

## Интеллектуальные информационные системы

## Ансамблевые методы

Материалы курса доступны по ссылке: <a href="https://github.com/AndreyShpigar/ML-course">https://github.com/AndreyShpigar/ML-course</a>

2024 г.

Идея ансамблирования — как из множества по отдельности плохих алгоритмов построить один хороший?



## Bias-Variance decomposition

Рассмотрим на примере: функционал оценки качества работы алгоритма а при использовании квадратичной функции потерь:

$$Q(a) = \mathbb{E}_{x} \mathbb{E}_{X,\epsilon} [y(x,\epsilon) - a(x,X)]^{2}$$

**X** – обучающая выборка

*x* – объект из тестовой выборки

 $y=f(x)+\epsilon$  – целевая зависимость, измеренная с точностью до случайного шума  $\epsilon$ 

a(x,X) – значение алгоритма на объекте х

 $\mathbb{E}_{\it X}$  - математическое ожидание по всем объектам тестовой выборки  $\mathbb{E}_{\it X,\epsilon}$  - математическое ожидание по всем обучающим выборка X и случайному шуму  $\it \epsilon$ 

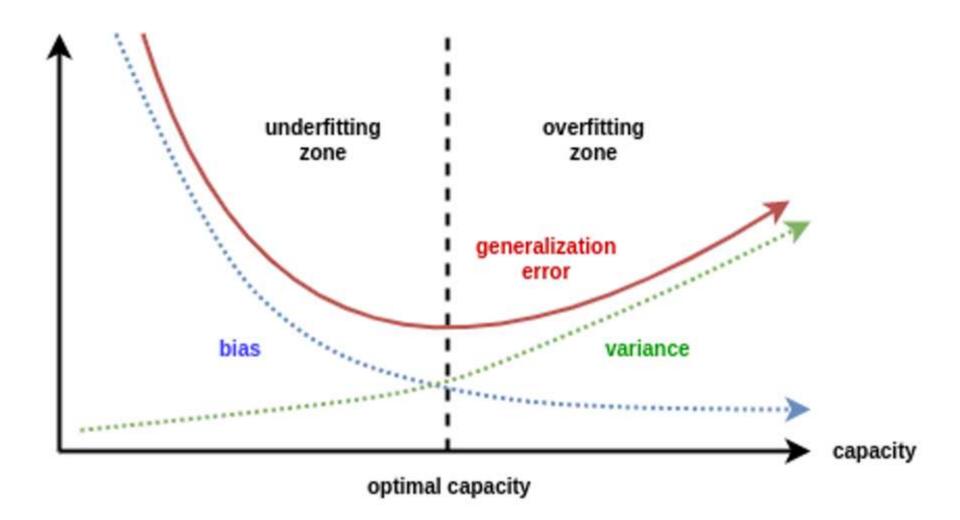
Представим этот же функционал в виде трех составляющих: шум, <u>смещение (bias)</u> и <u>разброс (variance)</u>

$$Q(a) = \mathbb{E}_{x}bias_{X}^{2}a(x,X) + \mathbb{E}_{X}\mathbb{V}_{X}[a(x,X)] + \sigma^{2}$$

 $bias_X a(x,X) = f(x) - \mathbb{E}_X [a(x,X)] - \underline{cmeщение}$  предсказания алгоритма на объекте x, усредненного по всем возможным обучающим выборкам, относительно истинной зависимости f

 $\mathbb{V}_X[a(x,X)] = \mathbb{E}_Xig[a(x,X) - \mathbb{E}_X[a(x,X)]ig]^2$ - разброс (дисперсия) предсказаний алгоритма в зависимости от обучающей выборки X

 $\sigma^2$  - шум в данных

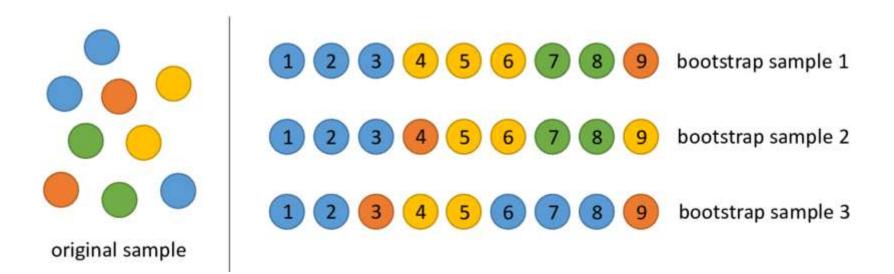


Гипотеза: возможно ли уменьшить одну из компонент ошибки, не увеличивая другую?

