Problèmes paraboliques et hyperboliques

 $Mahdi\ Boukrouche^*$

^{*}Professeur membre de ICJ UMR-5208, 23 rue du Dr. Paul Michelon, 42023 Saint-Etienne, France. Mahdi.Boukrouche@univ-st-etienne.fr

Table des matières

1	Pro	blèmes paraboliques	3
	1.1	Modélisation des problèmes de réaction-diffusion	3
	1.2	Formulation variationnelle	4
	1.3	Résultats d'existence et d'unicité	5
		1.3.1 Construction de solutions approchées	5
		1.3.2 Estimations sur les solutions approchés	7
		1.3.3 Compacité, passage à la limite	7
		1.3.4 Unicité de la solution	
		1.3.5 Estimation d'énergie	9
2	Pro	blèmes hyperboliques	10
2	Pro 2.1	blèmes hyperboliques Modélisation	_
2		*	10
2	2.1	Modélisation	10 11
2	2.1	Modélisation	10 11 11
2	2.1 2.2	Modélisation	10 11 11 11
2	2.1 2.2 2.3	Modélisation	10 11 11 11 14
2	2.1 2.2 2.3	Modélisation	10 11 11 11 14 14
2	2.1 2.2 2.3 2.4	Modélisation	10 11 11 11 14 14 15

1 Problèmes paraboliques

1.1 Modélisation des problèmes de réaction-diffusion

Soient Ω un ouvert borné de \mathbb{R}^n de bord régulier et $(x,t) \in \Omega \times \mathbb{R}^+$. Pour modéliser le comportement de la diffusion d'une population (cellules, insectes) ou de particules (substances chimiques), on suppose l'existence d'une source de particules (naissance, ou décès). On note

 $(x,t)\mapsto u(x,t)$ la fonction densité ou concentration de particules,

 $(x,t)\mapsto q(x,t)$ la densité de flux de particules,

 $q \cdot \nu$ est le flux de particules (par unité de temps) à travers le bord du domaine, ν étant le vecteur normal au bord unitaire et sortant du domaine.

 $(x,t)\mapsto f(x,t)$ la source (taux de naissance ou de décès de particules).

Pour déterminer u nous écrivons la **loi de conservation** de quantité de la masse. Dans un volume élémentaire $W \subset \Omega$, la variation de la quantité de la masse de particules est le bilan de ce qui est produit par la source et de ce qui sort ou rentre à travers la frontière ∂W , donc

$$\frac{d}{dt}\left(\int_{W} u(x,t)dx\right) = \int_{W} f(x,t)dx - \int_{\partial W} q(x,t) \cdot \nu d\sigma \tag{1}$$

 ν est le vecteur unitaire normal à ∂W et extérieur à W. $d\sigma$ est l'élément de surface. En appliquant le théorème de Gauss-Ostrogradsky (ou de la divergence) il vient

$$\int_{\partial W} q(x,t) \cdot \nu d\sigma = \int_{W} \operatorname{div} q(x,t) dx$$

Le volume élémentaire W étant quelconque et indépendant du temps, on obtient alors

$$u_t(x,t) + \operatorname{div}q(x,t) = f(x,t) \quad \text{dans} \quad \Omega \times \mathbb{R}^+.$$
 (2)

Pour relier le flux q à u, on utilise maintenant une **loi constitutive**

Dans le cas où $u = c\theta$, θ est la température et c est la chaleur spécifique (une constante physique qui dépend du type de matériau) c'est la loi de Fourier

$$q = -k\nabla\theta,\tag{3}$$

où k est la conductivité thermique une autre constante positive (physique u qui dépend du type du matériau utilisé) d'où **l'équation de la chaleur**

$$c\theta_t(x,t) - k\Delta\theta(x,t) = f(x,t)$$
 dans $\Omega \times \mathbb{R}^+$. (4)

Dans le cas où u est la fonction densité ou concentration de particules, la loi consitutive est la loi de Fick elle s'écrit aussi (3) mais ici k est dit coefficient de diffusion et l'équation

$$u_t(x,t) - k\Delta u(x,t) = f(x,t)$$
 dans $\Omega \times \mathbb{R}^+$. (5)

est dite de réaction diffusion

1.2 Formulation variationnelle

Trouver $u:(x,t)\mapsto u(x,t)$ qui vérifie le problème parabolique linéaire suivant

$$u_t - \Delta u = f \quad dans \quad \Omega \times]0, +\infty[,$$
 (6)

$$u(x,t) = 0 \quad sur \quad \partial\Omega \times]0, +\infty[,$$
 (7)

$$u(x,0) = u_0(x) \quad dans \quad \Omega. \tag{8}$$

Les équations (6), (7) et (8) sont respectivement équation de la chaleur (5) avec k = 1, condition au bord de type Dirichlet et condition initiale.

Pour donner une formulation faible du problème parabolique linéaire (6)-(8), nous multiplions les deux cotés de l'équation (6) par une fonction test $v \in V = H_0^1(\Omega)$ et intégrons sur Ω , en utilisant la formule de Green, nous obtenons l'équation variationnelle suivante

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{\Omega} u(x,t)v(x) \, dx + \int_{\Omega} \nabla u(x,t) \nabla v(x) \, dx = \int_{\Omega} f(x,t)v(x) \, dx \quad \forall v \in H_0^1(\Omega). \quad (9)$$

En considérant que

$$u:]0, +\infty[\to V = H_0^1(\Omega)$$
 tel que $t \mapsto u(t)$

et en utilisant les notations suivantes

$$a(u(t), v) = \int_{\Omega} \nabla u(t) \nabla v \, dx, \quad (u(t), v) = \int_{\Omega} u(t) v \, dx$$

l'équation variationnelle (9) devient

$$\frac{\partial}{\partial t}(u(t), v) + a(u(t), v) = (f(t), v) \qquad \forall v \in H_0^1(\Omega), \quad t > 0, \tag{10}$$

$$u(t) = u_0 \quad pour \quad t = 0. \tag{11}$$

Il nous reste a préciser les régularités des données f et u_0 , de l'inconnu u, puis de donner le sens de la dérivée en t dans (10) et de la condition initiale (11). Pour cela on rappelle la

Définition 1.1. Soit X un espace de Banach de norme $\|\cdot\|_X$, pour $k \in \mathbb{N}$ et $p \in \mathbb{R}$ et $T \in]0, +\infty]$, on a les espaces

$$\mathcal{C}([0,T],X) = \{t \mapsto v(t) : continu \|v\|_{\mathcal{C}([0,T],X)} = \sup_{t \in [0,T]} \|v(t)\|_X \}$$

$$L^{p}([0,T],X) = \{t \mapsto v(t) : \|v\|_{L^{p}([0,T],X)} = \left(\int_{0}^{T} \|v(t)\|_{X}^{p} dt\right)^{\frac{1}{p}} < \infty\}$$

Exercice 1.1. Montrer que ces espaces sont des Banach.

