

La robotique et sa répercussion sur la société moderne

La répartition des emplois en fonction du phénomène de robotisation

Groupe

KRISNI Almehdi GOJAK Zlatan MOISSINAC Xavier BADRIOUICHE Mohamed

Sommaire

- 1. Introduction
- 2. La robotisation des transports
- 3. Le modèle de prévision statistique
- 4. Le modèle en grille et la variation active
- 5. Les entreprises fabricantes et l'économie industrielle
- 6. La modélisation finale
- 7. Conclusion

Introduction

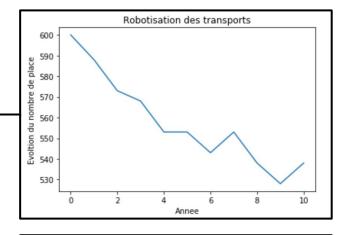
Contexte de la recherche et de la modélisation

La robotisation des transports

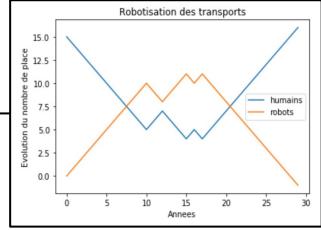
- 1. La prise en compte de paramètres simples
- 2. Un premier modèle

La prise en compte de paramètres simples

def remplacement(n ,prixr ,prixh ,nbreplace ,esp ,rep): #robot:list[int] robot=[0] #compteurr:int compteur r=0 #compteurh:int compteur_h=nbreplace #humain:list[int] humain=[nbreplace] #evoprix:list[int] evoprix=evolution prix(prixr,n) #i:int for i in range(n): prixr = evoprix[i] #ad:int ad = advantage(prixr, prixh, esp, rep) if (1>ad): compteur_h = compteur_h-1 # dimin compteur humain humain.append(compteur h) compteur r = compteur r + 1 # augment compteur robot robot.append(compteur r) humain.append(compteur h) robot.append(compteur_r) return (robot, humain)



def new remplacement(n ,prixr ,prixh ,nbreplace ,esp ,rep): #robot:list[int] robot = [0] #compteurr:int compteur_r = 0 #compteurh:int compteur h = nbreplace #humain:list[int] humain = [nbreplace] #evoprix:list[int] evoprix = evolution prix(prixr,n) #i:int i = 0while ((i \leq n) and (compteur h \geq 0) and (compteur r \geq 0)): prixr=evoprix[i] #ad:int ad-advantage(prixr, prixh, esp, rep) if (1>ad): compteur h = compteur h-1 # diminue compteur humain humain.append(compteur_h) compteur r = compteur r + 1 # augmente compteur robot robot.append(compteur r) else: compteur_h = compteur_h + 1 humain.append(compteur_h) compteur r = compteur r - 1 robot.append(compteur r) i = i + 1return (robot, humain)



Un premier modèle

```
def effet_crise(n ,prixr ,prixh ,nbreplace ,esp ,rep, n2, n3):
    #robot:list[int]
    robot = [0]

    #compteurr:int
    compteur r = 0

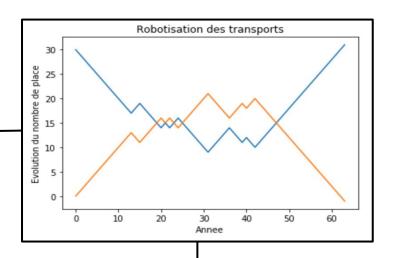
    #compteurh:int
    compteurh = nbreplace

    #humain:list[int]
    humain = [nbreplace]

    #evoprix:list[int]
    evoprix = evolution_prix(prixr,n)

    #i:int
    i = 0

    while (i <= n2):
        prixr=evoprix[i]
        #ad:int
        ad=advantage(prixr, prixh, esp, rep)</pre>
```



On peut modéliser une première répartition des emplois entre hommes et robots.

