MagicMatrix 软件结构说明

- 1. 硬件访问类 MMHardware (Magic Matrix Hardware)
- 2. 屏幕使用类 MMScr (Magic Matrix Screen)
- 3. 功能池 MMFuncPool (Magic Matrix Function Pool)
- 4. 功能块基础类 MMFunc (Magic Magic)
- 5. InquireDelay 询问等待类,功能回调机制

硬件访问类 MMHardware (Magic Matrix Hardware)

• MMHardware 说明

将所有与硬件相关的操作封装,便于集中管理与使用

• MMHardware 实现代码

```
class MMHardware {
private:
   /* data */
public:
   IRrecv irrecv; // 定义红外接收对象
   ThreeWire myWire; // 定义i2c通信模块
   RtcDS1302<ThreeWire> Rtc; // 定义rtc时钟模块
   DHT_Unified dht; // 定义dht温湿度模块
   // 构造函数
   MMHardware()
       : irrecv(PIN_IRR) // 构造irrecv
       , myWire(PIN_I2C_DAT, PIN_I2C_CLK, PIN_DS1302_CS) // 构造i2c通信
       , Rtc(myWire) // 构造rtc时钟模块
       , dht(PIN DHT, DHT11) // 构造dht温湿度模块
   {
       irrecv.enableIRIn(); // 打开红外接收
       dht.begin(); // 打开dht温湿度传感器
   };
   // ~MMHardware();
   // IRRCode红外线读取到的结果代码
   uint16_t IRRCode()
       uint16 t r = IRK NONE;
       if (this->irrecv.decode()) { // 如果红外线读取到数据
           r = this->irrecv.decodedIRData.command;
           this->irrecv.resume();
       return r;
   }
} mmhardware;
```

屏幕使用类 MMScr (Magic Matrix Screen)

• MMScr 说明

在矩阵屏幕的基础上将相关的操作进行封装,如:绘制像素颜色,刷新矩阵显示等

• MMScr 实现代码

```
class MMScr {
public:
   // 清空但是不刷新
   void SetEmpty()
       matrix.clear();
   }
   // 更新矩阵
   void Update()
       matrix.show();
   // 清空矩阵, 并立刻显示
   void Clear()
       SetEmpty();
       Update();
   }
   // 设置一个像素的颜色
   void SetPixel(uint16_t x, uint16_t y, uint8_t R, uint8_t G, uint8_t B)
       matrix.drawPixel(x, y, matrix.Color(R, G, B));
   }
   // 填充整个屏幕
   void Fill(uint8_t R, uint8_t G, uint8_t B)
   {
       for (uint8_t r = 0; r < M_HEIGHT; ++r) { // 将所有颜色清空
           for (uint8 t c = 0; c < M WIDTH; ++c) {
              matrix.drawPixel(c, r, matrix.Color(R, G, B));
           }
       }
   }
   // 将RamBmp绘制到屏幕
   void DrawRamBmp(MMRamBmp& rb)
       for (uint8_t r = 0; r < M_HEIGHT; ++r) { // 将所有颜色清空
           for (uint8_t c = 0; c < M_WIDTH; ++c) {
              RGB t;
              rb.GetPixcel(c, r, t); // 定义临时像素并从RamBmp读取
              matrix.drawPixel(c, r, t.Color()); // 将像素绘制到矩阵屏幕
```

```
}
}
mmscr;
```

功能池 MMFuncPool (Magic Matrix Function Pool)

• MMFuncPool 说明

将系统的功能以对象的方式存贮在一个功能池中,使用功能ID进行调用,目的是为了统一调用接口方便扩展。同时在系统运行过程中可以对功能池进行动态维护

• MMFuncPool 实现代码

```
class MMFuncPool {
private:
    // 功能块列表
   std::vector<MMFunc*> items;
public:
    // MMFuncPool();
    // 析构,释放功能列表
    ~MMFuncPool() {
        this->items.clear();
    };
    // 将功能块加入到池中
    void Append(MMFunc* mmf)
        mmf->FPool = this;
       this->items.push_back(mmf);
    }
    // 根据功能块FID执行对应的功能
    uint16_t Exec(uint16_t fid)
        uint16_t r = EXECR_ERROR; // 定义返回结果,默认为错误
        for (auto i : items) {
            if (i\rightarrow FID == fid) {
               r = i \rightarrow Exec();
               break;
        return r;
    }
};
```

功能块基础类 MMFunc (Magic Magic)

