction d'onde correspondant à un vecteur de la base position.

$$|\vec{r'}\rangle = \int d\vec{r} |\vec{r}\rangle \underbrace{\langle \vec{r}|\vec{r'}\rangle}_{\psi_{\vec{r'}}(\vec{r})}$$

$$\rightarrow \psi_{\vec{r'}}(\vec{r}) = \delta(\vec{r} - \vec{r'})$$
(1.71)

Le delta de Dirac est dépourvu de sens physique, celui-ci représentant un étant infiniment localisé. Or, nous savons que de telle solutions divergent. Malgré tout, même sans être un état physique, il est pratique pour former une base.

^{4.} Projeter un ket sur un vecteur de la base position $|r\rangle$ revient quasiment à évaluer la probabilité que la particule se trouve au point r. On comprend intuitivement que la particule doit se trouver quelque part dans l'espace et donc que la somme des probabilités pour qu'elle se trouve en chacun des points doit être égale à un.

^{5.} La fonction d'onde utilisée en mécanique ondulatoire n'est donc rien d'autre que le "poids" qu'on associe à chaque $|r\rangle$ quand on décrit l'état $|\psi\rangle$ de la particule. On retrouve bien le fait que la fonction d'onde est liée à la probabilité qu'une particule se trouve en un point de l'espace.

1.7 Observable

Une observable est un opérateur linéaire hermitien \hat{A} associé à une grandeur physique observable A. A toute grandeur physique observable, il est possible de lui associer un opérateur linéaire hermitien. Si $|\psi\rangle$ est un vecteur propre de \hat{A} ,

$$\hat{A} |\psi\rangle = \lambda |\psi\rangle \tag{1.72}$$

où λ est une valeur propre pouvant être dégénérée (la dimension du sous-espace propre associé à λ est appelée la dégénérescence) ou non dégénérée.

Une classification importante se base sur le *spectre*. Le spectre est l'ensemble de toutes les valeurs propres possibles $\{\lambda\}$ de l'opérateur. Si celui-ci est discret, on retrouvera un système lié (particule dans une boîte par exemple). On peut également avoir des spectres continus (systèmes libres), utiles dans la *théorie des collisions/diffusion*.

Propriétés d'une observable

1. Toute valeur propre λ est réelle.

$$A |\psi\rangle = \lambda |\psi\rangle \qquad (\hat{A}^{\dagger} = \hat{A})$$

$$\langle \psi | A | \psi\rangle = \lambda \underbrace{\langle \psi | \psi\rangle}_{-1} \qquad (1.73)$$

En prenant le complexe conjugué, on trouve

$$\lambda^* = \langle \psi | A^{\dagger} | \psi \rangle = \langle \psi | A | \psi \rangle = \lambda \in \mathbb{R}$$
 (1.74)

2. Les vecteurs propres associés à deux valeurs propres distinctes sont orthogonaux. Soit $\lambda_1 \neq \lambda_2$

$$\begin{cases}
A | \psi_1 \rangle &= \lambda_1 | \psi_1 \rangle \\
A | \psi_2 \rangle &= \lambda_2 | \psi_2 \rangle
\end{cases}$$
(1.75)

En multipliant la première ligne par $\langle \psi_2 |$ et la seconde par $\langle \psi_1 |$

$$\begin{cases}
\langle \psi_2 | A | \psi_1 \rangle &= \lambda_1 \langle \psi_2 | \psi_1 \rangle \\
\langle \psi_1 | A | \psi_2 \rangle &= \lambda_2 \langle \psi_1 | \psi_2 \rangle
\end{cases}$$
(1.76)

Considérons le complexe conjugué de la deuxième équation de (1.76)

$$\langle \psi_2 | A^{\dagger} | \psi_1 \rangle = \lambda_2^* \langle \psi_2 | \psi_1 \rangle \qquad \leftrightarrow \qquad \langle \psi_2 | A | \psi_1 \rangle = \lambda_2 \langle \psi_2 | \psi_1 \rangle$$
 (1.77)

Le membre de gauche de cette expression est identique au membre de gauche de la première équation de (1.76). En effectuant la différence :

$$0 = (\lambda_1 - \lambda_2) \langle \psi_2 | \psi_1 \rangle, \qquad \lambda_1 \neq \lambda_2 \quad \Rightarrow \quad \langle \psi_2 | \psi_1 \rangle = 0 \tag{1.78}$$

Dans le cas ou λ_n est g_n fois dégénérée, on utilisera la notation

$$\hat{A} \left| \psi_n^i \right\rangle = \lambda_n \left| \psi_n^i \right\rangle \qquad \lambda_n \to i = 1, 2, \dots, g_n$$
 (1.79)

Ceci va nous amener à la décomposition spectrale des opérateurs; il est toujours possible de les représenter dans une base. Une base particulièrement intéressante est celle composée des vecteurs propres de l'observable qui nous intéresse.

Décomposition spectrale de A

Comme introduit en fin de section précédente, deux indices sont utilisés : un pour désigner la valeur propre et l'autre pour la dégénérescence.

$$\hat{A} \left| \psi_n^i \right\rangle = \lambda_n \left| \psi_n^i \right\rangle \qquad \lambda_n \to i = 1, 2, \dots, g_n$$
 (1.80)

La relation d'orthonormalité est toujours d'application

$$\left\langle \psi_n^i \middle| \psi_{n'}^{i'} \right\rangle = \delta_{n,n'} \delta_{i,i'} \tag{1.81}$$

Notons que l'algorithme de Gram-Schmidt permet de toujours pouvoir trouver une base orthonormée au sein d'un sous-espace dégénéré.

Rappelons-nous que la relation de fermeture nous indique que si on somme les projecteurs sur tous les vecteurs de la base, on retrouvera l'identité. Dans notre cas, la relation de fermeture s'énonce (pour toute base, il est possible d'écrire une relation équivalente)

$$\sum_{n} \sum_{i=1}^{g_n} \left| \psi_n^i \right\rangle \left\langle \psi_n^i \right| = \hat{\mathbb{1}} \tag{1.82}$$

Théorème de décomposition spectrale

$$\hat{A} = \hat{A}\mathbb{1} = \sum_{n} \sum_{i=1}^{g_n} \hat{A} |\psi_n^i\rangle \langle \psi_n^i|$$

$$\hat{A} = \sum_{n} \lambda_n \sum_{i=1}^{g_n} |\psi_n^i\rangle \langle \psi_n^i|$$

$$\hat{A} = \sum_{n} \lambda_n \hat{P}_n$$

$$(1.83)$$

où \hat{P}_n est le projecteur sur le sous-espace propre de rang g_n associé à n. Montrons que les \hat{P}_n sont des projecteurs orthogonaux

$$\hat{P}_{n} \left| \psi_{n'}^{i'} \right\rangle = \sum_{n} \sum_{i} \left| \psi_{n}^{i} \right\rangle \underbrace{\left\langle \psi_{n}^{i} \middle| \psi_{n'}^{i'} \right\rangle}_{\delta_{nn'} \delta_{ii'}} = \delta_{nn'} \left| \psi_{n'}^{i'} \right\rangle
\hat{P}_{n} \hat{P}_{n'} = \sum_{i'} \hat{P}_{n} \left| \psi_{n'}^{i'} \right\rangle \left\langle \psi_{n'}^{i'} \middle| = \delta_{nn'} \sum_{i'} \left| \psi_{n'}^{i'} \right\rangle \left\langle \psi_{n'}^{i'} \middle| = \delta_{nn'} \hat{P}_{n'}
\rightarrow \hat{P}_{n} \hat{P}_{n'} = \delta_{nn'} \hat{P}_{n'}$$
(1.84)

OBSERVABLE À SPECTRE CONTINU Considérons un triplet d'opérateur ⁶

$$\hat{\vec{r}} = (\hat{x}, \hat{y}, \hat{z}), \qquad \hat{\vec{r}} | \vec{r} \rangle = \vec{r} | \vec{r} \rangle \tag{1.85}$$

Effectuons la décomposition spectrale de $\hat{\vec{r}}$

$$\hat{\vec{r}} = \int d\vec{r} \ \vec{r} \ |\vec{r}\rangle \langle \vec{r}| \tag{1.86}$$

Ceci est l'intégrale d'un opérateur, donnant lieu à un opérateur (en réalité trois, car il s'agit d'un triplet d'opérateur).La décomposition spectrale peut s'écrire comme ceci.

A la place de l'opérateur $\hat{\vec{r}}$, considérons l'opérateur $\hat{\vec{1}}$: comme il n'a que une seule valeur propre, nous retrouvons

$$\hat{\vec{1}} = \int d\vec{r} |\vec{r}\rangle \langle \vec{r}| \tag{1.87}$$

^{6.} Deuxième relation montre la valeur propre. L'intérieur du ket fait référence à la valeur propre associée.

Ceci montre que le relation de fermeture n'est rien d'autre que la décomposition spectrale d'un opérateur particulier.

La base impulsion est liée à la décomposition en valeur propre de l'opérateur impulsion (triplet d'opérateur) :

$$\hat{\vec{p}} = (\hat{p_x}, \hat{p_y}, \hat{p_z}), \qquad \hat{\vec{p}} | \vec{p} \rangle = \vec{p} | \vec{p} \rangle$$
(1.88)

Connaître exactement l'impulsion implique une position étalée sur l'infini d'énergie infinie, ce n'est pas physique. ⁷ Il est possible d'effectuer la décomposition spectrale

$$\hat{\vec{p}} = \int d\vec{p} \ \vec{p} | \vec{p} \rangle \langle \vec{p} | \tag{1.89}$$

La fonction d'onde peut elle aussi s'exprimer dans la base impulsion

$$\langle \vec{p} | \psi \rangle$$
 (1.90)

En réalité, les bases position et impulsion sont liées par une transformée de Fourier et il est possible d'effecter le changement de base grâce à $\langle \vec{r} | \vec{p} \rangle$ mais ceci fera l'objet d'un autre chapitre du cours.

Afin d'introduire la notion d'ECOC, rappelons la décomposition spectrale

$$\hat{A} | \psi_n' \rangle = a_n | \psi_n' \rangle \quad i = 1, \dots, g_n \qquad \rightarrow \qquad \hat{A} = \sum_n a_n \hat{P}_n \quad \text{où} \quad \hat{P}_n = \sum_i \left| \psi_n^i \right\rangle \left\langle \psi_n^i \right| \quad (1.91)$$

On peut montrer que lorsque les observables d'un ensemble commutent deux à deux, il existe au moins une base de vecteurs propres communs à ces observables.

$$\left\{\hat{A}, \hat{B}, \hat{C}, \dots\right\} \rightarrow \left\{n_a, n_b, n_c, \dots\right\}$$
 (1.92)

où n_a est le nombre quantique associé à \hat{A} , etc. Cette base de vecteurs propres communs constituera une base privilégiée pour l'étude de problèmes faisant intervenir cet ensemble d'observables. A priori, dans ces conditions, la base obtenue ne sera pas forcément unique. On parle ainsi d'ECOC (ensemble **complet** d'observables qui commutent deux à deux) : si la valeur propre de chacune des observable est fixée, il existe un unique état de la base.

Par exemple, si on étudie la dépendance angulaire

$$\left\{\hat{L}^2, \hat{L_z}\right\} \to |l, m\rangle$$
 (1.93)

Ces deux opérateurs commutent. On retrouve par ailleurs le nombre quantique orbital ainsi que le nombre quantique magnétique. Pour une particule dans un potentiel central

$$\left\{\hat{H}, \hat{L}^2, \hat{L}_z\right\} \to |n_r, l, m\rangle$$
 (1.94)

où n_r est le nombre quantique radial associé à \hat{H} .

^{7.} Phrase bizarre... En plus, on n'a pas encore parlé de l'incertitude à ce stade-ci du cours...

Chapitre 2

Principes fondamentaux de la mécanique quantique

Nous allons ici redéfinir les principes de la mécanique quantique en nous basant sur le formalisme de Dirac plutôt que celui de fonction d'onde. Pour décrire les systèmes quantiques, nous nous attarderons sur trois points : l'état du système, les mesures que nous pouvons faire dessus et l'évolution temporelle du système. Nous avions vu au début du premier chapitre que la façon de définir une mesure était quelque peu particulière. Nous allons ici nous baser sur l'interprétation de COPENHAGEN (Niels Bohr) mais il faut savoir qu'il y en existe d'autre (BOHM (interprétation de l'onde pilote), interprétation des MONDES MULTIPLES, ...).

Cette interprétation pose des problèmes d'interprétation mais est bonne d'un point de vue pragmatique (les résultats expérimentaux correspondent très bien avec la théorie). Dès lors, si l'on n'essaye pas d'interpréter la chose, tout fonctionne très bien.

Dans ce cours nous allons nous limiter aux états purs : idéalisation de la description s'il n'y a aucun bruit. Il existe évidemment des états mixtes (voir cours MA1) qui tiennent compte du bruit.

2.1 1er principe : État d'un système

2.1.1 Premier principe

Un état sera défini par un ket $|\psi(t)\rangle \in \mathcal{E}_H$. Cet état doit être normé ($||\psi(t)||^2 = 1$, $\forall t$). Ceci a pour conséquence immédiate le principe de superposition, toute combili d'état étant un état possible

$$|\psi\rangle = \sum_{i} c_i |\psi_i\rangle, \qquad \sum_{i} |c_i|^2 = 1$$
 (2.1)

En effet, ceci est nécessaire pour la normalisation de la fonction d'onde

$$\|\psi\|^2 = \sum_{ij} c_j^* c_i \overbrace{\langle \psi_j | \psi_i \rangle}^{\delta_{ij}}$$

$$= \sum_i |c_i|^2$$

$$= 1$$
(2.2)

L'état d'un système est déterminé à une indétermination de phase près : on défini la phase globale

$$e^{i\delta} |\psi\rangle$$
 (2.3)

Cet état sera totalement indistinguable de l'état $|\psi\rangle$. Cette phase globale disparaît d'ailleurs dans le traitement plus général des états mixtes. Cette phase globale n'a pas d'interprétation physique. Par contre un phase locale pondérant les différents états d'une superposition est pourvue de sens physique (cf interférences)

$$\sum_{j} c_{j} e^{i\delta_{j}} |\psi_{j}\rangle \quad \neq \quad \sum_{j} c_{j} |\psi_{j}\rangle \tag{2.4}$$

Avant de s'attaquer à un problème, il faut s'intéresser au nombre de degrés de liberté du système.

Degré de liberté
$$\rightsquigarrow \mathcal{H}$$
 (2.5)

où \mathcal{H} est l'espace de Hilbert. A chaque degré de liberté, on confond un espace de Hilbert donnant lieu à des produits tensoriels d'espace de Hilbert.

2.1.2 Structure de l'espace de Hilbert

Prenons l'exemple d'une particule dans un potentiel à une dimension. En terme de fonction d'onde (qui se traduit aisément en notation de Dirac)

$$\psi(x) = \sum c_n \phi_n(x) \quad \to \quad |\psi\rangle = \sum_n c_n |\phi_n\rangle$$
 (2.6)

En étudiant les fonctions propres de l'Hamiltonien on peut écrire la fonction d'onde sous la forme (2.6).