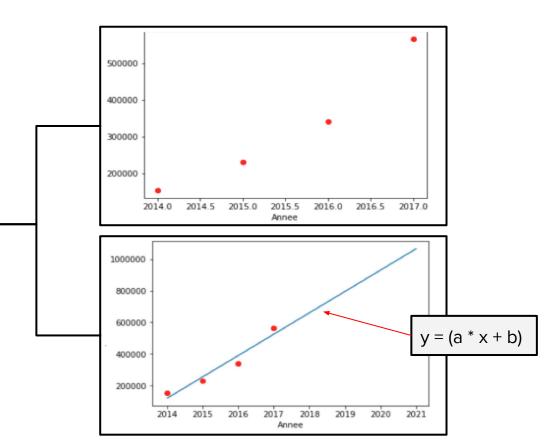
Néanmoins, elle reste simple et ne représente pas un modèle répondant à nos attentes.

Le modèle de prévision statistique

- 1. La régression linéaire
- 2. La régression exponentielle

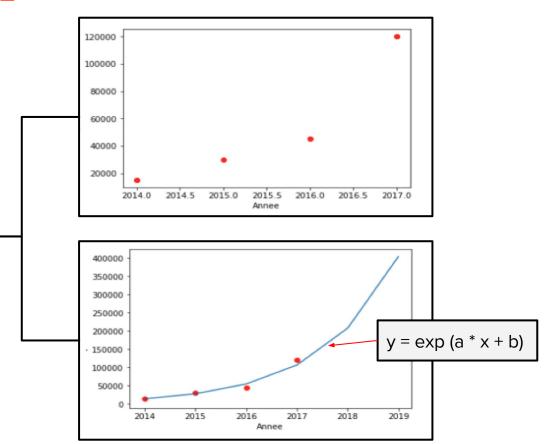
La régression linéaire

```
def evolution lineaire dico (D, annee fin):
    """dict[int:int] * int -> dict[int:float]"""
    #al : number, bl : number, i : int, a : float,
    #k : int, v : int
   liste2=[]
   newlistex=[]
   i = 0
   for k in D:
       i = i+1
       newlistex.append(i)
       liste2.append(D[k])
   a1 = np.array(newlistex)
   b1 = np.array(liste2)
    (a,b,rho,x,y) = linregress(a1,b1)
   #k int, v : number, donnee : dict[int:float]
   k = 0
    j = annee fin
    donnee = dict()
   while j > 0:
       k = k + 1
       donnee[k] = round((a*k)+b, 2)
        if (donnee[k] < 0 and (a*k) < 0):
            print("La derniere année est", k+2018)
            return donnee
        j = j-1
   return donnee
```

