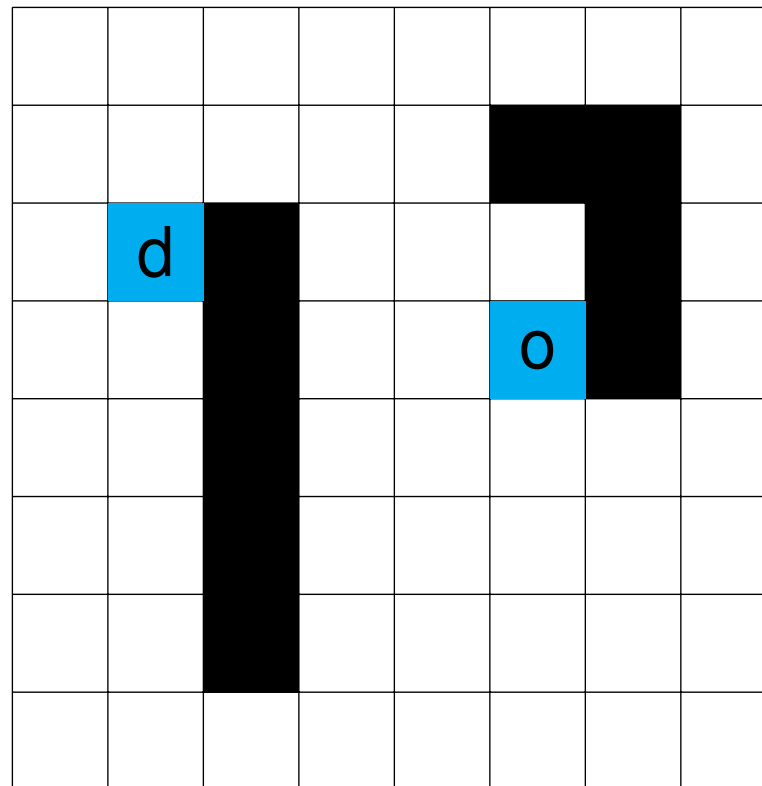
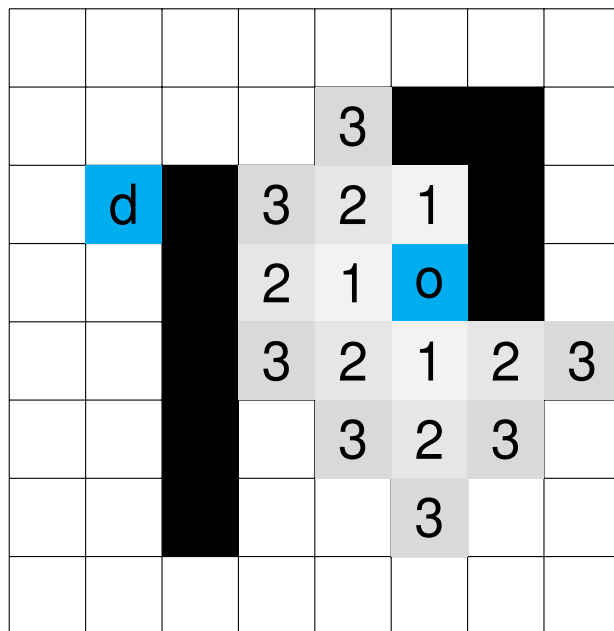
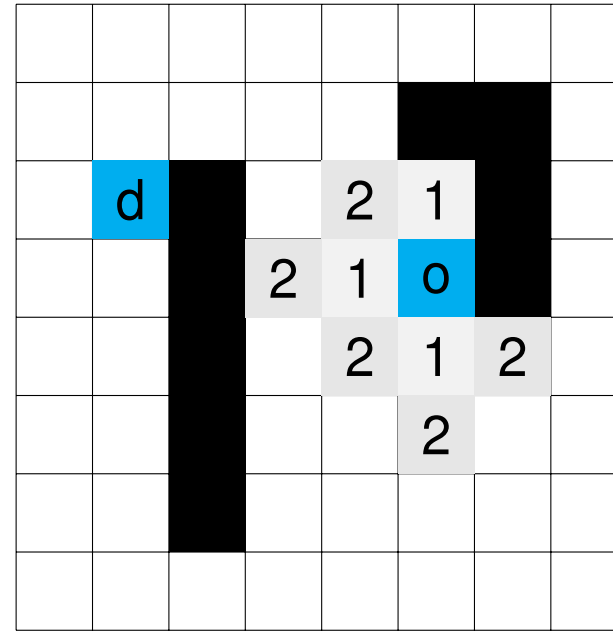
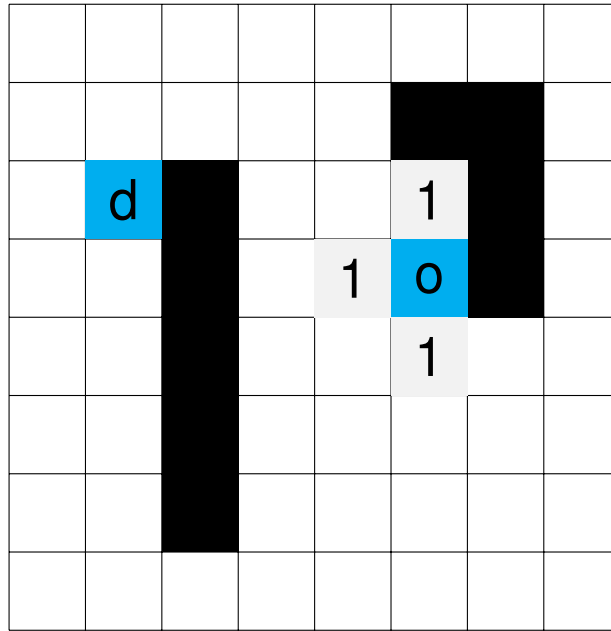