A deux dimensions

$$\psi(x,y) = \sum_{n,m} c_{n,m} \phi_n(x) \phi_m(y) \quad \to \quad |\psi\rangle = \sum_{n,m} c_{n,m} \underbrace{|\phi_n\rangle \otimes |\phi_m\rangle}_{(*)}$$
(2.7)

où (*) est un produit tensoriel entre deux ket. Il en résultera un autre ket, mais appartenant à un espace de Hilbert plus grand créé par le produit tensoriel des deux autres espaces de Hilbert (ceci est équivalent à $|\phi_n \otimes |\phi_m\rangle$. Plus généralement, on peut également exprimer une base : cela pourrait être n'importe quel fonction de la base multipliée par une autre. Ce produit forme une base des fonctions d'ondes à deux dimension.

Arrêtons avec ces exemples et considérons deux ket de deux espaces de Hilbert

où \otimes désigne le produit tensoriel. De façon encore plus générale :

Si $|e_n\rangle$ forme une base de \mathcal{E}_H Si $|f_n\rangle$ forme une base de \mathcal{F}_H $\} \Rightarrow \{|e_n\rangle \otimes |f_n\rangle\}$ forme une base de l'espace de Hilbert de produit $\mathcal{E}_H \otimes \mathcal{E}_F$

(2.9)

On peut ainsi écrire tout $|\psi\rangle$

$$|\psi\rangle = \sum_{n,m} |e_n\rangle \otimes |f_m\rangle \tag{2.10}$$

Il en découle une série de propriétés. Par exemple

$$\dim(\mathcal{E}_F \otimes \mathcal{F}_H) = \dim(\mathcal{E}_F).\dim(\mathcal{F}_H) \tag{2.11}$$

Le produit sera simplement le produit scalaire espace par espace 1 Même si cet état est parfaitement possible, certains états ne peuvent **jamais** s'écrire sous cette forme la. C'est le principe d'intrication quantique : l'état quantique ne peut pas se voir comme un produit tensoriel c'est-à-dire une situation ou on ne peut pas décrire les deux particules de façon séparées. Il faudrait les décrire simultanément et l'on n'arriverait donc jamais à écrire ψ sous cette forme.

Petite note supplémentaire : on peut considérer cet exemple de produit tensoriel dans le cas d'un système à deux degrés de liberté discrets.

$$|u\rangle = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} \qquad |u\rangle \otimes |v\rangle = \begin{pmatrix} u_1v_1 \\ u_1v_2 \\ u_1v_3 \\ u_2v_1 \\ u_2v_2 \\ u_2v_3 \end{pmatrix}$$

$$(2.12)$$

Le produit tensoriel donne bien lieu à toutes les combinaisons possibles.

2.2 2e principe: Mesure

2.2.1 Observable

A toute grandeur physique mesurable A on peut associer \hat{A} un opérateur linéaire hermitien qui agit dans \mathcal{E}_H . Ceci ne dit rien sur cet opérateur, mais les règles de correspondances permettent de passer d'un opérateur classique à un opérateur quantique. Tout ce qui existe en classique existe en quantique, l'inverse n'est pas vrai (ex : spin).

2.2.2 Principe de quantification

Les seuls résultats de la mesure de l'observable \hat{A} sont les valeurs propres a_n de l'observable. Ceci est tout aussi vrai pour les systèmes liés (boîte bien quantifiée) que pour les non liés (cas plus classique ou continuum d'état, tout est observable).

2.2.3 Principe de décomposition spectrale

La probabilité d'obtenir un résultat a_n est donné par l'élément de matrice diagonale de l'opérateur projection associé

$$\underline{\mathbb{P}(a_n) = \langle \psi | \hat{P}_n | \psi \rangle} \tag{2.13}$$

avec, pour rappel

$$\hat{A} \left| \psi_n^i \right\rangle = a_n \left| \psi_n^i \right\rangle, \qquad \hat{P}_n = \sum_{i=1}^{g_n} \left| \psi_n^i \right\rangle \left\langle \psi_n^i \right|$$
 (2.14)

De façon équivalente, en substituant \hat{P}_n , on obtient

$$\mathbb{P}(a_n) = \sum_{i=1}^{g_n} \left| \left\langle \psi_n^i \middle| \psi \right\rangle \right|^2 \tag{2.15}$$

^{1.} J'ai l'impression qu'il manque quelque chose ici...

Si $g_n = 1$, on retombe sur la **règle de Born**

$$\mathbb{P}(a_n) = |\langle \psi_n | \psi \rangle|^2 \tag{2.16}$$

Mais que se passe-t-il directement après la mesure?

2.2.4 Réduction du paquet d'onde

Juste après la mesure, le système dans un nouvel état $|\psi'\rangle$ (qu'il faut normaliser) :

$$|\psi'\rangle = \frac{|\psi_n\rangle}{\|\psi_n\|} \quad \text{où (*)} \quad |\psi_n\rangle = \hat{P}_n |\psi\rangle$$

$$= \frac{|\psi_n\rangle}{\sqrt{\langle\psi|\,\hat{P}_n\,|\psi\rangle}} = \frac{|\psi_n\rangle}{\sqrt{\mathbb{P}(a_n)}}$$
(2.17)

car \hat{P}_n est hermitien et idempotent.

Petite remarque sur (*) : il s'agit de la projection du vecteur d'état sur l'espace propre associé à la valeur propre mesurée. A cause de la projection, l'état initial a évolué vers un état propre correpondant à la mesure effectuée et on voit qu'il n'est plus possible d'obtenir un état correspondant à une autre valeur propre (alors que c'était possible au départ). Cette modification de l'état par une simple mesure porte le nom de réduction du paquet d'onde.

Compte-tenu de ceci, on peut ré-écrire la probabilité ²

$$\underline{\mathbb{P}(a_n) = \|\psi_n\|^2} \tag{2.18}$$

Au niveau de l'interprétation : comment interpréter ces probabilités qui apparaissent ? Il s'agit d'un problème toujours non résolu : les probabilités observées sont liées à la connaissance du système, mais s'agit-il d'un simple artifice de calcul (la fonction d'onde est objet de type théorie des probabilités) ou faut il comprendre la fonction d'onde comme un objet physique existant, comme une onde EM?

2.2.5 Reproductibilité de la mesure

La limite de la fréquence d'apparition de a_n pour un grand nombre d'expériences n'est rien d'autre que $\mathbb{P}(a_n)$. Pour une mesure particulière la mécanique quantique ne donne pas précisément la valeur observée mais juste la "chance" de pouvoir l'observer. C'est la raison pour laquelle notamment Einstein disait que la mécanique quantique était incomplète : les probabilités ne feraient que cacher un mécanisme sous-jacent selon lui. Aujourd'hui, nous savons que ceci n'est pas correct : il n'existe pas de variable cachée dont on ne connaît pas la mécanique (démontrable expérimentalement) : ces propriétés sont intrinsèques à cette théorie. 3

Remarquons que la probabilité correspond bien aux trois axiomes des probabilités

1.

$$\sum_{n} \mathbb{P}(a_n) = \sum_{n} \langle \psi | \hat{P}_n | \psi \rangle = \langle \psi | \sum_{n}^{1} \hat{P}_n | \psi \rangle = \langle \psi | \psi \rangle = 1$$
 (2.19)

^{2.} Par identification avec la première égalité, $\|\psi_n\| = \sqrt{\mathbb{P}(a_n)}$.

^{3.} Ces considérations sortent du cadre de ce cours.

2.

$$\mathbb{P}(a_n) = \sum_{i=1}^{g_n} \left| \left\langle \psi_n^i \middle| \psi_n \right\rangle \right|^2 \ge 0 \tag{2.20}$$

3.

$$\mathbb{P}(a_n) \leq 1$$
 par propriété de l'opérateur projecteur (valeurs propres : 0,1.) (2.21)

⁴ Que se passe-t-il si l'on mesure immédiatement après la première mesure, la même observable (\longrightarrow signifie l'application de \hat{A})? Pour que cette théorie ait un sens, il faut que si on mesure une quantité sur le système, on mesure nécessairement la même valeur immédiatement après.

$$|\psi\rangle \longrightarrow |\psi'\rangle = \frac{|\psi_n\rangle}{\|\psi_n\|} \longrightarrow \mathbb{P}'(a_n) = \langle \psi'|\,\hat{P}_n\,|\psi'\rangle$$

$$= \frac{1}{\|\psi_n\|^2} \langle \psi_n|\,\hat{P}_n\,|\psi_n\rangle$$

$$= \frac{1}{\|\psi_n\|^2} \langle \psi_n|\psi_n\rangle = \frac{1}{\|\psi_n\|^2} \|\psi_n\|^2 = 1$$
(2.22)

car l'opérateur projecteur est idempotent. Si l'on effectue deux fois la même mesure, on est ainsi certain de retrouver la même valeur si on effectue la seconde mesure immédiatement après la première. 5

2.2.6 Valeur moyenne de l'observable \hat{A}

On définit la valeur moyenne de l'observable \hat{A} par

$$\langle a \rangle = \sum_{n} a_{n} \mathbb{P}(a_{n}) = \sum_{n} a_{n} \langle \psi | \hat{P}_{n} | \psi \rangle = \langle \psi | \left(\sum_{n} a_{n} \hat{P}_{n} \right) | \psi \rangle$$
$$= \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle = \langle \hat{A} \rangle_{\psi} \equiv \langle \hat{A} \rangle$$
(2.23)

où on a utilisé la décomposition spectrale $\sum_n a_n \hat{P}_n = \sum_n a_n |\psi_n\rangle \langle \psi_n| = \hat{A}.^6$

Ceci désigne un valeur moyenne, c'est la somme des éléments de matrice diagonaux de l'observable \hat{A} .

Définissons la variance :

$$\langle a \rangle = \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle, \qquad \langle a^2 \rangle = \langle \psi | \hat{A}^2 | \psi \rangle, \qquad \Delta a^2 = \langle a^2 \rangle - \langle a \rangle^2 = \langle \psi | \hat{A}^2 | \psi \rangle - \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle^2$$
 (2.24)

Comme nous avons

$$|\psi\rangle = \sum_{n} c_n |\psi_n\rangle \quad \text{et} \quad \hat{A} |\psi_n\rangle = a_n |\psi_n\rangle$$
 (2.25)

On peut écrire

$$\begin{aligned}
\langle a \rangle &= \left(\sum_{n'} c_{n'}^* \langle \psi_{n'} | \right) \hat{A} \left(\sum_n c_n | \psi_n \rangle \right) = \sum_{n,n'} c_{n'}^* c_n a_n \delta_{n,n'} = \sum_n |c_n|^2 a_n \\
\langle a^2 \rangle &= \left(\sum_{n'} c_{n'}^* \langle \psi_{n'} | \right) \hat{A} \left(\sum_n c_n | \psi_n \rangle \right) = \sum_{n,n'} c_{n'}^* c_n a_n^2 \delta_{n,n'} = \sum_n |c_n|^2 a_n^2
\end{aligned} \tag{2.26}$$

où $|c_n|^2=p_n$ par la règle de Born. 7 En utilisant ces expression, on peut ré-écrire la variance

$$\Delta a^{2} = \langle a^{2} \rangle - \langle a \rangle^{2} = \sum_{n} |c_{n}|^{2} a_{n}^{2} - \left(\sum_{n} |c_{n}|^{2} a_{n} \right)^{2}$$
(2.27)

^{4.} A-t-on vu cette propriété des projecteurs???

^{5.} Le "immédiatement" signifie qu'on ne laisse pas le temps au système d'évoluer?

^{6.} Il y a moyen de faire une référence à l'endroit où on l'a définie?

^{7.} Il y a moyen de mettre un lien de nouveau?

Inspectons le cas où la variance est nulle :

$$\Delta a^2 = 0 \quad \Leftrightarrow \quad |c_n|^2 = \delta_{n,m} \Leftrightarrow |\psi\rangle = |\psi_m\rangle \tag{2.28}$$

Ceci signifie que $|c_n|^2$ vaudra 1 en un point m et 0 sinon. La seule manière d'être sûrs de notre mesure (variance nulle) est donc d'avoir un état propre. Lors d'une seconde mesure immédiate, la variance doit forcément être nulle : ceci montre que seules les valeurs propres peuvent être observée et qu'il faut que juste après la mesure, on ait l'état propre de la grandeur mesurée.

De façon générale, si on prend toujours pour acquis que la valeur moyenne d'une quantité physique est donné par l'élément de matrice diagonal de l'opérateur en question :

$$\langle a^m \rangle = \langle \psi | \hat{A}^m | \psi \rangle = \sum_n |c_n|^2 a_n^m \quad \forall m$$
 (2.29)

On reconnaît l'expression du moment d'ordre m d'une distribution de probabilité classique. Puisque c'est faisable pour tous les moments d'ordre entier, on a caractérisé la distribution

$$\mathbb{P}(a_n) = p_n = |c_n|^2 \tag{2.30}$$

La probabilité est donnée par le module carré du coefficient, tout ça en faisant une seule hypothèse.

2.2.7 Relation d'incertitude de Heisenberg

Que se passe-t-il dans le cas de plusieurs observables? Initialement, considérons un ket $|\psi\rangle$ ainsi que deux observables qui à priori ne commutent pas

$$\begin{array}{lll}
\hat{A} \to \hat{A}' & \langle a \rangle &= \langle \psi | \, \hat{A} \, | \psi \rangle \\
\hat{B} \to \hat{B}' & \Delta a^2 &= \langle \psi | \, \hat{A}^2 \, | \psi \rangle - \langle \psi | \, \hat{A} \, | \psi \rangle^2
\end{array} (2.31)$$

où $\hat{A}'=\hat{A}-\langle a\rangle \leftrightarrow \langle a'\rangle=0.$ Remarquons

$$(\Delta a')^{2} = \langle \psi | (\hat{A} - \langle a \rangle) (\hat{A} - \langle a \rangle) | \psi \rangle$$

$$= \langle \psi | \hat{A}^{2} | \psi \rangle - \langle a \rangle \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle - \langle a \rangle \underbrace{\langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle}_{\langle a \rangle} + \langle a \rangle^{2} \langle \psi | \psi \rangle$$

$$= \langle \psi | \hat{A}^{2} | \psi \rangle - \langle a \rangle^{2} = \Delta a^{2}$$

$$(2.32)$$

Ceci montre que la variance de \hat{A}' correspond à celle de \hat{A} (la variance reste inchangée pour une translation). Le même résultat peut être obtenu pour \hat{B}' .

