

# 理论力学 AI (或 B) 期末考试模拟试题

一、 选择题 (多选或单选, 在正确答案上打√。每题 2 分共 10 分)

1、 正方体上的六个面各作用有一个平面汇交力系, 则该力系独立的平衡方程最多有:

- A: 4 个;    ☒ B: 6;    C: 8 个;    D: 12 个

2、 若质点的速度矢量 (不为零) 与加速度矢量 (不为零) 始终垂直, 则质点可能作:

- A: 直线运动;    ☒ B: 平面曲线运动;    ☒ C: 空间曲线运动

3、 结构如图 1 所示, 力  $F$  与杆 1 和杆 2 平行, 不计各构件自重, 则图示结构中的零力杆为:

- A: 1 杆;    B: 2 杆;    ☒ C: 3 杆

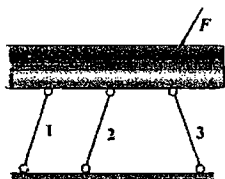


图 1

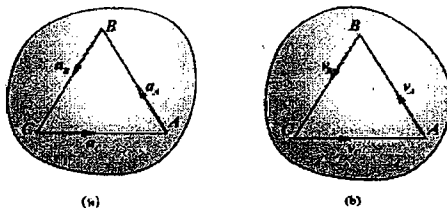


图 2

4、 平面运动刚体上三个点 A、B、C 构成等边三角形, 某瞬时各点加速度或速度矢量如图 2

所示。则图 2 中\_\_\_\_\_所示的运动是可能的。

- ☒ A: 图 2 (a);    ☒ B: 图 2 (b);    ☐ C: 图 2 (a) 和 (b)

5、 质心在转轴上的匀角速度定轴转动刚体, 其惯性力系向转轴上的某点简化的结果可能是:

- ☒ A: 零力系;    ☒ B: 一个力偶;    ☐ C: 一个力;    ☐ D: 一个力螺旋

二、 填空题 (将正确答案的最简结果填在空格内, 每空 5 分, 共 50 分)

1、 平面桁架如图 3 所示, 该桁架是\_\_\_\_\_ (选择: 静定桁架或静不定桁架)。

杆件 2 的内力  $F_2 = \frac{\sqrt{3}}{2} F$  (拉力为正)。

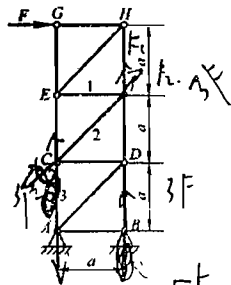


图 3

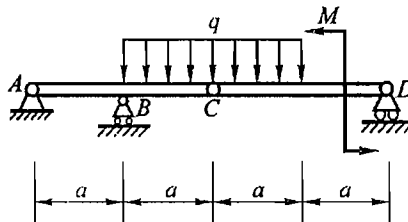


图 4

$$\begin{aligned} \sqrt{3} F_2 &= 3F \\ F_1 - \frac{\sqrt{3}}{2} F_2 + 3F &= 0 \\ F_1 & \end{aligned}$$

2、结构及其受力如图 4 所示，已知均布载荷集度  $q = 10 \text{ N/m}$ ，力偶矩的大小  $M = 5 \text{ N} \cdot \text{m}$ ， $a = 1 \text{ m}$ ，不计结构自重。则 CD 杆上 C 端所受的约束力的大小为  $F =$  \_\_\_\_\_ N。

3、系统如图 5 所示，杆  $O_1A$  重为  $W$ ，半径为  $R$  的均质圆盘重为  $2W$ ，杆与水平线的夹角为  $\theta = 45^\circ$ ， $OC$  铅垂，不计铰链处的摩擦。无论水平弹簧的拉力有多大，系统都能在图示位置实现平衡，则杆与圆盘间的最小静滑动摩擦因数  $f_{\min} =$  \_\_\_\_\_。

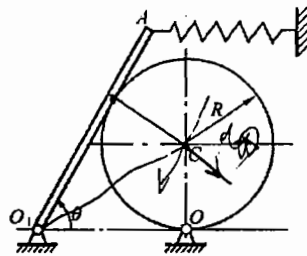


图 5

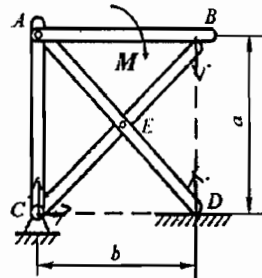


图 6

4、四根杆件用铰链连接如图 6 所示，在水平杆 AB 上作用有一力偶矩为  $M$  的力偶，不计构建自重，则系统平衡时，铅垂杆 AC 的内力  $F =$  \_\_\_\_\_（拉力为正）。

5、质量为  $m$  的质点 M 在 OA 管内运动，OA 管绕水平轴 O 在铅垂面内运动，管子与质点 M 间的动滑动摩擦因数为  $f$ 。已知在图 7 所示瞬时，OA 管与水平面的夹角  $\theta = 30^\circ$ ，OA 管的角速度为  $\omega$ ，角加速度为零，质点 M 到 O 轴的距离为  $L$ ，质点 M 相对管子的相对速度为  $v_r$ 。则图示瞬时，质点 M 受到管子底部的滑动摩擦力的大小  $F =$  \_\_\_\_\_；

质点 M 相对于管子的相对加速度  $a_r =$  \_\_\_\_\_（方向标在图中）。

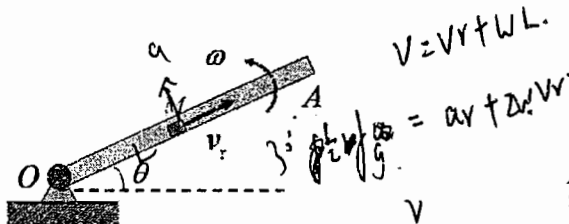


图 7

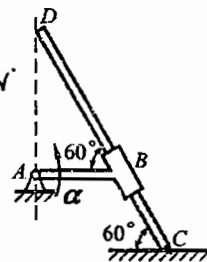
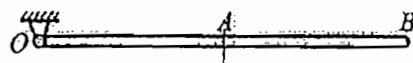


图 8

6、长为  $R$  绕 A 轴转动的杆 AB 的右端固连套筒 B，长为  $3R$  的杆 CD 可沿套筒滑动，其 C 端放在水平地面上，如图 8 所示。已知在图示瞬时， $AD \perp AB$ ，AB 杆的角速度为零，角加速度为  $\alpha$ 。则在图示瞬时，CD 杆上 C 点相对 AB 杆的相对加速度的大小  $a_r =$  \_\_\_\_\_，C 点的绝对加速度的大小  $a_a =$  \_\_\_\_\_。

7、质量为  $m$  长为  $L$  的均质杆  $OAB$  在铅垂平面内绕水平轴  $O$  转动。初始时杆由水平位置无初速度释放，如图 9 所示，则该瞬时杆

中点  $A$  横截面弯矩的大小：



$$M_A = \underline{\hspace{2cm}}$$

图 9

### 三、 计算题 (本题 40 分， 每小题 20 分)

注：将解题的基本公式和依据及其简洁的解题过程写在试卷上。画出必要的受力图、速度图和加速度图。

- 1、质量为  $m$  半径为  $r = 2r_0$ ，质心位于中心轴  $O$  的轮子放在水平地面上，绕在半径为  $r_0$  的鼓轮上的绳子 (不计绳子质量) 受到常力  $F$  的作用，该力与水平面的夹角  $\theta = 30^\circ$ ，轮子对中心轴  $O$  的转动惯量  $J_O = 2mr_0^2$ ，如图所示。若轮子在地面上纯滚动，初始时轮心的速度为零。求轮心移动  $S$  距离后，(1) 力  $F$  所作的功  $W$ ；(2) 轮子的角速度  $\omega$  的大小和转向；(3) 轮子的角加速度  $\alpha$  的大小和转向；(4) 地面作用在轮子上的摩擦力  $F_s$  的大小和方向。

注：计算最终结果用  $F, S, m, r_0$  表示

解：由题意

水平向右

$$F \cos \theta - f = m \cdot a_0$$

动量矩定理：

$$f \cdot 2r_0 - F \cdot r_0 = 2mr_0^2 \cdot \alpha$$

$$\text{而 } \alpha \cdot 2r_0 = a_0$$

$$a_0 = \frac{2}{3} (\cos \theta - \frac{1}{2}) \cdot \frac{F}{m}$$

$$\frac{1}{2} a_0 \cdot t^2 = S \quad \therefore V = \sqrt{2a_0 S}$$

$$\therefore W = \frac{1}{2} m V^2 + \frac{1}{2} 2mr_0^2 \left( \frac{V}{2r_0} \right)^2$$

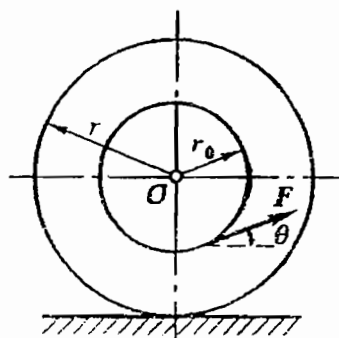
$$= \frac{\sqrt{3}-1}{2} \cdot F \cdot S$$

$$\therefore \text{角速度: } \omega = \frac{V}{2r_0} = \sqrt{\frac{(\sqrt{3}-1)FS}{6mr_0^2}}$$

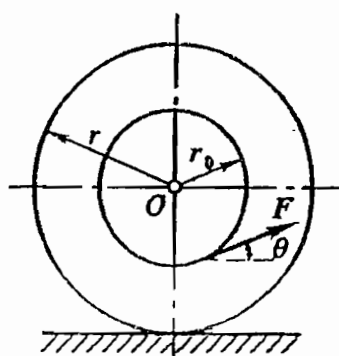
转向：顺时针

$$(3) \quad \alpha = \frac{a_0}{2r_0} = \frac{(\sqrt{3}-1)F}{6mr_0}$$

$$(4) \quad f_s = \frac{(\sqrt{3}+2)}{6} \cdot F$$



受力图



速度、加速度图

2. 质量各为  $m$  的两个相同的小球 (视为质点) 用长为  $L$  (不计其质量) 的细杆 AB 固连, 静止放在光滑的水平面上, 初始时 B 点的坐标为  $(0, L/2)$ , 细杆在  $y$  轴上, 如图所示。当小球 A 受到冲量  $I$  (平行于  $x$  轴) 的作用后, 系统在水平面内运动。求 (1) 冲击结束后的瞬时杆 AB 的角速度  $\omega_{AB}$ ; (2) 系统在运动过程中杆的内力  $F_{AB}$ ; (3) 小球 B 的运动方程  $x_B = x_B(t), y_B = y_B(t)$ ; (4) 当杆 AB 第一次与  $x$  轴平行时, 小球 B 运动轨迹的曲率半径  $\rho$ 。