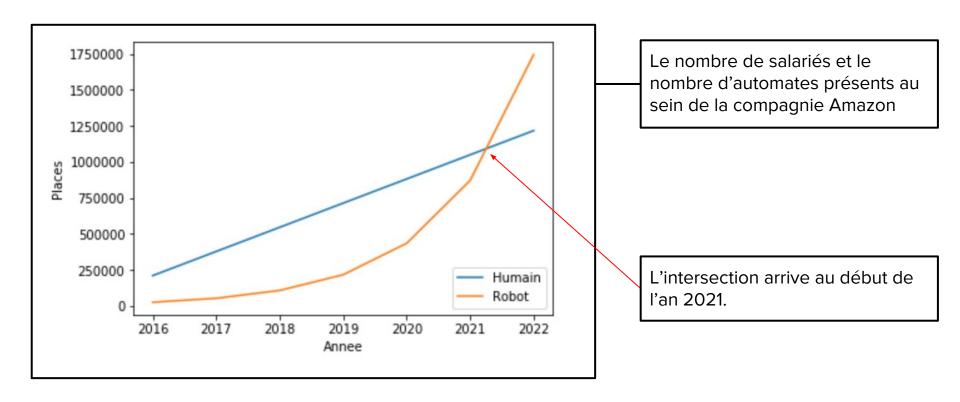


La régression exponentielle

```
def evolution expo dico 2 (D, annee fin):
   """dict[int:int] * int -> dict[int:float]
   Hyp : Adapter à partir de la fonction polytfit
   #a1 : number, b1 : number, i : int, a : float,
   #k : int, v : int
   liste2=[]
   newlistex=[]
    temp = 0
   i = 0
    for k in D:
        i = i+1
       newlistex.append(i)
       liste2.append(D[k])
       temp = k+1
       temp2 = i+1
   x = np.array(newlistex)
   y = np.log(liste2)
   (a,b) = np.polyfit(x, y,1)
   #k int, v : number, donnee : dict[int:float]
    k = 1
   i = annee fin
   donnee = dict()
    while i > 0:
       donnee[k] = round(np.exp(a*k)*np.exp(b),2)
        k=k+1
       temp2 = temp2 +1
       j = j-1
    return donnee
```



Un cas d'étude



Le modèle en grille et la variation active

- 1. Une vision plus pratique
- 2. La variation active des paramètres et sa conséquence

Une vision plus pratique

```
def rplcmt_homme_usine_grille (grid, lignes_grid, colonnes_grid, proba_rplcmt) :
   i = 0
   # j : int
   i = 0
   # r : int
   while (i < lignes_grid) :
        while (j < colonnes_grid) :</pre>
            r = 100 - random.randint(0,100)
            if (r < proba rplcmt) :
                # i2 : int
                i2 = 0
                # j2 : int
                i2 = 0
                for i2 in range(i-1,i+2) :
                    for j2 in range(j-1,j+2):
                         if ((i2 \ge 0) \text{ and } (i2 < lignes\_grid) \text{ and } (j2 \ge 0) \text{ and } (j2 < colonnes\_grid))
                             if ((j2 == j) \text{ and } (i2 == i)):
                                  grid[i2][j2] = 'R'
                             if (grid[i2][j2] != 'R') :
                                  grid[i2][j2] = ' '
                i = i + 1
            j = j + 1
       i = i + 1
       j = 0
   return grid.copy()
```

Méthode d'affichage possédant avantages et inconvénients.

```
'H' ' 'R' ' ' 'H' 'H' 'H' 'H' 'H'
       ' ' ' ' ' ' ' ' ' R' ' ' ' ' H'
' ' ' ' 'H' ' ' 'R' ' ' 'H' 'H'
' ' ' ' ' H' ' ' ' R' ' ' ' ' H'
       'H' 'H' 'H' 'H' 'H'
 '''R''''H'
```

La variation active de paramètres

"Rien ne reste figé, tout est mouvement."

- KRISNI Almehdi, 2019

```
def rplcmt_homme_usine_grille_n_années_dvlpmt_robots (grid, lignes_grid, colonnes_grid, proba_rplcmt, n_années,
    #grid_act = grid

# list_grid : dict[int:np]
dict_grid = dict()

dict_grid[0] = grid

proba_remplacement = proba_rplcmt

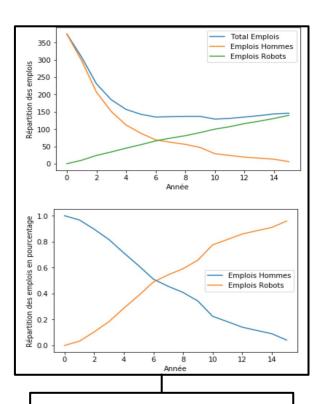
for x in range(1,n_années+1) :

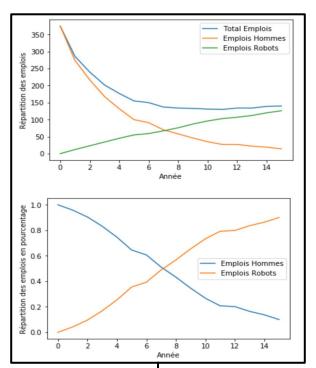
    proba_remplacement = proba_remplacement + random.randint(0,dev_robot)
    dict_grid[x] = rplcmt_homme_usine_grille(dict_grid[x-1].copy(),lignes_grid,colonnes_grid,proba_rplcmt)

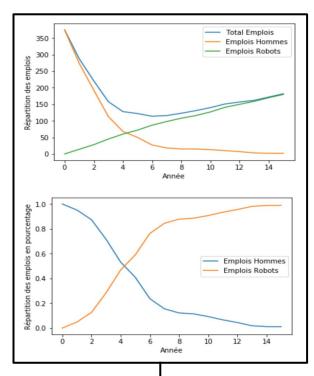
return dict_grid
```

