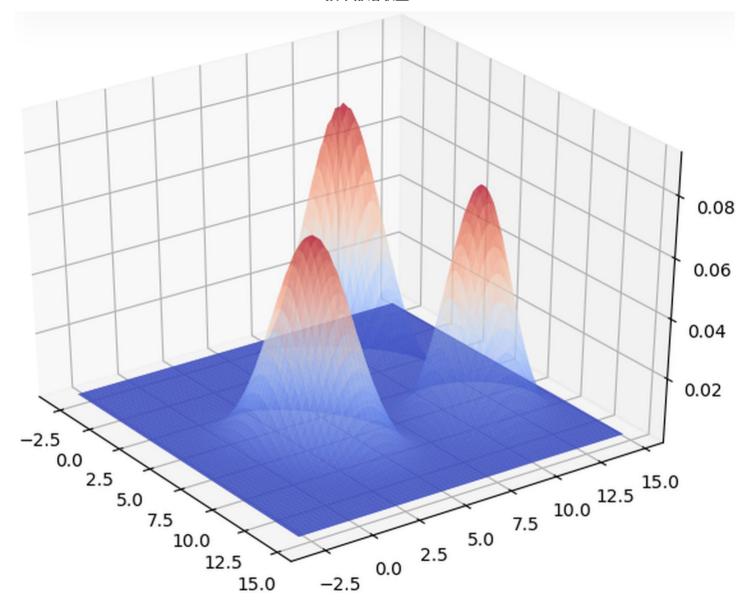
首发于 技术部落联盟



高斯混合模型 (GMM) 推导及实现



永远在你...

垃圾资乎, 疯狂推新建的视频小号, 这么急着赚钱, 为了办后事吗

关注他

384 人赞同了该文章

上一篇

永远在你身后: EM算法原理及推导

271 赞同 · 23 评论 文章



讨论的EM算法的推导过程,本问结合EM算法来推导高斯混合模型的原理,并对其进行简单的实现

已赞同 384



★ 收藏

知乎 技术部落联盟

而它与K-means相比的优点是,K-means只能将每个样本划分为一个类,GMM可以给出一个样本对于所有类别的概率。GMM不仅仅可以用于聚类,还可以用于概率密度的估计,也可以用于生成新的样本

GMM是一个生成模型,它假设数据是从多个高斯分布中生成的,可以这样理解生成流程:有 K 个高斯分布,赋予每一个分布一个权重,每当生成一个数据时,就按权重的比例随机选择一个分布,然后按照该分布生成数据

那么根据数据进行反推,可以假定一个样本有一个潜在的类别,而这个类别是无法观测到的,也就是隐变量,所以对于样本在给定参数 θ 的条件下边际概率为:

$$P\left(x| heta
ight) = \sum_{i}^{K} P\left(x,z = C_{i}| heta
ight) = \sum_{i}^{K} P\left(z = C_{i}| heta
ight) P\left(x| heta,z = C_{i}
ight)$$

其中 $z = C_i$ 表示样本属于某个类别, $P(z = C_i)$ 也就是隐变量的概率分布

Z	C_1	C_2		C_K
P	p_1	p_2	如乎 @:	k远 担 恢身后

并且满足 $\sum_{i}^{K}p_{i}=1$,且样本的条件概率分布服从于(多元)高斯分布,即 $\mid=_{\sim}(\mid,\Sigma)$:

