Note Information

Author: AbbasXu Date: 2022-08-18 Title: pytorch基础

Keywords: #pytroch #学习率 #损失函数 #模型微调 #数据增强 #调参

自定义损失函数

损失函数与层的共性

本质上来说,损失函数和自定义层有着很多类似的地方,他们都是通过对输入进行函数运算,得到一个输出,这也就是层的功能。只不过层的函数运算比较不一样,可能是线性组合、卷积运算等,但终归也是函数运算,正是基于这样的共性,所以我们可以统一的使用nn.Module类来定义损失函数,而且定义的方式也和前面的层是大同小异的。

以函数的方式定义

直接以函数定义的方式定义一个自己的函数。

特点:简单

```
def my_loss(output, target):
    loss = torch.mean((output - target)**2)
    return loss
```

以类的方式定义

特点:常用

损失函数类就需要继承自 nn. Module 类以DiceLoss为例,其数学公式如下所示:

$$DSC = \frac{2|X \cap Y|}{|X| + |Y|}$$

```
class DiceLoss(nn.Module):
    def __init__(self,weight=None,size_average=True):
        super(DiceLoss,self).__init__()
```

```
def forward(self,inputs,targets,smooth=1):
    inputs = F.sigmoid(inputs)
    inputs = inputs.view(-1)
    targets = targets.view(-1)
    intersection = (inputs * targets).sum()
    dice = (2.*intersection + smooth)/(inputs.sum() + targets.sum() +
smooth)
    return 1 - dice

# 使用方法
criterion = DiceLoss()
loss = criterion(input,targets)
```

通过nn.functional直接定义函数来完成

一般情况下,损失函数是没有参数信息和状态需要维护的,所以更多的时候我们没有必要小题大做,自己去定义一个损失函数的类,我们只需要一个计算的数学函数即可,nn.functional里面定义了一些常见的函数,当然也包括一些常见的损失函数,如下:

```
reduce=None, reduction='mean'):
@weak_script
def multilabel_margin_loss(input, target, size_average=None, reduce=None,
reduction='mean'):
@weak script
def soft_margin_loss(input, target, size_average=None, reduce=None,
reduction='mean'):
@weak_script
def multilabel_soft_margin_loss(input, target, weight=None,
size_average=None,
                                reduce=None, reduction='mean'):
@weak_script
def cosine_embedding_loss(input1, input2, target, margin=0,
size average=None,
                          reduce=None, reduction='mean'):
@weak script
def multi_margin_loss(input, target, p=1, margin=1., weight=None,
size average=None):
```

注:

在自定义损失函数时,涉及到数学运算时,我们最好全程使用PyTorch提供的张量计算接口,这样就不需要我们实现自动求导功能并且我们可以直接调用cuda。

动态调整学习率

使用官方scheduler

PyTorch已经在 torch.optim.lr_scheduler 为我们封装好了一些动态调整学习率的方法供我们使用

- <u>lr_scheduler.LambdaLR</u>
- <u>lr_scheduler.MultiplicativeLR</u>
- <u>lr_scheduler.StepLR</u>
- <u>lr_scheduler.MultiStepLR</u>
- <u>lr_scheduler.ExponentialLR</u>

- <u>lr_scheduler.CosineAnnealingLR</u>
- <u>lr_scheduler.ReduceLROnPlateau</u>
- <u>lr_scheduler.CyclicLR</u>
- <u>lr_scheduler.OneCycleLR</u>
- <u>lr_scheduler.CosineAnnealingWarmRestarts</u> 注:

我们在使用官方给出的 torch.optim.lr_scheduler 时,需要将 scheduler.step() 放在 optimizer.step() 后面进行使用。