解: 1. 由动量矩守恒  
可得:

$$\begin{aligned} I \cdot \frac{L}{2} &= L_0 + L_{A0} + L_{B0} \\ &= 0 + \cancel{L_{A0}} + L_{B0} \\ &= 2 \cdot V_{A0} \cdot \frac{L}{2} \cdot m = m_A \cdot L \cdot V_{A0} \\ &= m \cdot L \cdot \omega \cdot \frac{L}{2} \end{aligned}$$

$$\therefore \omega = \frac{I}{m \cdot L}$$

(2) 0 点匀速运动。则有对 A:  $F_n = m \cdot \omega^2 \cdot \frac{L}{2} = m \cdot \frac{I^2}{m^2 L^2} \cdot \frac{L}{2}$   
 $= \frac{I^2}{2mL}$

(3)  $\vec{V}_B = \vec{V}_0 + \vec{\omega} \times \vec{r}$   
 $\therefore V_{Bx} = V_0 - \omega \cdot \frac{L}{2} \cdot \cos\theta = V_0 - \omega \cdot \frac{L}{2} \cdot \cos\omega t$   
 $V_{By} = -\omega \cdot \frac{L}{2} \cdot \sin\theta$  而  $\theta = \omega t$   
 $= -\omega \cdot \frac{L}{2} \cdot \sin\omega t = -\frac{I}{2m} \cdot t - \frac{L}{2} \sin \frac{I}{2m} \cdot t$   
 $\therefore x_B(t) = \int_0^t V_{Bx} dt = V_0 t - \frac{L}{2} \cdot \sin\omega t = V_0 \cdot t - \frac{L}{2} \cdot \sin \frac{I}{mL} \cdot t$   
 $y_B(t) = \int_0^t V_{By} dt = \frac{L}{2} \cdot \cos\omega t = \frac{L}{2} \cdot \cos \frac{I}{mL} \cdot t$

当  $\omega t = \frac{\pi}{2}$  时,  $y_B = 0$ , AB 与  $x$  轴平行。

此时  $V_{Bx} = V_0 - \omega \cdot \frac{L}{2}$   $V_{By} = -\omega \cdot \frac{L}{2} = -\frac{I}{2m}$   
此时  $F_n = \frac{I^2}{2mL}$   $\therefore a_B = \frac{I^2}{2m^2 L} = \frac{V_{B0}^2}{\rho} = \frac{\frac{I^2}{4m^2}}{\rho}$   
 $= \frac{\sqrt{2} I^2}{2m^2 \cdot \rho} \therefore \rho = \sqrt{2} L$

## 理论力学 AI (或 B) 答案

### 一、 单项及多项选择题

1、 B

2、 BC

5、 AB

### 二、 填空题

1、 静不定桁架,

$$F_2 = \sqrt{2}F$$

2、  $F = 10N$

$$3、 f_{\min} = \tan 22.5^\circ$$

4、  $F = 0$

$$5、 F = fm(2\omega v_r + \frac{\sqrt{3}}{2}g) \quad a_r = \omega^2 L - f(2\omega v_r + \frac{\sqrt{3}g}{2}) - \frac{g}{2} \quad (\text{沿 OA 向上})$$

$$6、 a_r = a_o = \sqrt{3}\alpha R$$

$$7、 M_A = \frac{mgL}{16}$$

### 三、 计算题

$$1、 W = \frac{\sqrt{3}-1}{2}FS$$

$$\omega^2 = \frac{\sqrt{3}-1}{6mr_0^2}FS \quad (\text{顺时针})$$

$$\alpha = \frac{\sqrt{3}-1}{6mr_0}F \quad (\text{顺时针})$$

$$F_s = \frac{\sqrt{3}+2}{6}F \quad (\text{水平向左})$$

$$2、 \omega_{AB} = \frac{I}{mL}$$

$$F_{AB} = \frac{I^2}{2mL}$$

$$\begin{cases} x_B = \frac{I}{2m}t - \frac{L}{2}\sin(\frac{I}{mL}t) \\ y_B = \frac{L}{2}\cos(\frac{I}{mL}t) \end{cases}$$

$$\rho = \sqrt{2}L$$

## 理论力学 AII 答案

### 一、 选择题 (每题 2 分, 共 10 分)

1. AB                  2. BD                  3. AB

4. B

5. ABD

### 二、填空题 (每空 5 分, 共 50 分)

$$1. T_2 = \frac{1}{2} m R^2 \dot{\theta}^2 \quad T_1 = 0 \quad T_0 = \frac{1}{2} m R^2 \omega^2 \sin^2 \theta$$

$$2. \ddot{\theta} + \frac{3(mg + 2kL)}{2mL} \theta = 0$$

$$3. \omega = \sqrt{5} \omega_0 \quad \alpha = \omega_0^2$$

$$4. v = \omega R \quad a_N = \sqrt{2} \omega^2 R \quad a_R = \omega^2 R$$

$$5. \omega_0 = 2\sqrt{\frac{g}{R}}$$

### 三、 计算题 (共 40 分)

$$1. T = \frac{5}{4} m \dot{x}^2 + \frac{1}{6} m L^2 \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} m L \dot{x} \dot{\theta} \cos \theta$$

$$V = \frac{1}{2} mgL(1 - \cos \theta)$$

$$\frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = \frac{\partial T}{\partial \dot{x}} = \frac{5}{2} m \dot{x} + \frac{1}{2} m L \dot{\theta} \cos \theta = \frac{5}{2} mu$$

$$T + V = \frac{5}{4} mu^2$$

$$2. \omega_1 = \frac{mgL}{J\omega_2},$$

$$F_N = mg, \quad F = m\omega_1^2 L \sin \alpha.$$

68/

①

②

北京航空航天大学  
2003-2004 学年第一学期

宇航学院  
学生会

# 考试统一用答题册

题号	一	二	三	四	五	六	总分
成绩							

考试课程 理论力学 A(A 卷)

班级                      成绩                     

姓名                      学号                     

1

# 2004 年理论力学期末考试试题

(试题单共 5 页)

一、选择填空题(每题 2 分, 共 10 分)(将正确答案的字母写在空格上, 注: 单选题)

D 1、若增加质点系的动量, 则该质点系的动能\_\_\_\_\_。

A: 一定增加, B: 一定不增加, C: 一定守恒, D: 多种可能, 不能确定。

A 2、质量为  $m$  的均质圆盘在质量为  $m$  的均质板 AB 上纯滚动, 板放在水平面上。若在板上作用一水平常力  $F$  (如图 1 所示), 系统由静止开始运动。当系统具有动能时, 则\_\_\_\_\_。

A: 圆盘中心 C 点相对地面加速度的方向向右,  
C: 圆盘与板的接触点具有相同的加速度, X

X: 圆盘的角速度转向为顺时针  
D: A、B、C 均不正确

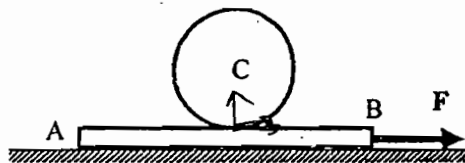


图 1

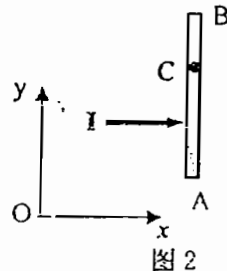


图 2

A 3、图 2 所示非均质细杆 AB 静止地放在光滑水平面上(oxy 平面内, 杆 AB 平行于 y 轴), 杆的质心位于 C 点, 且  $AC > BC$ 。若垂直于 AB 杆作用一水平冲量  $I$  (平行于 x 轴), 则该冲量作用于杆上的\_\_\_\_\_时, 当冲击结束后, 杆对 O 点的动量矩矢量的模最大。

A: A 点 B: B 点 C: C 点 D: 杆上任意一点

D 4、两个相同的均质杆 AC、BC (各质量为  $m$  长为  $L$ ) 由铰链 C 连接在图示平面内运动。已知图示瞬时铰链 C 速度的大小为  $u$ , 杆的角速度的大小为  $\omega$ , 方向如图 3A-D 所示, 则该瞬时图 3\_\_\_\_\_所示情况, 系统的动能最大。

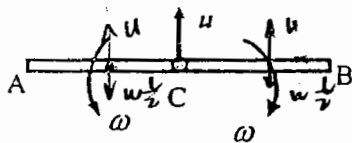


图 3A

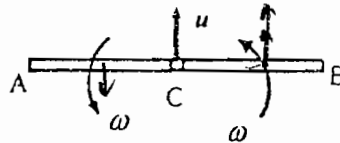


图 3B

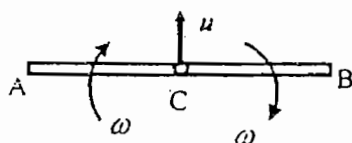


图 3C

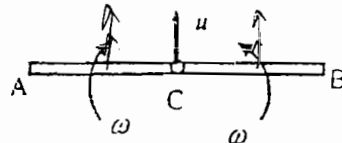


图 3D

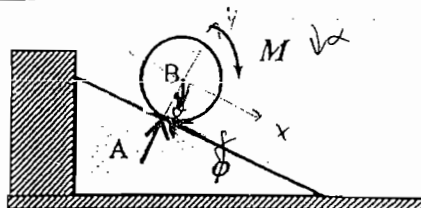


5、均质圆盘 B 在与水平面倾角为  $\varphi$  的固定斜面 A 上纯滚动, 其上作用有一常力偶  $M$ , 如图 4 所示。则斜面作用在圆盘 B 上的摩擦力的方向 C。

A: 与圆盘质心的加速度方向相同

B: 与圆盘质心的加速度方向相反

C: 不能确定 (条件不足)



$$-f + mg \sin \varphi = ma$$

$$fR + M = \frac{1}{2} m R^2 \alpha$$

## 二、填空题 (每空 5 分, 共 55 分)

(将最简结果填写在空格上)

1、半径为  $R$  的均质圆盘, 在铅垂面内可绕  $O$  轴转动 (如图 5 所示), 不计摩擦。根据题 F 给出的坐标, 建立圆盘的运动微分方程。

运动微分方程为  $mgR \cos \theta = \frac{3}{2} m R^2 \ddot{\theta}$ 。

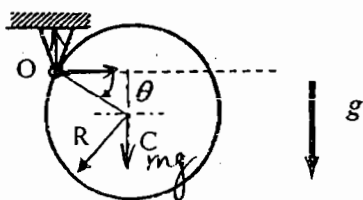


图 5



图 6

2、若斜块 A 在地面上移动, 半径为  $R$  的圆盘 B 在倾角为  $\varphi$  的斜块 A 上纯滚动, 如图 6 所示。已知在图示瞬时斜块 A 速度的大小为  $u$  (方向向右) 加速度的大小为  $a$  (方向向右), 圆盘 B 的角速度为  $\omega$  (顺时针)、角加速度为  $\epsilon$  (顺时针), 求该瞬时:

(1) 圆盘中心 C 速度的大小  $v_C = \sqrt{u^2 + \omega^2 R^2 + 2u\omega R \cos \varphi}$ ;