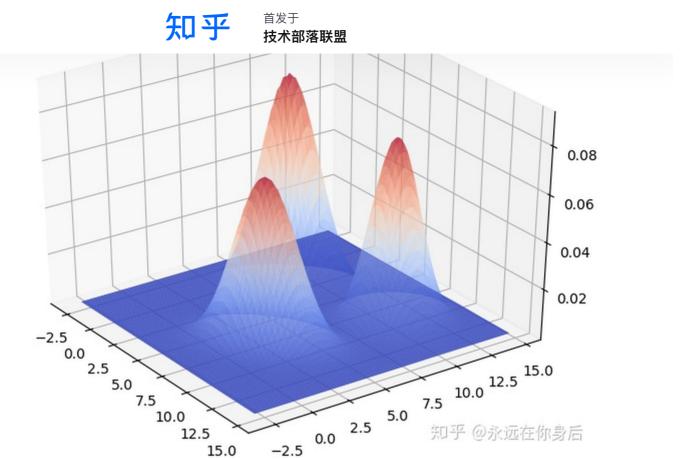
$$\phi\left(x|\mu_i,\Sigma_i
ight) = rac{1}{\left(2\pi
ight)^{rac{d}{2}}\left|\Sigma_i
ight|^{rac{1}{2}}} \mathrm{exp}\left(-rac{\left(x-\mu_i
ight)^T\Sigma_i^{-1}\left(x-\mu_i
ight)}{2}
ight)$$

上式假设样本含有 d 个属性。样本的边际概率为:

$$P\left(x| heta
ight) = \sum_{i}^{K} p_{i} \phi\left(x|\mu_{i}, \Sigma_{i}
ight)$$

下面通过一个具体的栗子来对GMM进行推导,下图是三个二元高斯概率密度函数的图像

已赞同 384 ▼



3个高斯

这三个高斯的参数分别是,均值:

$$\mu_1 = \left[egin{array}{c} 2.5 \ 8 \end{array}
ight], \mu_2 = \left[egin{array}{c} 8 \ 2.5 \end{array}
ight], \mu_3 = \left[egin{array}{c} 10 \ 10 \end{array}
ight]$$

协方差矩阵:

$$\Sigma_1 = egin{bmatrix} 2 & 1 \ 1 & 2 \end{bmatrix}, \Sigma_2 = egin{bmatrix} 3 & 2 \ 1 & 2 \end{bmatrix}, \Sigma_3 = egin{bmatrix} 2 & 0 \ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

下图是通过这三个高斯函数生成的数据

首发于

技术部落联盟

现在,我们通过这些数据,使用GMM将这三个高斯的参数给估计出来

首先,明确变量与参数

$$X=(x_1,x_2,\ldots,x_N) \ Z=(z_1,z_2,\ldots,z_N) \ heta=(p,\mu,\Sigma)$$

其中参数 θ 包含隐变量 Z 的概率分布,各个高斯的均值与协方差矩阵:

$$egin{aligned} p &= (p_1, p_2, \ldots, p_K) \ \mu &= (\mu_1, \mu_2, \ldots, \mu_K) \ \Sigma &= (\Sigma_1, \Sigma_2, \ldots, \Sigma_K) \end{aligned}$$

然后是EM算法中的E步,写出 Q 函数:

已赞同 384









知乎 ^{首发于} 技术部落联盟

因为每个样本的独立同分布的, 所以对数似然可以写成:

$$\log P\left(X,Z| heta
ight) = \log \left(\prod_{i=1}^{N} P\left(x_{i},z_{i}| heta
ight)
ight) = \sum_{i=1}^{N} \log P\left(x_{i},z_{i}| heta
ight)$$

以及 Z 的后验可以写成

$$P\left(Z|X, heta^{(t)}
ight) = \prod_{i=1}^N P\left(z_i|x_i, heta^{(t)}
ight)$$

不过为了更加简洁,后验 $P\left(Z|X, heta^{(t)}
ight)$ 在下面的推导中先不展开

$$\begin{split} &Q\left(\theta,\theta^{(t)}\right) \\ &= \sum_{Z} \left[\left(\sum_{i=1}^{N} \log P\left(x_{i},z_{i}|\theta\right) \right) P\left(Z|X,\theta^{(t)}\right) \right] \\ &= \sum_{Z} \left[\log P\left(x_{1},z_{1}|\theta\right) P\left(Z|X,\theta^{(t)}\right) + \ldots + \log P\left(x_{N},z_{N}|\theta\right) P\left(Z|X,\theta^{(t)}\right) \right] \\ &= \sum_{Z} \left(\log P\left(x_{1},z_{1}|\theta\right) P\left(Z|X,\theta^{(t)}\right) \right) + \ldots + \sum_{Z} \left(\log P\left(x_{N},z_{N}|\theta\right) P\left(Z|X,\theta^{(t)}\right) \right) \end{split}$$