自定义scheduler

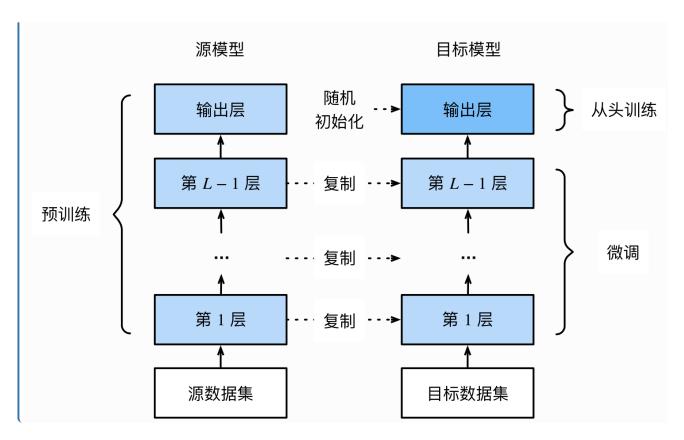
方法是自定义函数 adjust_learning_rate 来改变 param_group 中 lr 的值。以需要学习率每30轮下降为原来的1/10为例。

```
def adjust_learning_rate(optimizer, epoch):
    lr = args.lr * (0.1 ** (epoch // 30))
    for param_group in optimizer.param_groups:
        param_group['lr'] = lr
```

模型微调-torchvision

模型微调的流程

- 1. 在源数据集(如ImageNet数据集)上预训练一个神经网络模型,即源模型。
- 2. 创建一个新的神经网络模型,即目标模型。它复制了源模型上除了输出层外的所有模型设计 及其参数。我们假设这些模型参数包含了源数据集上学习到的知识,且这些知识同样适用于 目标数据集。我们还假设源模型的输出层跟源数据集的标签紧密相关,因此在目标模型中不 予采用。
- 3. 为目标模型添加一个输出大小为目标数据集类别个数的输出层,并随机初始化该层的模型参数。
- 4. 在目标数据集上训练目标模型。我们将从头训练输出层,而其余层的参数都是基于源模型的参数微调得到的。



使用已有模型结构

```
import torchvision.models as models
resnet18 = models.resnet18(pretrained=True)
alexnet = models.alexnet(pretrained=True)
squeezenet = models.squeezenet1_0(pretrained=True)
vgg16 = models.vgg16(pretrained=True)
densenet = models.densenet161(pretrained=True)
inception = models.inception_v3(pretrained=True)
googlenet = models.googlenet(pretrained=True)
shufflenet = models.shufflenet_v2_x1_0(pretrained=True)
mobilenet_v2 = models.mobilenet_v2(pretrained=True)
mobilenet_v3_large = models.mobilenet_v3_large(pretrained=True)
mobilenet_v3_small = models.mobilenet_v3_small(pretrained=True)
resnext50_32x4d = models.resnext50_32x4d(pretrained=True)
wide_resnet50_2 = models.wide_resnet50_2(pretrained=True)
mnasnet = models.mnasnet1_0(pretrained=True)
```

训练特定层

需要通过设置 requires_grad = False 来冻结部分层。

```
def set_parameter_requires_grad(model, feature_extracting):
    if feature_extracting:
        for param in model.parameters():
            param.requires_grad = False
```

模型微调 - timm

里面提供了许多计算机视觉的SOTA模型,可以当作是torchvision的扩充版本,并且里面的模型 在准确度上也较高。

- Github链接: https://github.com/rwightman/pytorch-image-models
- 官网链接: https://fastai.github.io/timmdocs/
 https://rwightman.github.io/pytorch-image-models/

查看预训练模型种类

```
timm.list_models()
```

1. 查看特定模型的所有种类

```
all_densnet_models = timm.list_models("*densenet*")
all_densnet_models

['densenet121',
   'densenet121d',
   'densenet161',
   'densenet169',
   'densenet201',
   'densenet264',
   'densenet264d_iabn',
   'densenetblur121d',
   'tv_densenet121']
```

2. 查看模型的具体参数 过访问模型的 default_cfg 属性来进行查看

```
model = timm.create_model('resnet34',num_classes=10,pretrained=True)
model.default_cfg
```

```
{'url': 'https://github.com/rwightman/pytorch-image-
models/releases/download/v0.1-weights/resnet34-43635321.pth',
    'num_classes': 1000,
    'input_size': (3, 224, 224),
    'pool_size': (7, 7),
    'crop_pct': 0.875,
    'interpolation': 'bilinear',
    'mean': (0.485, 0.456, 0.406),
    'std': (0.229, 0.224, 0.225),
    'first_conv': 'conv1',
    'classifier': 'fc',
    'architecture': 'resnet34'}
```

