

تمرین سوم مدرسه متخصص دانشمد داده

نامپای- الگوریتمهای مرتب سازی

استاد

دکتر مسعود کاویانی

به کوشش: عباس سیفالسادات



فهرست مطالب



Quick Sort



Heap Sort



Merge Sort



نتیجهگیری و مقایسه



Quick Sort





□ Quick sort یک الگوریتم مرتب سازی مشهور است که بر مبنای تقسیم و غلبه (divide-and-conquer) عمل میکند. □ این الگوریتم با انتخاب یک عضو محوری (pivot) از آرایه ورودی و پارتیشن بندی سایر عضوها به دو زیرآرایه کار میکند.

ALGORITHM 64 QUICKSORT

C. A. R. HOARE

Elliott Brothers Ltd., Borehamwood, Hertfordshire, Eng.

procedure quicksort (A,M,N); value M,N; array A; integer M,N;

comment Quicksort is a very fast and convenient method of sorting an array in the random-access store of a computer. The entire contents of the store may be sorted, since no extra space is required. The average number of comparisons made is 2(M-N) ln (N-M), and the average number of exchanges is one sixth this amount. Suitable refinements of this method will be desirable for its implementation on any actual computer;

begin integer I,J;

if M < N then begin partition (A,M,N,I,J); quicksort (A,M,J);

quicksort (A. I. N)

end

end quicksort

این الگوریتم توسط تونی هور (Tony Hoare) در سال 1959 توسعه داده شد. او این الگوریتم را به صورت مقالهای با عنوان "Algorithm 64: Quicksort" در مقالهای با عنوان "Communications of ACM





رویکردهای مختلف انتخاب pivot



np.random.choice(array)





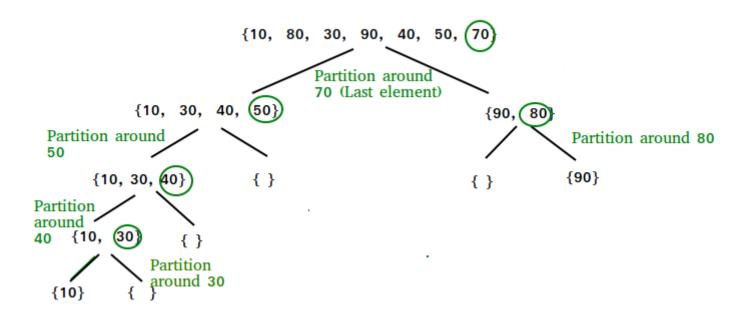
ጵ نحوه كاركرد الگوريتم

ن الکوریتم دارای یک ارکمان ورودی است که همان ارایه مدنظر ما جهت مرتبسازی است.	⊔ ایر
ر این آرایه عضوی نداشته باشد یا یک عضو داشته باشد؛ همان آرایه ورودی را به خروجی برمی گرداند.	🗆 اگر
ِ غیر اینصورت، یک عضو به عنوان pivot انتخاب می شود.	🗆 در
مایر عضوها بر این اساس که کوچکتر یا بزرگتر از pivot هستند به دو زیرآرایه راست و چپ تقسیم هنوند.	□ س مو
ِ گام بعدی همین روال برای هر کدام از زیرآرایهها به صورت بازگشتی تکرار میشود تا نهایتا هر کدام از اصر موجود به صورت آرایه هیچ یا تک عضوی درآیند. در گام آخر کافی است همه این عناصر را در کنار م قرار دهیم تا آرایه به صورت مرتب شده در خروجی ظاهر شود.	□ در عن ه

np.concatenate([left, np.array([pivot]), right])



