

# Prędkościomierz rowerowy

Pokora Krzysztof (296507)

Ligas Norbert (296493)

II stopień Elektronika i Telekomunikacja

Grupa 17:50

# Cel

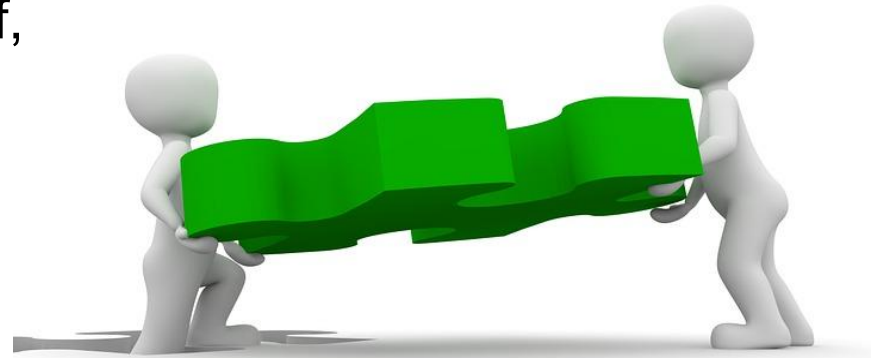
Celem projektu jest skonstruowanie modułu prędkościomierza rowerowego do płytki Nucleo. Należy zaprojektować płytkę PCB oraz oprogramowanie. Ważną cechą projektu ma być przystępna cena gotowego produktu mimo zainstalowanych w nim udogodnień (wyświetlacz dotykowy, zasilanie bateryjne). Projekt ma być możliwy do użycia w celach edukacyjnych, a więc zaprojektowany tak, żeby dało się łatwo zrozumieć zastosowane w nim rozwiązania.



# Podział pracy

Projekt będzie wykonywany wspólnie na założonej przez [grupe stronie na GitHub](#).

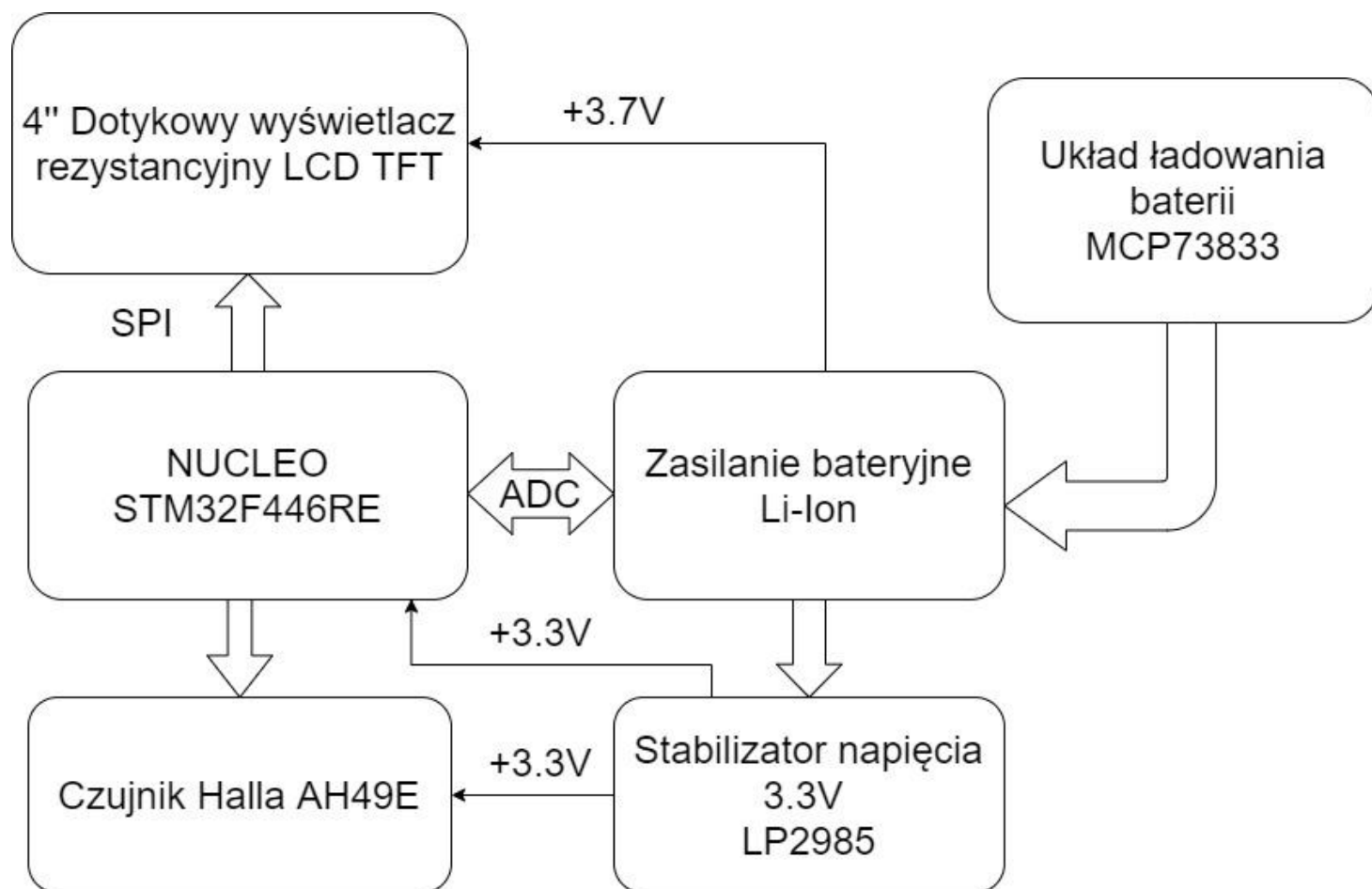
Nad częścią hardware-ową główny nadzór będzie sprawował Krzysztof, natomiast nad software-ową Norbert. Oczywiście w projekcie przewidziana jest ciągła współpraca, co powinno być widoczne na koniec w postaci przeplatających się commitów obu członków.