Remarque 1.1. Pour $X = L^p(\Omega)$, on a $L^p(0,T;L^p(\Omega)) = L^p(]0,T[\times\Omega)$, car par le Théorème de Fubini

$$||v||_{L^{p}([0,T],L^{p}(\Omega))}^{p} = \int_{0}^{T} \left(\int_{\Omega} |v(t)|^{p}(x)dx \right) dt = \int_{0}^{T} \int_{\Omega} |v(x,t)|^{p} dx dt = ||v||_{L^{p}([0,T]\times\Omega))}^{p}$$

Remarque 1.2. Donc pour $f \in L^2((]0,T[\times\Omega))$, on cherchera

$$u \in \mathcal{C}([0,T];L^2(\Omega)) \cap L^2(0,T;H^1_0(\Omega))$$
 (espace d'énergie)

vérifiant le problème (10)-(11). La continuité en temps de u donne un sens à la contition initiale. Quant à la dérivée $u' = \frac{\partial u}{\partial t}$, on montrera qu'elle est $L^2(0,T;L^2(\Omega))$.

1.3 Résultats d'existence et d'unicité

Soient V et H deux espaces de Hilbert de produits scalaires respectifs $((\cdot,\cdot))$ et (\cdot,\cdot) tels que $V\subset H$ avec injection compacte et V est dense dans H. Exemple du théorème de Rellich $V=H^1_0(\Omega)$ et $H=L^2(\Omega)$. Soit $a:V\times V\to \mathbb{R}$ une forme bilinéaire symétrique telle que

$$\exists M \in \mathbb{R}^+: |a(u,v)| \leq M \|u\| \|v\| \quad \forall u,v \in V, \quad \text{continue.}$$

$$\exists \alpha > 0: \quad a(v,v) \geq \alpha \|v\|_V^2 \quad \forall v \in V \quad \text{coercive.}$$

Théorème 1.1. Soit $a(\cdot, \cdot)$ est une forme bilinéaire symétrique continue et coercive. Alors pour tout $f \in L^2(]0, T[, H)$ et tout $u_0 \in H$, le problème

$$u \in \mathcal{C}([0,T],H) \cap L^2((]0,T[,V)), \quad \frac{\partial u}{\partial t} \in L^2((]0,T[,H))$$
 (12)

$$\frac{\partial}{\partial t}(u(t), v) + a(u(t), v) = (f(t), v) \qquad \forall v \in V, \quad t > 0, \tag{13}$$

$$u(t) = u_0 \quad pour \quad t = 0 \tag{14}$$

admet une solution unique. De plus il existe une constante C telle que

$$||u||_{\mathcal{C}([0,T],H)} + ||u||_{L^2(0,T;V)} \le C(||u_0||_H + ||f||_{L^2(0,T;H)}). \tag{15}$$

cette estimation traduit la continuité de la solution u par rapport au données, qui implique que le problème est bien posé au sens d'Haddamard.

 $D\acute{e}monstration$. La preuve se décompose des sous-sections (1.3.1) à (1.3.5).

1.3.1 Construction de solutions approchées

Par la méthode de Galerkine, construction de la solution approchée.

V étant un Hilbert donc séparable alors il existe une partie $(v_i)_{i\in\mathbb{N}}$ de V dénombrable et dense dans V. De cette partie, on peut construire une famille $(w_i)_{i\in\mathbb{N}}$ dans V, qui soit orthogonale dans H (procédé d'orthogonalité de Gramm-Schmit).

De l'hypothèse $u_0 \in H$, il existe donc une suite de nombres $(x_i)_{i \in \mathbb{N}}$

$$u_0 = \lim_{n \to +\infty} \sum_{i=0}^n x_i w_i \qquad dans \quad H. \tag{16}$$

On pose alors pour tout $n \in \mathbb{N}$

$$u_n(t) = \sum_{i=0}^{n} x_i(t)w_i \tag{17}$$

et on cherche les fonctions $t \mapsto x_i(t), i \in \mathbb{N}$, telles que pour $j \in \mathbb{N}$

$$(u'_n(t), w_i) + a(u_n(t), w_i) = (f(t), w_i) \quad p.p \quad t \in]0, T[, \tag{18}$$

$$x_i(0) = x_i, (19)$$

$$x_j(t) = 0, \quad \forall t < 0. \tag{20}$$

Comme

$$(u'_n(t), w_j) = \sum_{i=0}^n x'_i(t)(w_i, w_j) = \sum_{i=0}^n x'_i(t)\delta_i^j = x'_j(t)$$

ainsi avec les notations

$$a_{i,j} = a(w_i, w_j)$$
 et $f_j(t) = (f(t), w_j),$

le système (17)-(20) se ramène, pour tout $j=1,\cdots,n$, à

$$x'_{j}(t) + \sum_{i=0}^{n} x_{i}(t)a_{ij} = f_{j}(t)$$
 $p.p$ $t \in]0, T[, x_{j}(0) = x_{j}, x_{j}(t) = 0, \forall t < 0.$

C'est un système différentiel de premier ordre de la forme

$$x'(t) + Ax(t) = F(t)$$
 avec $A = (a_{ij}), x = (x_j), F = (f_j)$

et admet l'unique solution

$$x(t) = x(0)e^{-At} + \int_0^t F(s)e^{A(s-t)} ds$$
 (21)

la fonction (17) est une solution approchée de la solution du problème variationnel (12)-(14). Comme $f \in L^2(]0,T[,H)$ on a $F \in L^2(]0,T[)^n$, de (21) $x \in \mathcal{C}(]0,T[)^n$, donc de (17) on voit que, pour tout $n \in \mathbb{N}$, u_n est continu en temps.

Il suffit de montrer que la suite $(u_n)_{n\in\mathbb{N}}$ est de Cauchy dans $\mathcal{C}(]0,T[;H)$ et $L^2(0,T;V)$ qui sont des Banach, puis de montrer que sa limite est la solution du problème (12)-(14).