可以看到, Q 函数被分出了 N 个相似的部分,我们将其中标红部分提出来化简

$$\begin{split} &\sum_{Z} \left(\log P\left(x_1, z_1 | \theta\right) P\left(Z | X, \theta^{(t)}\right) \right) \\ &= \sum_{z_1, z_2, \dots, z_N} \left(\log P\left(x_1, z_1 | \theta\right) \left(\prod_{i=1}^N P\left(z_i | x_i, \theta^{(t)}\right) \right) \right) \\ &= \sum_{z_1, z_2, \dots, z_N} \log P\left(x_1, z_1 | \theta\right) P\left(z_1 | x_1, \theta^{(t)}\right) \left(\prod_{i=2}^N P\left(z_i | x_i, \theta^{(t)}\right) \right) \\ &= \sum_{z_1} \sum_{z_2, \dots, z_N} \log P\left(x_1, z_1 | \theta\right) P\left(z_1 | x_1, \theta^{(t)}\right) \left(\prod_{i=2}^N P\left(z_i | x_i, \theta^{(t)}\right) \right) \\ &= \sum_{z_1} \log P\left(x_1, z_1 | \theta\right) P\left(z_1 | x_1, \theta^{(t)}\right) \sum_{z_2, \dots, z_N} \left(\prod_{i=2}^N P\left(z_i | x_i, \theta^{(t)}\right) \right) \end{split}$$

再把上式中蓝色部分提出来展开

已赞同 384

● 26 条评论

7 分享

● 喜欢

★ 收藏

$$egin{aligned} &= \sum_{z_2} \sum_{z_3} \ldots \sum_{z_N} \left(P\left(z_2 | x_2, heta^{(t)}
ight) P\left(z_3 | x_3, heta^{(t)}
ight) \ldots P\left(z_N | x_N, heta^{(t)}
ight)
ight) \ &= \sum_{z_2} P\left(z_2 | x_2, heta^{(t)}
ight) \sum_{z_3} P\left(z_3 | x_3, heta^{(t)}
ight) \ldots \sum_{z_N} P\left(z_N | x_N, heta^{(t)}
ight) \end{aligned}$$

可以看到, $P\left(z_i|x_i, heta^{(t)}\right)$ 是关于 z_i 的概率分布,根据概率分布的性质有

$$\sum_{z_i} \, P\left(z_i|x_i, heta^{(t)}
ight) = 1$$

所以,整个这一(蓝色)部分的值等于1,代回前面的式子,得到

$$\sum_{Z} \left(\log P\left(x_{1}, z_{1} | heta
ight) P\left(Z | X, heta^{(t)}
ight)
ight) = \sum_{z_{1}} \log P\left(x_{1}, z_{1} | heta
ight) P\left(z_{1} | x_{1}, heta^{(t)}
ight)$$

同理,可以得到

$$\begin{split} &\sum_{Z} \left(\log P\left(x_{2}, z_{2} | \theta\right) P\left(Z | X, \theta^{(t)}\right) \right) = \sum_{z_{2}} \log P\left(x_{2}, z_{2} | \theta\right) P\left(z_{2} | x_{2}, \theta^{(t)}\right) \\ &\vdots \\ &\sum_{Z} \left(\log P\left(x_{N}, z_{N} | \theta\right) P\left(Z | X, \theta^{(t)}\right) \right) = \sum_{z_{N}} \log P\left(x_{N}, z_{N} | \theta\right) P\left(z_{N} | x_{N}, \theta^{(t)}\right) \end{split}$$

