## Altklausuren Antworten

Landmesser Zusammenfassung

# Aufgabe 1

end

## $O(\log n)$ (amortisiert) für UNION und O(1) für FIND

```
Feld name[1...n]:
                    \mathrm{name}[x] = \mathrm{Name}des Blocks der x enthält. 1 \leq x \leq n
size[1..n]:
                    size[A] = Anzahl Elemente im Block A, initialisiert mit 1
L[1..n]:
                    L[A] = Liste aller Elemente in Block A, initialisiert L[i] = \{i\}
  Initialisierung:
  begin
      for i := 1 to n do
         name[i]=i
         size[i]=1
         L[i] = \{i\}
     end
  end
  FIND(x):
  begin
  return name[x]
  \quad \text{end} \quad
  UNION(A,B):
  begin
      if size[A] \leq size[B] then
         for
each i in L[A] do
          | name[i] = B
         \mathbf{end}
         size[B] += size[A]
         L[B] = L[B].concat(L[A])
     else
         for
each i in L[B] do
          | name[i] = \dot{A}
         \mathbf{end}
         size[A] += size[B]
         L[A] = L[A].concat(L[B])
     end
```

#### Laufzeit:

FIND(x):  $O(1) \to Einfacher Zugriff auf ein Feld UNION: <math>O(\log n) \to x$  kann maximal  $\log(n)$  mal seinen Namen ändern, da es sich nach jeder Namensänderung in einer doppelt so großen Menge befindet.

#### O(1) für UNION und $O(\log n)$ für FIND

```
name[x] = Name des Blocks mit Wurzel x (hat nur Bedeutung, falls x Wurzel)
Feld name[1...n]:
                            vater[x] = \begin{cases} Vater\ von\ x\ in\ seinem\ Baum \\ 0,\ falls\ x\ Wurzel \\ wurzel[x] = Wurzel\ des\ Blocks\ mit\ Namen\ x \end{cases}
Feld vater[1...n]:
Feld wurzel[1...n]:
  Initialisierung:
  begin
       for i := 1 to n do
           vater[i]=0
            name[i]=i
            wurzel[i]=i
       \quad \text{end} \quad
  end
  FIND(x):
  begin
       while vater[x] != 0 do
        x = vater[x]
       \mathbf{end}
       return name[x]
  end
  UNION(A,B,C):
  begin
       r_1 = \text{wurzel}[A]
       r_2 = \text{wurzel}[B]
       if size[r_1] \le r_2 then vater[r_1] = r_2
            name[r_2] = C
            wurzel[C] = r_2
            \operatorname{size}[r_2] += \operatorname{size}[r_1]
       else
            vater[r_2] = r_1
            name[r_1] = C
            wurzel[C] = r_1
           \operatorname{size}[r_1] += \operatorname{size}[r_2]
       \mathbf{end}
  \mathbf{end}
```

#### Laufzeit:

 $\text{FIND}(\mathbf{x}) \colon \mathcal{O}(\log n) \to \text{Tiefe}$ von <br/>x (max Höhe des entstehende Baums, n-1 möglich)

UNION:  $O(1) \rightarrow Nur$  Pointer ändern

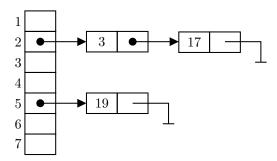
## Aufgabe 2

**Hashing mit Verkettung** löse Kollisionen nicht auf, speichere mehrere Schlüssel an der gleichen Position

Speichere für jedes Ergebnis der Hashfunktion h eine Liste **Lookup(x)**: lineare Suche in Liste T[h(x)]

- Worst Case: alle Keys in derselben List  $\rightarrow$  O(n)
- erwartete Zeit:  $O(\frac{n}{m})$
- Belegungsfactor  $\beta = \frac{n}{m} \leftarrow$ erw. Länge einer Liste T[x]
- $\bullet\,$ wenn  $m\geq n,$ d.h.  $\beta\leq 1$ dann  $\rightarrow$ erw. Laufzeit  $\mathcal{O}(1)$

Insert(x):  $x \notin S$ . Füge x an erst freie Stelle in T[h(x)] ein **Delete(x)**: Entferne x aus T[h(x)]



meist wird als Hashfunktion einfaches Modulo verwendet.