Nous allons maintenant préparer un grand nombre de systèmes. Sur une partie de ceux-ci, observons \hat{A} ou \hat{A}' et sur l'autre \hat{B} ou \hat{B}' afin d'en déduire les variances. L'objectif est de montrer que ces deux variances sont liées et finalement, qu'elles ne peuvent être petites simultanément. Passons par une astuce mathématiques en définissant un opérateur linéaire mais pas forcément hermitien :

$$\hat{C} \equiv \hat{A}' + i\lambda \hat{B}', \qquad \hat{C}^{\dagger} \equiv \hat{A}' - i\lambda \hat{B}' \qquad \lambda \in \mathbb{R}$$
 (2.33)

Omettons ici les ^ afin d'éviter trop de lourdeur. Nous avons

$$||C|\psi\rangle||^{2} = \langle \psi | C^{\dagger}C | \psi \rangle$$

$$= \langle \psi | (A' - i\lambda B') (A' + i\lambda B') | \psi \rangle$$

$$= \underbrace{\langle \psi | A'^{2} | \psi \rangle}_{\Delta a^{2}} \underbrace{+i\lambda \langle \psi | A'B' | \psi \rangle - i\lambda \langle \psi | B'A' | \psi \rangle}_{\lambda \langle \psi | i[A', B'] | \psi \rangle} + \lambda^{2} \underbrace{\langle \psi | B'^{2} | \psi \rangle}_{\Delta b^{2}}$$

$$(2.34)$$

Nous pouvons montrer que le commutateur de deux opérateurs hermitien est lui-même hermitien lorsqu'il est multiplié par i:

$$\hat{D} = i[A', B'] \qquad \to \qquad \hat{D}^{\dagger} = -i(A'B' - B'A')^{\dagger} = -i(B^{i\dagger}A'^{\dagger} - A^{i\dagger}B'^{\dagger}) = i[A', B']$$
(2.35)

Comme la norme est définie positive

$$\Delta b^2 \lambda^2 + \langle \psi | D | \psi \rangle \lambda + \Delta a^2 \ge 0 \tag{2.36}$$

En voyant une fonction en λ dans l'expression précédente et en exprimant le fait que le discrimant ne peut pas être strictement positif

$$|\langle \psi | D | \psi \rangle|^2 - 4\Delta a^2 \Delta b^2 \le 0 \tag{2.37}$$

Dès lors

$$\Delta a^{2} \Delta b^{2} \geq \frac{1}{4} |\langle \psi | i[A', B'] | \psi \rangle|^{2}$$

$$\geq \frac{1}{4} |\langle \psi | [A', B'] | \psi \rangle|^{2}$$
(2.38)

Or, on peut trivialement montrer que $[A', B'] = [A - \langle a \rangle, B - \langle b \rangle] = [A, B]$. On en tire la **relation d'incertitude de Robertson** (Heisenberg généralisée)

$$\Delta a \Delta b \ge \frac{1}{2} \left| \left\langle \psi \right| \left[A, B \right] \left| \psi \right\rangle \right| \tag{2.39}$$

Ceci donnera un nombre strictement positif, les deux ne peuvent donc pas être très petits. On retrouve facilement la relation d'incertitude de Heisenberg :

$$\begin{cases} \hat{x} & [\hat{x}, \hat{p}] = i \, \hbar \quad \to \quad \Delta \hat{x} \Delta \hat{p} \ge \frac{1}{2} |\langle \psi | i \, \hbar | \psi \rangle| \ge \frac{\hbar}{2} \end{cases}$$
 (2.40)

2.3 Évolution temporelle

Considérons l'équation de Schrödinger où cette fois-ci $|\psi\rangle$ est fonction du temps

$$i\hbar \frac{d}{dt}|\psi(t)\rangle = \hat{H}|\psi(t)\rangle$$
 (2.41)

où \hat{H} est l'observateur énergie totale. Cette équation est une ED du premier ordre, contrairement au cas classique où l'équation serait d'ordre 2 $(f=m\ddot{x})$. Dès lors, le *chaos classique* n'a pas d'analogue directe en mécanique quantique ⁸, on ne retrouve pas la sensitiblité aux conditions initiales celles-ci n'apparaissant plus dans l'équation de Schrödinger. ⁹

Dans une telle équation, l'observable énergie totale peut parfaitement dépendre du temps : on décrira de cette façon un système qui n'est pas isolé.

Deux types de systèmes seront vus :

- 1. **Isolé** $\Leftrightarrow \hat{H}$ est **indépendant** du temps.
- 2. Non isolé $\Leftrightarrow \hat{H}$ dépend du temps.

^{8.} Cela vient du fait qu'une ED du second ordre nécessite une condition initiale de plus qu'une ED du premier ordre.

^{9.} Il existe des théories qui s'intéressent au "chaos quantique", mais cela dépasse le cadre du cours.

La variation explicite en le temps de \hat{H} nous informe sur le fait que la particule dépend du temps à travers son interaction dans le champ, ce qui n'est clairement pas le cas d'un système isolé.

On peut remarquer que la norme est conservée : en un certain temps celle-ci doit être normé (il faut que, pour les mesures, ça soit normalisé). La conservation de la norme est une conséquence immédiate de l'équation de Schrödinger (2.41) et du fait que \hat{H} est hermitien (étant observable). Considérons (2.41) ainsi que son conjugué ¹⁰ :

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi(t)\rangle = \hat{H} |\psi(t)\rangle = > i\hbar \langle \psi | \left(\frac{d}{dt} |\psi\rangle\right) = \langle \psi | \hat{H} |\psi\rangle$$

$$-i\hbar \frac{d}{dt} \langle \psi(t) | = \langle \psi | \hat{H}^{\dagger} = \langle \psi | \hat{H} = > -i\hbar \left(\frac{d}{dt} \langle \psi | \right) |\psi\rangle = \langle \psi | \hat{H} |\psi\rangle$$

$$(2.42)$$

Les éléments de matrices étant identiques, effectuons la différence

$$\langle \psi | \left(\frac{d}{dt} | \psi \rangle \right) + \left(\frac{d}{dt} \langle \psi | \right) | \psi \rangle = 0$$
 (2.43)

Il s'agit la de l'expression de la dérivée d'une fonction composée. Dès lors

$$\frac{d}{dt} \langle \psi | \psi \rangle = 0 \tag{2.44}$$

On voit donc que la norme de $|\psi\rangle$ n'évolue pas dans le temps. On prendra alors comme condition initiale $\langle \psi(0)|\psi(0)\rangle=1$.

Prenons le cas particulier d'un système isolé (\hat{H} indépendant de t). Nous obtenons une équation aux valeurs propres :

$$\hat{H} |\psi_n\rangle = E_n |\psi_n\rangle \tag{2.45}$$

où les ψ_n forment une base. Il est alors possible d'écrire un vecteur à tout instant comme une combili des vecteurs de base

$$|\psi(t)\rangle = \sum_{n} c_n(t) |\psi_n\rangle \tag{2.46}$$

où $c_n(t)$ représente les amplitudes de probabilité ¹¹, mais que valent-elles? Il est possible de les déterminer avec des conditions initiales

$$|\psi(0)\rangle = \sum_{n} c_n |\psi_n\rangle$$
 où $c_n = \langle \psi_n | \psi(0) \rangle$ (2.47)

Les c_n ne sont que la projection de l'état initial sur la base ψ_n . En injectant ce résultat dans l'équation de Schrödinger, on peut déduire la valeur de ces coefficients

$$i\hbar \frac{d}{dt} \left(\sum_{n} c_n(t) |\psi_n\rangle \right) = \hat{H} \sum_{n} c_n(t) |\psi_n\rangle$$
 (2.48)

Ici l'expression va bien se simplifier, la base ne dépendant pas du temps

$$i\hbar \sum_{n} \frac{d}{dt} c_n(t) |\psi_n\rangle = \sum_{n} c_n(t) E_n |\psi_n\rangle$$
 (2.49)

^{10.} Rappel: pour conjuguer, on permute l'ordre, change les kets en bras et on conjugue.

^{11.} Notons que bien que l'hamiltonien soit indépendant du temps car il s'agit d'un système isolé, il n'y a aucune raison pour que ces amplitudes de probabilité ne dépendent pas du temps!

Puisque les vecteurs de base sont orthogonaux, il faut que les coefficients des deux membres correspondant aux mêmes vecteurs soient égaux. Selon le nombre de valeurs propres, on pourra extraire de cette relation le même nombre d'équations pour déterminer les amplitudes de probabilité. On obtient donc une équation différentielle sur les coefficients :

$$\forall n: i\hbar \frac{d}{dt}c_n(t) = c_n(t)E_n$$

$$\Leftrightarrow \frac{d}{c_n}c_n = \frac{E_nt}{i\hbar} + \log c_n(0)$$

$$\Leftrightarrow c_n(t) = c_n e^{\frac{E_nt}{i\hbar}}$$
(2.50)

En remplaçant dans l'équation initiale, on trouve

$$|\psi(t)\rangle = \sum_{n} c_n(0)e^{-\frac{i}{\hbar}E_n t} |\psi_n\rangle$$
 (2.51)

On remarque que toute la dépendance temporelle se trouve dans l'exponentielle complexe et que les vecteurs de base sont fixes. Il suffit donc de résoudre l'équation de Schrödinger indépendante du temps qui consiste à diagonaliser l'opérateur hamiltonien. En intégrant on peut le trouver pour tout temps : chaque phase va tourner dans le temps selon une vitesse (fréquence angulaire $\frac{E_n}{i\hbar}$) proportionnelle à son énergie. Le zéro d'énergie n'a pas d'importance, seuls les termes d'interférences liés aux différences d'énergies peuvent jouer. Les états propres $|\psi_n\rangle$ sont les **états stationnaires**. La raison est que si on se trouve dans un état stationnaire il ne reste que un terme : il restera une phase mais celle-ci est non-relevante (la phase globale devant n'a pas se sens (pas observable en pratique), seule la différence est importante pour les interférences).

Pour résumer, tant que l'hamiltonien ne dépend pas du temps, on se ramène à une équation aux valeurs propres qui permet de trouver les états propres de l'équation de Schrödinger indépendante du temps, qui sont les états stationnaires.

Dans ce cas, ce qui est agréable c'est que les équations différentielles sont découplées. L'évolution temporelle du coefficient c_n ne dépend que de lui et non, par exemple, de c_{n-1} .

Mais que dit cette équation sur l'évolution de la valeur moyenne?

2.3.1 Théorème d'Ehrenfest

Ce théorème gouverne l'évolution temporelle liée à l'équation de Schrödinger de la valeur moyenne. Pour rappel

$$\langle a \rangle = \sum_{n} \mathbb{P}(a_n) . a_n = \sum_{n} \langle \psi | \hat{P}_n | \psi \rangle . a_n = \langle \psi | \sum_{n} a_n \hat{P}_n | \psi \rangle = \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle = \langle \hat{A} \rangle$$
 (2.52)

où nous avons utiliser la décomposition spectrale de \hat{A} . Effectuons la dérivée

$$\frac{d}{dt}\langle a \rangle = \underbrace{\left(\frac{d}{dt}\langle \psi |\right)}_{\frac{1}{-i\hbar}\langle \psi | \hat{H}} \hat{A} |\psi\rangle + \langle \psi | \frac{\partial \hat{A}}{\partial t} |\psi\rangle + \langle \psi | \hat{A} \underbrace{\left(\frac{d}{dt} |\psi\rangle\right)}_{\frac{1}{i\hbar}\hat{H}|\psi\rangle}$$
(2.53)

en utilisant l'équation de Schrödinger. On y voit apparaître la notion de commutateur

$$\frac{d}{dt}\langle a\rangle = \frac{1}{i\hbar} \langle \psi | [\hat{A}, \hat{H}] | \psi \rangle + \langle \psi | \frac{\partial \hat{A}}{\partial t} | \psi \rangle \tag{2.54}$$

L'évolution de la valeur moyenne se divise en deux parties. Le deuxième terme existe quand l'observable dépend **explicitement** du temps ¹²

Pour un observable qui ne dépend pas $\mathbf{explicitement}^{13}$ du temps nous obtenons une version réduite

$$i\hbar \frac{d}{dt}\langle a\rangle = \langle \psi | [\hat{A}, \hat{H}] | \psi \rangle$$
 (2.55)

La différence avec le cas classique est la présence d'un commutateur (qui joue le même rôle que le crochet de poisson en mécanique hamiltonienne).

Notons finalement que les observables intéressantes sont appelées "constantes du mouvement" et commutent avec l'hamiltonien.

2.3.2 Constante du mouvement (pour un système isolé)

L'opérateur \hat{A} est une constante du mouvement si et seulement si

$$[\hat{A}, \hat{H}] = 0 \implies \frac{d}{dt} \langle a \rangle = 0 \quad \forall \psi$$
 (2.56)

Considérons deux cas particulier particulièrement simples :

1. Exemple 1

$$\hat{A} = \hat{1} \qquad \langle a \rangle = \langle \psi | \hat{1} | \psi \rangle = \langle \psi | \psi \rangle = c^{te}$$

$$\frac{d}{dt} \langle \psi | \psi \rangle = \frac{1}{i\hbar} \langle \psi | [\hat{1}, \hat{H}] | \psi \rangle = 0 \qquad \forall \psi$$
(2.57)

2. Exemple 2

$$\hat{A} = \hat{H} \qquad \langle a \rangle = \langle \psi | H | \psi \rangle \equiv E$$

$$\frac{d}{dt} E = \frac{1}{i\hbar} \langle \psi | \underbrace{\hat{H}, \hat{H}}_{=0} | \psi \rangle = 0 \qquad \forall \psi \qquad (2.58)$$

Toujours l'esprit folklorique, prenons le cas particulier d'un certain état qui est l'état stationnaire $|\psi_n\rangle$

$$i\hbar \frac{d}{dt} \langle a \rangle = \langle \psi_n | \underbrace{[\hat{A}, \hat{H}]}_{\neq 0} | \psi_n \rangle = \langle \psi_n | \hat{A}\hat{H} | \psi_n \rangle - \langle \psi_n | \hat{H}\hat{A} | \psi_n \rangle$$

$$= E_n \langle \psi_n | \hat{A} | \psi_n \rangle - E_n \langle \psi_n | \hat{A} | \psi_n \rangle = 0 \qquad \forall \hat{A}$$
(2.59)

car $\hat{H}^{\dagger}=\hat{H}$. On retrouve le fait qu'un état stationnaire ne varie pas. Lorsqu'un problème manifeste une invariance cela implique une certaine symétrie, et une commutation avec l'hamiltonien. Si invariant par translation, \hat{H} va commuter avec l'impulsion. Avec ce théorème, comme ils commutent, on peut dire que l'impulsion est une constante du mouvement. De façon plus générale, si l'on a une symétrie, le générateur de cette symétrie va commuter avec \hat{H} (comme dans le cas classique).

L'opérateur évolution permet d'écrire la solution (état du système à tout instant). Cette écriture formelle contient toute l'évolution temporelle.

^{12.} Attention : $\hat{A}=\hat{x}$ ne dépend pas explicitement du temps. Par contre, si il interagit avec un champ, il dépendra du temps.

^{13.} Encore une fois : on ne dit pas que ça ne dépend pas du temps, mais que l'observable ne dépend pas du temps de façon explicite

2.3.3 Opérateur d'évolution \hat{U}

Partons de la définition

$$|\psi(t)\rangle \equiv \hat{U}(t, t_0) |\psi(t_0)\rangle \qquad \forall \psi(t_0) \rightarrow \forall \text{ C.I.}$$
 (2.60)

Quelque soit la C.I., il existe un certain opérateur évolution qui, si appliqué à l'état initial, donne l'état à l'instant t. Au lieu d'écrire une ED sur un vecteur d'état, écrivons une ED sur un opérateur

$$i\hbar \frac{d}{dt} \left(\hat{U}(t, t_0) | \psi(t_0) \rangle \right) = \hat{H}(t) \hat{U}(t, t_0) | \psi(t_0) \rangle \qquad \forall | \psi(t_0) \rangle$$
 (2.61)

La dérivée ne portant que sur \hat{U} , on obtient alors l'ED

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t}\hat{U}(t,t_0) = \hat{H}(t)\hat{U}(t,t_0)$$
 C.I. $:\hat{U}(t_0,t_0) = \hat{\mathbb{1}}$ (2.62)

La condition initiale est logique : l'opérateur ramené à l'instant zéro est l'opérateur identité. L'intégration de ceci donne l'opérateur recherché. On utilise la lettre U car il s'agit d'un opérateur unitaire.