Trabalho 1: Programação Paralela para Processador Multicore com Memória Compartilhada Usando OpenMP

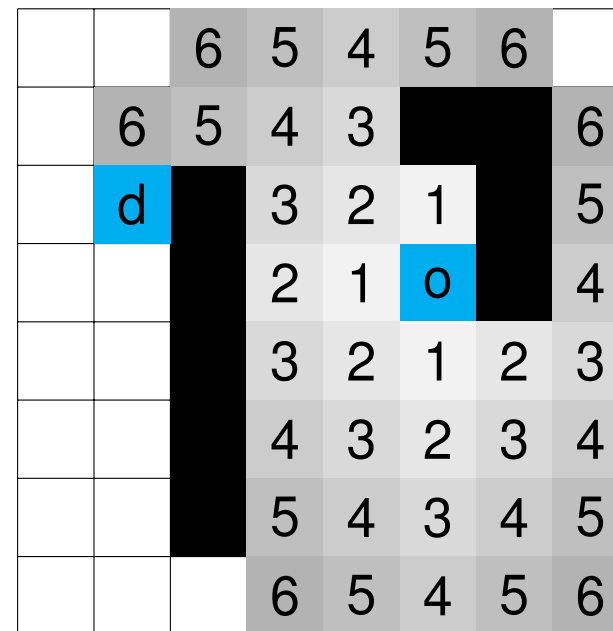
- **Problema de roteamento usando algoritmo de Lee**
 - Grid de $n \times m$ células
 - Célula origem e célula destino
 - Obstáculos (ocupam células que não podem ser usadas no roteamento)
 - Encontrar menor caminho entre células origem e destino



Algoritmo Sequencial: Fase de Expansão



...



Algoritmo Sequencial: Fase de Backtracking

		6	5	4	5	6	
	6	5	4	3			6
	d		3	2	1		5
			2	1	o		4
			3	2	1	2	3
			4	3	2	3	4
			5	4	3	4	5
			6	5	4	5	6

		6	5	4	5	6	
	6	5	4	3			6
	d		3	2	1		5
			2	1	o		4
			3	2	1	2	3
			4	3	2	3	4
			5	4	3	4	5
			6	5	4	5	6

		6	5	4	5	6	
	6	5	4	3			6
	d		3	2	1		5
			2	1	o		4
			3	2	1	2	3
			4	3	2	3	4
			5	4	3	4	5
			6	5	4	5	6

...

		6	5	4	5	6	
	6	5	4	3			6
	d		3	2	1		5
			2	1	o		4
			3	2	1	2	3
			4	3	2	3	4
			5	4	3	4	5
			6	5	4	5	6

Algoritmo Sequencial: Fase de Expansão

```
// Inicialização: Células obstáculos do grid: inicializadas com -1
// Demais células do grid: inicializadas com infinito
Fila = vazia // Fila FIFO de células a serem expandidas
Grid[origem.i][origem.j] = 0 // Distância da origem a ela mesma é 0
achou = false // Destino foi encontrado?

insere(Fila, origem) // Insere origem no fim da fila
while (Fila != vazia AND NOT achou)
{
    cel = remove(Fila) // Remove célula do início da fila
    if (cel.i == destino.i AND cel.j == destino.j) // cel é o destino
        achou = true
    else
    {
        for (cada célula viz vizinha de cel) // No máximo 4 vizinhos
            if (Grid[viz.i][viz.j] == infinito)
            {
                Grid[viz.i][viz.j] = Grid[cel.i][cel.j] + 1
                insere(Fila, viz) // Insere célula viz no fim da fila
            }
        }
    }
}
```

Fila FIFO garante que expansão ocorre por níveis:
primeiro encontra células com distância 1 da origem,
depois células com distância 2, ...

