Company Comp			Ba	asplaı	n																			
Version: 1.0 Versio	Projekt:																							
### TREASE ### ATMITTER ### 10																								
ATTIVITETER ONLY STATEMENT ONLY STAT											_	Andrea	s Nor	dström,	2025-	02-24								_
September 1				: !	Ebba	Lundb	erg								_									_
Company Comp					0.1		4 1 c											47	40	40	001	041 6	0 0	
Topidam				1	2	3	4 5	- 6	/	8	9	10 T	11	12 13	3 14	15	16 D	1/	18	19	20	21 Z	2 2	3
Construction Cons		12										F					Å					F		+
Shotographiston 20	Gruppkontrakt		-									N					S					N		1
Projection Projection Project												Т					K					Т		4
Manual Control Manu		240										A										A	_	4.
Contract of the Contract of	Ројекциан						+			-	-	Р	-		+	-					-			Η.
Contract of the Contract of	1 Designspecifikation	80	Alla							30	20	20	10									_		٦.
Accordance in Engineering Date Intelligence 100	Kommunikationsenhet																							4
Send orderings or obta mellan PC chi hydrocold 19 C																20						_		4.
Send Contributing and data frame encorround of the PC 30 of it, an air 1 of it 15 of	4 Seriell överföring av data mellan PC och styrmodul	35	el is Is If								-		_	30	10	25						_	+	-
Size in the content of the content o	5 Seriell överföring av data från sensormodul till PC																					_		1
Start Notific Semigromodules non pig on misrocologis at littleas and registers an eligibit on litigated by the start of th	Sensorenhet																							4
Sport executions pick PC	6 Få alla sensorer att kunna läsa data 7 Skriv kod för sensormodulen som gör om sensordata till läsbara storheter	20	an, sr				+	-	\vdash	$\vdash \vdash \downarrow$				20) 20	1						#		4
Fair referencement ent registering con hispomotoprema 100 s, 1		20	an, sr		-+	-+	+			-	-	-	-	20	20						-+	+		-
Symmetric Name Askida kommandori di esymmotorema 100 to 1	9 Få reflexsensorerna att registrera en tejpbit och lagerroboten kan stanna via en avbrottsrutin	80	an, sr	LŤ			╧	L								60	20							
Company Comp	Styrenhet																							41
Fall topic pattern on manufal from the Carlot of State 10 10 10 10 10 10 10 1		100	ls, If											80	20									1
Ruma spice up on maner of coloramen via lamera eller sensordata		60	Alla												20	40								1
Sugar Intelligence 100 Ala	2 Kunna styra robotarmen manuellt	120	Alla												60	30	30							1
Chan breiken optimal visig genom lapermilion of his narpassa donna ether horder 33 Ata	3 Kunna plocka upp vara med robotarmen via kamera eller sensordata	60	Alla														20	20	20					
Session and solopisterm on a doctopisationmen S.5 Alia S.5 A	4 Skapa tulistandig GUI för PC			\vdash			+	-		\vdash	-+	-			+	├			20	40		-		1
Far bottom autron supremy 50 Alta	5 PC kan berakna optimal vag genom lagermijon och kan anpassa denna eiter ninder	33	Alla																		35			ď
Superpotent han sha still och från hämmingsstatoren 70 Alla	6 Installera alla delsystem på robotplattformen																							1
October Octo		80	Alla															10	50	20		_	_	4.
Anvandarhandedring		/0	Alla																	40	30			ď
Presentation	9 Användarhandledning	30	Alla								_		_								20	10	_	1
Appa 20 Ala		20																				20		
Televisk dokumentation	1 Efterstudie																					15		4
Surfect 131 13 13 13 13 13 13	Z Kappa 3 Teknisk dokumentation	20 60	Alla				+			-	-				+	-					10	50		-17
Buffert 131 13 13 13 13 13 13 13																								
Mescal styrming and styrming	Buffert	131												13	3 13	13	13	13	13	13	13	13 1	3	1 1
Forstude inflammed	Projektmöten	44	Alla											4	1 4	4	4	4	4	4	4	4	4	4
Forstude inflammed	Designspecifikation 1.0 inlämnad											OI	n											1
Manuel styring ay robotatm Fixed presentation Faring report Fixed presentation Fix	1 Förstudie inlämnad															må								1
Manuel styring ay robotatm Fixed presentation Faring report Fixed presentation Fix	2 Bussen klar															to								Ц,
S Robote kan folia telphit S S S S S S S S S	Manuell styrning			\vdash			-			-			-			-	to		4:			_	+	4.
Fungerande GUI																			u	må		_		Η.
Automation																					må			٦.
Fardig rapport	7 Autonom körning																							4
Sestingunities Sest	rargig presentation		1	\vdash			+	-		\vdash	-+	-			+	├						fr	fr	4
SP 1	a i aidig rapport		1		_	-+	+		\vdash			_			+	1		\vdash					-	
SP 1																								1
BP 2 BP 3 BP 4 BP 5 BP 5 BP 6 BP 6 BP 6 BP 6 BP 7 BP 7 BP 8 BP 8 BP 9								to																41
BP 3 BP 4 BP 5a BP 5b BP 6 BP 6 BP 6 BP 6 BP 7	BP 2				-		+	tO.			må				+	1				-		-		4
BP 4 BP 5a BP 5b BP 6 B 6 B 7 6 B 7 7 7 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8	BP 3			LŤ			╧	L				OI	n		<u>t</u>	L								1
BP 5b BP 6 BP 7																	to							4
	BP 5a		-				+	-		\vdash		-			+	-				on				4
					-		+	t			- 1				+	1				-	0		må	1
Summa artal timmar. 1380 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0							+				- †				1	t								1
Summa artal limmar. 1380. 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0																								4
Summa antal timmar. 1380 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0			ļ	\vdash			_	-		\vdash		_			+	1				_		_		4
Summa artal timmar. 1380 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		1		+		-	+	1	\vdash						+	1		\vdash	H			_		4
Summa artal limmar 1380 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0					- 1	-	+								1	t						-		1
Summa antal timmar. 1380 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0																								1
Summa artal timmar. 1380 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0						_	_		ш			_			+	-						4		4
Summa antal timmar: 1380 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0					-+		+	-	\vdash	-+		-	-		+	+-		\vdash				#		4
Summa antal timmar 1380 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0			1		- 1	-+	+		\vdash			_			+	1		\vdash	H					1
Summa artal timmar, 1380, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0																								4
Summa antal timmar: 1380 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0						_	_		ш			_			+	-						4		4
Summa antal timmar 1380 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 10 0 177 212 217 27 07 107 117 102 103 17		l				-+	+	-	\vdash	-	-				+	1		\vdash	H			+		4
	Summa antal timmar:	1380		0	0	0	0 0	n	0	30	20	20	10	0 17	7 212	217	87	97	107	117	152	132	17	5 a