(2) 圆盘中心 C 加速度的大小  $a_C = \sqrt{(\omega R - a \sin \varphi)^2 + (a \cos \varphi + \epsilon R)^2} = \sqrt{a^2 + \epsilon^2 R^2 + 2a\epsilon R \cos \varphi}$

(3) 圆盘上与斜面接触点 P 的加速度的大小  $a_P = \sqrt{a_n^2 + a_t^2 + a_c^2}$

3、图 7 所示单自由度质量-弹簧系统, 若物块的质量为  $m$ , 每个弹簧的刚度系数为  $k$ , 则系统振动的固有频率  $\omega_0 = \sqrt{\frac{2k}{m}}$ 。

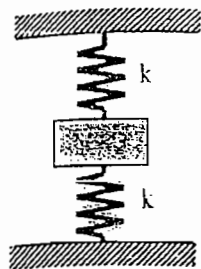


图 7

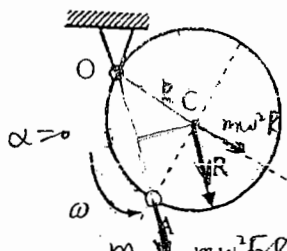


图 8

4、半径为  $R$  质量为  $m$  的均质圆盘，绕  $O$  轴作定轴转动，边缘上固连一质量为  $m$  的质点  $A$ 。已知图示瞬时，圆盘的角加速度为零，角速度为  $\omega$ （方向如图 8 所示，两条虚线互相垂直， $C$  为圆盘中心）。将系统的惯性力系向圆盘中心  $C$  点简化，其主矢和主矩的大小分别为：

主矢的大小为  $F_I = \sqrt{5} m \omega^2 R$ ，主矩的大小为  $M_K = m \omega^2 R^2$ 。

5、质量为  $m$  半径为  $r$  的均质圆盘沿半径为  $R = 3r$  的固定圆柱面外侧纯滚动，圆盘的角速度为  $\omega$ （方向如图 9 所示），则圆盘对圆柱中心轴  $O$  的动量矩的大小  $L_O = \frac{23}{2} m \omega r^2$ 。

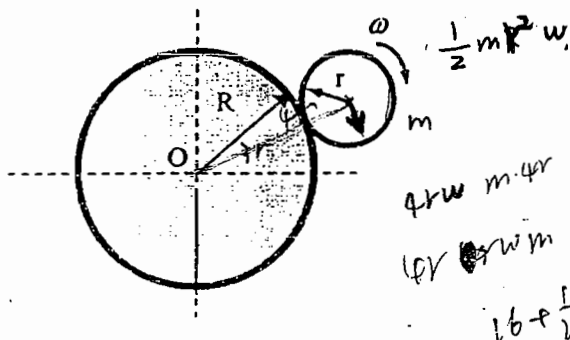


图 9

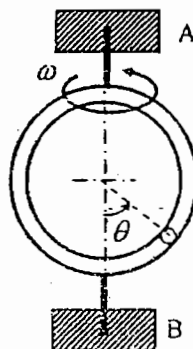


图 10

6、质量为  $m$  的小球（视为质点）可沿半径为  $R$  的均质圆环运动，该圆环绕铅垂轴作定轴转动，对转轴的转动惯量为  $mR^2$ ，不计转轴的质量，忽略所有摩擦，如图 10 所示。若当  $\theta = 0^\circ$  时，圆环的角速度为  $\omega_0$ ，小球相对圆环的速度为  $v_r$ 。求（1）小球运动到图示位置时，圆环的角速度  $\omega$ ；（2）若小球有足够大的初始速度，则小球运动什么位置时（ $\theta = ?$ ），圆环的角加速度为零？

答：（1） $\omega =$  \_\_\_\_\_

（2）小球运动到  $\theta =$  \_\_\_\_\_ 时，圆环的角加速度为零。

7. 棱长为  $L$  的正方体绕  $O$  点作定点运动，已知图示瞬时，正方体的角速度为  $\omega$ 、角加速度为  $\alpha$ （方向如图所示），求正方体上  $A$  点加速度的大小  $a_A$ 。

$$a_A = \underline{\hspace{2cm}}。$$

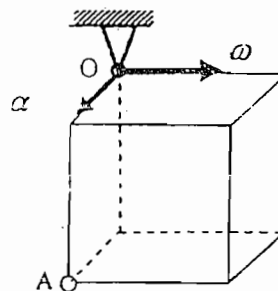


图 11

### 三、计算题（本题 20 分）

质量为  $m_1$  的板可在光滑的地面上直线移动，半径为  $R$  质量为  $m_2$  的均质圆盘在该板上纯滚动，圆盘中心通过光滑铰链用刚度系数为  $k$  的水平弹簧与固定墙面连接，弹簧的原长为  $L$ ，系统的广义坐标如图 12 所示。试给出系统的动能和势能的表达式（用广义坐标和广义速度表示）。若系统初始时，板的速度为  $u$ （方向水平向右），圆盘的角速度为零，弹簧的变形量为  $\delta$ ，求系统拉格朗日方程的首次积分并确定积分常数。

(1) 系统的动能：

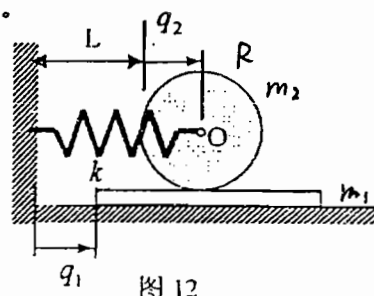


图 12

(2) 系统的势能：

(3) 求系统拉格朗日方程的首次积分—广义动量积分（如果存在）

(4) 求系统拉格朗日方程的首次积分—广义能量积分（如果存在）

#### 四、计算题 (本题 15 分)

质量为  $m$  半径为  $r$  的均质圆盘 A 由质量为  $m$  的均质杆 OA (A 为圆盘中心) 铰接在半径为  $R=4r$  的圆柱中心轴 O 上, 圆盘 A 在固定的圆柱上纯滚动。初始时, 圆盘在最高点 ( $\theta=0$ ), 受到微小扰动后, 系统由静止开始运动。求当  $\theta=90^\circ$  (OA 杆水平) 时, 圆盘的角速度  $\omega$ 、角加速度  $\alpha$  和圆柱作用在圆盘上的摩擦力  $F$ 。

要求: 指出研究对象, 画出必要的受力图、速度和加速度图, 给出必要的理论依据和必要的计算步骤。

(1) 求圆盘的角速度:

系统有一个自由度以  $\theta$  为广义坐标。

图示瞬时  $v_A = r\omega$   $\therefore$  杆角速度  $\omega_{OA} = \dot{\theta} = \frac{v_A}{R} = \frac{r\omega}{4r} = \frac{\omega}{4}$

$\therefore$  由动能定理

$$\frac{1}{2} m v_A^2 + \frac{1}{2} \frac{1}{2} m r^2 \omega^2 + \frac{1}{2} \frac{1}{3} m (5r)^2 \omega_{OA}^2 = mg \cdot 5r (1 - \cos\theta) + mg \cdot \frac{5}{2} r (1 - \cos\theta)$$

(2) 求圆盘的角加速度:

$$\dot{\theta}^2 = \frac{18}{55} \frac{g}{r} (1 - \cos\theta)$$

$$\theta = \frac{\pi}{2}$$

$$\dot{\theta}^2 = \frac{18g}{55r}$$

$$\dot{\theta} = \frac{3}{\sqrt{55}} \sqrt{\frac{g}{r}}$$

$$\dot{\theta} = \frac{3}{\sqrt{55}} \sqrt{\frac{g}{r}}$$

$$\therefore \alpha = \frac{9}{11} \frac{g}{r}$$

(3) 求圆盘的摩擦力:



对质心

$$F_f \cdot R = \frac{1}{2} m r^2 \alpha$$

$$F_f = \frac{1}{2} m \frac{9}{11} \frac{g}{r} = \frac{9}{22} mg$$

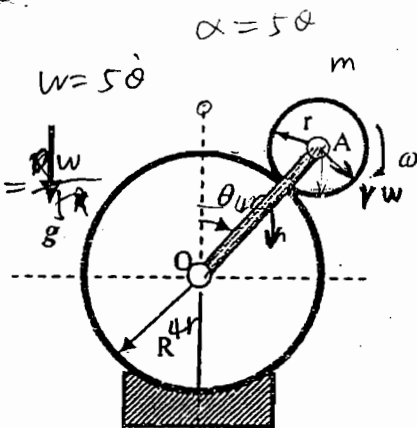


图 13

宇航学院  
学生会

北京航空航天大学

2005—2006 学年第一学期

# 考试统一用答题册

题号	一	二	三	总分
成绩				

考试课程 理论力学 (A)

班 级                      成绩             

姓 名                      学号             

2006 年 1 月 9 日

# 理论力学期末考试卷

(试题共 5 页, 满分 100 分)

一、选择题 (将正确答案对应的字母填在空格内, 每题 2 分, 共 20 分)

AB CD 1、刚体上的 A、B 两点各作用有一空间汇交力系, 该力系简化的最简结果可能是: \_\_\_\_\_。

A: 平衡力系;      B: 合力;      C: 力偶;      D: 力螺旋;

A 2、作用于刚体上的空间任意力系的力多边形自行封闭, 是该力系平衡的 \_\_\_\_\_ 条件。

A: 必要;      B: 充分;      C: 充分必要;

3、如图 1 所示, 长方体的 I 面 (上面) 作用有一平面任意力系, II 面 (右面) 作用有一平面力偶系, 则该力系最多有 \_\_\_\_\_ 独立的平衡方程。

A: 2 个;      B: 3 个;      C: 4 个;      D: 5 个;

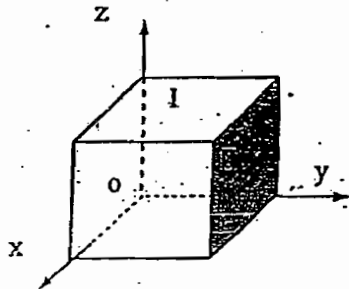


图 1

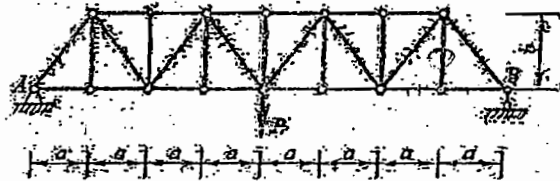


图 2

D 4、如图 2 所示桁架有 \_\_\_\_\_ 零力杆。

A: 3 个;      B: 5 个;      C: 7 个;      D: 9 个;

B 5、图 3 所示平面运动系统, 半径为  $R$  的圆盘 A、B 在地面上纯滚动, 圆盘中心用长为  $L$  的两根刚性杆 AC、BC 通过圆柱铰链连接, 该系统的自由度为 \_\_\_\_\_。

A: 1;      B: 2;      C: 3;      D: 4;