1.3.2 Estimations sur les solutions approchés

De (18) pour n = p puis n = q on a

$$(u_p'(t), x_j(t)w_j) + a(u_p(t), x_j(t)w_j) = (f(t), x_j(t)w_j)$$

$$(u'_{q}(t), x_{i}(t)w_{i}) + a(u_{q}(t), x_{i}(t)w_{i}) = (f(t), x_{i}(t)w_{i})$$

par soustraction

$$(u'_p(t) - u'_q(t), x_j(t)w_j) + a(u_p(t) - u'_q(t), x_j(t)w_j) = 0$$

par sommation sur j entre 0 et p puis entre 0 et q, on obtient

$$(u'_p(t) - u'_q(t), u_p(t)) + a(u_p(t) - u_q(t), u_p(t)) = 0$$

$$(u'_p(t) - u'_q(t), u_q(t)) + a(u_p(t) - u_q(t), u_q(t)) = 0$$

d'où par soustraction

$$(u_p'(t) - u_q'(t), u_p(t) - u_q(t)) + a(u_p(t) - u_q(t), u_p(t) - u_q(t)) = 0$$

ainsi

$$\frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \left(\|u_p(t) - u_q(t)\|_H^2 \right) + a(u_p(t) - u_q(t), u_p(t) - u_q(t)) = 0$$

par intégration, en utilisant la coercivité de la forme $a(\cdot,\cdot)$ découle

$$\frac{1}{2}\|u_p(t) - u_q(t)\|_H^2 + \alpha \int_0^T \|u_p(t) - u_q(t)\|_V^2 dt \le \frac{1}{2}\|u_p(0) - u_q(0)\|_H^2.$$
 (22)

1.3.3 Compacité, passage à la limite

De (16)
$$\lim_{p\to +\infty}u_p(0)=\lim_{q\to +\infty}u_q(0)=u_0$$
 alors de (22) on a

$$\lim_{p,q\to+\infty} \sup_{t\in[0,T]} \|u_p(t) - u_q(t)\|_H^2 = 0 \quad et \quad \lim_{p,q\to+\infty} \|u_p - u_q\|_{L^2(0,T;V)} = 0.$$

donc la suite (u_n) est de Cauchy dans $\mathcal{C}(0,T;H)$ et dans $L^2(0,T;V)$, qui sont complets, donc converge vers une limite $u^* = \lim_{n \to +\infty} u_n$ dans $\mathcal{C}(0,T;H)$ et une limite $u = \lim_{n \to +\infty} u_n$ dans $L^2(0,T;V)$. Et comme $\mathcal{C}(0,T;H) \subset L^2(0,T;H)$

$$\int_0^T (u_n(t), v) dt \to_{n \to +\infty} \int_0^T (u^*(t), v) dt \quad \forall v \in H$$

et comme V est dense dans H, l'injection de V dans H est compacte alors

$$\int_0^T (u_n(t), v)dt \to_{n \to +\infty} \int_0^T (u(t), v)dt \quad \forall v \in H.$$

Donc par unicité de la limite dans H on a $u^* = u$. Ainsi

$$t \mapsto u(t) = \lim_{n \to +\infty} u_n(t) = \sum_{i=1}^{+\infty} x_i(t)w_i$$
 dans $\mathcal{C}(0,T;H) \cap L^2(0,T;V)$.

De la continuité en temps des u_n on obtient que sa limite uniforme u est continue en temps. Et de (16) on obtient $u(0) = u_0$.

Montrons maintenant que cette limite u est bien solution du problème (12)-(14). Pour cela soit $v \in V$. Il existe alors (séparabilité de V) une suite définie ainsi

$$v_n = \sum_{j=0}^n \alpha_j^n w_j, \quad \alpha_j^n \in \mathbb{R}$$
 telle que $\lim_{n \to \infty} v_n = v$ dans V .

Donc, pour tout $\varphi \in \mathcal{D}(]0,T[)$

$$\varphi(t)v_n \to \varphi(t)v \qquad dans \quad L^2(0,T;V)$$

en multipliant chaque équation du système (18) par $\varphi(t)\alpha_i^n$,

$$(u'_n(t), \varphi(t)\alpha_i^n w_j) + a(u_n(t), \varphi(t)\alpha_i^n w_j) = (f(t), \varphi(t)\alpha_i^n w_j)$$

en sommant de j=0 à n et en intégrant en 0 à T, et après une intégration par parties en t, on obtient

$$\int_{0}^{T} -(u_{n}(t), \varphi'(t)v_{n}) + a(u_{n}(t), \varphi(t)v_{n}) dt = \int_{0}^{T} (f(t), \varphi(t)v_{n}) dt.$$

En passant à la limite $(n \to +\infty)$ on aura

$$\int_{0}^{T} -(u(t), v)\varphi'(t) dt + \int_{0}^{T} a(u(t), v)\varphi(t) dt = \int_{0}^{T} (f(t), v)\varphi(t) dt.$$
 (23)

alors par dérivation aux sens de D'([0,T[),

$$\frac{\partial}{\partial t}(u(t), v) + a(u(t), v) = (f(t), v) \quad dans \quad D'(]0, T[) \quad \forall v \in V.$$
 (24)

qui est l'edp (13). Remarquons que (23) peut être écrite sous la forme

$$-\int_{0}^{T} (u(t), v)\varphi'(t) dt = \int_{0}^{T} \{ (f(t), v) - a(u(t), v) \} \varphi(t) dt \quad \forall v \in V, \forall \varphi \in D(]0, T[)$$

d'où $\frac{\partial}{\partial t}\{((u(t), v)\} \in L^2(]0, T[)$, ce qui permet de considérer l'edp (13) presque partout dans $\Omega \times]0, T[$. Ce qui termine la preuve de l'existence de solution.

1.3.4 Unicité de la solution

Supposons que u_1, u_2 sont deux solutions de (12)-(14), d'où

$$\frac{\partial}{\partial t}(u_1(t) - u_2(t), v) + a(u_1(t) - u_2(t), v) = 0 \quad pour \quad (x, t) \in \Omega \times]0, +\infty[, \quad v \in V]$$

en posant $v = (u_1 - u_2)(t)$ on aura :

$$\frac{1}{2}\frac{\partial}{\partial t}||(u_1-u_2)(t)||_H^2 + a((u_1-u_2)(t), (u_1-u_2)(t)) = 0,$$

par intégration en temps entre 0 et s > 0, on obtient

$$\|(u_1-u_2)(s)\|_H^2 + \int_0^s a((u_1-u_2)(t), (u_1-u_2)(t)) dt = 0$$

en utilisant la coercivité de a(,),

$$\|(u_1 - u_2)(s)\|_H^2 + \alpha \int_0^s \|(u_1 - u_2)(t)\|_V^2 dt \le 0$$

d'où en passant au sup sur $s \in [0, T]$, on obtient

$$||u_1 - u_2||_{\mathcal{C}(0,T;H)}^2 + \alpha ||u_1 - u_2||_{L^2(0,T;V)}^2 = 0,$$

ainsi on a bien $u_1 = u_2$ dans $C(0,T;H) \cap L^2(0,T;V)$, ce qui termine la preuve de l'unicité.

