

数字信号处理

——第7讲

利用Z变换对系统分析

❖ 用Z变换分析系统:

- 频率响应
- 系统函数
- 零点和极点
- 稳定性判别
- 系统特性分析

2019/3/26

数字信号处理 北京航空航天大学

2

利用Z变换对系统分析

❖ 频率响应

$$x[n] = e^{j\omega_0 n} \quad -\infty < n < \infty$$



$$y[n] = h[n] * x[n] = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x[m]h[n-m]$$



$$y[n] = \sum_{m=-\infty}^{\infty} h[m]e^{j\omega_0(n-m)} = e^{j\omega_0 n} \sum_{m=-\infty}^{\infty} h[m]e^{-j\omega_0 m}$$



$$y[n] = e^{j\omega_0 n} H(e^{j\omega_0}) \quad \Rightarrow \quad H(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h[n]e^{-j\omega n}$$

2019/3/26

数字信号处理 北京航空航天大学

3

利用Z变换对系统分析

❖ 系统函数

$$y[n] = h[n] * x[n] = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x[m]h[n-m]$$



$$Y(e^{j\omega}) = H(e^{j\omega})X(e^{j\omega})$$



$$H(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h[n]e^{-j\omega n}$$



$$H(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h[n]z^{-n} \quad \Rightarrow \quad H(e^{j\omega}) = H(z)|_{z=e^{j\omega}}$$

2019/3/26

数字信号处理 北京航空航天大学

4

❖ 分析系统方法

- 时域分析（第1章）
- 频域分析
- 复频域分析

❖ 系统的因果性和稳定性

$$\sum_{i=0}^M b_i x[n-i] = \sum_{i=0}^N a_i y[n-i]$$

$$\Downarrow$$

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{\sum_{i=0}^M b_i z^{-i}}{\sum_{i=0}^N a_i z^{-i}}$$

$$\Downarrow$$

$$H(z) = A \frac{\prod_{r=1}^M (1 - c_r z^{-1})}{\prod_{r=1}^N (1 - d_r z^{-1})}$$

❖ 因果性判定

- 时域判定：单位脉冲响应是因果序列 $h[n] = 0, \quad n < 0$
- 频域判定：Z变换的收敛域为 $R_{x-} < |z| \leq \infty$

❖ 稳定性判定：

- $h(n)$ 是绝对可求和的 $\sum_{n=-\infty}^{\infty} |h[n]| < \infty$
- $H(z)$ 收敛域包含单位圆 $\sum_{n=-\infty}^{\infty} |h[n]| = \sum_{n=-\infty}^{\infty} |h[n] z^{-n}|_{|z|=1} < \infty$

利用Z变换对系统分析

❖ 根据系统零极点分析频率特性

$$H(z) = Az^{N-M} \frac{\prod_{r=1}^M (z - c_r)}{\prod_{k=1}^N (z - d_k)} \iff H(z) = A \frac{\prod_{r=1}^M (1 - c_r z^{-1})}{\prod_{k=1}^N (1 - d_k z^{-1})} \quad A = \frac{b_0}{a_0}$$

$$\downarrow$$

$$H(e^{j\omega}) = Ae^{j\omega(N-M)} \frac{\prod_{r=1}^M (e^{j\omega} - c_r)}{\prod_{k=1}^N (e^{j\omega} - d_k)}$$

$$\downarrow$$

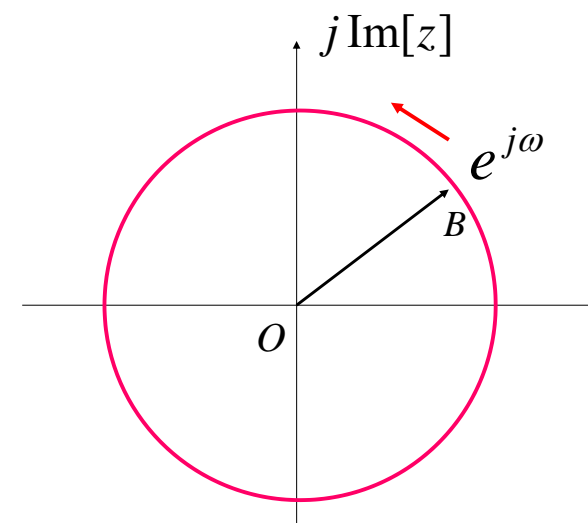
$$|H(e^{j\omega})| = |A| \frac{\prod_{r=1}^M |c_r|}{\prod_{k=1}^N |d_k|} \quad \varphi(\omega) = \omega(N-M) + \sum_{r=1}^M \alpha_r - \sum_{k=1}^N \beta_k$$