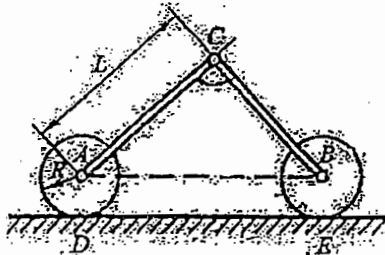


图 3

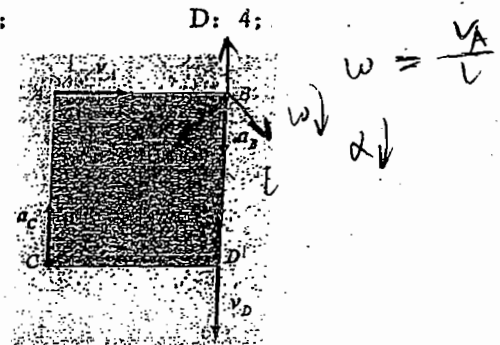


图 4

BC

6、正方形板作平面运动，某瞬时4个顶点A、B、C、D的速度或加速度的方向如图4所示，且大小均不为零。则该正方形板此时的角加速度的\_\_\_\_\_。

A: 大小为零; B: 大小不为零; C: 方向为顺时针; D: 方向为逆时针;

AC

7、位于铅垂面内的一个椭圆形均质板无初速度自由下落，下落高度为h。当该板与水平地面接触时，该板与地面发生的碰撞可能是\_\_\_\_\_。

A: 对心正碰撞; B: 对心斜碰撞; C: 偏心正碰撞; D: 偏心斜碰撞;

BCD

8、若平面运动刚体的动量守恒，对某一点的动量矩也守恒，则该刚体可能作\_\_\_\_\_。

A: 平面曲线平动; B: 直线平动; C: 定轴转动; D: 平面一般运动;

9、圆盘在粗糙的斜块上纯滚动，斜块放在粗糙的地面上，如图5所示。则系统在运动过程中，地面对斜块的约束力做功之和可能\_\_\_\_\_；斜块与圆盘之间的约束力做功之和\_\_\_\_\_。

ABC

A: 等于零; B: 小于零; C: 大于零;

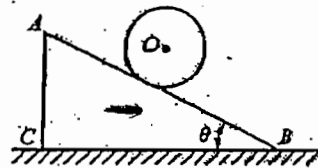


图5

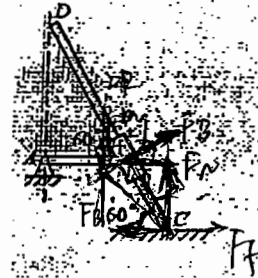


图6

E

10、如图6所示，套筒B固连在长为R的AB杆上，长为3R质量为m的CD杆可沿套筒B滑动，杆CD的C端放在粗糙的地面上，忽略套筒B与CD杆的摩擦，以及AB杆和套筒B的质量。若该系统在图示位置平衡，则CD杆与地面间的最小静滑动摩擦因数为\_\_\_\_\_。

A:  $\tan 15^\circ$ ; B:  $\tan 30^\circ$ ; C:  $\tan 45^\circ$ ; D:  $\tan 60^\circ$ ; E: 没有给出正确答案;

二、填空题（将正确答案的最简结果填写在空格内，每空4分，共40分）。

1、结构及其受力如图7所示，已知均布载荷q、力偶矩M和几何尺寸a，不计摩擦和构件自重。求DC杆上D端的约束力F的大小。  $F =$  \_\_\_\_\_

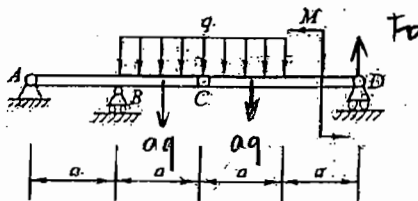


图7

$$\frac{1}{2}aq = M + F \cdot a$$

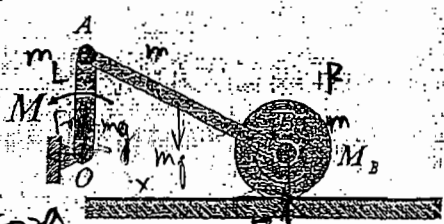
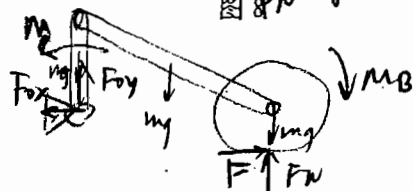


图8



2、图 8 所示系统位于铅垂面内，已知各均质刚体的质量均为  $m$  用光滑圆柱铰链连接，且铰链 B 位于圆盘中心。半径为  $R$  的圆盘 B 只能在水平地面上纯滚动，其上作用有一力偶  $M_B$ 。若系统在图示位置（OA 杆铅垂，AB 杆与水平面的夹角为  $\theta$ ）平衡，需在长为  $L$  的 OA 杆上作用一力偶  $M$ 。求该力偶  $M$  的力偶矩大小和地面作用在圆盘 B 上的摩擦力  $F$ 。

$$M = \underline{\hspace{2cm}}, \quad F = \underline{\hspace{2cm}}.$$

3、质量为  $m_1$  半径为  $R$  的均质圆盘在地面上纯滚动，质量为  $m_2$  长为  $L$  的均杆 AB 的 A 端用圆柱铰链与圆盘中心连接，B 端放在水平地面上，如图 9 所示。若图示瞬时圆盘中心的速度为  $u$ ，求系统动量的大小  $p$  和系统的动能  $T$ 。

$$p = \underline{\hspace{2cm}},$$

$$T = \underline{\hspace{2cm}}$$



图 9

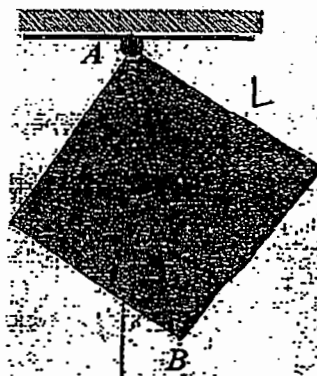


图 10

4、质量为  $m$  边长为  $L$  的均质正方形板用光滑柱铰链悬挂在天花板上，其对角线 AB 与铅垂线的夹角为  $\theta$ ，如图 10 所示，板对质心的转动惯量  $J_C = \frac{1}{6}mL^2$ ，求板的运动微分方程。

板的运动微分方程为：  $\underline{\hspace{2cm}}$

5、平面机构如图 11 所示，已知滑块 A 沿水平面运动，滑块 B 在铅垂滑道内运动，杆 AB 长为  $\sqrt{2}L$ ，杆 CD 可沿铅垂滑道运动。图示瞬时，套筒 C 位于 AB 杆的中点，AB 杆与水平面的夹角为  $45^\circ$ ，滑块 A 的速度为  $u$ ，加速度为零，若以 AB 杆为动系，套筒 C 为动点，求该瞬时动点的：

相对速度的大小  $v_r = \underline{\hspace{2cm}}$

(将相对速度的方向画在图上)

科氏加速度的大小  $a_C = \underline{\hspace{2cm}}$

(将科氏加速度的方向画在图上)

绝对速度的大小  $v_e = \underline{\hspace{2cm}}$

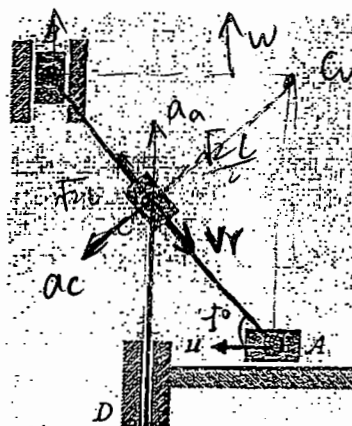


图 11



6、两个各长为  $L$  质量为  $m$  的均质杆固连在以匀角速度  $\omega$  转动的水平轴  $AB$  上，两个杆与  $AB$  轴在同一平面内（如图 12 所示），两个轴承间的距离为  $3d$ 。若不计  $AB$  轴的质量和粗细，求图示瞬时（系统在铅垂面内）轴承  $A$  约束力  $F$  的大小。

$F =$  \_\_\_\_\_

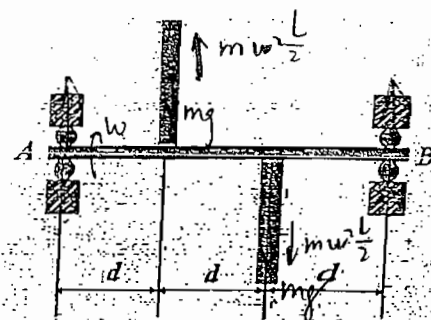


图 12

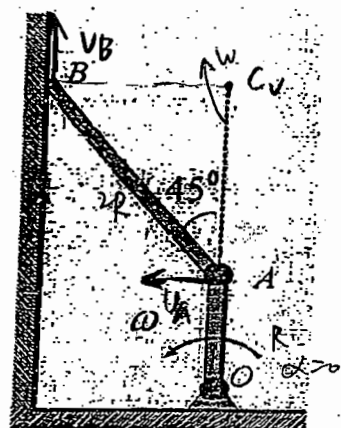
### 三、计算题（每小题 20 分，共 40 分）

要求：画出必要的速度图、加速度图和受力图；

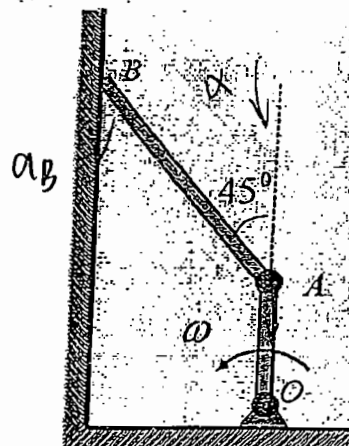
给出解题的基本公式（或定理）；

给出简单的求解步骤以及最终计算结果。

1、机构如图所示，长为  $R$  的  $OA$  杆可绕  $O$  轴转动，长为  $2R$  的  $AB$  杆的  $B$  端靠在铅垂墙壁上。图示瞬时， $OA$  杆铅垂，其角速度为  $\omega$ ，角加速度为零，求该瞬时  $AB$  杆的角速度  $\omega_{AB}$  和角加速度  $\alpha_{AB}$ （转向标在图上）以及  $B$  点的速度  $v_B$  和加速度  $a_B$ （方向标在图上）。



速度图



加速度图

2、半径为  $R$  质量为  $m$  的均质圆盘的边缘上固

连一个质量为  $m$  的质点  $A$ ， $OA$  连线与铅垂

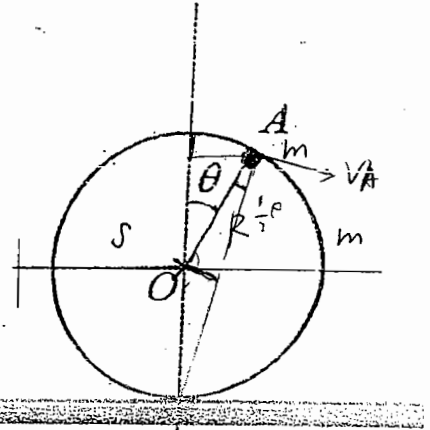
线的夹角为  $\theta$ 。初始时， $\theta = 0^\circ$ ，圆盘静止，