1.3.5 Estimation d'énergie

En posant v=u(t) dans (24), avec la coercivité de $a(\cdot,\cdot)$, et l'inégalité de Cauchy-Schwarz, on obtient

$$\frac{1}{2}\|u(t)\|_{H}^{2} + \alpha \int_{0}^{t} \|u(s)\|_{V}^{2} ds \leq \left(\int_{0}^{t} ||f(t)||_{H}^{2} ds\right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_{0}^{t} ||u(t)||_{V}^{2} ds\right)^{\frac{1}{2}} + \frac{1}{2}\|u_{0}\|_{H}^{2}$$

donc

$$\frac{1}{2}\|u(t)\|_{H}^{2} + \alpha \int_{0}^{t} \|u(s)\|_{V}^{2} ds \leq \frac{2}{\alpha} \int_{0}^{t} ||f(t)||_{H}^{2} ds + \frac{\alpha}{2} \int_{0}^{t} ||u(t)||_{V}^{2} ds + \frac{1}{2} ||u_{0}||_{H}^{2}$$

on finallement

$$||u||_{\mathcal{C}(0,T;H)}^2 + \alpha ||u||_{L^2(0,T;V)}^2 \le \frac{4}{\alpha} ||f||_{L^2(0,T;H)}^2 + ||u_0||_H^2$$

Cette estimation d'énergie donne la continuité de la solution u par rapport aux données f et u_0 , donc le problème est bien posé aux sens d'Hadamard. Ce qui termine la preuve du théorème. \square

2 Problèmes hyperboliques

2.1 Modélisation

Considérons un liquide, qui se propage a une vitesse V(x,t) où $x \in \Omega \subset \mathbb{R}^n$ et $t \in \mathbb{R}^+$, et dans lequel des particules polluant sont introduit. Notons par

- $-(x,t)\mapsto u(x,t)$ la concentration des particules polluant dans le liquide,
- $-(x,t) \mapsto g(x,t)$ la source des particules polluant,
- $-(x,t)\mapsto U(x,t)=u(x,t)V(x,t)$ représente le flux des particules polluant.

La quantité des particules polluant dans $W \subset \Omega$ à l'instant t est donner par

$$F(t) = \int_{W} u(x, t) dx$$

et sa variation en temps

$$F'(t) = \int_{W} u_t(x, t) dx.$$

due à la perte de polluant à travers ∂W

$$\int_{\partial W} U(x,t) \cdot \nu(x) d\sigma(x)$$

ou bien l'apparition de particules dans W à travers la source

$$\int_{W} g(x,t)dx.$$

En utilisant la formule d'Ostrogradsky (dite aussi de la divergence) on a

$$\int_{W} div(U(x,t))dx = \int_{\partial W} U(x,t) \cdot \nu(x)d\sigma(x),$$

où $\nu(x)$ est le vecteur unitaire normal à la tangente à ∂W au point x, et sortant de W. Donc la variation s'écrit

$$\int_{W} u_{t}(x,t)dx = \int_{W} g(x,t)dx - \int_{\partial W} U(x,t) \cdot \nu(x)d\sigma(x)$$
$$= \int_{W} \left\{ g(x,t) - div(U(x,t)) \right\} dx.$$

Ceci est vrai pour tout $W \subset \Omega$ d'où la loi d'équilibre du polluant est décrite par l'équation de transport horizontal ou d'advection

$$u_t + \operatorname{div}(U(x,t)) = u_t + V \cdot \nabla u + u \operatorname{div}(V) = g \quad dans \quad \Omega,$$
 (25)

avec la donnée u_0 de la distribution initiale du polluant,

$$u(x,0) = u_0 \qquad dans \quad \Omega. \tag{26}$$

Si V est constant, l'équation de transport horizontal ou d'advection devient

$$u_t + V \nabla u = g$$
 dans \mathbb{R}^n $t > 0$, $u(x,0) = u_0$ dans \mathbb{R}^n . (27)

Dans le cas d'un transport dû à une différence de température on parle de *convection* c'est à dire les fluides chauds ont une faible densité montent, tandis que les fluides froids ont une forte densité descendent.

2.2 Problème hyperbolique scalaire linéaire

Position du problème : On cherche $u: \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+ \to \mathbb{R}$ qui à $(x,t) \mapsto u(x,t)$ vérifiant

$$u_t + vu_x = 0, \quad x \in \mathbb{R}, \quad t > 0, \tag{28}$$

$$u(x,0) = u_0(x), \quad x \in \mathbb{R}, \tag{29}$$

où sont données $v \in \mathbb{R}$ la vitesse de transport, $u_0 : \mathbb{R} \mapsto \mathbb{R}$ la condition initiale.

Définition 2.1. On dit qu'une fonction $u : \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+ \to \mathbb{R}$ est solution classique du problème (28)-(29) si $u \in C^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+, \mathbb{R})$ et vérifie (28)-(29).

2.2.1 Méthode des caractéristiques, solution classique

Une condition nécessaire pour avoir une solution classique du problème (28)-(29) est que $u_0 \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R})$. Pour ce problème le système caractéristiques s'écrit :

$$\frac{dt}{ds} = 1, \quad \frac{dx}{ds} = v, \quad \frac{dz}{ds} = 0$$

où z(s) = u(x(s), t(s)), et les conditions initiales

$$t(0) = 0$$
, $x(0) = y$, $z(0) = u_0(y)$.

Résoudre le système caractéristiques en éliminant s on trouve

 $x - vt = x_0$ équation des courbes caractéristiques

De plus u est constante le long des courbes caractéristiques en effet

$$\frac{d}{dt}\left(u(vt+x_0,t)\right) = \frac{dx}{dt}u_x + u_t = vu_x + u_t = 0.$$

On obtient alors la solution classique

$$(t,x) \mapsto u(x,t) = u(x,0) = u_0(x-vt).$$

Dans les cas où u_0 n'est même pas continue, on on cherche des solutions faibles.

2.3 Notion de solution faible

Définition 2.2. Pour $u_0 \in L^{\infty}(\mathbb{R})$, on dit que u est solution faible du problème (28)-(29) si $u \in L^{\infty}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+, \mathbb{R})$ et vérifie

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{+\infty} \left[u(x,t)\varphi_{t}(x,t) + vu(x,t)\varphi_{x}(x,t) \right] dtdx + \int_{-\infty}^{+\infty} u_{0}(x)\varphi(x,0)dx = 0$$

$$\forall \varphi \in \mathcal{C}_{c}^{1}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_{+}, \mathbb{R}) \quad (30)$$

où $\mathbb{R}_+ = [0, +\infty[$, désigne l'ensemble des restrictions à $\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+$ des fonctions de $\mathcal{C}^1_c(\mathbb{R} \times \mathbb{R}, \mathbb{R})$.

Théorème 2.1. Pour $u_0 \in L^{\infty}_{loc}(\mathbb{R})$, donnée, il existe une fonction u solution faible du du problème (28)-(29)

Démonstration. On va prouver que

$$(x,t) \mapsto u(x,t) = u_0(x-vt)$$

est solution faible du problème (28)-(29). En effet comme $u_0 \in L^{\infty}(\mathbb{R})$, on a $u \in L^{\infty}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+)$. Soit $\varphi \in \mathcal{C}^1_c(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+, \mathbb{R})$, on veut montrer que u vérifie (30).