MMFunc 说明

实现了功能块的基础功能,使用时需要从基础类派生出自定义功能类

• MMFunc 实现代码

```
class MMFunc {
public:
   uint16_t FID = 0; // 功能块ID
   uint8_t FType = 0; // 类型, 共后期扩展使用
   // 所在功能池,使用方法: ((MMFuncPool *)(this->FPool))->Exec(0);
   void* FPool = NULL;
   // 构造函数
   MMFunc() {};
   MMFunc(uint16_t fid)
       this->FID = fid;
   MMFunc(uint16_t fid, uint16_t ftype)
       this->FID = fid;
       this->FType = ftype;
   // virtual ~MMFunc(){};
   virtual uint16_t Exec() { return EXECR_ERROR; }; // 虚函数需要子类实现
};
```

• MMFunc 基础类的使用方法

首先需要从MMFunc派生出自定义功能类

注意:继承后必须实现虚方法Exec(),此方法是提供给功能池统一调用的接口

```
// 矩阵屏幕测试类,测试RGB显示
class MMF_MatrixTest: public MMFunc {
public:
    // 实现父类的虚方法
    MMF_MatrixTest(uint16_t fid): MMFunc(fid) {}
    virtual uint16_t Exec() {
        mmfill.MatrixTest();
        return EXECR_OK;
    }
};
```

• 定义功能块访问MMF_ID(Magic Matrix Function ID)并实例化功能块

MMF_ID作为调用功能池中功能的索引不应重复

如果功能池中出现重复MMF_ID的功能块则只会调用池中第一个功能块

注: 此处的MMF_TYPE(Magic Matrix Function Type)是功能块分类标志,为今后扩展多种功能块调用预留

```
// 定义功能类型,为后期扩展作准备,目前默认只有0
#define MMF_TYPE_0 (0x00)

// 定义矩阵测试功能
#define MMF_ID_MATRIXTEST (0x0001)

MMF_MatrixTest mmf_matrixtest(MMF_ID_MATRIXTEST);
```

• 将自定义功能块实例加入功能池

通过调用MMFPool的Append方法可将自定义功能块加入功能池

系统在MMFPSetup函数中将所有自定义功能块统一加入功能池

```
// 将功能模块加入功能池
void MMFPSetup()
{
    FPool.Append(&mmf_matrixtest);
    FPool.Append(&mmf_disptime_1);
}
```

调用方法

使用功能池中的功能需要根据MMF_ID来调用功能池的ExecFunc方法

```
// 执行功能池中的矩阵测试功能
FPool.ExecFunc(MMF_ID_MATRIXTEST);
```

InquireDelay 询问等待类,功能回调机制

• InquireDelay 说明

功能在执行过程中需要询问当前系统,用于在不同的功能中进行切换

```
// 查询等待类型(接口),在执行过程中询问是否需继续执行当前功能,用于响应退出操作
// 传入的参数是等待的毫秒数,在功能块中应当使用IDelay替代delay()并对返回结果作出响应
// 询问等待的时间当不需要继续执行时可能不传入的时间短
// 返回为false是需要退出
class InquireDelay {
public:
    virtual bool Inquire()
    {
        return true;
    };
    virtual bool IDelay(unsigned long ms)
    {
        delay(ms);
```

```
return Inquire();
};
};
```

• main类实现InquireDelay

```
// 实现InquireDelay方法
 virtual bool Inquire()
     // 读取蓝牙
     while (UART_BLE.available()) {
         // String s = UART_USB1.readString();
         UART_USB.print(char(UART_BLE.read()));
     this->CheckPIRR(); // 由于功能块内部需要调用红外线数据,取消此部分多线程处
玾
     this->CheckMenu();
     return (NextMenuItem == CurrMenuItem && NextMenuCate == CurrMenuCate);
 }
 // 实现IDelay方法
 virtual bool IDelay(unsigned long ms)
     bool r = true; // 默认结果为true
     unsigned long startm = millis(); // 记录函数开始时的运行毫秒数
     unsigned long pass = 0; // 逝去的毫秒数
     do {
         delay(10);
         if (!Inquire()) {
            r = false;
            break;
         // 过去的时间
         pass = mmhardware.TickPassed(startm, millis());
     } while (pass < ms);</pre>
     return r;
 }
 // 返回初始位置,实现InquireDelay的方法
 // 注意这里只是将下一个菜单项设置为返回,需要功能自行退出
 virtual void GoHome()
     this->NextMenuCate = 0; // 返回0分类的0项
     this->NextMenuItem = 0;
  }
```