将这些化简的结果代回到 Q 函数,可以得到

$$\begin{split} &Q\left(\theta, \theta^{(t)}\right) \\ &= \sum_{z_1} \log P\left(x_1, z_1 | \theta\right) P\left(z_1 | x_1, \theta^{(t)}\right) + \ldots + \sum_{z_N} \log P\left(x_N, z_N | \theta\right) P\left(z_N | x_N, \theta^{(t)}\right) \\ &= \sum_{i=1}^N \sum_{z_i} \log P\left(x_i, z_i | \theta\right) P\left(z_i | x_i, \theta^{(t)}\right) \\ &= \sum_{i=1}^N \sum_{k=1}^K \log P\left(x_i, z_i = C_j | \theta\right) P\left(z_i = C_j | x_i, \theta^{(t)}\right) \\ &= \sum_{i=1}^N \sum_{k=1}^K \log \left(p_k \phi\left(x_i | \mu_k, \Sigma_k\right)\right) P\left(z_i = C_k | x_i, \theta^{(t)}\right) \\ &= \sum_{i=1}^N \sum_{k=1}^K \left(\log p_k + \log \phi\left(x_i | \mu_k, \Sigma_k\right)\right) P\left(z_i = C_k | x_i, \theta^{(t)}\right) \end{split}$$

已赞同 384

● 26 条评论

▼ 分享

● 喜欢

★ 收藏 🗐

需要注意的是, Q 函数的两个参数中, $\theta^{(t)}$ 是当前时刻的参数值,是已经确定的,该参数所对应的部分: $P\left(z_i=C_k|x_i,\theta^{(t)}\right)$,是隐变量在当前参数下的后验概率,也是已经确定的,所以在后续的化简和求导中都可以当作常量处理

为了后面的推导更加简洁,先给该后验另取一个变量名 γ 作为表示:

$$egin{aligned} \gamma_{ij} &= P\left(z_{i} = C_{j} | x_{i}, heta^{(t)}
ight) \ &= rac{P\left(x_{i}, z_{i} = C_{j} | heta^{(t)}
ight)}{\sum_{k=1}^{K} P\left(x_{i}, z_{i} = C_{k} | heta^{(t)}
ight)} \ &= rac{P\left(x_{i} | z_{i} = C_{j}, heta^{(t)}
ight) P\left(z_{i} = C_{j} | heta^{(t)}
ight)}{\sum_{k=1}^{K} P\left(x_{i} | z_{i} = C_{k}, heta^{(t)}
ight) P\left(z_{i} = C_{k} | heta^{(t)}
ight)} \ &= rac{p_{j} \phi\left(x_{i} | \mu_{j}, \Sigma_{j}
ight)}{\sum_{k=1}^{K} p_{k} \phi\left(x_{i} | \mu_{k}, \Sigma_{k}
ight)} \end{aligned}$$

下面,就是EM算法中的M步,根据确定的 Q 函数求下一时刻的参数,首先是 Z 的概率分布:

$$egin{aligned} p^{(t+1)} &= rg \max_{p} \sum_{i=1}^{N} \sum_{k=1}^{K} \left(\log p_{k} + \log \phi \left(x_{i} | \mu_{k}, \Sigma_{k}
ight)
ight) \gamma_{ik} \ &= rg \max_{p} \sum_{i=1}^{N} \sum_{k=1}^{K} \log p_{k} \gamma_{ik} \end{aligned}$$

不过,这里不能直接求导,因为概率分布有一个约束: $\sum_{i}^{K}p_{i}=1$ 。所以,通过拉格朗日乘数法来消除该约束。构造一个拉格朗日函数:

$$L\left(p,\lambda
ight) = \sum_{i=1}^{N} \sum_{k=1}^{K} \log p_k \gamma_{ik} + \lambda \left(\sum_{i}^{K} p_i - 1
ight)$$

对该函数求导

$$rac{\partial L\left(p_{k},\lambda
ight)}{\partial p_{j}}=\sum_{i=1}^{N}rac{1}{p_{j}}\gamma_{ij}+\lambda$$