Afin de créer cette variation active, on permet à la variable "proba_rplcmt" d'augmenter de manière aléatoire

Des différences créées par la variation active







Aucune variation active :

- Probabilité fixée à 0.05
- Variation fixée à 0.00

Variation active faible:

- Probabilité fixée à 0.05
- Variation fixée à 0.02

Variation active forte:

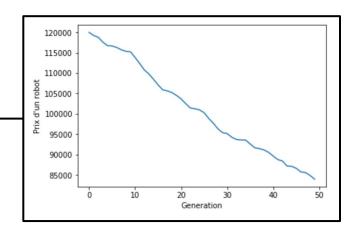
- Probabilité fixée à 0.05
- Variation fixée à 0.05

Les entreprises et l'économie sectorielle

- 1. L'évolution du capital d'une entreprise et du prix d'un robot
- 2. La clé d'un modèle plus complet et réaliste

L'évolution du prix d'un robot

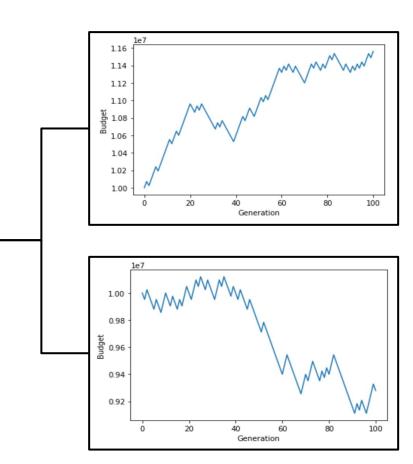
```
def evolution prix (robots prix, nb annees, min, max):
    liste robots prix = list()
    liste robots prix.append(robots prix)
    i = 0
    while (i < nb annees):
        if (i<nb annees//2):</pre>
            min = min + 0.001
            max = max + 0.001
            coef random = random.uniform(min.max)
            liste robots prix.append(liste robots prix[i] - (liste robots prix[i])*coef random//100)
            i = i + 1
        elif ( i \ge nb annees//2):
            min = min
            max = max - 0.004
            coef random = random.uniform(min,max)
            liste robots prix.append(liste robots prix[i] - (liste robots prix[i])*coef random//100)
            i = i + 1
    return liste robots prix
```



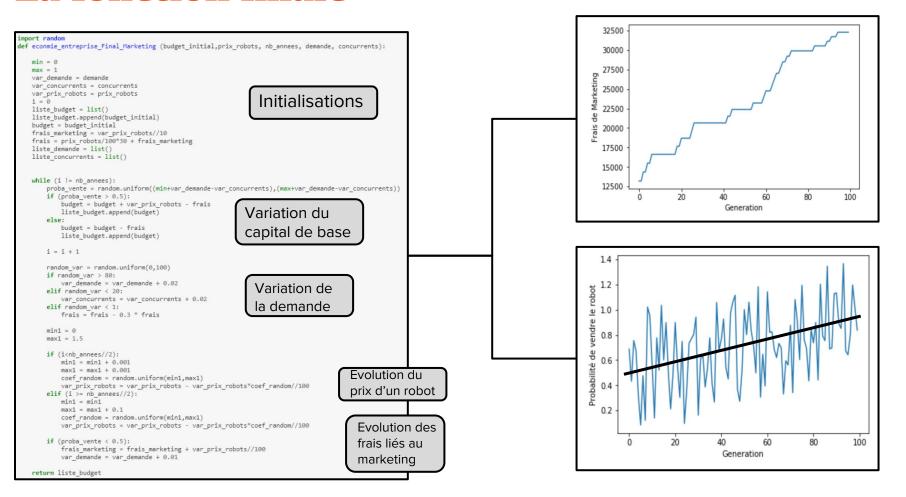
Chaque année, le prix du robot diminue d'environ 0 à 1.5% par rapport à l'année précédente.