Notons

$$B = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{+\infty} [u(x,t)\varphi_{t}(x,t) + vu(x,t)\varphi_{x}(x,t)]dtdx$$
$$= \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{+\infty} u(x,t)[\varphi_{t}(x,t) + v\varphi_{x}(x,t)]dtdx$$

utilisons u(x,t) avec son expression ci-dessus on obtient

$$B = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{+\infty} u_0(x - vt)(\varphi_t(x, t) + v\varphi_x(x, t))dtdx$$

du changement de variable y = x - vt et le théorème de Fubini, il vient

$$B = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{+\infty} u_0(y) \left(\varphi_t(y + vt, t) + v\varphi_x(y + vt, t) \right) dt dy$$

On pose $\varphi(y+vt,t)=\phi_y(t)$ d'où

$$\frac{d}{dt}(\phi_y(t)) = \frac{d}{dt}(\varphi(y+vt,t)) = \varphi_t(y+vt,t) + v\varphi_x(y+vt,t)$$

$$B = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{+\infty} u_0(y) \left(\frac{d}{dt} (\phi_y(t)) \right) dt dy = \int_{-\infty}^{+\infty} u_0(y) \int_{0}^{+\infty} \frac{d}{dt} (\phi_y(t)) dt dy$$
$$= -\int_{-\infty}^{+\infty} u_0(y) \phi_y(0) dy = -\int_{-\infty}^{+\infty} u_0(y) \varphi(y, 0) dy$$

comme $\phi_y(0)$) = $\varphi(y,0)$ et $\varphi \in \mathcal{C}_c^1(\mathbb{R} \times [0,+\infty[,\mathbb{R})$ ainsi

$$B = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{+\infty} [u(x,t)\varphi_{t}(x,t) + vu(x,t)\varphi_{x}(x,t)]dtdx$$
$$= -\int_{-\infty}^{+\infty} u_{0}(x)\varphi(x,0)dx$$

D'où u est bien solution du problème (28)-(29).

Lemme 2.1. Soit $g \in \mathcal{C}_c(\mathbb{R} \times]0, +\infty[, \mathbb{R})$, alors il existe $\varphi \in \mathcal{C}_c^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+, \mathbb{R})$ telle que $\varphi_t + v\varphi_x = g$

Démonstration. Soit $g \in \mathcal{C}_c(\mathbb{R} \times]0, +\infty[, \mathbb{R})$, et T > 0 tel que g(x, t) = 0 si $t \geq T$. On considère le problème

$$\varphi_t + v\varphi_x = g, \quad \text{et } \varphi(x, T) = 0.$$
 (31)

Par la méthode des caractéristiques on obtient

$$\frac{d}{dt}(\varphi(vt+x_0,t)) = v\varphi_x + \varphi_t = g(vt+x_0,t)$$

par intégration en temps entre t et T on a

$$\varphi(vT + x_0, T) - \varphi(vt + x_0, t) = \int_t^T g(vs + x_0, s)ds$$

En posant $x = vt + x_0$ c'est à dire aussi $x_0 = x - vt$ on obtient que ce problème admet une solution classique

$$\varphi(x,t) = -\int_{t}^{T} g(x - v(s - t), s)ds$$

Et avec ce choix de φ , on a

$$\varphi \in \mathcal{C}_c(\mathbb{R} \times]0, +\infty[, \mathbb{R}), \text{ et } \varphi_t + v\varphi_r = q.$$

De plus comme q est à support compact, φ l'est aussi.

Théorème 2.2. Pour $u_0 \in L^{\infty}_{loc}(\mathbb{R})$, donnée, la solution u faible du problème (28)-(29) est unique.

Démonstration. Soit u et v deux solutions faibles du problème (28)-(29). On pose w=u-v on obtient

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{+\infty} w(x,t)(\varphi_t(x,t) + v\varphi_x(x,t))dtdx = 0, \quad \forall \varphi \in \mathcal{C}_c^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+, \mathbb{R})$$

le résultat découlera du lemme 2.1 : Pour tout $g \in \mathcal{C}_c(\mathbb{R} \times]0, +\infty[, \mathbb{R})$, il existe $\varphi \in \mathcal{C}_c^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+, \mathbb{R})$ telle que $\varphi_t + v\varphi_x = g$. donc on a

$$\int_{-\infty} \int_{0}^{+\infty} w(x,t)g(x,t)dtdx = 0 \quad \forall g \in \mathcal{C}_{c}(\mathbb{R} \times]0, +\infty[,\mathbb{R})$$

en utilisant la densité de $C_c(\mathbb{R}\times]0, +\infty[,\mathbb{R})$ dans $L^1(\mathbb{R}\times]0, +\infty[,\mathbb{R})$, et que le dual de ce dernier est $L^{\infty}(\mathbb{R}\times]0, +\infty[,\mathbb{R})$, d'où w=0 dans $L^{\infty}(\mathbb{R}\times]0, +\infty[,\mathbb{R})$.

2.4 Cas hyperbolique non linaire

On cherche u vérifiant

$$u_t + (f(u))_x = 0, \quad (x,t) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+,$$
 (32)

$$u(x,0) = u_0(x) \tag{33}$$

où f et u_0 sont données.

2.4.1 Méthode des caractéristiques,

Dans chaque sous partie $I \subset \mathbb{R}$ où $u_0 \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R})$ la méthode est applicable. On peut alors définir les courbes caractéristiques dans $I \times [0, +\infty[$ comme étant les courbes $t \mapsto x(t)$ solution de l'équation différentielle

$$\frac{dx}{dt} = f'(u),$$

or

$$\frac{d}{dt}(u(x(t),t)) = \frac{dx}{dt}\frac{\partial u}{\partial x}(x(t),t) + \frac{\partial u}{\partial t}(x(t),t))$$

$$= f'(u)u_x(x(t),t) + u_t(x(t),t) = 0.$$
(34)

Ce qui prouve que u est constante le long des courbes caractéristiques.