# Założenia projektowe

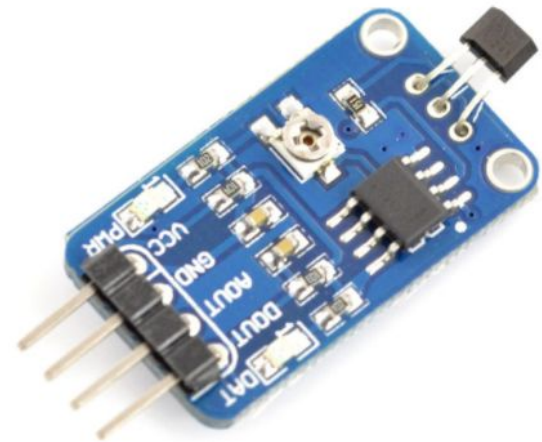
- » Pomiar prędkości przy pomocy czujnika Halla na podstawie liczby obrotów koła
- » Konfiguracja oraz prezentacja wyników na wyświetlaczu dotykowym
- » Urządzenie zasilane z akumulatora (z pełną jego obsługą, czyli ładowarką + monitoringiem stanu naładowania)
- » Projekt płytki PCB w celu demonstracji urządzenia

# Schemat blokowy



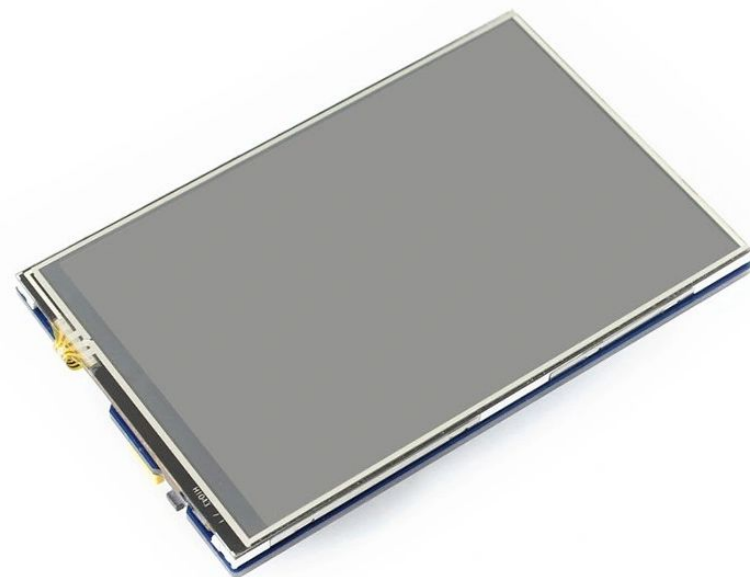
# Czujnik Halla AH49E

- » posiada wyjście analogowe oraz cyfrowe
- » napięcie zasilania: 2.3V - 5.3V
- » umożliwia detekcję pola magnetycznego
- » czułość: 1.6mV/GS
- » sygnał analogowy jest liniowo proporcjonalny do wartości natężenia pola magnetycznego zmierzonej przez ten czujnik
- » w zerowym polu magnetycznym wartość wyjściowa jest równa połowie wartości napięcia ze źródła zasilania podawanego na wyprowadzenie VCC
- » Wartość progu wykrywania jest nastawiana za pomocą potencjometru montażowego umieszczonego na płytce modułu czujnika



# Wyświetlacz

- » Rezystancyjny ekran dotykowy LCD TFT, 4",  
rozdzielczość: 480 x 320 px
- » Gniazdo microSD pozwala na przechowywanie  
obrazów i wyświetlanie ich na ekranie
- » Komunikacja poprzez interfejs SPI
- » Kolor: RGB, 65K
- » Proporcje: 8:5
- » Napięcie zasilania: 3,3 V / 5 V



# Układ ładowania

- » służy do ładowania baterii Li-Ion
- » kontrola pracy baterii oraz dostosowywanie wartości prądu na podstawie informacji dostarczonych z termistora
- » stałoprądowe oraz stałonapięciowe ładowanie baterii
- » wartość prądu ładowania ustalany przy pomocy zewnętrznego rezystora (max 1A)
- » napięcie wejściowe: 3.75V - 6V
- » zabezpieczenie przed wstecznym rozładowaniem





# Jak obliczyć prędkość?

Aby obliczyć prędkość roweru należy znać średnicę lub promień koła, a następnie obliczyć jego obwód według wzoru:

$$L = \pi \cdot d \text{ lub } L = 2 \cdot \pi \cdot r \text{ [m]}$$

Następnie należy liczyć czas pomiędzy impulsami otrzymywanymi od czujnika Halla. Oznaczmy go jako  $t$  [s].

Znając czas oraz obwód koła obliczamy prędkość ze wzoru:

$$V = L/t \text{ [m/s]}$$