Algoritmo Sequencial: Fase de Backtracking

```
Caminho = vazio // Caminho da origem até o destino
if (achou)
{
    cel = destino
    insere(caminho, destino) // Insere destino no início do caminho

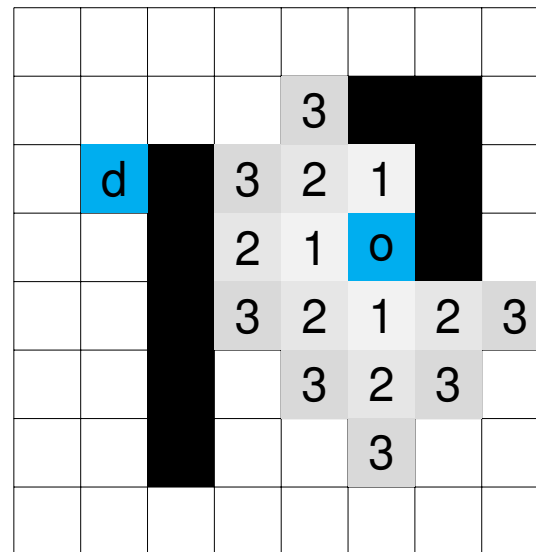
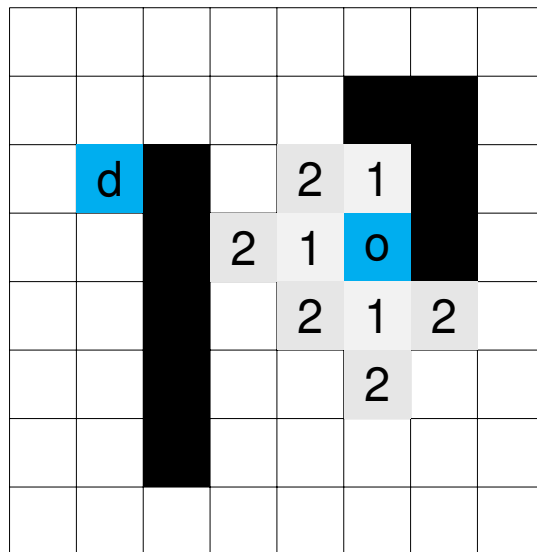
    // Enquanto não chegar na origem
    while (cel.i != origem.i OR cel.j != origem.j)
    {
        Investiga 4 células vizinhas de cel e seleciona viz,
        tal que Grid[viz.i][viz.j] == Grid[cel.i][cel.j] - 1
        cel = viz
        insere(Caminho, viz) // Insere célula viz no início do caminho
    }
}
```

Ideias sobre o Algoritmo e a sua Paralelização

- **Na fase de expansão:**

- Fila FIFO impõe ordem sequencial de tratamento das células
- Essa restrição é mais “forte” do que o necessário para o correto funcionamento do algoritmo
- Células em um mesmo nível de expansão podem ser tratadas em qualquer ordem
- Se tratar células em diferentes níveis de expansão em ordem “errada”, o que acontece?

Algoritmo pode ser modificado para funcionar? Vale a pena?



Programas a serem Desenvolvido

- **Programas devem ser em C ou C++**
- **Desenvolver programa sequencial:**
 - Baseado no algoritmo apresentado
- **Desenvolver programa paralelo, usando OpenMP:**
 - Explorar paralelismo na fase de expansão
 - Se possível, explorar paralelismo na fase de backtracking
- **Interface de execução dos programas:**
 - Por linha de comando com argumentos:
`rotseq entrada.txt saida.txt`
`rotpar entrada.txt saida.txt`
- **Submissão:** um único arquivo .zip com programas fonte sequencial e paralelo
 - **Programas devem ter no cabeçalho:**
 - Nome dos alunos do grupo (máximo 2 alunos)
 - Comando de compilação por linha de comando

Entradas e Saídas do Programa

- **Entradas:** Em um único arquivo texto
 - N^o de linhas do grid
 - N^o de colunas do grid
 - Índices i e j da célula origem
 - Índices i e j da célula destino
 - N^o de obstáculos
 - Para cada obstáculo:
 - Índices i e j da célula inicial do obstáculo (superior esquerda)
 - N^o de linhas e colunas do obstáculo

(Obs.: Obstáculos são sempre retangulares)
- **Saídas:** Em um único arquivo texto
 - Comprimento do maior caminho da origem até o destino
(valor da célula do destino ao final da expansão)
 - Menor caminho: sequência de células (índices i e j) da origem até o destino
- **Arquivos com exemplos de entrada e saída fornecidos**