Interprétation de l'opérateur d'évolution inverse

En utilisant la conservation de la norme aux cours du temps,

$$\langle \psi(t)|\psi(t)\rangle \begin{cases} = \langle \psi(t_0)|\hat{U}^{\dagger}(t,t_0)\hat{U}(t,t_0)|\psi(t_0)\rangle \\ = \langle \psi(t_0)|\psi(t_0)\rangle \end{cases} \forall t_0$$
 (2.63)

Comme ceci est valable $\forall t_0$, il doit forcément y avoir une égalité au niveau de l'opérateur : celui-ci est bien unitaire

$$\hat{U}^{\dagger}(t,t_0)\hat{U}(t,t_0) = \hat{U}(t,t_0)\hat{U}^{\dagger}(t,t_0) = \hat{1}$$
(2.64)

On peut remarquer que

$$\hat{U}^{-1}(t,t_0) = \hat{U}^{\dagger}(t,t_0) \tag{2.65}$$

L'opérateur évolution inverse permet de "remonter dans le temps".

$$|\psi(t_2)\rangle \begin{cases} = U(t_2, t_1) |\psi(t_1)\rangle &= \hat{U}(t_2, t_1) \hat{U}(t_1, t_0) |\psi(t_0)\rangle \\ = U(t_2, t_0) |\psi(t_0)\rangle &\forall \psi(t_0) \end{cases}$$
(2.66)

Dès lors, pour la même raison que précédemment

$$\hat{U}(t_2, t_0) = \hat{U}(t_2, t_1)\hat{U}(t_1, t_0) \qquad \forall t_0, t_1, t_2$$
(2.67)

En prenant le cas particulier ou $t_2 = t_0$:

$$\hat{1} = \hat{U}(t_0, t_0) = \underbrace{\hat{U}(t_0, t)}_{\hat{U}^{-1}(t, t_0)} U(t, t_0)$$
(2.68)

En en tire que

$$\hat{U}^{-1}(t,t_0) \begin{cases} = U^{\dagger}(t,t_0) \\ = U(t_0,t) \end{cases}$$
 (2.69)

1. Système isolé

La résolution de l'équation (2.62) pour un hamiltonien indépendant du temps donne

$$\hat{U}(t,t_0) = \exp\left(-\frac{i}{\hbar}(t-t_0)\hat{H}\right)
= \hat{1} + \frac{1}{i\hbar}(t-t_0)\hat{H} + \frac{1}{2!}\frac{1}{(i\hbar)^2}(t-t_0)^2\hat{H}^2 + \dots$$
(2.70)

où nous avons utilisé la définition de l'exponentielle d'un opérateur

$$e^{\hat{A}} \equiv \hat{1} + \frac{1}{2!}\hat{A}^2 + \frac{1}{3!}\hat{A}^3 + \dots$$
 (2.71)

Construction d'un opérateur unitaire

Montrons que l'on peut construire un opérateur unitaire à partir d'un opérateur hermitien. Définissons d'abord

$$\hat{U} \equiv e^{i\hat{H}} \tag{2.72}$$

où \hat{H} est un opérateur hermitien quelconque. Calculons le conjugué

$$\hat{U}^{\dagger} = \left(e^{i\hat{H}}\right)^{\dagger} = \left(1 + \frac{i}{1!}\hat{H} + \frac{(i)^2}{2!}\hat{H}^2 + \frac{(i)^3}{3!}\hat{H}^3 + \dots\right)^{\dagger}
= 1 + \frac{-i}{1!}\hat{H}^{\dagger} + \frac{(-i)^2}{2!}\hat{H}^{\dagger 2} + \frac{(-i)^3}{3!}\hat{H}^{\dagger 3} + \dots
= e^{-i\hat{H}^{\dagger}} = e^{-i\hat{H}}$$
(2.73)

On peut directement en conclure que

$$\hat{U}\hat{U}^{\dagger} = e^{i\hat{H}}e^{-i\hat{H}} = e^0 = \hat{1}$$
 \rightarrow \hat{U} est unitaire. (2.74)

On peut montrer que (2.70) est bien la bonne solution en dérivant et en remplaçant dans l'expression

$$i\hbar \frac{\partial \hat{U}}{\partial t} = 0 + \hat{H} + \frac{1}{i\hbar} (t - t_0) \hat{H}^2 + \frac{1}{2(i\hbar)^3} (t - t_0) \hat{H}^3 + \dots$$

= $\hat{H} \left(1 + \frac{1}{i\hbar} (t - t_0) \hat{H} + \dots \right) = \hat{H} \hat{U}(t, t_0)$ (2.75)

Ce qui vérifie bien l'ED. Si on décompose dans la base propre, on peut retrouver ce résultat

$$\hat{U}(t,t_0) = \sum_{n} |\psi_n\rangle \langle \psi_n| e^{-\frac{i}{\hbar}(t-t_0)E_n}$$
(2.76)

Chacun tourne avec une certaine phase dont la fréquence angulaire est donnée par l'énergie. Ceci n'est qu'une traduction formelle de l'opérateur d'évolution.

On pourrait être tenté de vouloir écrire (2.70)

$$(2.70) \neq \exp\left[\frac{-i}{\hbar} \int_{t_0}^t \hat{H}(t) dt\right]$$
(2.77)

pour décrire les systèmes non-isolés, mais c'est faux.

2. Systèmes non-isolés

Ré-écrivons la sainte équation d'évolution, dans le cas d'un système non-isolé

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t}\hat{U}(t,0) = \hat{H}(t)\hat{U}(t,t_0)$$
 (2.78)

Mise sous forme intégrale, on l'intègre formellement de t_0 à t:

$$i\hbar \left[\hat{U}(t,t_0) - \hat{U}(t_0,t_0)\right] = \int_{t_0}^t dt \ \hat{H}(t)\hat{U}(t,t_0)$$
 (2.79)

Ou encore, pour obtenir l'équation intégrale suivante

$$\hat{U}(t,t_0) = \hat{1} + \frac{1}{i\hbar} \int_{t_0}^t dt \ \hat{H}(t)\hat{U}(t,t_0)$$
 (2.80)

La solution de cette équation intégrale peut se faire de façon récursive :

$$\hat{U}^{(0)} = \hat{\mathbb{1}}
\hat{U}^{(1)} = \hat{\mathbb{1}} + \frac{1}{i\hbar} \int_{t_0}^{t} \hat{H}(t')dt'
\hat{U}^{(2)} = \hat{\mathbb{1}} + \frac{1}{i\hbar} \int_{t_0}^{t} \left\{ \hat{\mathbb{1}} + \frac{1}{i\hbar} \int_{t_0}^{t'} \hat{H}(t'')dt'' \right\} dt'
= \hat{\mathbb{1}} + \frac{1}{i\hbar} \int_{t_0}^{t} \hat{H}(t')dt' + \underbrace{\frac{1}{(i\hbar)^2} \int_{t_0}^{t} H(t')dt' \int_{t_0}^{t'} H(t'')dt''}_{\text{corrections}}$$
(2.81)

L'étude de la convergence de cette série ne sera pas faite ici. Signalons que souvent, les termes correctifs tendent rapidement vers zéro : on pourra se limiter au premiers termes et avoir tout de même une très bonne approximation. On remarque qu'on obtient une forme fort différente de (2.77).

2.3.4 Point de vue (ou image ou représentation) de Schrödinger vs. Heisenberg

Jusqu'ici nous avons considéré le point de vue de Schrödinger. Un autre point de vue très usité est celui de Heisenberg. Celui-ci possède l'avantage de pouvoir faire plus facilement des liens avec la mécanique classique. Heureusement, ces deux représentations sont équivalentes dans le sens qu'elles mènent aux mêmes prédictions.

Schrödinger :
$$\begin{cases} |\psi(t)\rangle & \text{les états évoluent dans le temps} \\ \hat{A} & \text{les opérateurs n'évoluent pas dans le temps} \end{cases}$$
 (2.82)

Heisenberg :
$$\begin{cases} |\psi_H\rangle & \text{les \'etats n\'evoluent pas dans le temps} \\ \hat{A}_H(t) & \text{les op\'erateurs \'evoluent dans le temps} \end{cases}$$
 (2.83)

La différence se trouve dans la manière de voir les ket, bra et opérateurs. Le ψ_H "devient" fixe et \hat{A}_H décrit la dépendance temporelle du système (comme la dépendance en le temps de la particule classique). Dans la représentation de Heisenberg, c'est donc l'opérateur qui dépend du temps, tout comme en mécanique classique. Etant donné que les prédictions de la mécanique quantique se font essentiellement par les éléments de matrice, on retrouve la correspondance entre les deux points de vue

$$\langle \phi(t) | \hat{A} | \psi(t) \rangle = \langle \phi(t_0) | \hat{U}^{\dagger}(t, t_0) \hat{A} \hat{U}(t, t_0) | \psi(t_0) \rangle = \langle \phi_H | \hat{A}_H(t) | \psi_H \rangle$$
 (2.84)

à condition de poser $|\psi(t_0)\rangle = |\psi_H\rangle$, $|\phi(t_0)\rangle = |\phi_H\rangle$ et $\hat{U}^{\dagger}(t,t_0)\hat{A}\hat{U}(t,t_0) = \hat{A}_H(t)$.

Evolution temporelle d'une observable

Regardons maintenant comment évolue dans le temps l'observable \hat{A} , dans l'image d'Heisenberg

$$\frac{d}{dt}\hat{A}_{H}(t) = \frac{d}{dt}\left(\hat{U}^{\dagger}\hat{A}\hat{U}\right) \\
= \underbrace{\left(\frac{1}{i\hbar}\hat{H}\hat{U}\right)^{\dagger}}_{=\frac{1}{i\hbar}\hat{U}^{\dagger}\hat{H}}\hat{A}\hat{U} + \hat{U}^{\dagger}\frac{\partial\hat{A}}{\partial t}\hat{U} + \hat{U}^{\dagger}\hat{A}\left(\frac{1}{i\hbar}\hat{H}\hat{U}\right) \\
= \frac{1}{i\hbar}\underbrace{\hat{U}^{\dagger}[\hat{A},\hat{H}]\hat{U}^{\dagger}}_{Commut. Heis.} + \hat{U}^{\dagger}\frac{\partial\hat{A}}{\partial t}\hat{U}$$
(2.85)

où $i\hbar \frac{\partial \hat{U}}{\partial t} = \hat{H}\hat{U}$ est l'ED régissant l'opérateur évolution et où l'on voit apparaître un commutateur en représentation d'Heisenberg.

On trouve alors

$$\frac{d}{dt}\hat{A}_{H}(t) = \frac{1}{i\hbar}[\hat{A}, \hat{H}]_{H} + \left(\frac{\partial \hat{A}}{\partial t}\right)_{H}$$
(2.86)

Ceci rappelle le théorème d'Ehrenfest qui concernait les valeurs moyennes d'opérateurs en image de Schrödinger.

Si \hat{A} ne dépend pas explicitement du temps (image de Schrödinger), le terme dérivatif s'annule pour obtenir

$$i\hbar \frac{\partial \hat{A}_H}{\partial t} = [\hat{A}, \hat{H}]_H \tag{2.87}$$

Si en plus \hat{A} commute avec \hat{H} , on obtient une constante du mouvement : $\frac{d\hat{A}_H}{dt}=0$. On peut montrer que si il y a commutation dans l'image de Schrödinger, il y aura également commutation dans l'image d'Heisenberg :

$$[\hat{A}_{H}, \hat{B}_{H}] = [\hat{U}^{\dagger} \hat{A} \hat{U}, \hat{U}^{\dagger} B \hat{U}] = \hat{U}^{\dagger} \hat{A} \underbrace{\hat{U} \hat{U}^{\dagger}}_{1} \hat{B} \hat{U} - \hat{U}^{\dagger} \hat{B} \underbrace{\hat{U} \hat{U}^{\dagger}}_{1} \hat{A} \hat{U}$$

$$= \hat{U}^{\dagger} [\hat{A}, \hat{B}] \hat{U} = [\hat{A}, \hat{B}]_{H}$$

$$(2.88)$$

En théorie des collisions il existe même une troisième image (l'image d'interaction) intéressante en pratique.

Lien avec la mécanique classique

En prenant le point de vue d'Heisenberg on peut facilement retrouver les équations de mouvements de la mécanique classique. C'est un des intérêts de jongler avec les points de vue. Considérons une particule coincée dans un puit de potentiel tel que $\hat{H} = \frac{p^2}{2m} + V(\vec{r})$:

$$\frac{d\vec{r}_H}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [\vec{r}, \hat{H}]_H
= \frac{1}{2mi\hbar} [\hat{r}, p^2]_H$$
(2.89)

Notre commutateur comporte ici des vecteurs vecteurs d'opérateurs. Développons le pour un composante spatiale

$$[x, p^2] = [x, p_x^2 + p_y^2 + p_z^2] = p_x[x, p_x] + [x, p_x]p_x = 2i\,\hbar p_x \tag{2.90}$$

où nous avons utilisé le fait que deux opérateurs agissant sur deux espaces de Hilbert différents commutent (par exemple $[x, p_y] = 0$). En 3D, on obtient alors

$$\frac{d\vec{r}_H}{dt} = \frac{2i\,\hbar}{i\,\hbar 2m}\vec{p}_H = \frac{\vec{p}_H}{m} \tag{2.91}$$

On peut voir une analogie avec la quantité de mouvement classique

$$\vec{p}_H = m \frac{d}{dt} \vec{r}_H \tag{2.92}$$

Bien sûr ce n'est qu'une analogie, nous travaillons ici avec des opérateurs. Néanmoins, la forme est assez similaire. On peut faire de même pour l'opérateur impulsion. Écrivons celui-ci dans l'image d'Heisenberg

$$\frac{d}{dt}\vec{p}_{H} = \frac{1}{i\hbar}[\vec{p}, \hat{H}]_{H} = \frac{1}{i\hbar}[\vec{p}, V(\vec{r})]_{H} = -[\vec{\nabla}_{r}, V(\vec{r})]_{H}$$
(2.93)

Cette fois-ci, c'est le terme énergie cinétique qui tombe dans l'expression du commutateur car il commute avec l'opérateur impulsion. Considérons la première composante

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial}{\partial x}, V(r) \end{bmatrix} f(r) = \frac{\partial}{\partial x} (V(r)f(r)) - V(r) \frac{\partial}{\partial x} f(r)
= \frac{\partial V(r)}{\partial x} f(r) + V(r) \frac{\partial f(r)}{\partial x} - V(r) \frac{\partial f(r)}{\partial x} \qquad \forall f$$
(2.94)

Dès lors

$$\left[\frac{\partial}{\partial x}, V(r)\right] = \frac{\partial V(r)}{\partial x} \qquad \Longrightarrow \qquad \left[\vec{\nabla}_r, V(\vec{r})\right] = \vec{\nabla}_r.V(\vec{r}) \equiv \operatorname{grad} V(\vec{r}) \tag{2.95}$$

On trouve alors

$$\frac{d}{dt}\vec{p}_H = -\vec{\nabla}_r V(\vec{r}_H) \tag{2.96}$$

Par analogie, comme précédemment : $\frac{d}{dt}\vec{p_H} = m\frac{d^2}{dt^2}\vec{r_H} = -\text{grad }V(\vec{r_h})$.