使用和修改预训练模型

- dd建模型 通过 timm.create_model() 的方法来进行模型的创建。
- 修改模型

```
model = timm.create_model('resnet34',num_classes=10,pretrained=True)
x = torch.randn(1,3,224,224)
output = model(x)
output.shape
```

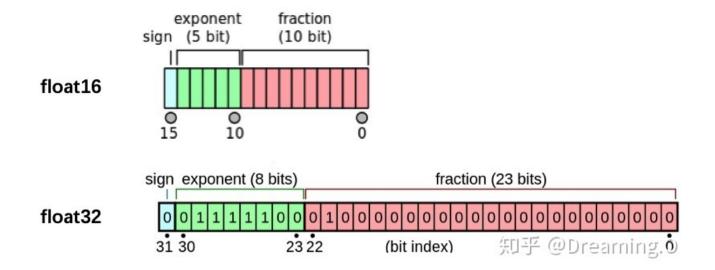
模型的保存

```
torch.save(model.state_dict(),'./checkpoint/timm_model.pth')
model.load_state_dict(torch.load('./checkpoint/timm_model.pth'))
```

半精度训练

使用场景:适用于数据本身的size比较大(比如说3D图像、视频等)

PyTorch默认的浮点数存储方式用的是 torch.float32, 小数点后位数更多固然能保证数据的精确性,但绝大多数场景其实并不需要这么精确,只保留一半的信息也不会影响结果,也就是使用torch.float16 格式。由于数位减了一半,因此被称为"半精度"。



半精度训练的设置

在PyTorch中使用autocast配置半精度训练,同时需要在下面三处加以设置:

• import autocast

```
from torch.cuda.amp import autocast
```

• <mark>模型设置</mark> 使用python的装饰器方法,用autocast装饰模型中的forward函数。

```
@autocast()
def forward(self, x):
    ...
    return x
```

• 【训练过程

```
for x in train_loader:
    x = x.cuda()
    with autocast():
    output = model(x)
    ...
```

数据增强-imgaug

imgaug简介

imgaug 是计算机视觉任务中常用的一个数据增强的包,相比于 torchvision.transforms,它提供了更多的数据增强方法,因此在各种竞赛中,人们广泛使用 imgaug 来对数据进行增强操作。

1. (Github地址: <u>imgaug</u>
2. (Readthedocs: <u>imgaug</u>

3. 官方提供notebook例程: notebook

imgaug的使用

建议使用 **imageio** 进行读入图像,再使用 **imgaug** 操作,如果使用的是opencv进行文件读取的时候,需要进行手动改变通道,将读取的BGR图像转换为RGB图像。除此以外,当我们用 PIL.Image进行读取时,因为读取的图片没有shape的属性,所以我们需要将读取到的img转换为 np.array()的形式再进行处理。

单张图片处理

可能对一张图片做多种数据增强处理。这种情况下,我们就需要利用 imgaug.augmenters.Sequential()来构造我们数据增强的pipline。

对批次图片进行处理

对批次的图片以同一种方式处理

将待处理的图片放在一个list中,并将image改为image即可进行数据增强操作。

对批次的图片分部分处理

可以通过 imgaug.augmenters.Sometimes() 对batch中的一部分图片应用一部分Augmenters,剩下的图片应用另外的Augmenters。

对不同大小的图片进行处理

学习其他数据增强库

Albumentations, Augmentor, imgaug

使用argparse进行调参

argparse简介

这个库可以让我们直接在命令行中就可以向程序中传入参数。

argparse的使用

- [创建 ArgumentParser()] 对象
- 【调用 add_argument() 方法添加参数
- 「使用 parse_args() 解析参数

例子: argparse模块用法实例详解