L'évolution initiale du capital d'une entreprise

```
import random
def econmie entreprise (budget initial,prix_robots, nb_annees, demande, concurrents):
    min = 0
    max = 1
    var demande = demande
    var concurrents = concurrents
    i = 0
    liste budget = list()
    liste budget.append(budget initial)
    budget = budget initial
    frais = prix robots/100*40
    while (i != nb annees):
        proba vente = random.uniform((min+var demande-var concurrents)),(max+var demande-var concurrents))
        if (proba vente > 0.5):
            budget = budget + prix robots - frais
            liste budget.append(budget)
        else:
           budget = budget - frais
           liste budget.append(budget)
       i = i + 1
    return liste budget
```



La fonction finale



La modélisation finale

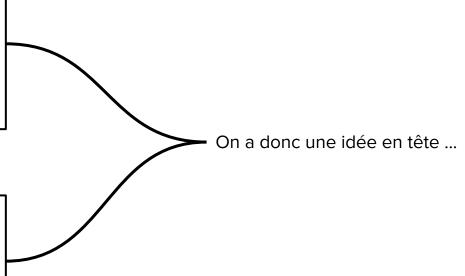
Une combinaison gagnante

Une combinaison gagnante

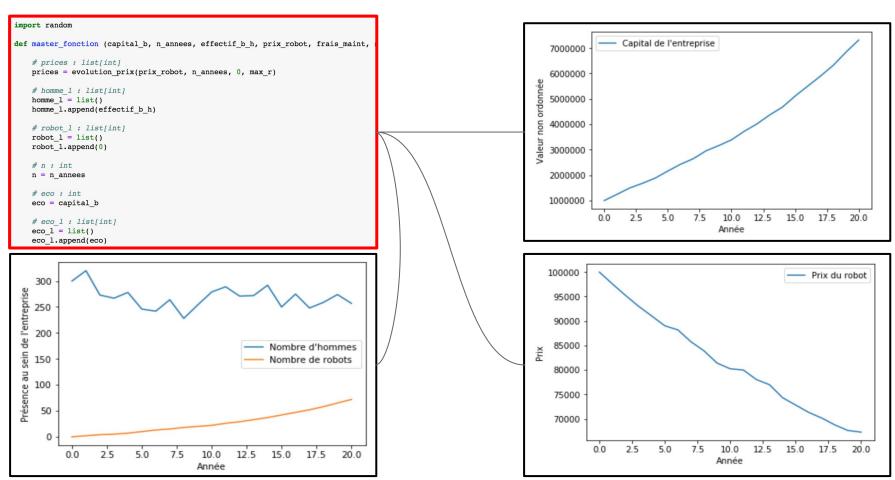
Suite aux modélisations précédentes, on ne retiendra que certains éléments utilisés précédemment.

On retiendra la probabilité active, les différentes formes de régression, le capital d'une entreprise et le prix du robot.

En ce qui concerne l'affiche, l'utilisation de la grille est considérée comme non-pratique et on retiendra une évolution statistique simple modélisée par des graphiques.



La visualisation



Conclusion

Qu'avons-nous appris suite à tout ce travail ? Peut-on réellement prédire une telle situation ?