### **Bootstrap**

 $X = (x_i, y_i)$  – конечная выборка размером  $\ell$ 

Сгенерируем N подвыборок  $X_1, ..., X_N$  размером  $\ell$  с помощью бутстрапа — выбираем  $\ell$  объектов равновероятно с возвращением.



На каждой из подвыборок обучим модель, например, линейной регрессии, получив <u>базовые алгоритмы</u>  $b_1(x)$ , ...,  $b_N(x)$ .

Существуют истинная функция ответа для всех объектов у(х) и задано распределение на объектах р(х). Тогда ошибка каждой функции регрессии:

$$\varepsilon_j(x) = b_j(x) - y(x), \qquad j = 1, ..., N$$

Математическое ожидание среднеквадратичной ошибки:

$$\mathbb{E}_{X}(b_{j}(x)-y(x))^{2}=\mathbb{E}_{x}\varepsilon_{j}^{2}(x)$$

Тогда средняя ошибка построенных функций регрессии:

$$E_1 = \frac{1}{N} \sum_{j=1}^{N} \mathbb{E}_{x} \varepsilon_{j}^{2}(x)$$

Предположим, что ошибки несмещены и некоррелированы:

$$\mathbb{E}_{x}\varepsilon_{j}(x) = 0 \ u \ \mathbb{E}_{x}\varepsilon_{i}(x)\varepsilon_{j}(x) = 0, i \neq j$$

Тогда новая функция регрессии, которая будет усреднять ответы построенных моделей:

$$a(x) = \frac{1}{N} \sum_{j=1}^{N} b_j(x)$$

Выведем среднеквадратичную ошибку этой функции:

$$E_N = \mathbb{E}_x \left( \frac{1}{N} \sum_{j=1}^n b_j(x) - y(x) \right)^2 = \mathbb{E}_x \left( \frac{1}{N} \sum_{j=1}^N \varepsilon_j(x) \right)^2$$

$$= \frac{1}{N^2} \mathbb{E}_x \left( \sum_{j=1}^N \varepsilon_j^2(x) + \sum_{i \neq j} \varepsilon_i(x) \varepsilon_j(x) \right) = \boxed{\frac{1}{N} E_1}$$
Ошибка уменьшилась в N раз!

Предположим, что ошибки несмещены и некоррелированы:

$$\mathbb{E}_{x}\varepsilon_{i}\left(x\right)=0\quad u\quad \mathbb{E}_{x}\varepsilon_{i}\left(x\right)\varepsilon_{i}\left(x\right)=0, i\neq j$$

Тогда новая функция регрессии, которая будет усреднять ответы построенных моделей:

$$a(x) = \frac{1}{N} \sum_{j=1}^{N} b_j(x)$$

Выведем среднеквадратичную ошибку этой функции:

$$E_N = \mathbb{E}_x \left( \frac{1}{N} \sum_{j=1}^n b_j(x) - y(x) \right)^2 = \mathbb{E}_x \left( \frac{1}{N} \sum_{j=1}^N \varepsilon_j(x) \right)^2$$

$$= \frac{1}{N^2} \mathbb{E}_x \left( \sum_{j=1}^N \varepsilon_j^2(x) + \sum_{i \neq j} \varepsilon_i(x) \varepsilon_j(x) \right) = \boxed{\frac{1}{N} E_1}$$
Ошибка уменьшилась в  $\mathbb{N}$  раз !

## Bagging = bootstrap aggregating

Bagging – простое (не взвешенное) голосование

Обучаем некоторые число базовых алгоритмов  $b_n(x)$  с помощью бутстрапирования выборки и строим итоговую композицию как среднее всех базовых алгоритмов (моделей):

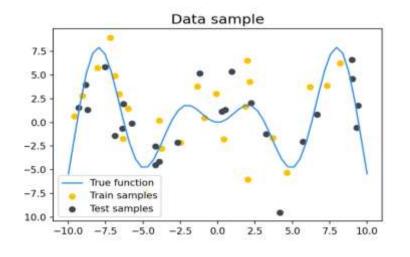
$$a_N(x) = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} b_n(x)$$

Оценим смещение и разброс ансамбля базовых алгоритмов (матожидание оцениваем по всем возможным подвыборкам, получаемым с помощью бутстрапа):