Considérons alors le système caractéristiques :

$$\frac{dt}{ds} = 1$$
, $\frac{dx}{ds} = f'(u) = f'(u_0)$, $\frac{dz}{ds} = 0$

où z(s) = u(x(s), t(s)), avec les conditions initiales

$$t(0) = 0$$
, $x(0) = y$, $z(0) = u_0(y)$,

on a donc

$$t(s) = s, \quad x(s) = sf'(u_0) + y,$$

en éliminant s on obtient l'équation des courbes caractéristiques

$$x - tf'(u_0) = x_0 = x(0) (35)$$

et de (34) et (35), la solution est

$$u(x,t) = u(x_0,0) = u_0(x - tf'(u_0)).$$

2.5 Solutions faibles, condition de Rankine-Hugoniot

Définition 2.3. Pour $u_0 \in L^{\infty}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ et $f \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$, on appelle solution faible de (32)-(33) une fonction $u \in L^{\infty}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+, \mathbb{R})$ telle que

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{+\infty} u(x,t)\varphi_{t}(x,t) + f(u(x,t))\varphi_{x}(x,t)dtdx + \int_{-\infty}^{+\infty} u_{0}(x)\varphi_{x}(x,0)dx = 0, \quad \forall \varphi \in \mathcal{C}_{c}^{1}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_{+}, \mathbb{R})$$
(36)

Considérons le problème faible (36) associée à une donnée particulière

$$u_0(x) = \begin{cases} u_d & \text{si } x > 0, \\ u_a & \text{si } x < 0, \end{cases}$$
 (37)

l'équation $u_t + (f(u))_x = 0$ est dite de Burger et le problème avec une donnée initiale (37) discontinue est dit **de Riemann**.

Proposition 2.1. Soient $u_0 \in L^{\infty}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$, $f \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ et $\sigma \in \mathbb{R}$. La fonction u donnée par

$$u(x,t) = \begin{cases} u_d & si \ x > \sigma t, \\ u_g & si \ x < \sigma t, \end{cases}$$
 (38)

est une solution faible du problème faible (36) si et seulement si la condition

$$\sigma[u] = [f(u)] \tag{39}$$

 $o\grave{u}\left[u\right]=u_{d}-u_{g}\ et\left[f(u)\right]=f(u_{d})-f(u_{g}),\ dite\ de\ \mathbf{Rankine-Hugoniot}\ soit\ satisfaite.$

Démonstration. En effet supposons que $\sigma > 0$ et soit $\varphi \in \mathcal{C}_c^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+, \mathbb{R})$

$$I_{1} = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{+\infty} u(x,t)\varphi_{t}(x,t)dtdx$$

$$= \int_{-\infty}^{0} u_{g} \int_{t=0}^{+\infty} \varphi_{t}(x,t)dtdx + \int_{x=0}^{+\infty} u_{d} \left(\int_{t=0}^{x/\sigma} \varphi_{t}dt\right)dx + \int_{x=0}^{+\infty} u_{g} \left(\int_{t=x/\sigma}^{+\infty} \varphi_{t}dt\right)dx$$

$$= -\int_{x=-\infty}^{0} u_{g}\varphi(x,0)dx + \int_{x=0}^{+\infty} u_{d}(\varphi(x,\frac{x}{\sigma}) - \varphi(x,0))dx - \int_{x=0}^{+\infty} u_{g}\varphi(x,\frac{x}{\sigma})dx$$

$$= -\int_{x=-\infty}^{+\infty} u(x,0)\varphi(x,0)dx + \int_{x=0}^{+\infty} (u_{d} - u_{g})\varphi(x,\frac{x}{\sigma})dx$$

et

$$I_{2} = \int_{x=-\infty}^{+\infty} \int_{t=0}^{+\infty} f(u(x,t))\varphi_{x}(x,t)dxdt$$

$$= \int_{t=0}^{+\infty} f(u_{g}) \int_{x=-\infty}^{\sigma t} \varphi_{x}(x,t)dxdt + \int_{t=0}^{+\infty} f(u_{d}) \int_{x=\sigma t}^{+\infty} \varphi_{x}(x,t)dxdt$$

$$= \int_{t=0}^{+\infty} (f(u_{g}) - f(u_{d}))\varphi(\sigma t, t)dt$$

on a donc

$$I_1 + I_2 = -\int_{x=-\infty}^{+\infty} u(x,0)\varphi(x,0)dx + \int_{x=0}^{+\infty} (u_d - u_g)\varphi(x,\frac{x}{\sigma})dx$$
$$+ \int_{t=0}^{+\infty} (f(u_g) - f(u_d))\varphi(\sigma t, t)dt$$

Comme (t, x): $t = x/\sigma$ sont sur le bord on a

$$\int_{x=0}^{+\infty} (u_d - u_g)\varphi(x, \frac{x}{\sigma})dx = \int_{t=0}^{+\infty} (u_d - u_g)\varphi(\sigma t, t)\sigma dt$$

Ainsi en notant $u_d - u_g = [u]$ et $f(u_d) - f(u_g) = [f(u)]$ on a

$$I_1 + I_2 + \int_{x=-\infty}^{+\infty} u(x,0)\varphi(x,0)dx = \int_{t=0}^{+\infty} (\sigma[u] - [f(u)])\varphi(\sigma t,t)\sigma dt.$$

On en déduit que la condition nécessaire et suffisante pour l'existence d'une solution faible du problème (36)-(37) est que la condition dite de **Rankine-Hugoniot** (39) soit satisfaite.

2.6 Non unicité de la solution faible

Considérons la fonction u définie par

$$u(x,t) = \begin{cases} u_d \text{ si } x > \sigma t, \\ \xi(x,t) \text{ si } x = \sigma t, \quad u_g < \xi < u_d, \\ u_q \text{ si } x < \sigma t, \end{cases}$$
(40)

Remarquons que cette fonction u est de classe $\mathcal{C}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+, \mathbb{R})$, et qu'elle est de classe $\mathcal{C}^1(D_i, \mathbb{R})$ pour i = 1, 2, où

$$D_1 = \{(x,t) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+ : x < \sigma t\}$$

$$D_2 = \{(x,t) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+ : x > \sigma t\}$$

et vérifie le problème

$$u_t + (f(u))_x = 0, \quad u(x,0) = u_0(x), \quad (x,t) \in D_1 \cup D_2.$$
 (41)

Vérifions qu'elle est aussi solution faible du problème faible (36)-(37). Ainsi il n'y a pas unicité de solution du problème faible (36)-(37).

Théorème 2.3. Soient $f \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ et $u_0 \in C(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ deux fonctions données. Et soit $\sigma \in \mathbb{R}$, on note

$$D_1 = \{(x,t) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+ : x < \sigma t\} \ et \ D_2 = \{(x,t) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+ : x > \sigma t\}.$$

Alors si $u \in \mathcal{C}(\mathbb{R}, \mathbb{R}_+)$ est telle que $u_{|D_i} \in \mathcal{C}^1(D_i, \mathbb{R})$, i = 1, 2, et que (36)-(37) est vérifé pour tout $(x, t) \in D_i$, i = 1, 2, alors u est solution du problème faible (36)-(37).

Démonstration. Soit $u \in \mathcal{C}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+, \mathbb{R})$ telle que $u_{|D_i}$ vérifie le problème (41). Montrons que u est solution du problème faible (36)-(37).