2.3.5 Relation d'incertitude temps-Énergie

Il s'agit d'une autre relation d'incertitude, un peu spéciale car le le temps n'est pas une observable. Or, la relation d'incertitude reliait les variances des écarts types de deux observables ce qui n'est pas le cas ici : le principe de Robertson ne peut s'y appliquer. On peut néanmoins arriver à une forme proche. La relation d'incertitude de Robertson disait que

$$\Delta A_{\psi} \Delta B_{\psi} \ge \frac{1}{2} \left| \langle [A, B] \rangle_{\psi} \right| \tag{2.97}$$

Considérons un système dans un certain état avec un hamiltonien \hat{H} qui ne dépend pas du temps, de même pour \hat{A} qui ne commute pas avec \hat{H} .

• Ehrenfest
$$\frac{d}{dt}\langle \hat{A} \rangle_{\psi} = \frac{1}{i\hbar} |\langle \hat{A}, \hat{H} \rangle|$$

• Robertson $\Delta A_{\psi} \Delta \hat{H}_{\psi} \geq \frac{1}{2} |\langle [\hat{A}, \hat{H} \rangle|$ (2.98)

En mesurant $\Delta \hat{H}_{\psi}$, on n'obtiendra pas toujours la même énergie : nommons cette grandeur ΔE , la dispersion de l'énergie dans l'état ψ . En combinant ces deux relations

$$\Delta \hat{A}.\Delta E \ge \frac{\hbar}{2} \left| \frac{d}{dt} \langle A \rangle \right| \tag{2.99}$$

Pour le temps il est utile de définir un temps caractéristique en rapport avec l'observable \hat{A}

$$\tau_A \equiv \frac{\Delta \hat{A}}{\left| \frac{d}{dt} \langle A \rangle \right|} \tag{2.100}$$

Le dénominateur donne la vitesse de l'évolution de la valeur moyenne. Le numérateur est l'écart type, soit la dispersion de l'observable \hat{A} . La division donne le temps nécessaire pour que la valeur moyenne de \hat{A} bouge d'un écart type. Le temps caractéristique est le temps pour que $<\hat{A}>$ évolue de un écart-type. On peut voir ceci comme une normalisation ¹⁴. En substituant

$$\tau.\Delta E \ge \frac{\hbar}{2} \tag{2.101}$$

On se rend compte que l'observable \hat{A} ne joue plus aucun rôle, on peut noter τ à la place de τ_A , où même

$$\Delta t. \Delta E \ge \frac{\hbar}{2} \tag{2.102}$$

Le temps caractéristique du système regardé sur n'importe quel observable ne peut pas être infiniment petit. Pour un système, plus l'énergie est connue (écart type ΔE) plus le système va évoluer de façon lente. Le cas limite est l'état stationnaire : par définition, il s'agit d'un état propre de \hat{H} , d'où $\Delta E = 0$. Dans ce cas la, le temps caractéristique de l'évolution est infini, $\tau = \infty$. On peut directement faire un lien entre le temps de désintégration et l'énergie libérée.

^{14.} Qu'est-ce que ça veut dire???

Chapitre 3

Représentations position - impulsion

Commençons par rappeler quelques notions dans la base position

$$|\psi\rangle = \int d\vec{r} \; \psi(\vec{r}) \, |\vec{r}\rangle \tag{3.1}$$

où les coefficients de Fourier sont donnés par $\psi(\vec{r}) = \langle \vec{r} | \psi \rangle$.

$$\langle \psi | \psi \rangle = \iint d\vec{r} \, d\vec{r}' \psi^*(\vec{r'}) \psi(\vec{r}) \underbrace{\langle \vec{r'} | \vec{r} \rangle}_{\delta(\vec{r}, \vec{r'})} = \int d\vec{r} |\psi(\vec{r})|^2 = 1$$
 (3.2)

Avec la décomposition spectrale $\hat{\vec{r}}=\int d\vec{r}\;\vec{r}\,|\vec{r}\rangle\,\langle\vec{r}|,$ on peut écrire 1

$$\mathbb{P}(\vec{r}) = \underbrace{\langle \psi | \vec{r} \rangle}_{\psi^*(\vec{r})} \underbrace{\langle \vec{r} | \psi \rangle}_{\psi(\vec{r})} = |\psi(\vec{r})|^2, \qquad \langle \hat{\vec{r}} \rangle = \langle \psi | \hat{\vec{r}} | \psi \rangle = \int d\vec{r} \, \vec{r} \underbrace{\langle \psi | \vec{r} \rangle \langle \vec{r} | \psi \rangle}_{|\psi(\vec{r})|^2}$$
(3.3)

3.1 Opérateur impulsion

Pour motiver physiquement l'opérateur impulsion, repartons de la notion d'onde de de Broglie que l'on peut associer à une particule libre ayant une certaine vitesse.

3.1.1 Onde de De Broglie, paquets d'onde

Onde de De Broglie

Grâce à de Broglie, on associe une onde à toute particule en mouvement. Par analogie avec les concepts de l'électromagnétisme, décrivons cette onde au moyen d'exponentielles complexes.

$$\psi(\vec{r},t) = \psi_0 e^{i(\vec{k}\vec{r} - \omega t)} \tag{3.4}$$

De Broglie pose les valeurs qu'il faut associer à \vec{k} et ω pour une particule ayant une certaine vitesse et énergie. Le point de départ est

$$\lambda = \frac{h}{p}, \qquad k = \frac{2\pi}{\lambda}, \qquad \vec{k} = \frac{\vec{p}}{\hbar}$$
 (3.5)

Pour la fréquence, par analogie à l'optique ²

$$\nu = \frac{E}{h}, \qquad \omega = 2\pi\nu = \frac{E}{\hbar} \tag{3.6}$$

^{1.} Si tu veux je peux détailler le raisonnement pour la valeur moyenne...

^{2.} As-tu vérifié la chronologie?

En substituant ces expressions dans l'expression de l'onde plane

$$\psi(\vec{r},t) = \psi_0 \ e^{\frac{i}{\hbar}(\vec{p}.\vec{r}-Et)} \qquad \text{où} \ \psi_0 = \frac{1}{(2\pi\hbar)^{3/2}} \text{ pour la normalisation}$$
 (3.7)

Cette solution étant écrite par analogie avec l'EM, il est possible d'écrire une équation d'onde que cette onde va vérifier. Regardons par exemple si l'on effectue

$$\bullet i \hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi = i \hbar \psi_0 \frac{E}{i\hbar} e^{\dots} = E \psi(\vec{r}, t)
\bullet \Delta \psi(\vec{r}, t) = \psi_0 \frac{p_x^2 + p_y^2 + p_z^2}{(-i\hbar)^2} e^{\dots} = -\frac{p^2}{\hbar^2} \psi(\vec{r}, t)$$
(3.8)

On en tire pour une particule libre

$$-\frac{\hbar^2}{2m}\Delta\psi(\vec{r},t) = \frac{p^2}{2m}\psi(\vec{r},t) = E\psi(\vec{r},t)$$
(3.9)

On retrouve le classique

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t}\psi(\vec{r},t) = -\frac{\hbar^2}{2m}\Delta\psi(\vec{r},t)$$
(3.10)

Il s'agit d'une ED de type d'onde qui est bien vérifiée par l'onde plane construite ci-dessus. Cette ED correspond à une particule libre. Elle est linéaire : toute combili de solution est solution. Au lieu de prendre une onde de de Broglie monocinétique correspondant à une onde monochromatique, on peut considérer un paquet d'onde. Par exemple

$$\left. \begin{array}{l}
 p_1 \to \psi_1 \\
 p_2 \to \psi_2
 \end{array} \right\} \longrightarrow \alpha \psi_1 + \beta \psi_2 \tag{3.11}$$

Un paquet d'onde est une superposition continue de particules avec toute une gamme de vitesse possible. Il y correspondra une onde de Broglie nommée paquet d'ondes.

Paquet d'ondes

En substituant le préfacteur ψ_0 , on obtient

$$\psi(\vec{r},t) = \frac{1}{(2\pi\hbar)^{3/2}} \int d\vec{p} \,\phi(\vec{p}) e^{\frac{i}{\hbar}(\vec{p}\vec{r}-Et)}$$
(3.12)

3.1.2 Dualité des bases position et impulsion (transformée de Fourier)

La même expression, en notation de Dirac:

$$|\psi\rangle = \int d\vec{p} \; \phi(\vec{p}) \, |\vec{p}\rangle \tag{3.13}$$

Il s'agit d'un mélange (avec un certain poids) de kets $\langle \vec{p} |$. En refermant

$$\psi(\vec{r},t) = \langle \vec{r} | \psi \rangle = \int d\vec{p} \, \phi(\vec{p}) \underbrace{\langle \vec{r} | \vec{p} \rangle}_{(*)}$$
(3.14)

où $(*) = \frac{1}{(2\pi\hbar)^{3/2}} e^{\frac{i}{\hbar}(\vec{p}\vec{r}-Et)}$. Pour une raison d'élégance, intégrons le facteur de phase temporel dans un ket.

$$\psi(\vec{r},t) = \frac{1}{(2\pi\hbar)^{3/2}} \int d\vec{p} \underbrace{\phi(\vec{p})e^{-\frac{i}{\hbar}Et}}_{\phi(\vec{p},t)} e^{\frac{i}{\hbar}\vec{p}.\vec{r}}$$
(3.15)

Attention : ce n'est plus le même $|\vec{p}\rangle$ qu'à la précédente expression, la définition à ici changée afin de pouvoir écrire

$$|\psi\rangle = \int d\vec{p} \,\phi(\vec{p},t) \,|p\rangle$$
 (3.16)

En refermant

$$\psi(\vec{r},t) = \langle \vec{r} | \psi \rangle = \int d\vec{p} \, \phi(\vec{p},t) \underbrace{\langle \vec{r} | \vec{p} \rangle}_{(**)}$$
(3.17)

où $(**) = \frac{1}{(2\pi\hbar)^{3/2}} e^{\frac{i}{\hbar}\vec{p}.\vec{r}}$ est le noyau de la transformée de Fourier.

Résumons

$$|\psi\rangle \left\{ \begin{array}{l} = \int d\vec{r} \; \psi(\vec{r},t) \, |\vec{r}\rangle & \to \text{Base pos.} \\ = \int d\vec{p} \; \phi(\vec{p},t) \, |\vec{p}\rangle & \to \text{Base imp.} \end{array} \right.$$
 (3.18)

avec

$$\langle \vec{r} | \vec{p} \rangle = \frac{1}{(2\pi \, \hbar)^{3/2}} e^{\frac{i}{\hbar} \vec{p} \cdot \vec{r}} \tag{3.19}$$

Il s'agit de la formule de changement de base. Elle est particulièrement intéressante :

$$\psi(\vec{r},t) = \langle \vec{r} | \psi \rangle = \int d\vec{p} \, \phi(\vec{p},t) \, \langle \vec{r} | \vec{p} \rangle
= \frac{1}{(2\pi \hbar)^{3/2}} \int d\vec{p} \, \phi(\vec{p},t) e^{\frac{i}{\hbar} \vec{p} \vec{r}}
\phi(\vec{p},t) = \langle \vec{p} | \psi \rangle = \int d\vec{r} \, \psi(\vec{r},t) \, \langle \vec{p} | \vec{r} \rangle
= \frac{1}{(2\pi \hbar)^{3/2}} \int d\vec{r} \, \psi(\vec{r},t) e^{-\frac{i}{\hbar} \vec{p} \vec{r}}$$
(3.20)

On remarque qu'il existe une transformée de Fourier qui lie les bases position et impulsion. On peut écrire

$$\phi(\vec{p}) = TF[\psi(\vec{r})], \qquad \qquad \psi(\vec{r}) = TF^{-1}[\phi(\vec{p})]$$
 (3.21)

Il en découle une série de propriétés

i. *Théorème de Parseval* : le produit scalaire de deux fonctions vaut le produit scalaire des TF de ces deux fonctions.

$$\int f_1(\vec{r}) f_2^*(\vec{r}) d\vec{r} = \int F_1(\vec{p}) F_2^*(\vec{p}) d\vec{p}$$
(3.22)

Dans notre cas:

$$\langle \psi_1 | \psi_2 \rangle \begin{cases} = \int d\vec{r} & \underbrace{\langle \psi_1 | \vec{r} \rangle}_{\psi_1^*(\vec{r})} \underbrace{\langle \vec{r} | \psi_2 \rangle}_{\psi_2(\vec{r})} \\ = \int d\vec{p} & \underbrace{\langle \psi_1 | \vec{p} \rangle}_{\phi_1^*(\vec{p})} \underbrace{\langle \vec{p} | \psi_2 \rangle}_{\phi_2(\vec{p})} \end{cases}$$
(3.23)

La normalisation est conservée par le changement de base

$$1 = \langle \psi | \psi \rangle = \int d\vec{r} |\psi(\vec{r})|^2 = \int d\vec{p} |\phi(\vec{p})|^2$$
 (3.24)

ii. Relation d'incertitude $\hat{x} - \hat{p}$: on peut voir Robertson comme une conséquence de ces TF: la TF d'une fonction étroite sera large et inversément. Il y a quelque chose qui peut s'apparenter à une relation d'incertitude $\hat{x} - \hat{p}$. Nous avons

$$\langle p^2 \rangle = \int |\phi(p)|^2 \ p^2 \ dp \tag{3.25}$$

Alors

$$\Delta p^{2} = \langle p^{2} \rangle - \langle p \rangle^{2} \longleftarrow |\phi(p)|^{2} \\
\Delta x^{2} = \langle x^{2} \rangle - \langle x \rangle^{2} \longleftarrow |\psi(x)|^{2} \implies \Delta \hat{x} \Delta \hat{p} \ge \frac{\hbar}{2}$$
(3.26)

Si on a une paire de fonctions (ici ψ et ϕ) qui sont "connectées" par une TF, dans la théorie des TF le produit des variances peut être minoré par une constante. Cette démonstration ne sera pas faite ici mais cela fournit un autre point de vue sur les relations d'incertitude.

iii. Dérivée: la dérivée d'une fonction, au niveau de sa TF, est une multiplication par i*(variable conjugée). Ceci permet de définir proprement l'opérateur impulsion en base position.

$$\psi(\vec{r}) = \frac{1}{(2\pi\hbar)^{3/2}} \int \phi(p)e^{i\frac{\vec{p}.\vec{r}}{\hbar}} d\vec{p} \qquad \text{où } \vec{r} = (x_1, x_2, x_3)$$
(3.27)

En dérivant

$$\frac{\partial}{\partial x_j} \psi(\vec{r}) = \frac{1}{(2\pi\hbar)^{3/2}} \int \underline{\phi(p)} \frac{i}{\hbar} p_j e^{i\frac{\vec{p}\cdot\vec{r}}{\hbar}} d\vec{p}$$
(3.28)

Ou encore (avec un peu de fainéantise)

$$-i\hbar \frac{\partial}{\partial x_j} \psi(\vec{r}) = \frac{1}{\dots} \int \underline{\phi(p)p_j} \dots$$
 (3.29)

ce qui permet de définir l'opérateur impulsion.