受到微小扰动后圆盘在水平地面上纯滚动，如

图所示。求当  $\theta = 90^\circ$  时，(1) 圆盘的角速度

$\omega$  和角加速度  $\alpha$ ；(2) 地面作用在圆盘上的

支撑力  $F_N$  和摩擦力  $F$ 。



解：取广义坐标  $\theta$   $s = R\theta$   $\dot{s} = R\dot{\theta}$

圆盘  $\dot{s} = \frac{\dot{s}}{R}$  A 质点  $2\dot{s}\cos\frac{1}{2}\theta$

$$\frac{1}{2}m\dot{s}^2 + \frac{1}{2}\frac{1}{2}mR^2\left(\frac{\dot{s}}{R}\right)^2 + \frac{1}{2}m(2\dot{s}\cos\frac{1}{2}\theta)^2 = mgR(1 - \cos\theta)$$

$$\frac{3}{4}m\dot{s}^2 + m\dot{s}^2(\cos\theta + 1) = mgR - mgR\cos\theta$$

$$\frac{3}{4}mR^2\dot{\theta}^2 + mR^2\dot{\theta}^2(\cos\theta + 1) = mgR - mgR\cos\theta$$

$$\theta = \frac{\pi}{2} \quad \dot{\theta}^2 = \frac{4g}{7R}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{4g}{7R}}$$

$$\frac{3}{2}mR^2\ddot{\theta} + mR^22\dot{\theta}(\cos\theta + 1) = mgR\sin\theta$$

$$\ddot{\theta} = \frac{22g}{49R}$$



$$F_N = 2mg$$

$$F = 2m\ddot{\theta} = 2m\theta R\ddot{\theta} = 2m\frac{22}{49}g = \frac{44}{49}mg$$

### 一、选择题 (每题 3 分)

1、空间平行力系简化的最简结果可能是:

- A: ☒ 平衡力系; B: ☒ 合力; C: ☒ 力偶; D: 力螺旋;

2) 如图 1 所示, 长方体的 I 面 (上面) 作用有一个平面平行力系 (各力平行于 y 轴), II 面 (右面) 作用有一平面力偶系, 则该力系最多有 3 个独立的平衡方程。

- A: 2 个; B: 3 个; C: 4 个; D: 5 个

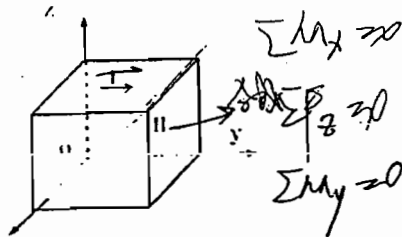


图 1

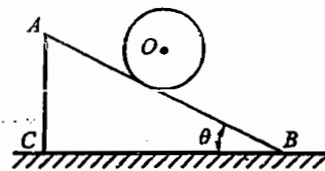


图 2

3、在图 2 所示平面运动系统中, 圆盘在斜块上纯滚动, 斜块在光滑的水平面上运动。则该系统的自由度为: 2

- A: 1; B: 2; C: 3; D: 4;  $\frac{dL_0}{dt} = M$

4) 若质点系的动量守恒, 对某一固定点的动量矩也守恒, 则作用在该质点系上力系的 AB

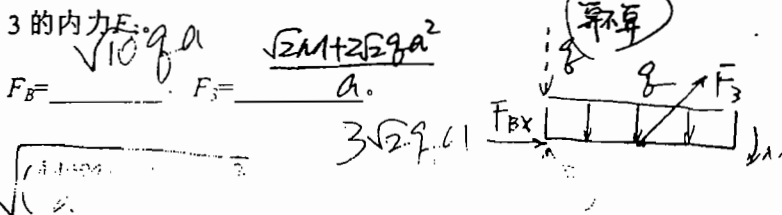
- A: 主矢一定为零; B: 对任意点的主矩一定为零; C: 做功之和一定为零;

5) 定轴转动刚体惯性力系的主矢为零是静平衡的 必要 条件

- A: 充分条件; B: 必要条件; C: 充分必要条件;

### 二、填空题 (每空 5 分)

1、结构及其受力如图 3 所示, 已知均布载荷  $q$ 、作用在 BC 杆上的力偶矩  $M$ , 其大小  $M = qa^2$  作用在销钉 B 上力  $P$  以及尺寸  $a$ , 不计摩擦和构件自重。求 BC 杆上 B 段的约束力  $F_B$  的大小和杆件



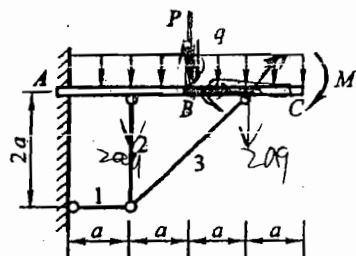


图 3

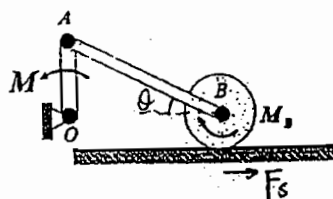


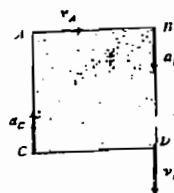
图 4

$$F_s R = M_B$$

$$M \sin \theta = F_s \cdot \sin \theta \cdot L$$

2、图 4 所示系统位于铅垂面内，已知各均质刚体的质量均为  $m$  用光滑圆柱铰链连接，且铰链 B 位于圆盘中心。半径为  $R$  的圆盘 B 只能在水平地面上纯滚动，其上作用有一力偶  $M_B$ 。若系统在图示位置（OA 杆铅垂，AB 杆与水平面的夹角为  $\theta$ ）平衡，需在长为  $L$  的 OA 杆上作用一力偶  $M$ 。求该力偶  $M$  的力偶矩大小。  $M = \frac{L}{R} M_B$

3、边长为  $L$  质量为  $m$  的均质正方形板作平面运动，某瞬时 4 个顶点 A、B、C、D 的速度或加速度的方向如图 5 所示，其中  $v_A = v_D = u$ ，板对质心的转动惯量  $J_C = mL^2/6$ 。求该瞬时系统动量的大小  $p$  和相对质心的动量矩的大小  $L$ 。



$$J_C \omega$$

$$p = \frac{\sqrt{2}}{2} m u, \quad L = \frac{m L u}{6}$$

4、平面机构如图 6 所示，已知  $O_1A = O_2B = L$ ，且两根杆平行，滑块 M 可沿滑道 OC 运动。图示瞬时滑道 OC 的角速度为  $\omega$ ，角加速度为  $\alpha$ ，方向如图所示，滑块 M 到 O 轴的距离为  $2L$ 。求该瞬时滑块 M 相对滑道的速度的大小  $v_r$  和绝对速度的大小  $v_a$  以及  $O_1A$  杆的角速度的大小  $\omega_{O_1A}$ 。

$$M \text{ 的相对速度的大小 } v_r = 2\omega L$$

$$M \text{ 的绝对速度的大小 } v_a = 2\sqrt{2}\omega L$$

$$O_1A \text{ 杆的角速度 } \omega_{O_1A} = 2\sqrt{2}\omega$$

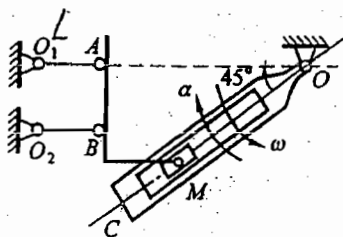


图 6

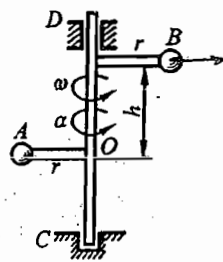


图 7

5、小球A、B（视为质点）被固连在CD轴上，如图 7 所示。已知每个小球的质量为m，结构尺寸如图，图示瞬时CD轴的角速度为 $\omega$ ，角加速度为 $\alpha$ ，求小球A和B的惯性力向O点简化的主矢的大小 $F_I$ ， $F_I = \underline{0}$ 。

### 三、计算题（每小题 20 分）

1、半径为R的塔轮在地面上纯滚动，绕在半径为r的圆筒上的绳索（无相对滑动）水平伸出，通过定滑轮并与重物M连接。已知重物M在图示瞬时的速度v和加速度a。求塔轮图示瞬时的角速度 $\omega$ 、角加速度 $\alpha$ 以及塔轮最高点B的速度 $v_B$ 和加速度 $a_B$ 。

$$(R-r)\omega = V \Rightarrow \omega = \frac{V}{R-r}$$

$$\vec{a}_D = \vec{a} = \vec{a}_O + \vec{a}_{DO} + \vec{a}_{BO}$$

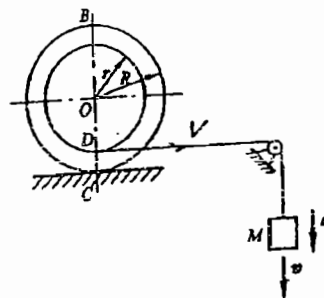
$$\vec{a}_D = \vec{a}_O + \vec{a}_{DO} + \vec{a}_{BO}$$

$$V_B = \omega \cdot 2R = \frac{2RV}{R-r}$$

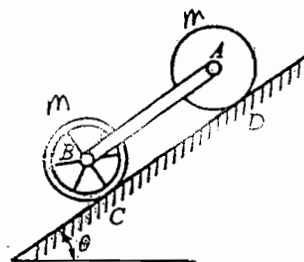
$$\vec{a}_O = \vec{a}_D = \frac{RV}{R-r} = \frac{R}{R-r} a = \alpha \cdot R \Rightarrow \alpha = \frac{a}{R-r}$$

$$\vec{a}_B^t = \dot{V}_B = \frac{2RA}{R-r} \quad \vec{a}_B^n = \omega^2 R = \frac{RV^2}{(R-r)^2}$$

$$a_B = \sqrt{\left(\frac{2RA}{R-r}\right)^2 + \left[\frac{RV^2}{(R-r)^2}\right]^2} = \frac{R}{(R-r)^2} \sqrt{4a^2(R-r)^2 + V^4}$$



2、均质实心圆柱A和薄铁环B的质量均为 $m$ ，半径都为 $R$ ，两者用细杆AB铰接（杆的质量不计）。圆柱A和铁环B均在倾角为 $\theta$ 斜面上纯滚动，如图所示，若系统无初速度释放，求杆AB沿斜面下滑 $S$ 距离时，杆AB速度的大小 $v_{AB}$ 和加速度的大小 $a_{AB}$ 、斜面作用在实心圆柱A上的摩擦力 $F_D$ 和杆AB的内力 $F_{AB}$ 。