Notons

$$I_1 = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_0^{+\infty} u(x,t)\varphi_t(x,t)dtdx, \quad I_2 = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_0^{+\infty} f(u)(x,t)\varphi_x(x,t)dtdx$$

comme u n'est de classe \mathcal{C}^1 que sur D_i pour i=1,2, on doit décomposer les deux intégrales précédentes sur D_1 et D_2 on suppose que $\sigma < 0$ (le cas $\sigma > 0$ se traite de manière semblable) on donc

$$I_{1} = \int_{x=-\infty}^{0} \int_{t=0}^{x/\sigma} u(x,t)\varphi_{t}(x,t)dtdx + \int_{x=-\infty}^{0} \int_{t=x/\sigma}^{+\infty} u(x,t)\varphi_{t}(x,t)dtdx + \int_{x=0}^{+\infty} \int_{t=0}^{+\infty} u(x,t)\varphi_{t}(x,t)dtdx$$

u est de classe \mathcal{C}^1 sur chacun des trois domaines (le premier $=D_1$, les deux autres $=D_2$) on peut donc intégrer par parties, d'où

$$I_{1} = \int_{x=-\infty}^{0} u(x, \frac{x}{\sigma})\varphi(x, \frac{x}{\sigma})dx - \int_{x=-\infty}^{0} u(x, 0)\varphi(x, 0)dx - \int_{x=-\infty}^{0} \int_{t=0}^{x/\sigma} u_{t}(x, t)\varphi(x, t)dtdx$$

$$- \int_{x=-\infty}^{0} u(x, \frac{x}{\sigma})\varphi(x, \frac{x}{\sigma})dx - \int_{x=-\infty}^{0} \int_{t=x/\sigma}^{+\infty} u_{t}(x, t)\varphi(x, t)dtdx$$

$$- \int_{x=0}^{+\infty} u(x, 0)\varphi(x, 0)dx - \int_{x=0}^{+\infty} \int_{t=0}^{+\infty} u_{t}(x, t)\varphi(x, t)dtdx$$

$$= - \int_{x=-\infty}^{+\infty} u(x, 0)\varphi(x, 0)dx - \int_{D_{1}} u_{t}(x, t)\varphi(x, t)dtdx - \int_{D_{2}} u_{t}(x, t)\varphi(x, t)dtdx.$$

de même

$$I_{2} = \int_{t=0}^{+\infty} \int_{x=-\infty}^{\sigma t} f(u)(x,t)\varphi_{x}(x,t)dxdt + \int_{t=0}^{+\infty} \int_{x=\sigma t}^{+\infty} f(u)(x,t)\varphi_{x}(x,t)dxdt$$
$$= -\int_{D_{1}} (f(u))_{x}(x,t)\varphi(x,t)dxdt - \int_{D_{2}} (f(u))_{x}(x,t)\varphi(x,t)dxdt$$

en additionnant $I_1 + I_2$ et en utilisant $u_t + (f(u))_x = 0$ dans $D_1 \cup D_2$ on obtient

$$I_1 + I_2 = -\int_{x = -\infty}^{+\infty} u(x, 0)\varphi(x, 0)dx$$

ainsi u est solution du problème faible (36)-(37),

2.7 Solution entropique et unicité

Une technique pour choisir la solution faible au problème hyperbolique (36)-(37) est de considérer à la place de l'équation hyperbolique :

$$u_t + (f(u))_x = 0,$$

l'équation parabolique : (ou de viscosité) assosciée suivante

$$u_t + (f(u))_x - \varepsilon u_{xx} = 0, \quad (x, t) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+,$$
 (42)

$$u = u_0 \quad (x,0) \in \mathbb{R} \times \{0\}. \tag{43}$$

On cherche la solution u_{ε} faible au problème parabolique, puis on établit des estimations independantes de ε , puis on passe à la limite, la solution limite u sera la solution faible du problème hyperbolique (36)-(37).

Cette solution faible u est dite "solution entropique" du problème hyperbolique (36)-(37) définie par

Définition 2.4. Soit $u_0 \in L^{\infty}(\mathbb{R})$ et $f \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$, on dit que $u \in L^{\infty}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+)$ est solution entropique de (36)-(37) si pour toute function $\eta \in C^1(\mathbb{R})$ convexe, appelée entropie, et pour toute fonction $\phi \in C^1(\mathbb{R})$ telle que $\phi' = f'\eta'$, appelé "flux d'entropie", on a

$$\int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}_{+}} (\eta(u)\varphi_{t} + \phi(u)\varphi_{x})dxdt + \int_{\mathbb{R}} \eta(u_{0})\varphi(x,0)dx \ge 0,
\forall \varphi \in \mathcal{C}_{c}^{1}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_{+}, \mathbb{R}_{+}).$$
(44)

Théorème 2.4. (Kruskov 1955) Soit $u_0 \in L^{\infty}(\mathbb{R})$ et $f \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$, alors il existe une unique solution entropique de (42).

Proposition 2.2. Pour $f \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$, soit u solution classique de

$$u_t + (f(u))_x = 0$$
, $(x,t) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+$, $u(x,0) = u_0$, $x \in \mathbb{R}$.

Alors u est solution entropique.

Démonstration. Soit une fonction (dite entropie) $\eta \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ convexe, et soit la fonction (dite flux associé) ϕ telle que $\phi' = f'\eta'$. On a de

$$u_t + f'(u)u_x = 0$$
, et $u(x,0) = u_0(x)$, pour $x \in \mathbb{R}$, et $t > 0$

$$\eta'(u)u_t + \eta'(u)f'(u)u_x = 0,$$

puis de $\phi' = f'\eta'$ on a

$$(\eta(u))_t + \phi'(u)u_x = 0$$

et de $u(x,0) = u_0$ donc

$$(\eta(u))_t + (\phi(u))_x = 0 (45)$$

$$\eta(u(x,0)) = \eta(u_0) \tag{46}$$

Soit $\varphi \in \mathcal{C}_c^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+, \mathbb{R}_+)$, on a alors l'égalité d'entropie :

$$\int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}_+} (\eta(u)\varphi_t + \phi(u)\varphi_x) dx dt + \int_{\mathbb{R}} \eta(u_0)\varphi(x,0) dx = 0.$$

Proposition 2.3. Toute solution u entropique du problème donné dans la proposition précédante, est une solution faible du même problème.

Démonstration. S'obtient pour $\eta(u) = u$ puis $\eta(u) = -u$ dans (47).