3.1.3 Opérateur impulsion comme un opérateur différentiel en base position

La dernière propriété montre que si on dérive dans le domaine position, cela revient à multiplier par $\frac{ip_j}{\hbar}$. Une façon simple est d'écrire la valeur moyenne de l'impulsion

$$\langle p_j \rangle = \langle \psi | p_j | \psi \rangle = \int d\vec{p} \, \phi^*(\vec{p}) \underline{p_j \phi(\vec{p})} = \int d\vec{r} \, \psi^*(\vec{r}) \underline{(-i\,\hbar)} \frac{\partial}{\partial x_j} \psi(\vec{r})$$
(3.30)

La première ligne n'est que la ré-écriture dans la base impulsion. Pour passer à la seconde ligne, on utilise Parseval sur le terme souligné. ³ Or, nous avons également

$$\langle p_j \rangle = \int d\vec{r} \, \langle \psi | \vec{r} \rangle \, \langle \vec{r} | \, \hat{P}_j \, | \psi \rangle \tag{3.31}$$

Et donc

$$\langle \vec{r} | \hat{P}_j | \psi \rangle = -i \hbar \frac{\partial}{\partial x_j} \langle \vec{r} | \psi \rangle$$
 (3.32)

En généralisant avec $\hat{\vec{p}}$, un opérateur vectoriel, on obtient la définition en base position de l'opérateur impulsion

$$\langle \vec{r} | \hat{\vec{p}} | \psi \rangle = -i \, \hbar \vec{\nabla_r} \, \langle \vec{r} | \psi \rangle \tag{3.33}$$

Pour s'amuser, que vaut $[\hat{r}_i, \hat{p}_k]$?

$$\langle \vec{r} | [\hat{r}_{j}, \hat{p}_{k}] | \psi \rangle = \langle \vec{r} | \hat{r}_{j} \hat{p}_{k} - \hat{p}_{k} \hat{r}_{j} | \psi \rangle$$

$$= r_{j} \langle \vec{r} | \hat{p}_{k} | \psi \rangle - \langle \vec{r} | \hat{p}_{k} (\hat{r}_{j} | \psi \rangle)$$

$$= \hat{r}_{j} (-i\hbar) \frac{\partial}{\partial x_{k}} \langle \vec{r} | \psi \rangle - (-i\hbar) \frac{\partial}{\partial x_{k}} \underbrace{(\langle \vec{r} | \hat{r}_{j} | \psi \rangle)}_{x_{j} \langle \hat{r} | \psi \rangle}$$

$$= i\hbar \frac{\partial x_{j}}{\partial x_{k}} \langle \vec{r} | \psi \rangle$$

$$= i\hbar \delta_{jk} \langle \vec{r} | \psi \rangle$$

$$= i\hbar \delta_{jk} \langle \vec{r} | \psi \rangle$$

$$= \psi \psi, \vec{r}$$

$$(3.34)$$

^{3.} Ce passage n'est pas très clair :(

Dès lors

$$[\hat{r}_{i}, \hat{p}_{k}] |\psi\rangle = i \,\hbar \delta_{ik} |\psi\rangle \tag{3.35}$$

Le commutateur vaut alors

$$[\hat{r}_j, \hat{p}_k] = i \, \hbar \delta_{jk} \tag{3.36}$$

3.2 Équation de Schrödinger en base position (mécanique ondulatoire)

Commençons par quelques rappels (sans les ^)

$$\langle x | p | \psi \rangle = -i \, \bar{h} \frac{\partial}{\partial x} \langle x | \psi \rangle \tag{3.37}$$

où 4

$$\langle x|\psi\rangle = \int dp \ \langle x|p\rangle \langle p|\psi\rangle = \frac{1}{(2\pi\hbar)^{1/2}} \int dp \ e^{\frac{i}{\hbar}x \cdot p} \langle p|\psi\rangle \tag{3.38}$$

En considérant la dérivée

$$\frac{\partial}{\partial x} \langle x | \psi \rangle = \frac{1}{(2\pi \hbar)^{3/2}} \int dp \, \frac{i}{\hbar} p e^{\frac{i}{\hbar} x \cdot p} \, \langle p | \psi \rangle \tag{3.39}$$

Nous avions alors obtenu

$$-i\hbar \frac{\partial}{\partial x} \langle x|\psi\rangle = \int dp \ \langle x|p\rangle \, p \, \langle p|\psi\rangle = \langle x|\,\hat{p}\,|x\rangle \tag{3.40}$$

Ce qui donne en 3D

$$\langle \vec{r} | \hat{\vec{p}} | \psi \rangle = -i \hbar \vec{\nabla_r} \langle \vec{r} | \psi \rangle \tag{3.41}$$

Pour vérifier que cet opérateur impulsion est hermitien dans la base position (on sait qu'il l'est déjà dans la base impulsion), on voudrait montrer qu'il est égal à son adjoint. Pour se faire, on prend n'importe quel élément de matrice et on regarde s'il est égal avec l'élément de matrice de son adjoint

$$\forall \psi, \ \forall \phi : \langle \psi | \hat{p} | \phi \rangle? = \langle \phi | \hat{p} | \psi \rangle^* \tag{3.42}$$

Effectuons de part et d'autre cette égalité à vérifier

$$\int dx \ \psi^*(x)(-i\hbar) \frac{\partial}{\partial x} \phi(x) \quad ? = \left\{ \int dx \ \phi^*(x)(-i\hbar) \frac{\partial}{\partial x} \psi(x) \right\}^*$$

$$? = \int dx \ \phi(x)(i\hbar) \frac{\partial}{\partial x} \psi^*(x)$$
(3.43)

Si cette égalité est vraie, la différence doit être nulle

$$\int dx \left[\phi(x) \frac{\partial}{\partial x} \psi^*(x) + \psi^*(x) \frac{\partial}{\partial x} \phi(x) \right] ? = 0$$
(3.44)

Il s'agit de l'expression de la dérivée d'un produit

$$\int dx \, \frac{\partial}{\partial x} \left[\phi(x) \psi^*(x) \right] = \left[\phi(x) \psi^*(x) \right]_{-\infty}^{+\infty} = 0 \tag{3.45}$$

Les fonctions d'onde étant de carrés sommables, la dernière égalité est vérifiée. On a bien redémontré que l'opérateur impulsion est hermitien en base position.

^{4.} facteur 1/2 à la place de 3/2 car l'exemple est à une dimension

En base impulsion $\{|p\rangle\}$, on a

$$\langle p|\hat{x}|\psi\rangle = i\hbar \frac{\partial}{\partial p} \langle p|\psi\rangle$$
 (3.46)

Ou en 3D

$$\langle p | \hat{\vec{r}} | \psi \rangle = i \, \hbar \vec{\nabla_p} \, \langle \vec{p} | \psi \rangle$$
 (3.47)

On peut refaire exactement le même genre de calcul pour arriver au mêmes conclusions ⁵ et obtenir une analogique parfaite.

Que se passe-t-il quand on plonge l'équation de Schrödinger dans une base ou l'autre?

3.2.1 Équation de Schrödinger en base position

En notation de Dirac

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi(t)\rangle = \hat{H} |\psi(t)\rangle$$
 (3.48)

Dans un espace à trois dimensions, pour une particule plongée dans un potentiel $V(\vec{r})$, l'hamiltonien s'écrit

$$\hat{H} = \underbrace{\frac{p^2}{2m}}_{\hat{K}} + \underbrace{V(\vec{r})}_{\hat{V}} \tag{3.49}$$

Si on referme par un bra, on obtient la fonction d'onde

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi(\vec{r}, t) = \underbrace{-\frac{\hbar}{2m} \Delta_r \psi(\vec{r}, t)}_{\text{En. pot.}} + \underbrace{V(\vec{r}) \psi(\vec{r}, t)}_{\text{En. pot.}}$$
(3.50)

Dans le cas où le potentiel est nul, on retombe sur la propagation d'ondes libres. On peut réécrire la même chose de façon un peu plus rigoureuse. En partant de l'ED de Schrödinger générale dépendante du temps (3.48), on peut écrire

$$\forall \vec{r} : i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \underbrace{\langle \vec{r} | \psi \rangle}_{\psi(\vec{r},t)} = \langle \vec{r} | \hat{H} | \psi(\vec{r},t) \rangle$$
(3.51)

Un élément de matrice entre braket donne la fonction d'onde. Regardons terme à terme

1. Énergie cinétique. Nous avons, en partant de la définition, en appliquant une seconde fois la définition et en passant en 3D

$$\begin{aligned}
\langle \vec{r} | \hat{p}_{x}^{\hat{i}} | \psi \rangle &= -i \hbar \frac{\partial}{\partial x} \langle \vec{r} | \psi \rangle \\
\langle \vec{r} | \hat{p}_{x}^{\hat{i}} | \psi \rangle &= -\hbar^{2} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} \langle \vec{r} | \psi \rangle \\
\langle \vec{r} | \hat{K} | \psi \rangle &= \frac{-\hbar^{2}}{2m} \Delta_{r} \underbrace{\langle \vec{r} | \psi \rangle}_{\psi(\vec{r}, t)}
\end{aligned} (3.52)$$

2. Potentiel local. \hat{V} diagonalisable en base position

$$\langle \vec{r} | \hat{V} | \psi \rangle = V(\vec{r}) \langle \vec{r} | \psi \rangle \tag{3.53}$$

^{5.} Savoir montrer que \hat{x} est hermitien dans la base impulsion.

3. Potentiel non local. Parfois le potentiel est non local 6 (pas diagonalisable en base position) : on vient alors placer la relation de fermeture en \vec{r} et on intègre sur $\vec{r'}$.

$$\int d\vec{r'} \underbrace{\langle \vec{r} | \hat{V} | \vec{r'} \rangle}_{V(\vec{r}, \vec{r'})} \underbrace{\langle \vec{r'} | \psi \rangle \Big|}_{\psi(\vec{r'})}$$
(3.54)

Ce développement terme à terme donne une ED de Schrödinger pour un potentiel non-local

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t}\psi(\vec{r},t) = -\frac{\hbar^2}{2m}\Delta_r\psi(\vec{r},t) + \int d\vec{r'} V(\vec{r},\vec{r'})\psi(\vec{r'},t)$$
(3.55)

Dès lors, la fonction d'onde en un point ne dépend plus uniquement du potentiel en ce point mais également de la valeur de la fonction d'onde et du potentiel en tous les autres points.

3.2.2 Équation de Schrödinger indépendante du temps (états stationnaires)

Si le système est isolé (\hat{H} indépendant de t, pas de couplage avec l'environnement) on peut commencer par la résolution de l'ED de Schrödinger indépendante du temps (qui est une équation aux valeurs propres) que l'on peut écrire en base position

$$-\frac{\hbar^2}{2m}\Delta_r\psi(\vec{r}) + V(\vec{r})\psi(\vec{r}) = E\psi(\vec{r}) \longrightarrow \{E_n, \psi_n(\vec{r})\}$$
 (3.56)

Ceci forme les états stationnaires car si

$$\psi(\vec{r},t) = \psi_n(\vec{r})e^{-\frac{i}{\hbar}E_nt} \tag{3.57}$$

on a un état stationnaire de l'équation dépendant du temps. C'est bien stationnaire car on retrouve $\psi_n(\vec{r})$ à une phase globale près. Si l'on s'intéresse aux probabilités

$$|\psi(\vec{r},t)|^2 = |\psi_n(\vec{r})|^2 \tag{3.58}$$

ce qui est bien indépendant du temps.

Une combili de ces ED stationnaires sera toujours solutions, mais cette fois-ci elle évoluera dans le temps. La forme générale de cette solution peut s'écrire

$$\psi(\vec{r},t) = \sum_{n} c_n \psi_n(\vec{r}) e^{-\frac{i}{\hbar} E_n t}$$
(3.59)

Ici comme on somme les phases, les systèmes vont évoluer dans le temps.

3.3 Résolution de quelques cas simples (états liés)

Parlons de quelques exemples dans le cas particulier de l'ED de Schrödinger en base impulsion. Il y a deux grand type de problèmes

- 1. Particule piégée dans un potentiel
- 2. Particule avec une énergie cinétique suffisante pour s'extraire et partir librement Ces deux problèmes ont des analogies classiques. Il s'agit des état lié et état de diffusion.

Illustrons. Considérons un potentiel confiné mais de hauteur finie V_1 . Deux cas sont possibles

^{6.} Ce genre de potentiels se retrouve dans l'étude de systèmes à particules identiques

- (a) $E < V_1$: trajectoire confinée. On observera des états lié donnant lieu à un spectre discret. Les niveaux d'énergies seront compris entre $V_{min} < E < V_1$.
- (b) $E>V_1$: trajectoire libre. On observera des états de diffusion à travers un spectre continu : continuum d'énergie.

Dans les deux cas, il faudra résoudre l'équation de Schrödinger : la différence se situe dans les CL.

CAS (A)

Il s'agit d'états stationnaires qui sont des états physiques.

État de carrés sommables :
$$\int |\psi(x)|^2 dx = 1$$
 (3.60)

Cas (b)

Il s'agit d'état stationnaire non physique, car on n'arrive pas à créer un état de carré sommable. Interprétation : classiquement la particule est libre, comment faire un objet stationnaire ? D'autre part les ondes planes ne peuvent pas être normalisées. Cependant, même si ces ondes planes ne sont pas des solutions physiques c'est une chouette base (base des états stationnaires non physiques)

3.3.1 Puits carré infini (1D), théorème de Sturm-Liouville

Puits carré infini (1D)

Dans ce cas, le potentiel vaut

$$V(x) \begin{cases} = 0 & 0 \le x \le L \\ = \infty & \text{sinon} \end{cases}$$
 (3.61)

Si on résout l'ED de Schrödinger

$$-\frac{\hbar^2}{2m}\frac{\partial^2}{\partial x^2}\psi(x) = E\psi(x) \tag{3.62}$$

En posant le nombre d'onde $k = \frac{\sqrt{2mE}}{\hbar}$

$$-\frac{\partial^2}{\partial x^2}\psi(x) = k^2\psi(x) \tag{3.63}$$

La solution bien connue vaut alors

$$\psi(x) = A\sin(kx) + B\cos(kx) \tag{3.64}$$

En appliquant les C.L. $(\psi(0) = \psi(L) = 0)$ il en vient que B = 0 et $\sin(kL) = 0$. Cette dernière condition fait apparaître la quantification : $k = \frac{n\pi}{L}, \ n = 1, 2, \dots$ La condition de normalisation nous donne la valeur de $A : \int |\psi(x)|^2 \ dx = 1 \longrightarrow A = \sqrt{\frac{2}{L}}$.

$$\psi_n(x) = \sqrt{\frac{2}{L}} \sin\left(n\pi \frac{x}{L}\right), \qquad E_n = \frac{k^2 \hbar^2}{2m} = \frac{n\pi^2 \hbar^2}{2mL^2}$$
 (3.65)

où n est un nombre quantique. Il s'agit de la solution d'une corde vibrante.

Théorème de Sturm-Liouville

On remarque que n correspond aux nombres de nœuds. Le théorème de Sturm Liouville nous dit que cette propriété est totalement générale, ce n'est pas une propriété du puits infini.