北京航空航天大学

2004-2005 学年第一学期

# 考试统一用答题册

题号	一	二	三	四	五	总分
成绩						

考试课程 理论力学 A

班级                      成绩                     

姓名                      学号                     

2005年1月21日

**注意：试卷共 4 页，满分 100 分**

一、选择填空题(每题2分,共10分)(将正确答案的字母写在空格上)

1、刚体在一组力螺旋的作用下保持平衡，若力螺旋的中心轴线都在同一个平面内，则该力系最多有 3 个独立的平衡方程。

**D:5**

2、图1所示平面桁架结构中有\_\_\_\_\_根零力杆。

E: 6

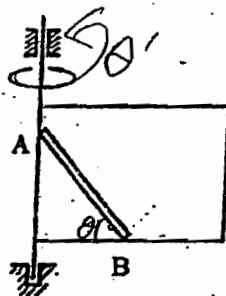


图 2

3、如图 2 所示，杆 AB 的两端分别沿框架的水平边及铅垂边滑动，该框架可绕铅垂边转动，则该系统有 3 个自由度。

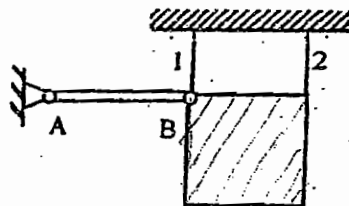
**D:4 -**

4、若质点所受的合力始终指向某一固定点, 则该点可能作\_\_\_\_\_。

D: 空间曲线运动

5、图 3 所示正方形均质板用两根等长的绳索铅垂吊起，

AB 杆(质量不计)的两端分别与墙壁和板铰接。则绳索 1 被剪断后的瞬时, AB 杆\_\_\_\_\_。



C: 内力为零

3

二、填空题(每空 5 分,共 70 分)(将最简结果写在空格上)

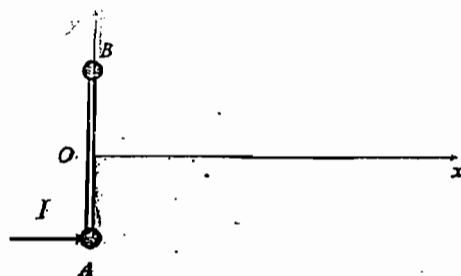
1、如图 4 所示, 杆 AD 和杆 BC 水平, 各杆之间均用光滑圆柱铰链连接, 杆 AD 上作用有一力偶, 力偶矩的大小为  $M$ , 各构件自重不计。求铰链 A 处的约束力  $F_A$ 。

答:  $F_A = \sqrt{2} \frac{M}{\mu} \quad (\text{方向标在图中})$





2、质量各为  $m$  的两个相同的小球（视为质点）用长为  $L$ （不计其质量）的细杆  $AB$  固连，静止放在光滑的水平面上，初始时  $B$  点的坐标为  $(0, L/2)$ ，细杆在  $y$  轴上，如图所示。当小球  $A$  受到冲量  $I$ （平行于  $x$  轴）的作用后，系统在水平面内运动。求（1）冲击结束后的瞬时杆  $AB$  的角速度  $\omega_{AB}$ ；（2）系统在运动过程中杆的内力  $F_{AB}$ ；（3）小球  $B$  的运动方程  $x_B = x_B(t), y_B = y_B(t)$ ；（4）当杆  $AB$  第一次与  $x$  轴平行时，小球  $B$  运动轨迹的曲率半径  $\rho$ 。



⑥

注：试题共 3 页，满分 100 分

一、 单项及多项选择题（将正确答案的字母填在空格内；每题 2 分，共 10 分）

1、对于具有定常约束的质点系，其动能可以表示成 B。

- A:  $T = T_2 + T_1 + T_0$ ;    B:  $T = T_2$ ;    C:  $T = T_2 + T_1$ ;    D:  $T = T_1 + T_0$

其中:  $T_i$  为广义速度的  $i$  次齐函数 ( $i = 0, 1, 2$ )。

2、确定一个正方体在空间的位置需要 6 个独立的参数。

- A: 3;    B: 4;    C: 5;    D: 6

3、二自由度线性振动系统的固有频率与系统的 AB 有关。

- A: 广义质量;    B: 广义刚度;    C: 初始位置;    D: 初始速度

4、拉格朗日方程的循环积分反映的是质点系的 A。

- A: 某个广义动量守恒;    B: 广义能量守恒

5、不论刚体作什么运动，刚体上任意两点的速度在两点连线上的投影 A。

- A: 一定相等;    B: 一定不相等;    C: 不一定相等

二、填空题（将最简结果填在空格内；每空 5 分，共 60 分）

1、图 1 所示系统的等效弹簧刚度系数  $k^* =$   $(k_1 + k_2)$ 。



图 1

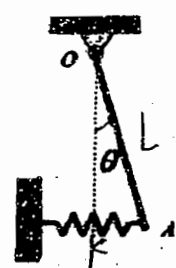


图 2

Handwritten notes for problem 1:  $\frac{1}{2} k_1 x^2 + \frac{1}{2} k_2 x^2 + \frac{1}{2} k_1 x^2$

Handwritten notes for problem 2:  $V = \frac{1}{2} k (L \sin \theta)^2 + m g L (1 - \cos \theta)$   
 $T = \frac{1}{2} m L^2 \dot{\theta}^2$

2、如图 2 所示。长为  $L$  质量为  $m$  的均质杆  $OA$  用光滑柱铰链悬挂在天花板上，下端与刚度系数为  $k$  的水平弹簧连接，杆铅垂时弹簧为原长。则系统在铅垂位置附近作微幅摆动的固有频率  $\omega_0 =$   $\sqrt{\frac{kL^2 + \frac{1}{2}mgL}{\frac{1}{3}mL^2}}$

3、如图 3 所示，圆盘以匀角速度  $\omega_1$  绕  $CD$  轴转动，框架以匀角速度  $\omega_2$  绕铅垂轴转动。则该定点运动圆盘角速度的大小  $\omega =$   $\sqrt{\omega_1^2 + \omega_2^2}$  (方向画在图上)，角加速度的大小  $\alpha =$   $\omega_2 \times \omega_1$  (方向画在图上)。

Handwritten notes for problem 3:  $\vec{\omega} = \vec{\omega}_2 + \vec{\omega}_1$

题

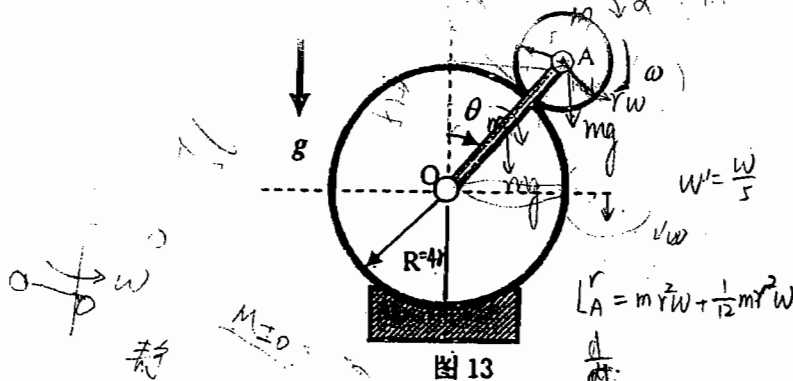
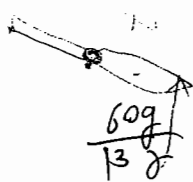
#### 四、计算题 (本题 15 分)

质量为  $m$  半径为  $r$  的均质圆盘 A 由质量为  $m$  的均质杆 OA (A 为圆盘中心) 铰接在半径为  $R=4r$  的圆柱中心轴 O 上, 圆盘 A 在固定的圆柱上纯滚动。初始时, 圆盘在最高点

( $\theta=0$ ), 受到微小扰动后, 系统由静止开始运动。求当  $\theta=90^\circ$  (OA 杆水平) 时, 圆盘的角速度  $\omega$ 、角加速度  $\alpha$  和圆柱作用在圆盘上的摩擦力  $F$ 。

要求: 指出研究对象, 画出必要的受力图、速度和加速度图, 给出必要的理论依据和必要的计算步骤。

(1) 求圆盘的角速度:



(2) 求圆盘的角加速度:

$$\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{3} m (5r)^2 \cdot \omega^2 + \frac{1}{2} m r^2 \omega^2 = mg \frac{lr}{2} (1 + \cos \theta) + mg \cdot lr (1 - \cos \theta)$$

$$+ \frac{1}{2} m r^2 \omega^2$$

宇航学院  
学生会

$$\frac{11}{12} m r^2 \omega^2 = mgr \cdot \frac{15}{2} - mgr \cdot \frac{15}{2} \cos \theta$$

$$\frac{11}{6} m r^2 \omega \cdot \alpha = mgr \cdot \frac{15}{2} \sin \theta \quad (\omega^2) \frac{15}{2}$$

$\alpha =$

(3) 求圆盘的摩擦力:

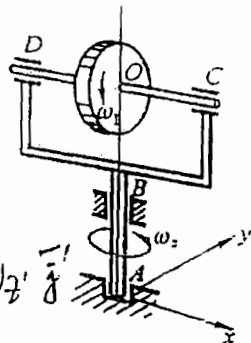


图 3

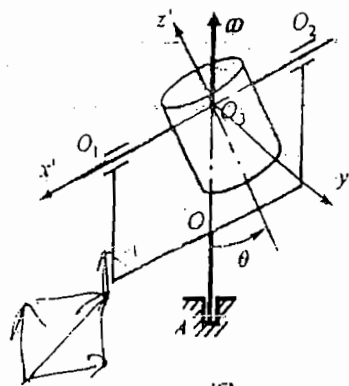


图 4

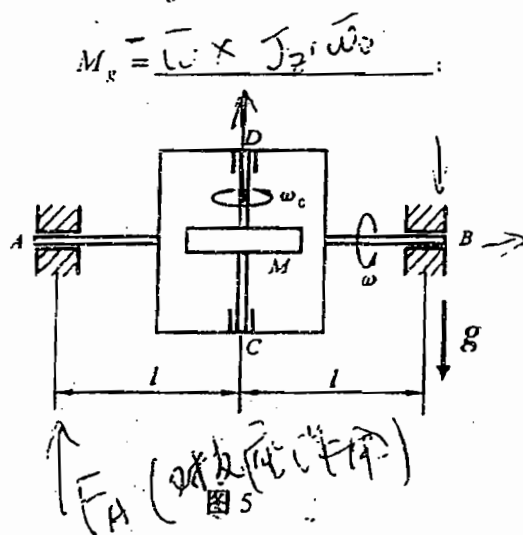
$$L = J_x' \omega_x' \vec{i}' + J_y' \omega_y' \vec{j}' + J_z' \omega_z' \vec{k}'$$

