1 Arbre couvrant de poids minimum (ACPM)

1.1 Définition du problème

Soit G = (V, E, w) un graphe. w (pour weight) est la fonction de pondération (le poids) des arêtes.

$$w: E \mapsto \mathbb{R}^+$$

Formellement, trouver un ACPM revient à minimiser

$$w(H) = \sum_{e \in E(H)} w(e)$$

avec $H \subseteq G$.

(H est un arbre couvrant : un graphe partiel de G, acyclique maximal)

1.2 Méta-algorithme

- Règle Rouge : Sélectionner un cycle C sans aucune arête rouge. Colorier en rouge l'arête e sans couleur de C qui a le poids maximum.
- Règle Bleue : Sélectionner une coupe $\partial(x)$ qui ne comporte aucune arête bleue. Colorier en bleu l'arête sans couleur de poids minimum de $\partial(x)$. $\partial(x)$ L'ensemble des arêtes qui ont une extrémité dans x et l'autre dans \overline{x} .

1.3 Algorithmes

Algorithm 1 Kruskal

Entrée : G = (V, E, w), un graphe pondéré

Sortie : T = (V, F) un Arbre Couvrant de Poids Minimum de G

Complexité : $O(m \log_2(n) + n + m \cdot \alpha(n, m))$

L =la liste des arêtes triées par poids croissant

for each $e \in L$ (pris dans l'ordre) do

if e a ses deux extrémités dans deux Composantes Connexes différentes then $F:=F\cup\{e\}$

return F

Algorithm 2 Jarnik-Prim

Entrée : G = (V, E, w), un graphe pondéré

Sortie : T = (V, F) un Arbre Couvrant de Poids Minimum de G

Complexité : $O(n \log_2(n) + m)$ avec tas de Fibonacci

Soit s un sommet de G quelconque.

$$F := \emptyset$$

$$C := \{s\}$$

while $|C| \neq n-1$ do

On applique la règle bleue sur $\partial(C)$

Soit e l'arête choisie à l'instruction précédente

$$F=F\cup\{e\}\ (avec\ e=\{x,y\})$$

$$C = C \cup \{x, y\}$$

 $\mathbf{return}\ F$

2 Plus courts chemins

2.1 Définition du problème

Trouver tous les plus courts chemins à partir d'un sommet s vers tous les autres. (Plus court chemin à Source Unique) Le résultat formera un Arbre des plus courts chemins enraciné en s.

```
Algorithm 3 Dijkstra
```

Entrée : G = (V, E, w), un graphe pondéré et s un sommet de départ **Sortie :** T = (V, F) un Arbre de Plus Court Chemin

Complexité:

```
Partie\ 1:\ Initialisation
for each v \in V(G) do
   d[v] := +\infty
   p[v] := \emptyset
d[s] := 0
\text{In} := \emptyset
Out := V(G)
Partie 2 : Calcul des plus courts chemins
while |In| < n do
    Soit x le sommet de Out avec la plus petite valeur d[x]
   \mathrm{In} := \mathrm{In} \ \cup \{x\}
   Out := Out \setminus \{x\}
    for each z \in N(x) do
        if (d[z] > d[x] + w(x, z) then
           d[v] := d[x] + w(x, z)
           p[z] := x
```

 $\mathbf{return}\ p$

Algorithm 4 Bellman (Bellman-Ford)

Entrée : G = (V, E), un graphe orienté valué et un sommet s

Sortie : T une arborescence de plus court chemin ou Impossible si pas possible

```
Complexité : O(n \times m)
```

```
\begin{array}{l} Partie \ 1: Initialisation \\ \textbf{for each} \ v \in V(G) \ \textbf{do} \\ d[v] := +\infty \\ p[v] := \emptyset \end{array}
```

Partie 2 : Calcul des plus courts chemins

```
\begin{array}{l} \mathbf{for} \ i=1 \ \mathbf{to} \ |V(G)|-1 \ \mathbf{do} \\ \mathbf{for} \ \mathbf{each} \ \mathbf{arc} \ (u,v) \ \mathbf{do} \\ \mathbf{if} \ (d[v]>d[u]+w(u,v)) \ \mathbf{then} \\ d[v]:=d[u]+w(u,v) \\ p[v]:=u \end{array}
```

Partie 3 : Détection de cycle de poids négatif

```
for each arc (u, v) do
if (d[u] > d[u] + w(u, v)) then
```

return Impossible (cycle de poids négatif)

return p

Algorithm 5 Edmonds-Karp

Au lieu de prendre n'importe quel chemin améliorant de s à t, on prend le plus court en nombre d'arcs et on fait un BFS sur le graphe résiduel G_f .

Entrée : G = (V, E, c), un graphe avec une capacité pour chaque arc

Sortie: f, le flot maximum

Complexité:

```
while \exists P un chemin f-améliorant dans G do On augmente le flot le long de P
```

return f