Proposition 2.4. Soient $f \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ convexe, u_g et $u_d \in \mathbb{R}$. On considère le problème de Riemann :

$$u_t + (f(u))_x = 0, \quad x \in \mathbb{R}, \quad t \in \mathbb{R}_+$$

$$u(x,0) = \begin{cases} u_d & \forall x > 0, \\ u_g & \forall x < 0. \end{cases}$$

$$(47)$$

 $Si \ u_g < u_d$, alors son unique solution entropique et continue est donnée par

$$u(x,t) = \begin{cases} u_d & si \ x > f'(u_d)t, \\ \xi & si \ x = f'(\xi)t \ avec \ u_g < \xi < u_d, \\ u_g & si \ x < f'(u_g)t, \end{cases}$$

où ξ est une fonction de (x,t), cette solution est dite une "détente".

Démonstration. Remarquons que cette fonction u est continue pour tout $(x,t) \in]-\infty, +\infty[\times]0, +\infty[$, et vérifie $u_t + (f(u))_x = 0$, sur

$$D_1 = \{(x,t) : t > 0, x < f'(u_g)t\},$$

$$D_2 = \{(x,t) : t > 0, f'(u_g)t < x < f'(u_d)t\},$$

$$D_3 = \{(x,t) : x > f'(u_d)t\}.$$

Du Théorème 2.3 u est une solution faible. Elle n'est pas solution classique car elle n'est pas $\mathcal{C}^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+)$.

Soit $\eta \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ une fonction convexe (une entropie), et ϕ tel que $\phi' = f'\eta'$ le flux d'entropie associé, comme

$$u_t + (f(u))_x = 0$$
, dans D_i , $i = 1, 2$, ou 3.

Soit $\varphi \in \mathcal{C}_c^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+, \mathbb{R}_+)$, par intégration par parties dans D_i , i = 1, 2, ou 3, on obtient

$$\int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}_+} (\eta(u)\varphi_t + \phi(u)\varphi_x) dx dt + \int_{\mathbb{R}} \eta(u_0)\varphi(x,0) dx = 0.$$

Donc u est une solution entropique.

Proposition 2.5. Soient $f \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ convexe, u_g et $u_d \in \mathbb{R}$. Considérons le problème de Riemann :

$$u_t + (f(u))_x = 0, \quad x \in \mathbb{R}, \quad t \in \mathbb{R}_+$$

$$u(x,0) = \begin{cases} u_d & \forall x > 0, \\ u_g & \forall x < 0. \end{cases}$$

$$(48)$$

 $Si u_g > u_d$, alors l'unique solution entropique est donnée par

$$u(x,t) = \begin{cases} u_d & \forall x > \sigma t, \\ u_g & \forall x < \sigma t, \end{cases}$$

Cette solution est dite un "choc".

Démonstration. Soit donc une fonction convexe $\eta \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R})$ "dite entropie", et soit une fonction $\phi \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R})$ "dite flux d'entropie associé", telle que $\phi' = f'\eta'$. On doit montrer que (47) ait lieu. Avec le même calcul que pour la sous-section (2.3.2) où on remplace u par $\eta(u)$ et f(u) par $\phi(u)$ on obtient

$$\begin{split} \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}_{+}} (\eta(u)\varphi_{t} + \phi(u)\varphi_{x}) dx dt + \int_{\mathbb{R}} \eta(u_{0})\varphi(x,0) dx \\ &= \int_{\mathbb{R}_{+}} (\sigma[\eta(u)] - [\phi(u)])\varphi(\sigma t, t) dt. \end{split}$$

Comme $\varphi \in \mathcal{C}_c^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+, \mathbb{R}_+)$, il faut et il suffit d'avoir

$$\sigma[\eta(u)] \geq [\phi(u)]$$

avec le même σ de la condition de Rankine-Hugoniot, c'est à dire

$$\sigma = \frac{f(u_d) - f(u_g)}{u_d - u_g} = \frac{[f(u)]}{[u]}.$$

Reste donc a vérifier que

$$\frac{f(u_d) - f(u_g)}{u_d - u_g} (\eta(u_d) - \eta(u_g)) \ge [\phi(u)] = \phi(u_d) - \phi(u_g)$$

ou

$$(f(u_d) - f(u_g))(\eta(u_d) - \eta(u_g)) \le (u_d - u_g)(\phi(u_d) - \phi(u_g)). \tag{49}$$

Or on a

$$\int_{u_d}^{u_g} \phi'(s)ds = \int_{u_d}^{u_g} f'(s)\eta'(s)ds = \int_{u_d}^{u_g} f'(s)(\eta'(s) - \eta'(z))ds + \int_{u_d}^{u_g} f'(s)\eta'(z)ds \quad \forall z \in \mathbb{R}.$$

puis en intégrant en z entre u_d et u_g on a

$$(u_g - u_d) \int_{u_d}^{u_g} \phi'(s) ds = \int_{u_d}^{u_g} \int_{u_d}^{u_g} f'(s) (\eta'(s) - \eta'(z)) ds dz$$

$$+ \int_{u_d}^{u_g} f'(s) ds \int_{u_d}^{u_g} \eta'(z) dz.$$

Comme

$$\int_{u_d}^{u_g} \int_{u_d}^{u_g} f'(s) (\eta'(s) - \eta'(z)) ds dz = \int_{u_d}^{u_g} \int_{u_d}^{u_g} f'(z) (\eta'(z) - \eta'(s)) ds dz$$

donc

$$2(u_{g} - u_{d}) \int_{u_{d}}^{u_{g}} \phi'(s) ds = \int_{u_{d}}^{u_{g}} \int_{u_{d}}^{u_{g}} f'(z) (\eta'(z) - \eta'(s)) dz ds + \int_{u_{d}}^{u_{g}} \int_{u_{d}}^{u_{g}} f'(s) (\eta'(s) - \eta'(z)) ds dz + 2 \int_{u_{d}}^{u_{g}} f'(s) ds \int_{u_{d}}^{u_{g}} \eta'(z) dz$$

ou encore

$$2(u_g - u_d) \int_{u_d}^{u_g} \phi'(s) ds = \int_{u_d}^{u_g} \int_{u_d}^{u_g} (f'(z) - f'(s))(\eta'(z) - \eta'(s)) dz ds$$
$$+ 2 \int_{u_d}^{u_g} f'(s) ds \int_{u_d}^{u_g} \eta'(z) dz$$

en utilisant que f, η sont $C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ et convexes, on a f' et η' sont croissantes. Donc la première intégrale du second membre est positive ou nulle. D'où le résultat. \square

Exercice 2.1. Soit $g \in \mathcal{C}_c(\mathbb{R} \times]0, +\infty[, \mathbb{R})$, et T > 0 tel que g(x, t) = 0 pour $t \geq T$. On considère le problème

$$u_t + vu_x = g$$
, et $u(x,T) = 0$. (50)

En utilisant la méthode des caractéristiques montrer que la solution est

$$u(x,t) = -\int_{t}^{T} g(x - v(s - t), s)ds.$$

$$(51)$$

Déduire que $u \in \mathcal{C}_c(\mathbb{R} \times]0, +\infty[, \mathbb{R}).$