مثالی از عملکرد الگوریتم 🔊

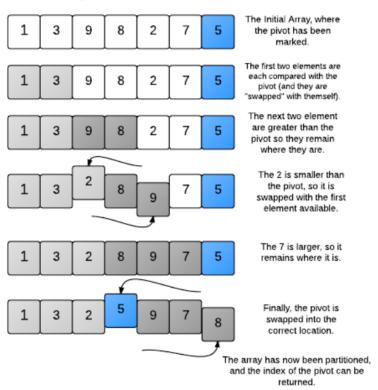


Quick Sort





Partitioning an array



□ انتخاب pivot (در این مثال عنصر آخر)
□ مقداردهی partition index به عنوان اولین عنصر آرایه
□ سپس مقایسه تک تک عناصر درون pivot باشد، pivot باز ابتدای آرایه؛ اگر عنصر از pivot کمتر باشد، pivot را اضافه میکنیم و به سراغ مقایسه عنصر بعد میرویم؛ اگر عنصر بزرگتر از pivot باشد، pivot را اضافه میکنیم و با اولین عنصری که از pivot کمتر اضافه میکنیم؛ این مقایسه را با افزایش pivot کمتر ادامه میدهیم تا اینکه همه عناصر کوچکتر از pivot و نهایتا خود pivot با عناصر بزرگتر جابجا شوند.
□ در گام بعد همین عملیات را برای دو زیرآرایه حاصل در

دو سمت pivot تكرار ميكنيم.



🖈 مزایا و معایب

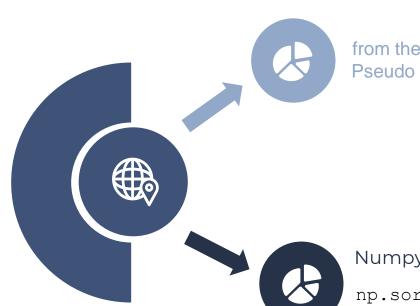
- در صورتی که انتخاب pivot مناسب نباشد پیچیدگی زمانی در بدترین حالت خود قرار میگیرد $O(n^2)$
 - عدم پایداری؛ ممکن است ترتیب نسبی عناصر مساوی را تغییر دهد
 - عملکرد ضعیف با الگوهای داده بسیار تکراری
 - اگر تعداد عناصر آرایه کم باشد، الگوریتم مرتب سازی سریع روش مناسبی نیست.
- عملکرد آن برای آرایه های مرتب شده یا تقریبا مرتب شده میتواند به طور قابل توجهی کاهش یابد.
 - Cons

- عملکرد سریع در average-case
- ► In-place sorting: به این معنا که به حافظه اضافی نیاز ندارد
 - عملکرد خوب برای لیستهای بزرگ
 - مادگی در فهم و استفاده در کاربردهای مختلف ا
 - محاقل تعداد مقايسهها
 - Cache-friendly •

Pros







from the scratch Pseudo Code:

Numpy.sort

np.sort(random array, kind='quicksort')

```
/* low --> Starting index, high --> Ending index */
quickSort(arr[], low, high)
    if (low < high)</pre>
         /* pi is partitioning index, arr[pi] is now
            at right place */
         pi = partition(arr, low, high);
         quickSort(arr, low, pi - 1); // Before pi
         quickSort(arr, pi + 1, high); // After pi
```

ALGORITHM 230



🖈 توضيح الگوريتم

بر مبتای مقایسه است.	۱ Heap sort یا مرتبساری هرمی یک انگوریتم مرتب ساری	Ч
	ا یک هیپ دودویی (باینری) از آرایه ورودی ایجاد میکند.	
ت min-heap) را از هیپ استخراج میکند. و در انتها آرایه	ا عنصر ماکزیمم (برای یک max-heap) یا مینیمم (برای یک	
	مرتب شده قرار میدهد.	
شود.	ا و دوباره یک هیپ دیگر ایجاد میکند تا زمانی که آرایه مرتب	

. 1

MATRIX PERMUTATION J. BOOTHROYD (Reed 18 Nov. 1963) English Floatin Lee Computers Kidemone Ste

English Electric-Leo Computers, Kidsgrove, Stoke-on-Trent, England

procedure matrixperm(a,b,j,k,s,d,n,p); value n; real a,b; integer array s,d; integer j,k,n,p;

comment a procedure using Jensen's device which exchanges rows or columns of a matrix to achieve a rearrangement specified by the permutation vectors s,d[1:n]. Elements of s specify the original source locations while elements of d specify the desired destination locations. Normally a and b will be called as subscripted variables of the same array. The parameters j,k nominate the subscripts of the dimension affected by the permutation, p is the Jensen parameter. As an example of the use of this procedure, suppose r,c[1:n] to contain the row and column subscripts of the successive matrix pivots used in a matrix inversion of an array a[1:n,1:n]; i.e. r[1], c[1] are the relative subscripts of the first pivot r[2], c[2] those of the second pivot and so on. The two calls

```
matrixperm (a[j,p], a[k,p], j,k,r,c,n,p) and matrixperm (a[p,j], a[p,k], j,k,c,r,n,p) will perform the required rearrangement of rows and columns respectively; begin integer array tag, loc[1:n]; integer i,t; real w; comment set up initial vector tag number and address arrays; for i:= 1 step 1 until n do tag[i]:= loc[i]:= i; comment start permutation; for i:= 1 step 1 until n do begin t:= s[i]; j:= loc[t]; k:= d[i]; if j≠k then begin for p:= 1 step 1 until n do begin w:= a; a:= b; b:= w end; tag[j]:= tag[k]; tag[k]:= t; loc[t]:= loc[tag[j]]:= [ot[tag[j]]:= j
```