#### Verbesserung Verdopplungs-Strategie:

- Immer wenn  $\beta > 2$ , verdopple Tafelgröße  $\rightarrow 1$  sehr teures Insert (da alle Elemente mit neuer Hashfunktion umgespeichert werden), im Schnitt aber weiter O(1)
- Bei Delete und kleinem  $\beta$ : Tabelle kann kalbiert werden  $\rightarrow$  Ein sehr teures Delte, im Schnitt aber weiter O(1)

#### Zusatzaufgabe: Perfektes Hashing

## Aufgabe 3

## Aufgabe 4

Sei G ein planarer Graph mit  $n \geq 3$  Knoten und m Kanten, dann gilt m = 3n - 6. dh m = O(n), also linear viele Kanten.

H. Ein maximal planarer Graph ist ein planarer Graph, der durch Hinzufügen einer Kante  $(v, w) \notin E$  nicht-planar wird. Beobachtung: Alle Faces in jeder planaren Einbettung von G sind Dreiecke (Triangulierung). Jedes Face in einer Triangulierung hat 3 Rand-Kanten und jeder Kante liegt am Rand von 2 Faces.

$$\Rightarrow 3f = 2m$$

Einsetzen in Euler-Formel

$$n - m + \frac{2}{3}m = 2$$
$$m = 3n - 6$$

 $m \leq 3n - 6$  für beliebige planare Graphen

#### Zusatzaufgabe

Sei G ein **bipartiter** planarer Graph Dann gilt  $m \leq 2n - 4$ .

**Beweis:** Keine Kreise ungerader Länge in bipartiten Graphen. Kleinstmögliche Fläche in einem bipartiten Graphen ist ein Viereck.  $\Box$ 

## Aufgabe 5

**Split-Find-Problem** Idee - Unkehrung von Union-Find Feld name[1,...,n] **Initialisierung:** 

# $\begin{array}{c|c} \mathbf{begin} \\ & \mathbf{for} \ \forall i, 1 \leq i \leq n \ \mathbf{do} \\ & | \ \mathrm{name}[\mathrm{i}] = 1 \\ & \mathbf{end} \\ \end{array}$

- Neuer Name des neuen Intervalls das durch Split entsteht ++count
- Relabel the smaller half
- Laufe parallel d.h. abwechselnd nach links und rechts von i aus, bis Intervallgrenze erreicht d.h.  $name[i] \neq name[betrachtetesElement]$
- Nenne den Teil um, der kleiner ist [a, i] oder [i + 1, b] indem nochmals über diesen Teil gelaufen wird. name[betrachtetes Element] = count

 $\Rightarrow$  Kosten für 1 Split  $\mathcal{O}(2*LaengedeskuerzerenIntervalls)$ Analyse  $\mathcal{O}(\#Namensaenderungen): max \frac{\text{Laenge des umzubennenendes Intervall}}{2} \Rightarrow \mathcal{O}(\log n)$ 

## Aufgabe 6

Algorithmus von Dijkstra:

```
begin
    foreach v \in V do
        DIST[v] \leftarrow \infty
        PRED[v] \leftarrow NULL
    DIST[s] \leftarrow 0
    PQ.insert(v,0)
    while not PQ.empty() do
         u \leftarrow PQ.delmin() //liefertInfo
         \mathbf{foreach}\ v \in V\ mit\ (u,v) \in E\ \mathbf{do}
             d \leftarrow DIST[u] + c(u,v)
             if djDIST[v] then
                  if DIST[v] = \infty then
                      PQ.insert(v,d)
                  end
                  \mathbf{else}
                   PQ.decrease(v,d)
                  end
                  DIST[v] \leftarrow d
                  PRED[u]←u
             end
        \quad \mathbf{end} \quad
    \mathbf{end}
end
```

**Laufzeitanalyse:**  $\mathcal{O}(\Sigma_{v \in V}(1 + outdeg(v)) + PQ_Operationen)n * (T_{insert} + T_{delmin} + T_{empty}) + m * T_{decrease}$ 

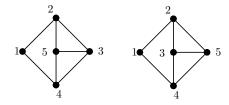
- Bei Binärem Heap:  $\mathcal{O}(n * log(n) + m * log(n) = \mathcal{O}((n+m) * log(n))$
- Fibonacci-Heap:Amortisierte Analyse ist ok, da Gesamtlaufzeit betrachtet.  $\mathcal{O}(n*log(n)+m)$ , insert+empty =  $\mathcal{O}(1)$ , delmin= $\mathcal{O}(log(n))$ , decrease =  $\mathcal{O}(1)$

# Aufgabe 7

Eine Planare Einbettung ist genau dann eindeutig wenn diese 3-fach zusammenhängend ist:



Gleicher Graph verschiedene Einbettungen:



Aufgabe 8