令偏导为0,并且两边同时乘上 p_j ,得到:

N

已赞同 384

● 26 条评论

▼ 分享

● 喜欢

★ 收藏

💷 申请转载

• • •

$$egin{aligned} rac{\partial L\left(p_{k},\lambda
ight)}{\partial p_{1}} &\Longrightarrow \sum_{i=1}^{N} \gamma_{i1} = -\lambda \ p_{1} \ &dots \ rac{\partial L\left(p_{k},\lambda
ight)}{\partial p_{K}} &\Longrightarrow \sum_{i=1}^{N} \gamma_{iK} = -\lambda \ p_{K} \end{aligned}$$

将所有分量的结果相加,得到:

$$\sum_{i=1}^K \sum_{i=1}^N \gamma_{ij} = \sum_{i=1}^K -\lambda p_j$$

首先,利用之前的约束条件: $\sum_{i}^{K}p_{i}=1$,所以上式右边结果为 $-\lambda$ 。又因为 γ_{ij} 也是一个概率 分布,所以有: $\sum_{i=1}^{K} \gamma_{ij} = 1$,最终得到:

$$\lambda = -N$$

代入(1.1)式,得到:

$$p_j^{(t+1)} = rac{1}{N} \sum_{i=1}^N \gamma_{ij}$$

然后是各个高斯的均值:

$$egin{aligned} \mu^{(t+1)} &= rg \max_{\mu} \sum_{i=1}^{N} \sum_{k=1}^{K} \left(\log p_{k} + \log \phi \left(x_{i} | \mu_{k}, \Sigma_{k}
ight)
ight) \gamma_{ik} \ &= rg \max_{\mu} \sum_{i=1}^{N} \sum_{k=1}^{K} \log \phi \left(x_{i} | \mu_{k}, \Sigma_{k}
ight) \gamma_{ik} \ &= rg \max_{\mu} \sum_{i=1}^{N} \sum_{k=1}^{K} \left(\log \frac{1}{(2\pi)^{rac{d}{2}}} - rac{1}{2} \log |\Sigma_{k}| - rac{(x_{i} - \mu_{k})^{T} \Sigma_{k}^{-1} \left(x_{i} - \mu_{k}
ight)}{2}
ight) \gamma_{ik} \ &= rg \max_{\mu} \sum_{i=1}^{N} \sum_{k=1}^{K} \left(- rac{(x_{i} - \mu_{k})^{T} \Sigma_{k}^{-1} \left(x_{i} - \mu_{k}
ight)}{2}
ight) \gamma_{ik} \end{aligned}$$

这里没有约束条件。直接对上式求导

已赞同 384

● 26 条评论

▼ 分享

● 喜欢

★ 收藏

$$\begin{split} &= \frac{\partial}{\partial \mu_{j}} \left(\sum_{i=1}^{N} \left(-\frac{\left(x_{i} - \mu_{j}\right)^{T} \Sigma_{j}^{-1} \left(x_{i} - \mu_{j}\right)}{2} \right) \gamma_{ij} \right) \\ &= \sum_{i=1}^{N} \left(-\frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial \mu_{j}} \left(\left(x_{i} - \mu_{j}\right)^{T} \Sigma_{j}^{-1} \left(x_{i} - \mu_{j}\right) \right) \right) \gamma_{ij} \\ &= \sum_{i=1}^{N} \Sigma_{j}^{-1} \left(x_{i} - \mu_{j}\right) \gamma_{ij} \\ &= \sum_{i=1}^{N} \Sigma_{j}^{-1} x_{i} \gamma_{ij} - \sum_{i=1}^{N} \Sigma_{j}^{-1} \mu_{j} \gamma_{ij} \end{split}$$

令偏导为0,并且两端同时乘上 Σ_i^2 :

$$\sum_{i=1}^N x_i \gamma_{ij} = \mu_j \sum_{i=1}^N \gamma_{ij}$$

最后得到:

$$\mu_{j}^{(t+1)} = rac{\sum_{i=1}^{N} x_{i} \gamma_{ij}}{\sum_{i=1}^{N} \gamma_{ij}}$$