end i loop end matrixperm این الگوریتم ابتدا توسط J. W. J. Williams در سال 1964 و پیشنهاد شد و سپس توسط R. W. Floyd در سال 1964 و J. W. J. Williams

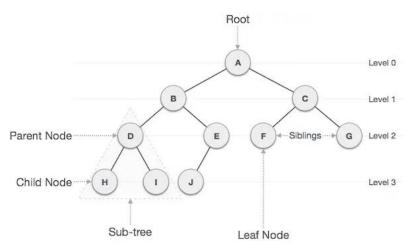
end ik conditional



🌣 نحوه كاركرد الگوريتم

🗖 این الگوریتم یک max-heap (یا min-heap) از آرایه ورودی میسازد.

به این معنا که در گام اول یک درخت دودویی ایجاد میشود که به موجب آن مقدار گره والد بزرگتر از مقادیر دو گره فرزند است که به آن هرم بیشینه میگوییم (max-heap). اگر گره والد از فرزند خود کوچکتر باشد، هرم کمینه (min-heap) ایجاد میشود.



در درخت دودویی: i اندیس گره والد 2i+1 اندیس فرزند چپ 2i+2 اندیس فرزند راست 2i+2



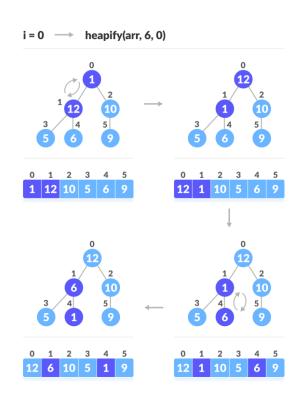
ጵ نحوه كاركرد الگوريتم

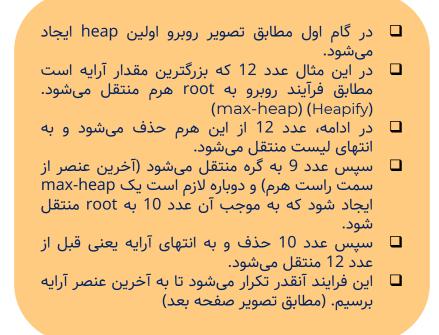
با فرض ساخت هرم بیشینه در گام اول، در این حالت بزرگترین عنصر در گره (root) هرم قرار میگیرد.
 در گام بعدی بزرگترین مقدار از هرم حذف شده و در انتهای آرایه مرتبشده قرار میگیرد.
 پس از حذف بزرگترین مقدار، دوباره از مابقی اعداد، یک max-heap ساخته میشود تا دومین عدد بزرگ یافت شود و در ریشه قرار گیرد. دوباره این مقدار حذف و به مکان یکی قبل از انتهای آرایه منتقل میشود.
 گامهای بالا تا زمانی که اندازه هرم بیش از یک باشد ادامه مییابد. و نهایتا آرایه مدنظر مرتب میشود.

پیچیدگی زمانی این الگوریتم $O(n \log n)$ است چرا که به میزان n بار عملیات حذف میبایست انجام شود و هر کدام از $O(\log n)$ پیروی میکند.



