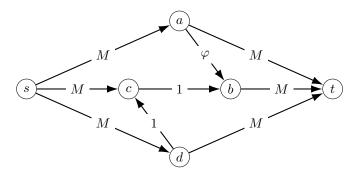
Exercice 1. Terminaison de Ford-Fulkerson

- 1. Rappeler pourquoi l'algorithme de Ford-Fulkerson termine lorsque les capacités sont entières.
- 2. Montrer que l'algorithme de Ford-Fulkerson termine lorsque les capacités sont rationnelles.
- 3. Montrer que l'algorithme de Ford-Fulkerson peut ne pas terminer avec le graphe ci-dessous, où $\varphi=\frac{1+\sqrt{5}}{2}$ est la solution positive de l'équation $x^2-x-1=0$ et M un grand entier.



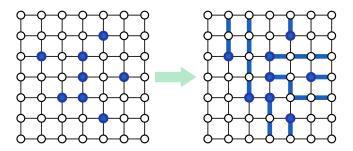
Exercice 2. Application à la connectivité

On dit que des chemins sont **arc-disjoints** s'ils n'ont pas d'arc en commun. Soit $\overrightarrow{G} = (V, \overrightarrow{E})$ un graphe orienté (sans capacité) et u, v deux sommets de \overrightarrow{G} . La **connectivité** de u à v est le nombre maximum de chemins arc-disjoints de u à v, dans \overrightarrow{G} .

- 1. Expliquer comment utiliser l'algorithme de Ford-Fulkerson pour déterminer la connectivité de u à v.
- 2. Comment faire pour obtenir en plus les chemins arcdisjoints correspondants ?
- 3. Prouver le **théorème de Menger** : la connectivité de u à v est égal au nombre minimum d'arc qu'il faut enlever de G pour déconnecter u et v (c'est à dire : pour qu'il n'existe plus de chemin de u à v).

La **connectivité** de \overrightarrow{G} est la connectivité minimum d'un sommet quelconque de \overrightarrow{G} à un autre.

- 4. Montrer que \overrightarrow{G} a un sommet s de degré sortant inférieur ou égal à $\frac{|\overrightarrow{E}|}{|V|}$.
- 5. En déduire que la connectivité de \overrightarrow{G} peut être déterminée en $O(\overrightarrow{E}^2)$.
- 6. Comment adapter cet algorithme si on remplace arcdisjoints par sommets-disjoints (2 chemins ne doivent pas avoir de sommets en communs)?
- 7. On considère maintenant un jeu d'escape game sur une grille $n \times n$, où p sommets sont sélectionnés. Décrire une méthode pour déterminer s'il existe des chemins sommet-disjoints de chaque sommet sélectionné vers le bord de la grille.

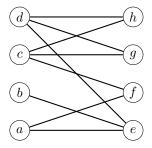


Un exemple de configuration initiale (gauche) et une résolution (droite)

Exercice 3. Application au couplage maximum

Un **couplage** dans un graphe non-orienté est un ensemble M d'arêtes dont toutes les extrémités sont différentes (si $e_1 \in M$ et $e_2 \in M$ alors $e_1 \cap e_2 = \emptyset$). Un couplage avec un nombre maximum d'arêtes est un **couplage maximum**.

- 1. Soit G = (V, E) un graphe non-orienté **biparti**, c'est à dire que $V = A \sqcup B$ et toute arête de G a une extrémité dans A et une dans B. Expliquer comment utiliser l'algorithme de Ford-Fulkerson pour trouver un couplage maximum dans G.
 - <u>Indice</u>: on pourra orienter les arêtes de G, rajouter un sommet s et un sommet t à G et donner une capacité à chaque arc.
- 2. En utilisant cette méthode, trouver un couplage maximum dans le graphe suivant :



Exercice 4. Flot maximum de poids minimum

On considère maintenant un poids $w: \vec{E} \longrightarrow \mathbb{R}^+$ sur chaque arc. Le poids (ou coût) w(f) d'un flot f est défini par $w(f) = \sum_{\vec{e} \in \vec{E}} w(\vec{e}) f(\vec{e})$. Un flot maximum de poids minimum est

un flot de valeur maximum dont le poids est minimum parmi tous les flots de valeur maximum.

- 1. Soit f un flot au cours de l'algo. de Ford-Fulkerson. Supposons que le graphe résiduel contienne un cycle de poids négatif. Comment modifier f de façon à obtenir un flot de même valeur mais de poids strictement inférieur?
- 2. Comment détecter un cycle de poids négatif dans un graphe pondéré?
- 3. Proposer un algorithme pour trouver un flot maximum de poids minimum.