最后,就是协方差矩阵的更新了,首先化简 Q 函数

$$egin{aligned} \Sigma^{(t+1)} &= rg \max_{\Sigma} \sum_{i=1}^{N} \sum_{k=1}^{K} \left(\log rac{1}{(2\pi)^{rac{d}{2}}} - rac{1}{2} \log |\Sigma_k| - rac{(x_i - \mu_k)^T \Sigma_k^{-1} \left(x_i - \mu_k
ight)}{2}
ight) \gamma_{ik} \ &= rg \min_{\Sigma} \sum_{i=1}^{N} \sum_{k=1}^{K} \left(\log |\Sigma_k| + (x_i - \mu_k)^T \Sigma_k^{-1} \left(x_i - \mu_k
ight)
ight) \gamma_{ik} \end{aligned}$$

这里,先把特征值的求导公式贴出来,对于一个矩阵 A ,有:

$$rac{\partial \left| A
ight|}{\partial A} = \left| A
ight| A^{-1} \ rac{\partial \log \left| A
ight|}{\partial A} = A^{-1}$$

接着, 求 Q 函数关于协方差的偏导:

已赞同 384

● 26 条评论

▼ 分享

● 喜欢

★ 收藏

知乎 黄素 技术部落联盟

$$egin{aligned} &= \sum_{i=1}^{N} rac{\partial}{\partial \Sigma_{j}} \Big(\log |\Sigma_{j}| + oldsymbol{\left(x_{i} - \mu_{j}
ight)^{T}} \Sigma_{j}^{-1} oldsymbol{\left(x_{i} - \mu_{j}
ight)} \Big) \gamma_{ij} \ &= \sum_{i=1}^{N} \left(\Sigma_{j}^{-1} - oldsymbol{\left(x_{i} - \mu_{j}
ight)} oldsymbol{\left(x_{i} - \mu_{j}
ight)^{T}} \Sigma_{j}^{-2}
ight) \gamma_{ij} \end{aligned}$$

下面对上式中标红部分的求导过程进行展开,因为 $(x_i-\mu_j)^T\Sigma_j^{-1}(x_i-\mu_j)$ 的结果是一个标量,也可以视作是一个 1×1 的矩阵,所以它就迹就等于它自身。又因为

$$() = ()$$

所以, 变换得到

$$egin{aligned} (x_i - \mu_j)^T \Sigma_j^{-1} \left(x_i - \mu_j
ight) &= tr \left((x_i - \mu_j)^T \Sigma_j^{-1} \left(x_i - \mu_j
ight)
ight) \ &= tr \left(\Sigma_j^{-1} \left(x_i - \mu_j
ight) \left(x_i - \mu_j
ight)^T
ight) \end{aligned}$$

同样,矩阵的迹求导公式为:

$$rac{\partial tr\left(AB
ight)}{\partial A}=B^{T}$$

所以

$$egin{aligned} rac{\partial tr\left(\Sigma_{j}^{-1}\left(x_{i}-\mu_{j}
ight)\left(x_{i}-\mu_{j}
ight)^{T}
ight)}{\partial \Sigma_{j}} &=\left(x_{i}-\mu_{j}
ight)\left(x_{i}-\mu_{j}
ight)^{T}rac{\partial \Sigma_{j}^{-1}}{\partial \Sigma_{j}} \ &=-\left(x_{i}-\mu_{j}
ight)\left(x_{i}-\mu_{j}
ight)^{T}\Sigma_{j}^{-2} \end{aligned}$$

接着,令偏导为0,并且两端同时乘上 Σ_j^2 :

$$\sum_{i=1}^{N} \left(\Sigma_{j} - \left(x_{i} - \mu_{j}
ight) \left(x_{i} - \mu_{j}
ight)^{T}
ight) \gamma_{ij} = 0$$

$$\Sigma_{j} \sum_{i=1}^{N} \gamma_{ij} = \sum_{i=1}^{N} \left(x_{i} - \mu_{j}
ight) \left(x_{i} - \mu_{j}
ight)^{T} \gamma_{ij}$$

最后得到:

$$\sum_{i=1}^{N} \left(x_i - \mu_i
ight)^T \left(x_i - \mu_i
ight)^T \gamma_{ij}$$

已赞同 384

 \blacksquare

● 26 条评论

→ 分享

● 喜欢

★ 收藏

💷 申请转载

...