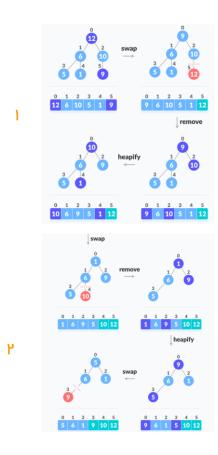


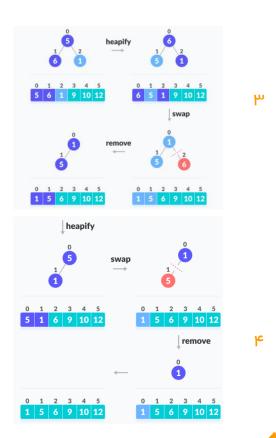




🖈 مثالی از عملکرد الگوریتم











- نیاز به حافظه اضافی برای انجام عملیات heapify
 - عدم پایداری؛ ممکن است ترتیب نسبی عناصر مساوی را تغییر دهد.
- در عمل کندتر از quicksort و mergesort است.
- نامناسب برای دیتاستهای کوچک به علت ساخت و نگهداری heap

Cons

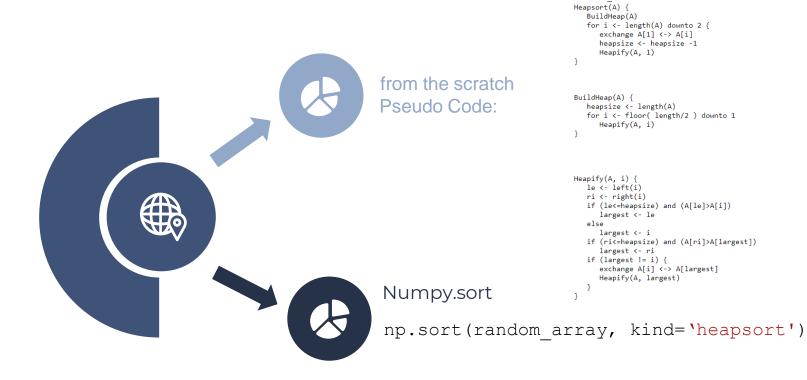
- In-place sorting: به این معنا که به حافظه اضافی برای مرتب سازی نیاز ندارد
 - عملکرد خوب برای لیستهای بزرگ
- تضمین پیچیدگی زمانی $O(n \log n)$ حتی در بدترین شرايط

Pros

https://www.geeksforgeeks.org/applications-advantages-and-disadvantages-of-heap/ https://medium.com/dare-to-be-better/advantages-and-disadvantages-of-heap-data-structure-5343174c663c







Merge Sort





Merge Sort یا مرتبسازی ادغامی بر اساس استراتژی تقسیم و غلبه است.	
آرایه ورودی را به زیر آرایههایی کوچکتر تقسیم میکند تا اینکه تنها شامل یک عضو شوند.	
هر کدام از زیرآرایهها را به صورت بازگشتی مرتب میکند و سپس آنها را با هم ادغام میکند.	

First Draft of a Report on the EDVAC

by

John von Neumann

Contract No. W-670-ORD-4926

Between the

United States Army Ordnance Department

and the

University of Pennsylvania

Moore School of Electrical Engineering University of Pennsylvania

June 30, 1945

This is an exact copy of the original typescript draft as obtained from the University of Pennsylvania Moore School Library except that a large number of typographical errors have been corrected and hore School Library except that a large number of typographical errors have been corrected and for the forward references that on Neumann had not filled in are provided where possible. Missing references, mainly to unwritten Sections after 15.0, are indicated by empty {}. All added material, mainly forward references, is enclosed in {}.} The text and figures have been erset using TRX in order to improve readability. However, the original manuscript layout has been adhered to very closely. For a more "modern" interpretation of the von Neumann design see M. D. Godfrey and D. F. Hendry, "The Computer as von Neumann Planned It," IEEE Annals of the History of Computing, vol. 15 no. 1, 1993.

این الگوریتم توسط John von Neumann در سال 1945 هنگام کار بر روی کامپیوتر EDVAC ابداع شد.