Les niveaux d'énergie successifs correspondent à un nombre de nœuds croissants.

Plus on monte en énergie, plus on a de noeuds.

Pour conclure, si on regarde la cas réaliste d'un puits fini, tant qu'on regarde des états dont l'énergie est dans le puits ils sont lié, au dessus ça sera un continuum. Près du bord, on retrouve des ondes évanescentes (décroissance exponentielles).

3.3.2 Particule dans une boite (3D), cellules de l'espace de phases Particule dans une boite (3D)

Notre potentiel est une belle boite d'allumettes :

$$V^{3}(x,y,z) = V_{1}(x) + V_{2}(y) + V_{3}(z) \qquad \text{où} \quad V_{i}(x_{i}) \begin{cases} = 0 & 0 \le x_{1} \le L_{i} \\ = \infty & \text{sinon} \end{cases}$$
(3.66)

Écrivons l'équation aux valeurs propres correspondante

$$\left[-\frac{\hbar^2}{2m} \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) + V^3(x, y, z) \right] \psi(x, y, z) = E\psi(x, y, z)$$
 (3.67)

où on utilise la méthode de séparation des variables pour avoir $\psi(x, y, z) = \psi_1(x)\psi_2(y)\psi_3(z)$ et $E = E_1 + E_2 + E_3$. De façon compacte, on peut écrire

$$\left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x_i^2} + V_i(x_i) \right] \psi_i(x_i) = E_i \psi_i(x_i)$$
(3.68)

La résolution de ce problème nous donne trois nombres quantiques (positifs) n_1, n_2 et n_3 .

$$\psi_{n_1, n_2, n_3} = \sqrt{\frac{8}{L_1 L_2 L_3}} \sin\left(n_1 \pi \frac{x}{L_1}\right) \sin\left(n_2 \pi \frac{y}{L_2}\right) \sin\left(n_3 \pi \frac{z}{L_3}\right)$$
(3.69)

$$E_{n_1, n_2, n_3} = \frac{\pi^2 \hbar^2}{2m} \left(\frac{n_1^2}{L_1^2} + \frac{n_2^2}{L_2^2} + \frac{n_3^2}{L_3^2} \right)$$
 (3.70)

On remarque que si $L_1 = L_2$ on peut échanger le rôle de n_1 et n_2 , cela ne change rien : dégénérescences possibles. Comment essayer de "compter" le nombre d'états?

Cellules de l'espace de phases

Nous allons ici tenter de compter les états (caractériser le spectre en imposant des valeurs de n est trop tendu).

Soit $N(E_0)$, le nombre d'états d'énergie $E_{n_1,n_2,n_3} \leq E_0$. Imposer cela revient à dire que

$$\frac{n_1^2}{L_1^2} + \frac{n_2^2}{L_2^2} + \frac{n_3^2}{L_3^2} \le \frac{2mE_0}{\pi^2 \hbar^2}$$
(3.71)

Une façon approximative de répondre à cette question est d'imaginer que l'on se situe dans un espace à trois dimensions où le membre gauche de l'équation ci-dessus serait un rayon élevé au carré. Dans la direction x, on aurait un état à $1/L_1, 2/L_1, 3/L_1, \ldots$ de même pour les directions y et z, donnant lieu à tout un maillage. La question est alors : combien de points du maillage se trouvent dans la sphère décrite ci-dessus, de rayon $R = \frac{\sqrt{2mE_0}}{\pi\hbar}$?

Le nombre de points sera donné approximativement par la densité multipliée par le volume. Sachant que la densité est donnée par l'inverse du pas de maillage (L_1 pour la direction x):

$$N(E_0) \approx \text{densit\'e} \times volume$$

$$\approx L_1 L_2 L_3 \times \frac{4}{3} \pi \frac{(2mE_0)^{3/2}}{\pi^3 \hbar^3}$$
(3.72)

Posons $p_0 = \sqrt{2mE_0}$

$$N(E_0) \approx \frac{L_1 L_2 L_3 \times \frac{4\pi}{3} p_0^3}{(\hbar/2)^3} \equiv \frac{V_{\text{position}} \times V_{\text{impulsion}}}{(\hbar/2)^3}$$
(3.73)

où V_{position} est le volume dans l'espace des positions et $V_{\text{impulsion}}$ est la sphère des valeurs possibles de l'impulsion si l'énergie est limitée par E_0 .

On voit apparaître la notion d'espace des phases : l'espace dans lequel on aurait pu écrire l'évolution de la particule si elle était à 1D. Le nombre d'état dans un certain volume de cet espace des phases va être donné par

$$N \approx \frac{\Delta x \Delta y \Delta z \ \Delta p_x \Delta p_y \Delta p_z}{\hbar^3} \tag{3.74}$$

Une "parcelle" du quadrillage de l'espace des phase est une cellule des phases : peut permettre de compter des fermion (il y a au maximum un fermion par cellule). C'est une limite, le principe d'incertitude ne permet pas de faire mieux que cette cellule. Si on travaille avec des fermions, ceux qui n'occupent qu'une cellule et donc que un état.

3.3.3 Oscillateur harmonique (1D), énergie du point zéro, théorème du viriel Oscillateur harmonique (1D)

Notre hamiltonien

$$H = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 x^2 \tag{3.75}$$

peut s'exprimer en unités réduites

$$\begin{cases} x = a\overline{x} = \sqrt{\frac{\hbar}{m\omega}}\overline{x} \\ p = \frac{\hbar}{a}\overline{p} = \sqrt{m\omega}\hbar\overline{p} \end{cases}$$
(3.76)

où le \overline{x} signifie "sans dimension". L'hamiltonien devient

$$H = \frac{m\omega \hbar}{2m} \bar{p}^2 + \frac{1}{2} m\omega \frac{\hbar}{m\omega} \bar{x}^2 = \frac{\hbar\omega}{2} (\bar{p}^2 + \bar{x}^2)$$
 (3.77)

Après résolution

$$\psi_n(\overline{x}) = \frac{1}{\sqrt{\pi^{1/2} 2^n n!}} H_n(\overline{x}) e^{-\frac{\overline{x}^2}{2}}, \qquad E_n = \left(n + \frac{1}{2}\right) \hbar \omega \tag{3.78}$$

où $n \ge 0$.

Énergie du point zéro

L'énergie à l'origine de notre parabole n'est pas connue car cela impliquerait une connaissance parfaite de la position et de l'impulsion : le principe d'incertitude exclut ce point. Cependant à l'aide de ce principe on peut retrouver l'énergie du point zéro, l'énergie la plus basse que possible (ici $\frac{\hbar\omega}{2}$).

Pour se faire, calculons la valeur moyenne de H

$$\langle H \rangle = \frac{1}{2m} \langle p^2 \rangle + \frac{1}{2} m \omega^2 \langle x^2 \rangle = \hbar \omega \left(\langle p^2 \rangle + \langle x^2 \rangle \right) = \frac{\hbar \omega}{2} \left(\frac{a^2}{\hbar^2} \langle p^2 \rangle + \frac{1}{a^2} \langle x^2 \rangle \right)$$
(3.79)

La symétrie axiale du potentiel permet d'affirmer que les moyennes des opérateurs position et impulsion sont nulles. On peut faire apparaître la variance

$$\langle H \rangle \frac{\hbar\omega}{2} \left(\frac{a^2}{\hbar^2} \langle \Delta p^2 \rangle + \frac{1}{a^2} \langle \Delta x^2 \rangle \right)$$
 (3.80)

En utilisant Heisenberg : $\Delta x^2 \Delta y^2 \ge h^4/4$:

$$\langle H \rangle \ge \frac{\hbar\omega}{2} \left(\frac{a^2}{\hbar^2} \frac{\hbar^2}{4\Delta x^2} + \frac{1}{a^2} \Delta x^2 \right)$$
 (3.81)

En majorant à la grosse louche

$$\langle H \rangle \ge \frac{\hbar\omega}{2} \left(\frac{a^2}{4\Delta x^2} + \frac{\Delta x^2}{a^2} \right) = \frac{\hbar\omega}{2} \left(\frac{1}{4\Delta \overline{x}^2} + \Delta \overline{x}^2 \right)$$
 (3.82)

Calculons le minimum de la dernière parenthèse : $f(t) = \frac{1}{4t} + t \rightarrow f' = -\frac{1}{4t^2} + 1 = 0 \Leftrightarrow t = 1/2 \rightarrow f(1/2) = 1$. On a donc

$$\langle H \rangle \ge \frac{\hbar\omega}{2} \tag{3.83}$$

On prouve que l'énergie moyenne doit au moins valoir ça. Si l'énergie moyenne ne peut pas être en dessous de ça, aucune des valeurs ne le peut. Le niveau fondamental va "saturer" le principe d'incertitude (l'inégalité devient une égalité) :

$$\begin{cases}
\Delta \overline{x}^2 = 1/2 \\
\Delta \overline{p}^2 = 1/2
\end{cases}$$
(3.84)

Ceci correspond à des états gaussiens. C'est une des propriétés des états gaussiens : ils saturent toujours les principes d'incertitude, y compris en ce qui concerne les transformées de Fourier. On peut vérifier que l'état fondamental est bien gaussien, tout est donc cohérent.

Théorème du Viriel

Ce théorème donne un lien entre l'énergie cinétique moyenne et l'énergie potentielle moyenne. Il a été démontré en mécanique classique. Partons de l'O.H.

$$H = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 x^2 \tag{3.85}$$

Calculons le commutateur (même si $\hat{x}\hat{p}$ n'est pas observable, rien ne nous empêche de le calculer (sans les ^)

$$[H, \hat{x}\hat{p}] = \frac{1}{2m}[p^{2}, xp] + \frac{1}{2}m\omega^{2}[x^{2}, xp]$$

$$= \frac{1}{2m}(x[p^{2}, p] + [p^{2}, x]p) + \frac{1}{2}m\omega^{2}(x[x^{2}, p] + [x^{2}, x]p)$$

$$= \frac{1}{2m}(p[x, p]p + [p, x]p^{2}) + \frac{1}{2}m\omega^{2}(x^{2}[x, p] + x[x, p]x)$$

$$= -\frac{1}{2m}2i\hbar p^{2} + \frac{1}{2}m\omega^{2}2i\hbar x^{2}$$

$$= -2i\hbar \hat{K} + 2i\hbar \hat{V}$$
(3.86)

Pour démontrer le théorème, supposons que l'on soit dans un état stationnaire et essayons d'exprimer le théorème d'Ehrenfest

$$\frac{d}{dt}\langle A\rangle_{\psi} = \frac{1}{i\hbar}\langle [A,H]\rangle_{\psi} = 0 \qquad \forall A \tag{3.87}$$

Ceci étant valable $\forall \hat{A}$, on peut l'appliquer à $\hat{x}\hat{p}$ même si cet opérateur n'est pas un observable. Dans un état stationnaire, la valeur moyenne doit être nulle et donc

$$\langle [\hat{x}\hat{p}, \hat{H}] \rangle_{\psi} \implies \langle \hat{K} \rangle_{\psi} = \langle \hat{V} \rangle_{\psi}$$
 (3.88)

où ψ est un état stationnaire. Dans le cas d'un état stationnaire, la moyenne de l'énergie cinétique vaut bien celle de l'énergie potentielle. Dans un cas plus général

$$V(x) = \lambda x^m \tag{3.89}$$

Le théorème du Viriel peut s'écrire

$$2\langle \hat{K} \rangle = m \langle \hat{V} \rangle \tag{3.90}$$

Chapitre 4

Algèbre des moments cinétiques

4.1 Moment cinétique orbital

4.1.1 Règle de correspondance, relation de commutation

Classiquement, un moment cinétique est défini par la relation

$$\vec{L_{cl}} = \vec{r_{cl}} \times \vec{p_{cl}} \tag{4.1}$$

On pourrait être tenté d'appliquer le principe de correspondance mais c'est faux car $\hat{x}\hat{p}$ n'est pas hermitien

$$(\hat{x}\hat{p})^{\dagger} = \hat{p}^{\dagger}\hat{x}^{\dagger} = \hat{p}\hat{x} \neq \hat{x}\hat{p} \tag{4.2}$$

Il est cependant possible de le rendre hermitien en le symétrisant correctement : $\frac{1}{2}(\hat{x}\hat{p}+\hat{p}\hat{x})$. L'opérateur "quantique" est donné par la forme symétrisée

$$\vec{L} = \frac{1}{2} \left(\hat{\vec{r}} \times \hat{\vec{p}} - \underbrace{\hat{\vec{p}} \times \hat{\vec{r}}}_{-\hat{\vec{r}} \times \hat{\vec{p}}} \right) = \hat{\vec{r}} \times \hat{\vec{p}}$$

$$(4.3)$$

où le signe négatif compense le changement de signe du produit vectoriel. Calculons ce moment cinétique $^{\rm 1}$

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} = \begin{vmatrix} \vec{1_x} & \vec{1_y} & \vec{1_z} \\ \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ \hat{p_x} & \hat{p_y} & \hat{p_z} \end{vmatrix} \implies \begin{cases} L_x &= \hat{y}\hat{p_z} - \hat{z}\hat{p_y} \\ L_y &= \hat{z}\hat{p_x} - \hat{x}\hat{p_z} \\ L_z &= \hat{x}\hat{p_y} - \hat{y}\hat{p_x} \end{cases}$$
(4.4)

Imaginons que l'on ai défini l'opérateur $\hat{L}' = \hat{p} \times \hat{r}$. Calculons une de ses composante :

$$\hat{L}'_z = \hat{p}_x \hat{y} - \hat{p}_y \hat{x} = \hat{y} \hat{p}_x - \hat{x} \hat{p}_y = -\hat{L}_z \tag{4.5}$$

L'inversion de \hat{r} et \hat{p} donne un signe négatif comme différence (pfpfp). On a défini un opérateur antisymétrique, vérifions qu'il s'agit d'une **observable**. Vérifions que celui-ci est bien hermitien

$$\hat{L}_z^{\dagger} = (\hat{x}\hat{p}_y - \hat{y}\hat{p}_x)^{\dagger} = \hat{p}_y^{\dagger}\hat{x}^{\dagger} - \hat{p}_x^{\dagger}\hat{y}^{\dagger} = \hat{p}_y\hat{x} - \hat{p}_x\hat{y} = \hat{x}\hat{p}_y - \hat{y}\hat{p}_x = L_z$$
(4.6)

Il est intéressant de réaliser au moins une fois le commutateur entre deux composantes

$$[L_{x}, L_{y}] = [yp_{z} - zp_{y}, zp_{x} - xp_{z}]$$

$$= [yp_{z}, zp_{x}] - [yp_{z}, xp_{z}] - [zp_{y} - zp_{x}] + [zp_{y}, xp_{z}]$$

$$= y[p_{z}, zp_{x}] + [y, zp_{x}]p_{z} + z[p_{y}, xp_{z}] + [z, xp_{z}]p_{y}$$

$$= yz[p_{z}, p_{x}] + y[p_{z}, z]p_{x} + x[z, p_{z}]p_{y} + [z, x]p_{z}p_{y}$$

$$= i\hbar(xp_{y} - yp_{x}) = i\hbar L_{z}$$

$$(4.7)$$

^{1. &}lt;u>∧</u> Les opérateurs ne commutent pas forcément, ne pas être "trop rapide"!