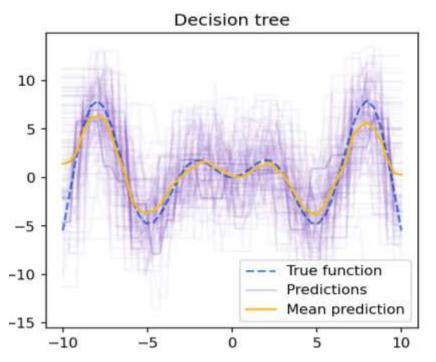
 $bias_X a(x,X) = bias_X b(x,X)$  - смещение не изменилось по сравнению со средним смещением отдельных моделей (смещение ансамбля равно смещению одного алгоритма)

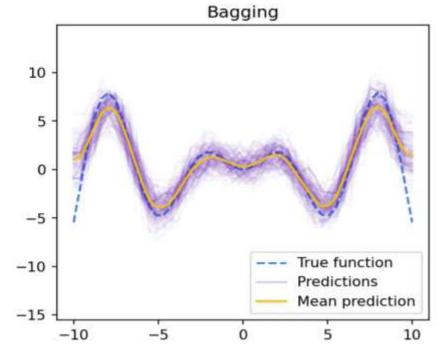
 $\mathbb{V}_X[a(x,X)] = \frac{1}{k} \mathbb{V}_X b(x,X)$  — если базовые алгоритмы <u>некоррелированы</u>, то дисперсия ансамбля уменьшается в <u>k</u> раз

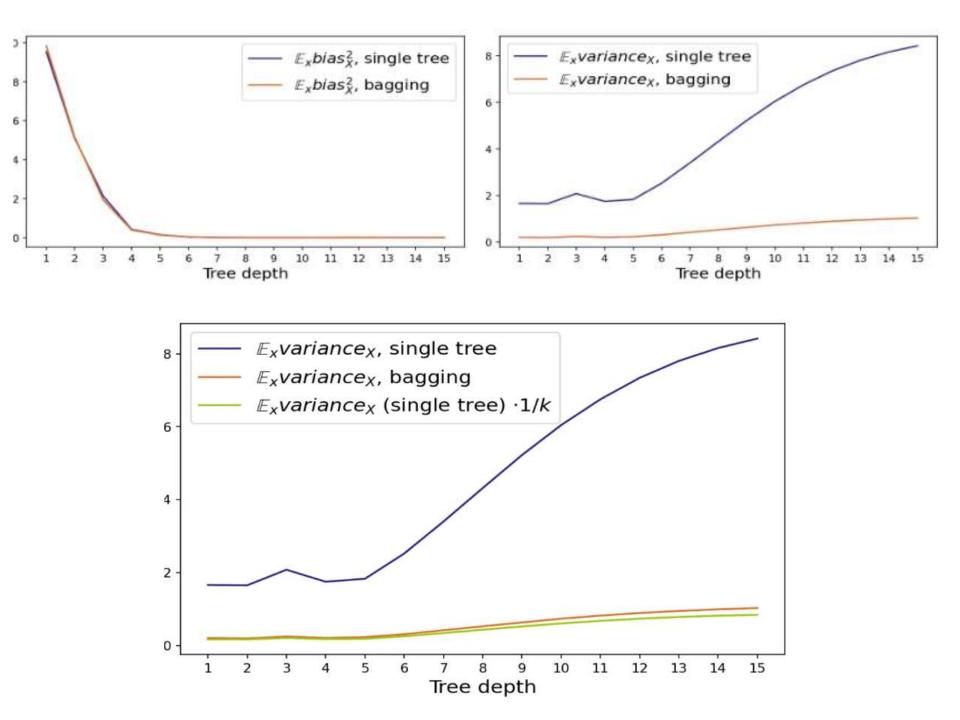
## Бэггинг над решающими деревьями



Общая дисперсия предсказаний в зависимости от обучающего множества у бэггинга значительно ниже, чем у отдельных деревьев, а в среднем их предсказания не отличаются