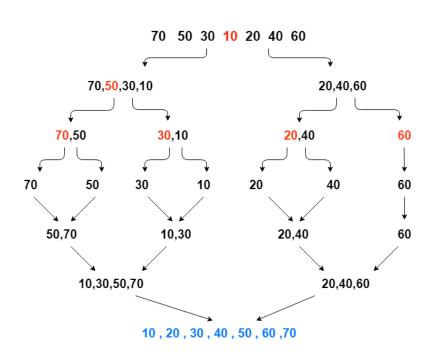


- 🗖 مرحله تقسیم (Splitting Phase)
- در گام اول، آرایه ورودی به دو زیر لیست تقسیم میشود.
- فرآیند تقسیم برای هر کدام از زیرآرایهها تا جایی ادامه مییابد که هر نهایتا هر کدام از آنها تنها شامل یک عضو شوند تا برای انجام عملیات بازگشتی آماده شوند.
 - □ مرحله ادغام (Merging Phase)
 - پس از اتمام مرحله تقسیم، الگوریتم شروع به ادغام زیرآرایهها به صورت مرتب میکند.
- به موجب این الگوریتم، جفتهای مجاور دو آرایه تک عنصری مقایسه میشوند و به صورت مرتبشده ادغام میشوند.
- فرآیند ادغام و مرتب سازی به صورت بازگشتی تا جایی ادامه مییابد که همه زیرآرایهها به یک آرایه مرتب تبدیل شوند.

رابطه $T(n)=2T\left(rac{n}{2}
ight)+O(n)$ بیانگر مرحله زمانی این الگوریتم است که $T(n)=2T\left(rac{n}{2}
ight)+O(n)$ نمان لازم برای مرتبسازی یک آرایه به طول T(n) است. به صورت کلی دارای پیچیدگی زمانی $O(n\log n)$ میباشد.

🖈 مثالی از عملکرد الگوریتم





- در گام اول، آرایه به طول n به $\frac{n}{2}$ تبدیل میشود. فرآیند تقسیم تا جایی ادامه میابد که زیرآرایههای تک
 - عضوی حاصل شوند.
- پس از اتمام فرآیند تقسیم، فرآیند ادغام زیرآرایهها یکی یکی انجام میشود.
 - □ نهایتا یک ٰآرایه مرتب شده حاصل میشود.



🖈 مزایا و معایب

- ▶ نیاز به حافظه اضافی برای انجام عملیات ادغام
- ◄ همانند الگوریتمهای In-place sorting نظیر quicksort
- برای مرتبسازی آرایههای کوچک مناسب نیست.

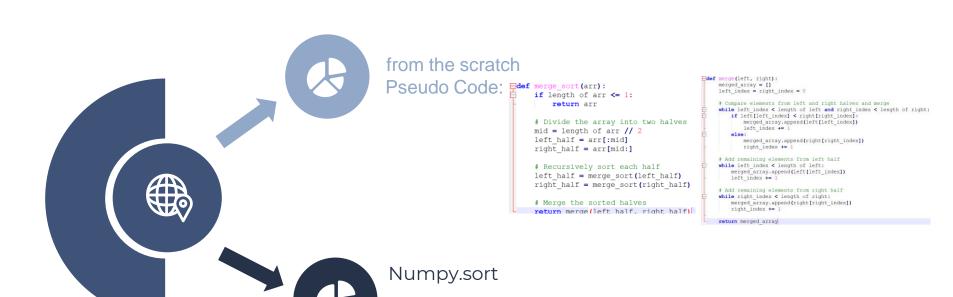
Cons

- عملکرد خوب برای لیستهای بزرگ
- تضمین مرتبه زمانی $O(n \log n)$ حتی در بدترین شرایط
- برخلاف دو الگوریتم قبلی، پایدار است و ترتیب
 عناصر مساوی را تغییر نمیدهد.

Pros







np.sort(random array, kind='mergesort')





و مقایسه	یجهگیری
----------	---------

	speed	Time complexity worst case	Space complexity worst case	stable
Quick Sort	1	$O(n^2)$	O(n)	(3)
Heap Sort	3	0(n log n)	0(1)	(3)
Merge Sort	2	0(n log n)	0(n)	⊗

است. Meap Sort آرایه را به صورت In-place مرتب میکند لذا از لحاظ Heap Sort آرایه را به صورت Heap Sort مرتب میکند لذا از لحاظ Heap Sort آرایه را به صورت Space و O(n) و O(n) برای Quick Sort است چرا که فقط عملیات پارتیشن بندی را به صورت In-place انجام میدهد. \checkmark نهایتا Merge Sort به دلیل نیاز به آرایههای موقت دارای مرتبه O(n) است.

✓ بر حسب نوع و سایز آرایه ورودی هر کدام از این الگوریتمها میتواند عملکرد بهتری داشته باشد.
 ✓ اگر در np.sort آرگمان 'kind='stable' انتخاب شود عملکردی شبیه به Merge Sort دارد.

. √ُ الگوریتم Quick Sort به عنوان پیشفرض برای np.sortٌ در نظر گرفته شدهاست.