Les commutateurs 2 et 3 de la seconde ligne sont nuls (p_z commute avec lui même et y commute avec x). De même pour la troisième ligne. Quatrième ligne, le premier et le dernier commutateur sont nuls (deux éléments de deux espaces distincts commutent). Pour la dernière ligne, on a utilisé $[p_z, z] = -i\hbar$ et $[z, p_z] = i\hbar$.

En résumé

$$\begin{cases}
[L_x, L_y] &= i \hbar L_z \\
[L_y, L_z] &= i \hbar L_x \\
[L_z, L_x] &= i \hbar L_y
\end{cases} \implies \hat{\vec{L}} \times \hat{\vec{L}} = i \hbar \hat{\vec{L}} \tag{4.8}$$

A droite, une notation condensée qui donnerait zéro dans un cas classique (mais nous sommes en quantique héhé). On peut vérifier que cela donne bien le résultat attendu

$$\begin{vmatrix}
\vec{1_x} & \vec{1_y} & \vec{1_z} \\
L_x & L_y & L_z \\
L_x & L_y & L_z
\end{vmatrix} \longrightarrow (\hat{\vec{L}} \times \hat{\vec{L}})_z = L_x L_y - L_y L_x = i \hbar L_z$$
(4.9)

Pour la composition, on s'intéresse à l'opérateur suivant

$$\hat{L}^2 \equiv \hat{L}_x^2 + \hat{L}_y^2 + \hat{L}_z^2 \tag{4.10}$$

Calculons son commutateur avec ses différentes composantes 2

$$\begin{cases}
 \left[L_{x}, L_{x}^{2} + L_{y}^{2} + L_{z}^{2}\right] &= \left[L_{x}L_{y}^{2}, L_{x}L_{z}^{2}\right] \\
 &= L_{y} \underbrace{\left[L_{x}, L_{y}\right] + \left[L_{x}, L_{y}\right] L_{y} + L_{z} \underbrace{\left[L_{x}, L_{z}\right] + \left[L_{x}, L_{z}\right] L_{z}}_{-i\hbar L_{y}} \\
 &= L_{y} \underbrace{\left[L_{x}, L_{y}\right] + \left[L_{x}, L_{y}\right] L_{y} + L_{z} \underbrace{\left[L_{x}, L_{z}\right] + \left[L_{x}, L_{z}\right] L_{z}}_{-i\hbar L_{y}} \\
 &= 0
\end{cases}$$

$$= 0$$

$$= 0$$

$$= 0$$

$$= 0$$

$$(4.11)$$

Ceci implique que

$$[\hat{L}, L^2] = 0 \tag{4.12}$$

On peut voir que $\{\hat{L}_z, \hat{L}^2\}$ va commuter et former un ECOC: il existe une base propre commune formée de l'ensemble des états

$$\{|l,m\rangle\}\tag{4.13}$$

où l est le nombre quantique orbital, associé à la distribution des valeurs propres de L^2 et m le nombre quantique magnétique associé au spectre de L_z .

4.2 Moment cinétique total

L'idée est de regarder plus loin que l'orbital. Imaginons que l'on ait N particules : chacune a une position $\hat{r_i}$ et impulsion $\hat{p_i}$. On peut créer un moment total

$$\vec{L}^{(tot)} = \sum_{i=1}^{N} \vec{L}_i = \sum_{i=1}^{N} r_i \times p_i$$
(4.14)

^{2.} Je l'admets, c'est un peu moche mais passons.

Dans ce cas la déjà, cet opérateur va toujours vérifier les mêmes relations de commutation

$$[L_x^{(tot)}, L_y^{(tot)}] = \left[\sum_{i=1}^N L_x^{(i)}, \sum_{j=1}^N L_y^{(j)}\right] = \sum_{i=1}^N [L_x^{(i)}, L_y^{(i)}] = i \, \hbar L_z^{(tot)} \tag{4.15}$$

En effet, pour donner un commutateur non-nul, il faut nécessairement que i = j: les seules composantes restantes sont alors celles désignant la même particule.

On s'intéresse à tout triplet de trois opérateurs qui satisfont ces relation de commutation : c'est ce qu'on appellera moment cinétique. On va pour ça s'intéresser aux valeurs propres et tout ce qu'on peut dire. Pour les distinguer, on va les appeler \vec{J} , le moment cinétique : ça pourrait être un orbital, une combili d'orbital, un spin, ...

Moments cinétiques :
$$\hat{\vec{J}} \equiv (\hat{J}_x, \hat{J}_y, \hat{J}_z)$$
 satisfont
$$\begin{cases} \vec{J} \times \vec{J} &= i \hbar \vec{J} \\ \left[\vec{J}, \vec{J}^2 \right] &= 0 \text{ avec } \vec{J}^2 = J_x^2 + J_y^2 + J_z^2 \end{cases}$$
 (4.16)

De façon similaire

$$\left\{\hat{J}_z, J^2\right\} \rightarrow \text{ECOC}$$
 (4.17)

Il existe donc une base propre commune

$$\{|j,m\rangle\}\tag{4.18}$$

où j est associé à la quantification des valeurs propres de J^2 . Le but de la sous-section suivante sera de montrer que j est discret et en nombre fini. Pour se faire, on utilisera les opérateurs élévateurs et abaisseurs. Notons la relation d'orthogonalité suivante

$$\langle j', m'|j, m\rangle = \delta_{jj'}\delta_{mm'} \tag{4.19}$$

4.2.1 Quantification, opérateurs élévateurs J_+ et abaisseurs J_-

Par définition

$$\hat{J}_{+} = J_x + iJ_y, \qquad \hat{J}_{-} = J_x - iJ_y$$
 (4.20)

Il ne s'agit pas d'observables, mais ils forment une paire d'opérateurs adjoints : $(\hat{J}_+)^{\dagger} = \hat{J}_-$ et inversément. Par additions et différences

$$\begin{cases} \hat{J}_x = \frac{1}{2}(J_+ + J_-) \\ \hat{J}_x = \frac{1}{2i}(J_+ - J_-) \end{cases}$$
(4.21)

Deux relations de commutations sont directement visibles

1.
$$[\hat{J}^2, J_+] = 0$$

2.
$$[\hat{J}_z, \hat{J}_{\pm}] = \underbrace{[J_z, J_x]}_{i\hbar J_y} \pm i\underbrace{[J_z, J_y]}_{-i\hbar J_x} = i\hbar J_y \pm \hbar J_x = \pm \hbar (J_x \pm iJ_y) = \pm \hbar J_{\pm}$$

Nous pouvons appliquer les éléments de notre ECOC sur leurs états propres communs, $|jm\rangle$. On ne sait rien de ces deux nombres complexes, on sait juste qu'ils sont reliés aux valeurs propres des éléments de notre ECOC :

$$\begin{cases}
\hat{J}^2 & |j,m\rangle = j(j+1)\hbar^2 |j,m\rangle & j \in \mathbb{R} \\
\hat{J}_z & |j,m\rangle = m\hbar |j,m\rangle & m \in \mathbb{R}
\end{cases}$$
(4.22)

On peut montrer que $j \ge 0$, sachant qu'une norme est forcément positive ³

Il faut maintenant montrer que ce nombre des discret. Sachant que J^2 et J_{\pm} commute, nous pouvons écrire la première ligne ci-dessous. Cependant, pour la seconde ligne, le commutateur est non nul :

$$\hat{J}^{2} \underline{\hat{J}_{\pm} | jm \rangle} = \hat{J}_{\pm} \hat{J}^{2} | jm \rangle = j(j+1) \hbar^{2} \underline{\hat{J}_{\pm} | jm \rangle}
\hat{J}_{z} \underline{\hat{J}_{\pm} | jm \rangle} = (\hat{J}_{\pm} \hat{J}_{z} \pm \hbar \hat{J}_{\pm}) | jm \rangle
= m \hbar \hat{J}_{\pm} | jm \rangle \pm \hbar \hat{J}_{\pm} | jm \rangle
= (m \pm 1) \hbar \hat{J}_{\pm} | jm \rangle$$
(4.24)

Les relations ci-dessous nous montre deux liens de proportionnalité

$$\hat{J}_{+} |jm\rangle \propto |j, m+1\rangle$$
 ou 0
 $\hat{J}_{-} |jm\rangle \propto |j, m-1\rangle$ ou 0 (4.25)

On va maintenant montrer qu'on peut jamais monter de plus que un. D'un point de vue classique (et ici peu rigoureux), on peut montrer que m ne peut pas descendre trop bas. Sachant qu'une composante est toujours inférieure ou égale à la norme du même vecteur

$$\sqrt{J^2} \ge |J_z| \quad \Leftrightarrow \quad \sqrt{j(j+1)} \, \hbar \ge |m| \, \hbar$$
(4.26)

Voyons ce que vaut la norme du ket

$$||J_{\pm}|jm\rangle||^2 = \langle jm|J_{\pm}J_{\pm}|jm\rangle \tag{4.27}$$

où nous avons utilisé le fait que J_{\pm} est l'adjoint l'un de l'autre. Faisons une petite parenthèse pour calculer cet élément de matrice

$$J_{\mp}J_{\pm} = (J_x \mp iJ_y)(J_x \pm iJ_y) = J_x^2 \pm iJ_xJ_y + iJ_yJ_x + J_y^2$$

= $J^2 - J_z^2 \pm i\underbrace{[J_x, J_y]}_{i\hbar J_z} = J^2 - J_z^2 \mp \hbar J_z$ (4.28)

Nous pouvons maintenant calculer (4.27)

$$||J_{\pm}|jm\rangle||^{2} = \langle jm|J^{2}|jm\rangle - \langle jm|J_{z}^{2}|jm\rangle \mp h^{2} h^{2} ||J_{z}|jm\rangle = h^{2}\{j(j+1) - m(m\pm 1)\} \ge 0$$

$$(4.29)$$

Il s'agit de l'expression du module carré (d'où le ≥ 0) ou l'on a appliqué un opérateur élévateur ou abaisseur. C'est cette relation qui va empêcher m de monter trop haut ou descendre trop bas.

Regardons successivement ce qui se passe pour un élévateur et abaisseur. Opérateur élévateur

$$||J_{+}|jm\rangle|| = \hbar^{2}(j^{2} + j - m^{2} - m) = \hbar^{2}(j - m)(j + m + 1) \ge 0$$
(4.30)

Pour satisfaire cette relation deux cas sont possibles : les deux parenthèses positives, ou négatives.

$$\begin{cases}
 m & \leq j \\
 m & \geq -1 - m
\end{cases} \qquad \qquad \begin{cases}
 m & \geq j \\
 m & \leq -1 - m
\end{cases} \rightarrow \text{Impossible} \tag{4.31}$$

^{3.} Il manque une partie de la démo ici :(

OPÉRATEUR ABAISSEUR

$$||J_{+}|jm\rangle|| = \hbar^{2}(j^{2} + j - m^{2} + m) = \hbar^{2}(j + m)(j - m + 1) \ge 0$$
(4.32)

Pour satisfaire cette relation deux cas sont possibles : les deux parenthèses positives, ou négatives.

$$\begin{cases}
 m & \geq -j \\
 m & \leq j+1
\end{cases}$$

$$\begin{cases}
 m & \leq -j \\
 m & \geq j+1
\end{cases}$$
The possible (4.33)

Nous avons donc quatre inégalités, mais certains sont plus fortes que d'autres. Il reste

$$\begin{cases}
 m & \leq j \\
 m & \geq j
\end{cases} \implies \underline{-j \leq m \leq j} \tag{4.34}$$

Les valeurs de m sont délimitées les droites $m=\pm j$ formant un cône de valeurs possibles. La valeur maximale se situe forcément sur une de ces deux droits après avoir ajouté p à m ou soustrait q à m):

$$\begin{cases}
J_{+} | j, j \rangle = 0 & \exists p \in \mathbb{N} : m + p = j & \rightarrow j - m = p \in \mathbb{N} \\
J_{-} | j, -j \rangle = 0 & \exists q \in \mathbb{N} : m - p = -j & \rightarrow j + m = q \in \mathbb{N}
\end{cases} (4.35)$$

En sommant ces deux relations

$$j = \frac{p+q}{2} = \left\{0, \frac{1}{2}, 1, \frac{3}{2}, 2\dots\right\}, \qquad m = \frac{q-p}{2} = \{j, -j+1, \dots, j-1, j\}$$
(4.36)

Nous avons bien deux nombres quantiques : ils ne peuvent prendre que des valeurs discrètes. Pour j fixé, nous avons 2j + 1 valeurs de m possibles.

En réalité, on ne peut jamais être totalement alligné sur un axe J_x , J_y ou J_z car cela voudrait dire que les deux autres composantes sont totalement connues : impossible en vertu du principe d'incertitude.

4.2.2 Mesure de J_x et J_y dans l'état $|j,m\rangle$

Intéressons-nous aux mesures des différentes projection. Les valeurs propres associées sont les suivantes : $\hat{J}_x \to m' \hbar$, $\hat{J}_y \to m'' \hbar$ et $|j,m\rangle \to m \hbar$. Regardons les valeurs moyennes et les variances

1. Valeurs moyennes

$$\langle jm|J_x|jm\rangle = \langle jm|\frac{1}{2}(J_+ + J_-)|jm\rangle = \frac{1}{2}\langle jm|J_+|jm\rangle + \frac{1}{2}\langle jm|J_-|jm\rangle = 0 \quad (4.37)$$

Or $J_{\pm}|jm\rangle \propto |j,m\pm 1\rangle$. Comme $|j,m\rangle \perp |j,m\pm 1\rangle$, les valeurs moyennes de J_x et J_y sont nulles.

2. Variances.

Il est plus simple de faire apparaı̂tre J^2 pour faire apparaı̂tre les états propres communs

$$\langle jm|J_x^2 + J_y^2|jm\rangle = \langle jm|J^2 - J_z^2|jm\rangle = j(j+1)\hbar^2 - m^2\hbar^2 = \hbar^2(j(j+1) - m^2)$$
(4.38)

On a alors

$$\underbrace{\langle jm|J_x^2|jm\rangle}_{} = \underbrace{\langle jm|J_y^2|jm\rangle}_{} = \underbrace{\frac{\Delta J_x^2}{\langle jm|J_y^2|jm\rangle}}_{} = \frac{\hbar^2}{2}\{j(j+1) - m^2\} \longrightarrow \Delta J_{\min}^2 = \frac{\hbar^2}{2}$$
(4.39)

En effectuant le produit des variances, on obtient

$$\Delta J_x \Delta J_y = \frac{\hbar^2}{2} (j(j+1) - m^2)$$

$$\geq \frac{\hbar^2}{2} (|m|(|m|+1) - m^2) = \frac{\hbar^2}{2} |m|$$
(4.40)

qui est exactement ce que l'on trouve en appliquant le théorème de Robertson

$$\Delta J_x \Delta J_y \ge \frac{1}{2} |[J_x, J_y]| \ge \frac{\hbar}{2} \underbrace{|\langle J_z \rangle|}_{mh} \ge \frac{\hbar^2}{2} |m| \tag{4.41}$$

Les bornes obtenues sont en fait les états qui saturent le principe d'incertitude et ils correspondent aux états permis les plus proches des pôles nord et sud sur la sphère des moments cinétiques...

4.3 Quantification du moment cinétique orbital en base position (*l* entier)