4、如图 4 所示，圆柱固连在水平轴  $O_1O_2$  上，并以匀角速度  $\theta$  绕该轴转动，同时框架以匀角速度  $\omega$  绕铅垂轴  $AO$  转动。其中  $x', y', z'$  是圆柱上关于  $O_3$  点的三个互相垂直的惯量主轴。

且圆柱对这三根轴的转动惯量分别为  $J_x, J_y, J_z$ 。则该瞬时圆柱对  $O_3$  点的动量矩：

$$L_{O_3} = J_x \theta \vec{i}' + J_y \omega \sin \theta \vec{j}' + J_z \omega \cos \theta \vec{k}'$$

5、如图 5 所示，正方形框架以匀角速度  $\omega$  绕水平轴  $AB$  转动，质量为  $m$  半径为  $R$  的均质圆盘  $M$  以匀角速度  $\omega_0$  绕正方形框架上的  $CD$  轴转动，且  $\omega_0 \gg \omega$ ， $CD$  轴到轴承  $A$ 、 $B$  的距离皆为  $l$ 。若正方形框架和轴  $AB$  的质量不计，求框架运动到铅垂平面内时，圆盘产生的陀螺力矩的大小  $M_g$ ；以及作用在轴承  $A$  上的约束力的大小  $F_A$ 。



$$M_g = \vec{\omega} \times J_z \vec{\omega}_0$$

$$F_A = \frac{J_z \omega \omega_0}{2l} + mg$$

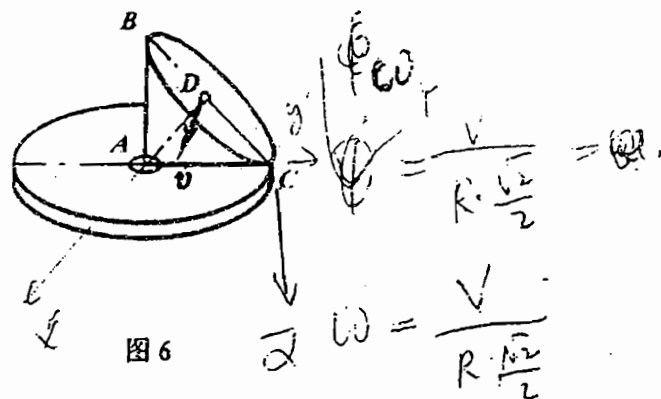


图 6

6、如图 6 所示，具有固定点  $A$  的圆锥在固定的圆盘上纯滚动，圆锥的顶角为  $90^\circ$ ，母线长为  $L$ ，已知圆锥底面中心点  $D$  作匀速圆周运动，其速度为  $v$ ，方向垂直平面  $ABC$  向外。求圆锥的角速度  $\omega$ 、角加速度  $\alpha$  和圆锥底面上最高点  $B$  的加速度  $a_B$  的大小。

$$\omega = \frac{2v}{L} (\vec{A} \times \vec{C}) \quad \alpha = \omega \cdot \frac{v}{L} \quad a_B = \frac{v^2}{R}$$

$$a = \omega \cdot \omega \cdot R = \frac{v^2}{R}$$

### 三、计算题 (本题 30 分)

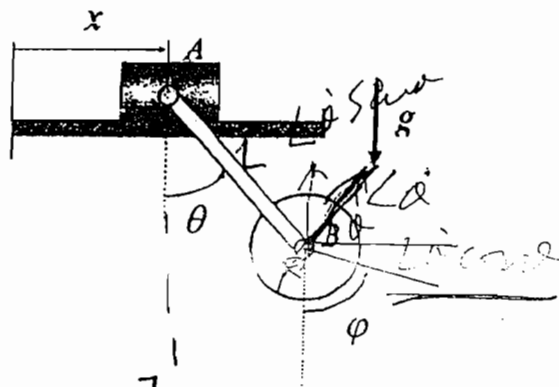
滑块与均质圆盘用不计质量的杆 AB 铰接在铅垂平面内运动，系统的广义坐标如图所示，其中 AB 杆长为  $L$ ，圆盘半径为  $R$ ，滑块和圆盘的质量均为  $m$ ，忽略所有摩擦。

(1) 用系统的广义坐标和广义速度给出系统的动能  $T$  和势能  $V$  (杆在铅垂位置时为势能零点)；

(2) 若初始时，杆位于铅垂位置  $\theta_0 = 0$ ，且角速度为零；

滑块的速度为  $u$ ，方向水平向右；圆盘的角速度为  $\omega_0$ ，

转向逆时针。试给出系统拉格朗日方程的首次积分并确定积分常数。



$$1). T = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 + \frac{1}{2} m [(\dot{x} + L \dot{\theta} \cos \theta)^2 + (L \dot{\theta} \sin \theta)^2] + \frac{1}{2} m R^2 \dot{\phi}^2$$

$$V = -mgL \cos \theta + mgl$$

(2).

$$\begin{cases} \frac{\partial (T-V)}{\partial \dot{x}} = C_1 \\ \frac{\partial (T-V)}{\partial \dot{\phi}} = C_2 \end{cases}$$

$$T+V=C_3 \Rightarrow C_3 = \frac{1}{2} m u^2 + \frac{1}{2} m \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} m R^2 \omega_0^2$$

# 一、 选择填空题(每题2分)

(将正确的答案的字母写在空格上)

1. 刚体在一组力螺旋的作用下保持平衡, 若力螺旋的中心轴线都是相互平行的, 则该力系最多有\_\_\_\_\_个独立的平衡方程。

- A: 5  
B: 4  
C: 3  
D: 2

2. 正方体上的六个面各作用有一个平面汇交力系, 则该力系独立的平衡方程最多有:

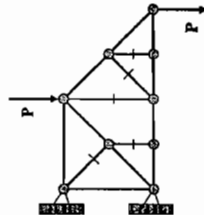
- A: 4个;  
B: 6个;  
C: 8个;  
D: 12个。

3. 若某力系由两个空间汇交力系构成, 则该力系独立的平衡方程最多有:

- A: 3个;  
B: 4个;  
C: 5个;  
D: 6个。

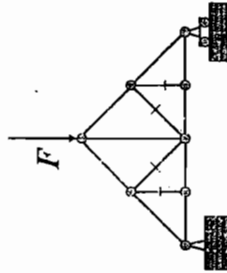
4. 图示的平面桁架中有\_\_\_\_\_根零力杆。

- A: 6  
B: 5  
C: 4  
D: 3  
E: 2



5. 图示的平面桁架中有\_\_\_\_\_根零力杆。

- A: 2  
B: 3  
C: 4  
D: 5  
E: 6



5. 刚体上的A、B两点各作用有一空间汇交力系, 该力系简化的最简结果可能是: ABCD

5. 空间平行力系简化的最简结果可能是: ABC

5. 空间汇交(共点)力系简化的最简结果可能是: AC

- A: 平衡力系;  
B: 力偶;  
C: 合力;  
D: 力螺旋。

4. 平面运动刚体上三个点A、B、C构成等边三角形, 某瞬时各点加速度或速度的矢量如图所示, 则图中\_\_\_\_\_所示的运动是不可能的。

- A: 图(a);  
B: 图(b);  
C: 图(a)和(b)。



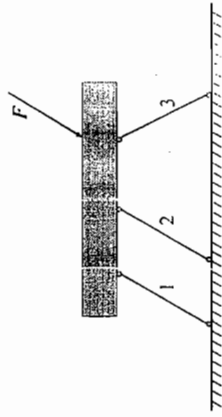
图(a)



图(b)

6. 结构如图所示, 力F与杆1和杆2平行, 不计构件自重, 则图示结构中的零力杆为:

- A: 1杆;  
B: 2杆;  
C: 3杆。



5. 若作用于刚体上的力系的主矢为非零常矢量, 则该刚体可能作: ACD

- A: 平移运动  
B: 定轴转动  
C: 平面一般运动  
D: 非平面运动

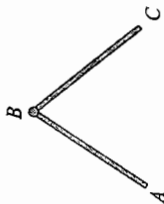
5. 若刚体上仅作用一常力偶, 则该刚体可能作: \_\_\_\_\_。

- A: 平移运动;  
B: 定轴转动;  
C: 平面一般运动;  
D: 非平面运动。

10

3. 图示结构在平面内运动, 杆AB和BC用圆柱铰链连接, 则该系统有 \_\_\_\_\_ 个自由度。

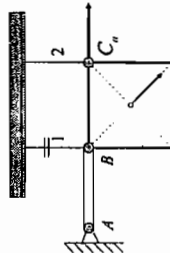
- A: 2  
B: 3  
C: 4  
D: 5



13

5. 如图所示, 正方形均质板用两根等长的绳索铅垂吊起, AB杆(质量不计)的两端分别与墙壁和板铰接, 则绳索被剪断后的瞬时, AB杆 \_\_\_\_\_。

- A: 受压  
B: 受拉  
C: 内力为零



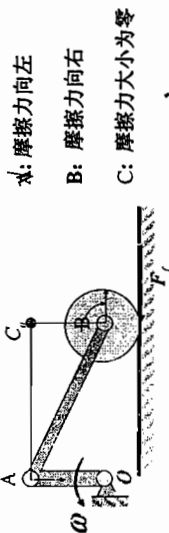
16

5. 质心在转轴上的匀角速度定轴转动刚体, 其惯性力系向转轴上的某一点简化结果可能是:

- A: 零力系;  
B: 一个力偶;  
C: 一个力;  
D: 一个力螺旋。

11

思考题: OA杆绕O轴匀角速度转动, 均质圆盘在水平地面上纯滚动, 确定图示瞬时(OA铅垂), 地面作用在圆盘上的摩擦力, \_\_\_\_\_。



- A: 摩擦力向左  
B: 摩擦力向右  
C: 摩擦力大小为零

14

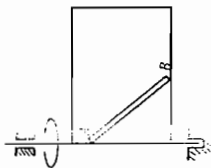
1. 若增加质点系的动量, 则该质点系的动能 \_\_\_\_\_。

- A: 一定增加  
B: 一定不增加  
C: 一定守恒  
D: 多种可能, 不能确定

17

3. 如图所示, 杆AB的两端分别沿框架的水平边及铅垂边滑动, 该框架可绕铅垂边转动, 则该系统有 \_\_\_\_\_ 个自由度。

- A: 4  
B: 3  
C: 2  
D: 1



4. 在惯性系中, 若质点所受的合力始终指向某一固定点, 则该点可能作 BCD。

4. 若质点的加速度始终垂直于速度(均不为零), 则该点可能作 ABC。

4. 若质点所受的合力始终垂直于速度(均不为零), 则该点可能作 ABC。

- A: 空间曲线运动  
B: 平面曲线运动  
C: 圆周运动  
D: 直线运动

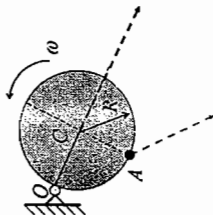
1. 若刚体绕其中心惯性主轴以匀角速度作定轴转动, 则下列答案正确的有 \_\_\_\_\_。

- A: 该刚体的动量为零  
B: 该刚体对转轴的动量矩为零;  
C: 该刚体的惯性力系等价于零力系;  
D: 该刚体是动平衡的。

18



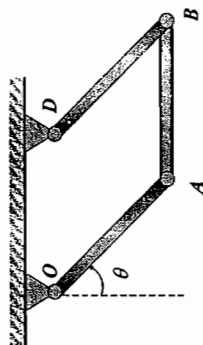
4. 如图所示, 半径为R质量为m的均质圆盘, 绕O轴作定轴转动, 边缘上固连一质量为m的质点A, 已知图示瞬时, 圆盘的角速度为 $\omega$ , 角速度为 $\omega$ (方向如图所示, 两条虚线互相垂直, C为圆盘中心), 将系统的惯性力系向圆盘中心C点简化, 其主矢和主矩的大小分别为: 主矢的大小为  $F_I =$  \_\_\_\_\_, 主矩的大小为  $M_I =$  \_\_\_\_\_.