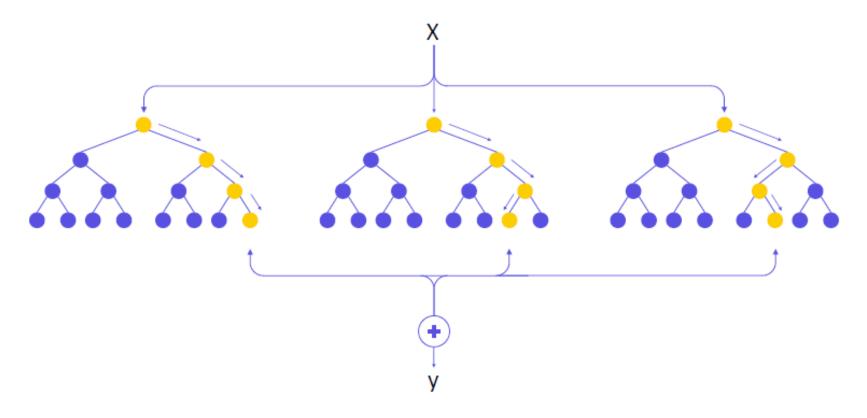




#### Random forest

*Метод случайных лесов* – основан на бэггинге над решающими деревьями и методе случайных подпространств (random subspace method)

Bagging + RSM = Random Forest



- 1. Для построения *i-го* дерева:
- из обучающей выборки X выбирается с возвращением случайная подвыборка  $X^i$  того же размера, что и X (бэггинг)
- в процессе обучения каждого дерева в каждой вершине случайно выбираются n < N признаков, где N полное число признаков (метод случайных подпространств), и среди них ищется оптимальный сплит
- 2. Получение предсказания ансамбля на тестовом объекте: для регрессии усредняем отдельные ответы деревьев, для классификации выбираем самый популярный класс

## Out-of-Bag

Объекты, которые не вошли в бустрапированную выборку  $X_n$  дерева  $b_n$  являются контрольными для данного дерева. Для каждого объекта  $x_i$  можно выбрать деревья, которые были обучены без него и вычислить по их ответам несмещенную out-of-bag-ошибку:

$$OOB = \sum_{i=1}^{l} L\left(y_i, \frac{1}{\sum_{n=1}^{N} [x_i \notin X_n]} \sum_{n=1}^{N} [x_i \notin X_n] b_n(x_i)\right)$$

По мере увеличения числа деревьев N данная оценка стремится к leave-one-out оценке, но существенно проще для вычисления. По ООВ оценке можно настраивать гиперпараметры Random Forest.

## Особенности построения Random Forest

- Строим глубокие деревья, потому что у них низкое смещение, а разброс уменьшается за счет бэггинга.
- Чем больше признаков, тем больше корреляция между деревьями. По умолчанию для регрессии [n/3] признаков, для классификации  $\sqrt{n}$
- Количество деревьев в случайном лесе:
- выбираем исходя из зависимости уменьшения ошибки ансамбля от количества деревьев (строим график и смотрим когда ошибка перестает значимо уменьшаться)
- ограничиваем исходя из требований к времени работы модели
- Минимальное число объектов в расщепляемой подвыборке
- Минимальное число объектов в листьях
- Критерий расщепления (информативности)

## Обобщение ансамблевых методов

## Способы повышения разнообразия базовых алгоритмов:

- Обучение по случайным подвыборкам
- Обучение по случайным наборам признаков
- Обучение из разных параметрических моделей
- Обучение с использованием рандомизации:
  - 1. Bagging в каждую выборку попадает  $1-\left(1-\frac{1}{l}\right)^l \to 1-\frac{1}{e} \approx 63.2\%$  объектов при  $l\to\infty$
  - 2. Pasting случайные обучающие подвыборки
  - 3. Random subspaces случайные подмножества (без возвращения)
  - 4. Random patches случайные подмножества как объектов так и признаков
  - 5. Cross-validated committees выборка разбивается на k фолдов и делается k обучений без одного фолда

# Преимущества и недостатки стохастических методов ансамблирования

- ✓ Ансамблирование это *метод обертка* над базовым методом обучения (базовые алгоритмы обучаются готовыми методами)
- Универсальность − подходит для классификации, регрессии, поиска аномалий и других задач
- ✓ Простая реализация, легкое распараллеливание, т.к. все базовые алгоритмы строятся независимо
- ✓ Возможность получения несмещенных оценок ООВ
- ✓ Random Forest один из лучших универсальных методов, часто используется как baseline-решение с хорошим качеством, которое легко реализовать «из коробки»
- × Требуется большое количество базовых алгоритмов
- × Базовые алгоритмы должны быть разнообразными необходимо найти компромисс качество/различность
- × Random forest плохо работает с разреженными признаками