2019/3/26

数字信号处理 北京航空航天大学

9

利用Z变换对系统分析

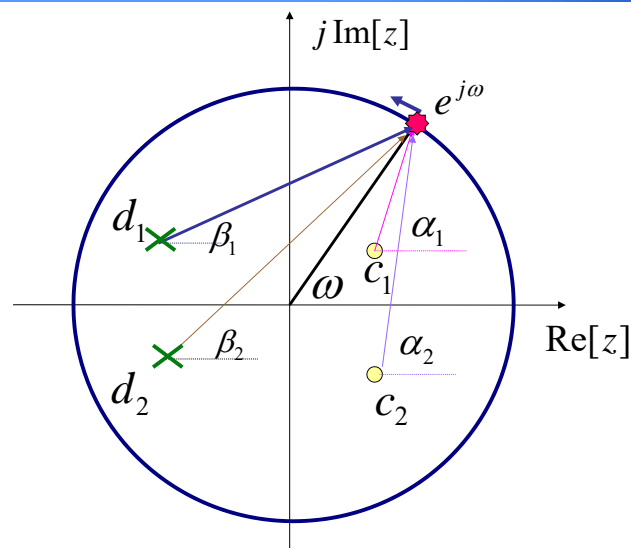


2019/3/26

数字信号处理 北京航空航天大学

10

利用Z变换对系统分析



2019/3/26

数字信号处理 北京航空航天大学

11

利用Z变换对系统分析

❖ 一阶系统实例

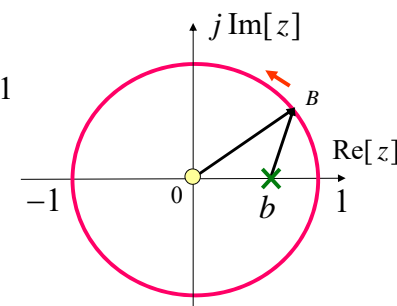
$$y(n] = by(n-1] + x(n] \quad 0 < b < 1$$



$$Y(z) = bz^{-1}Y(z) + X(z)$$



$$H(z) = \frac{1}{1 - bz^{-1}} = \frac{z}{z - b}$$



2019/3/26

数字信号处理 北京航空航天大学

12

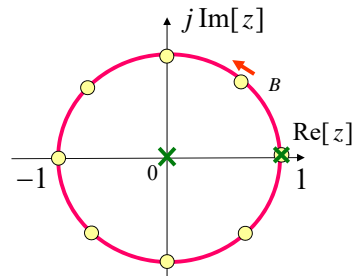
❖ 矩形序列实例

$$x(n) = R_N(n)$$



$$X(z) = ZT[R_N(n)] = \sum_{n=0}^{\infty} R_N(n)z^{-n}$$

$$= \frac{1-z^{-N}}{1-z^{-1}} = \frac{z^N-1}{z^{N-1}(z-1)}$$



❖ 课后作业:

2.27 (1), (2), 2.30, 2.32, 2.47(1),(2)

❖ 补充作业: 已知离散时间线性时不变系统 (LTI) 的输入为 $x[n]$, 系统的单位脉冲响应为 $h[n]$, 系统的输出为 $y[n]$, 分别从系统卷积、差分方程、频率响应、系统函数等方面论述输入-输出关系。

本章小结

❖ 傅里叶变换体系

CTFS、CTFT、DTFS、DTFT

❖ Z变换与逆变换

DTFT \Rightarrow Z、ROC

观察法、部分分式展开

❖ 系统函数与频率响应

❖ 时频与频域对应关系