以上,全部的公式已经推导完毕,现在整理一下

$$egin{aligned} \gamma_{ij} &= rac{p_{j}\phi\left(x_{i}|\mu_{j},\Sigma_{j}
ight)}{\sum_{k=1}^{K}p_{k}\phi\left(x_{i}|\mu_{k},\Sigma_{k}
ight)} \ p_{j}^{(t+1)} &= rac{1}{N}\sum_{i=1}^{N}\gamma_{ij} \ \mu_{j}^{(t+1)} &= rac{\sum_{i=1}^{N}x_{i}\gamma_{ij}}{\sum_{i=1}^{N}\gamma_{ij}} \ \mu_{j}^{(t+1)} &= rac{\sum_{i=1}^{N}x_{i}\gamma_{ij}}{\sum_{i=1}^{N}\gamma_{ij}} \end{aligned}$$

最后的最后,根据以上公式,写一个简单的实现

```
import numpy as np
from scipy import stats
class GMM(object):
   def __init__(self, k: int, d: int):
       k: K值
       d: 样本属性的数量
       self.K = k
       # 初始化参数
       self.p = np.random.rand(k)
       self.p = self.p / self.p.sum()
                                         # 保证所有p_k的和为1
       self.means = np.random.rand(k, d)
       self.covs = np.empty((k, d, d))
       for i in range(k):
                                          # 随机生成协方差矩阵,必须是半正定矩阵
           self.covs[i] = np.eye(d) * np.random.rand(1) * k
   def fit(self, data: np.ndarray):
       data: 数据矩阵、每一行是一个样本、shape = (N, d)
       for _ in range(100):
           density = np.empty((len(data), self.K))
           for i in range(self.K):
```

知乎 ^{首发于} 技术部落联盟

```
posterior = density * self.p
            posterior = posterior / posterior.sum(axis=1, keepdims=True)
            # 计算下一时刻的参数值
            p hat = posterior.sum(axis=0)
            mean hat = np.tensordot(posterior, data, axes=[0, 0])
            # 计算协方差
            cov_hat = np.empty(self.covs.shape)
            for i in range(self.K):
                tmp = data - self.means[i]
                cov hat[i] = np.dot(tmp.T*posterior[:,i], tmp) / p hat[i]
            # 更新参数
            self.covs = cov hat
            self.means = mean_hat / p_hat.reshape(-1,1)
            self.p = p_hat / len(data)
         print(self.p)
         print(self.means)
         print(self.covs)
随机生成了2000个样本, 迭代100次后的结果如下:
 p = np.array([0.3, 0.6, 0.1])
 means = np.array([
     [2.5,8],
     [8,2.5],
     [10, 10]
 1)
 covs = np.array([
     [[2,1],[1,2]],
     [[3,2],[1,2]],
     [[2,0],[0,2]]
 1)
 # 隐变量概率分布
 [0.29775162 0.59836025 0.10388813]
 #均值
 [[ 2.48575471 8.22122078]
  [ 7.95854299  2.46035662]
  [10.03840073 9.95829754]]
 # 协方差
```

已赞同 384 ▼ 👤 26 条评论 🔰 分享 🖤 喜欢 🛊 收藏 🕒 申请转载 \cdots

首发干

技术部落联盟

[1.42297665 2.21976053]]

可以看到,基本上已经收敛的差不多了

编辑于 2019-10-07 14:22

机器学习 自然语言处理 人工智能

文章被以下专栏收录



技术部落联盟

涉及容器、大数据、人工智能、物联网等领域



一个大学生的日常笔记

你能找到的最通俗易懂的大学生数学与编程知识分享

推荐阅读



高斯混合模型(GMM)的两种详解及简化

磊磊

Gaussian Mixture Model 高斯混合模型

机器学习-白板推导系列(十一) 高斯混合模型GMM(Gaussi...

龍龍

已赞同 384

_

● 26 条评论



● 喜欢

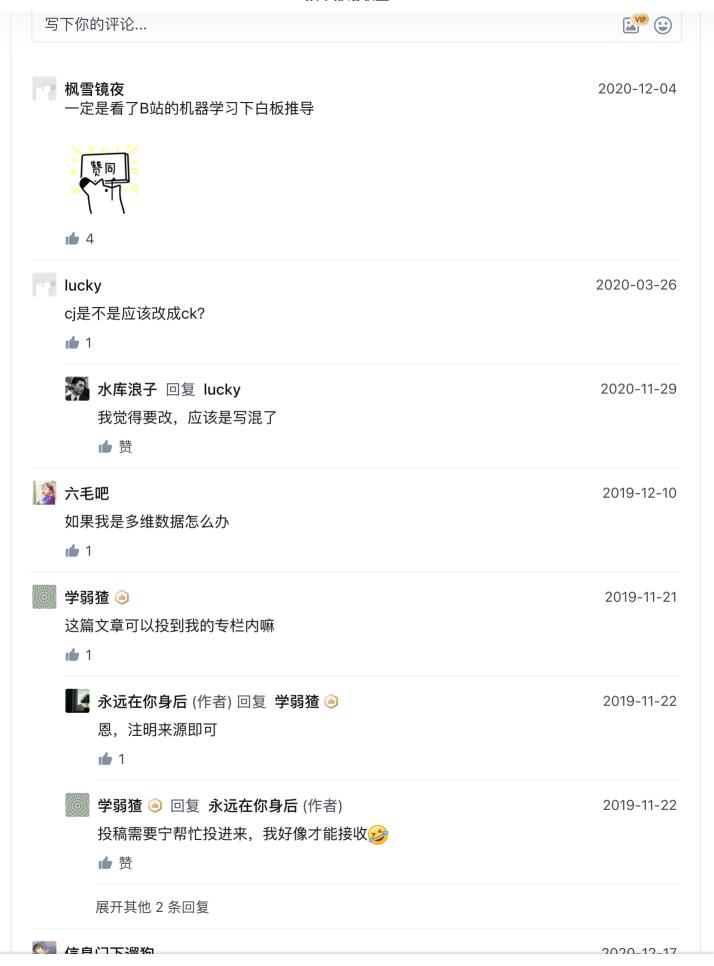
★ 收藏

💷 申请转载

• • •

首发于

技术部落联盟



26 条评论 **7** 分享 **9** 喜欢

★ 收藏

💷 申请转载

https://zhuanlan.zhihu.com/p/85338773

已赞同 384

首发于

技术部落联盟



https://zhuanlan.zhihu.com/p/85338773

知平

首发于

技术部落联盟



🌠 我是狮子啊 回复 Reloaded 🧼

05-24

应该是笔误

┢ 赞



念念不忘必有回响

01-13

GMM的参数初始化,可以用kmeans来做吗

┢ 赞



Nights

2020-10-15

你好你的2000个数据是如何生成的,是按照GMM给定的参数生成的么

┢ 赞



🟂 喜欢一只雪梨 回复 Nights

04-02

请问你现在有这个的初始数据吗

┢ 赞



慕橙c℃

2020-10-07

你好,先给你点赞!太强啦!另外想问下是否可以证明k-means是GMM在簇先验服从均匀分 布、服从相等球形协方差矩阵时的特例呢?

★ 赞



罗凡

2020-08-07

碰到好多次,后面写r还有写 diag的,这是什么意思

炒 赞