37

1. 如图所示, 三根相同的均质细杆, 质量为m, 长度为L,  $OD=AB$ , 建立系统的运动微分方程.

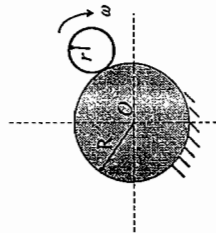
运动微分方程为 \_\_\_\_\_.



$$2 \times \frac{1}{3} mL^2 \ddot{\theta}^2 + mL^2 \dot{\theta}^2 - 2 \times mg \frac{L}{2} \cos \theta - mgL \cos \theta = \text{const}$$

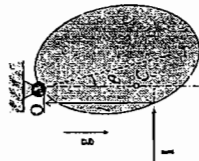
40

5. 如图所示, 半径为r、质量为m的均质圆盘沿半径  $R=3r$  的固定圆柱面外侧地滚动, 圆盘的角速度为 $\omega$ (方向如图所示), 则圆盘对圆柱中心轴O的动量矩的大小  $L_O =$  \_\_\_\_\_.



43

3. 如图所示, 质量为m的刚体可绕水平轴O定轴转动, 其质心C到轴O的距离为d, 相对质心的转动惯量为  $\frac{1}{3}md^2$ , 该刚体的质量对称面在图示平面内, 初始时刚体静止于平衡位置, 在距离转轴处作用一水平冲量I, 若取OC与铅垂线夹角 $\theta$ 为广义坐标, 试给出该刚体的运动微分方程和初始条件.



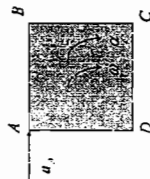
答: 运动微分方程为:  $\frac{4}{3}md^2\ddot{\theta} = -mgd \sin \theta$

初始条件为:  $\dot{\theta} = 0; \theta_0 = 0, \dot{\theta}_0 = \frac{3I}{4md^2}$

$\frac{4}{3}md^2\dot{\theta}_0 - 0 = I \times l$

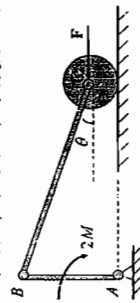
38

5. 边长为L的正方形板ABCD在图示平面内作平面运动, 某瞬时顶点A的加速度为  $a_A$  (方向如图所示), 板的角速度为 $\omega$ , 角加速度为 $\alpha$ , 求此时顶点D的加速度  $a_D$  的大小.



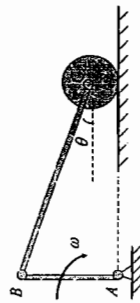
41

7. 以下两图所示系统均在铅垂面内, 均质杆AB、BC和均质圆盘C用光滑铰链较接, 杆的质量均为m, 圆盘质量为2m, 半径为R, 与地面接触点时地面始终无相对滑动, 不计滚动摩擦; 杆AB铅垂, 长为3R; 杆BC与水平线的夹角为 $\theta$ .



- (1) 如左图所示, 杆AB上作用有一力偶, 力偶矩大小为2M, 若系统在图示位置保持平衡, 求作用在圆盘C上水平力F的大小.

答:  $F =$  \_\_\_\_\_



- (2) 如左图所示, 若此时杆AB的角速度为 $\omega$ , 求整个系统的动量P的大小.

答:  $P =$  \_\_\_\_\_

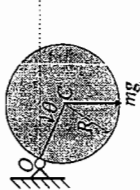
44

## 一、填空题 (每空5分, 共55分)

(将最简结果写在空格上)

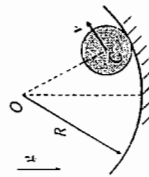
1. 如图所示, 半径为R的均质圆盘, 在铅垂面内可绕O轴转动, 不计摩擦. 根据题目给出的坐标, 建立圆盘的转动微分方程.

转动微分方程为  $\left( \frac{1}{2}mr^2 + mI \right) \ddot{\theta} = mgr \cos \theta$

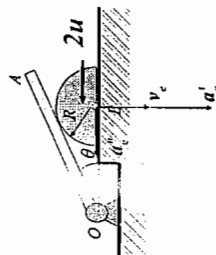


6. 质量为m, 半径为r的均质圆盘沿半径为  $R=4r$  的固定圆弧地滚动, 已知圆心C的速度为v (方向如图所示), 求圆盘对圆心O的动量矩  $L_O$ . 以v和r表示, 逆时针为正.

答:  $L_O =$  \_\_\_\_\_



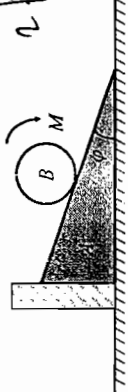
8. 半径为R的半圆盘沿水平面匀速平移, 速度大小为2u, 方向如图所示. 杆OA在半圆盘的推动下绕O轴转动. 取圆心B为动点, 杆OA为动系, 求  $\theta=30^\circ$  时, 动点B的相对速度  $v_r$ , 科氏加速度  $a_c$ . 杆OA的角速度  $\omega_{OA}$  和角加速度  $\alpha_{OA}$ .



答:  $v_r =$  \_\_\_\_\_ (方向标在图中)  
 $a_c =$  \_\_\_\_\_ (方向标在图中)  
 $\omega_{OA} =$  \_\_\_\_\_ (方向标在图中)  
 $\alpha_{OA} =$  \_\_\_\_\_ (方向标在图中)

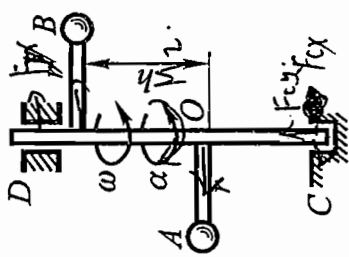
45

5. 如图所示, 均质圆盘B在与水平面倾角为 $\theta$ 的固定斜面A上纯滚动, 其上作用有一常力偶 $M$ , 则斜面作用在圆盘B上的摩擦力的方向



- A: 与圆盘质心的加速度方向相同;  
B: 与圆盘质心的加速度方向相反;  
C: 不能确定(条件不足).

7. 不计质量的刚性轴CD上固连两个质量均为 $m$ 的质点A和B, 绕铅垂轴转动, 两个轴承间的距离 $CD=5r$ , 几何尺寸如图所示, 图示瞬时, 该刚体的角速度为 $\omega$ , 角加速度为 $\alpha$ , 则轴承D的附加动反力的大小:

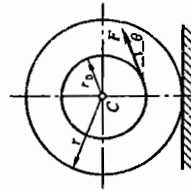


$$F_D = \frac{\sqrt{(m\omega^2 h)^2 + (m\alpha h)^2}}{5r}$$

### 三、计算题(20分)

注: 将解题的基本公式和依据及其简洁的解题过程写在试卷上, 画出必要的受力图、速度和加速度矢量图。

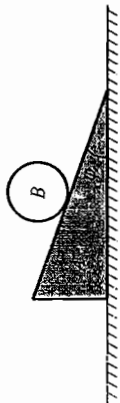
1. 质量为 $m$ 半径为 $r=2r_0$ 的质心位于中心轴C的轮子放在水平面上, 绕在半径为 $r_0$ 的鼓轮上的绳子受到常力 $F$ 的作用, 该力与水平面的夹角 $\theta=30^\circ$ , 轮子对中心轴C的转动惯量 $J_C=2mr_0^2$ , 如图所示, 若轮子在地面上纯滚, 不计绳子质量, 初始时轮心速度为零, 求轮心在主动动力 $F$ 的作用下移动S距离后,



- (1) 力 $F$ 所做的功 $W$ ;  
(2) 轮子的角速度 $\omega$ 的大小和方向;  
(3) 轮子的角加速度 $\alpha$ 的大小和方向;  
(4) 地面作用在轮子上的摩擦力 $F_s$ 的大小和方向。

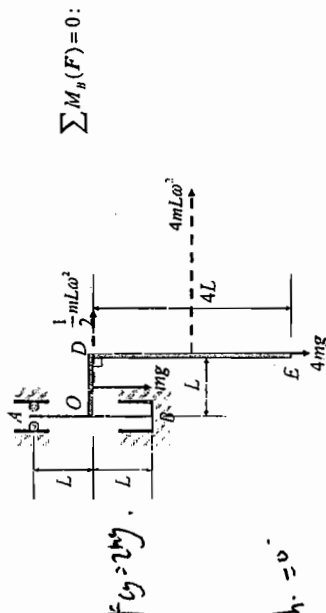
2. 如图所示, 若斜块在地面上移动, 半径为 $R$ 的圆盘B在倾角为 $\theta$ 的斜块A上纯滚动, 已知在图示瞬时斜块A的速度大小为 $u$ (方向向右), 加速度大小为 $a$ (方向向右), 圆盘B的角速度为 $\omega$ (顺时针), 角加速度为 $\epsilon$ (顺时针), 求该瞬时:

圆盘中心C速度的大小  $v_C = \dots$ ;  
圆盘中心C加速度的大小  $a_C = \dots$ ;  
圆盘上与斜面接触点P的加速度的大小  $a_P = \dots$ .

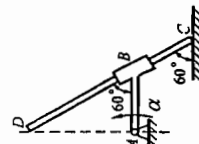


7. OD、DB的质量分别为 $m$ 和 $4m$ , 求:

- (1) 静止时, 轴承A处约束力的大小:  $F_A = \dots$ ;  
(2) 匀速转动时, 使得轴承A处约束力为零的角速度  $\omega = \dots$ .



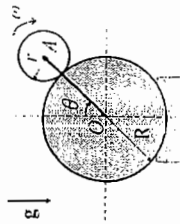
6. 长为 $2R$ 绕A轴转动的杆AB的右端固连套筒B, 长为 $6R$ 的杆CD可沿套筒滑动, 其C端放在水平地面上, 如图所示, 已知在图示瞬时, AB杆的角速度为零, 角加速度为 $\alpha$ , 则在图示瞬时,  $AD \perp AB$ , CD杆上C点相对AB杆的相对加速度的大小  $a_r = \dots$ , C点的绝对加速度的大小  $a_a = \dots$ .



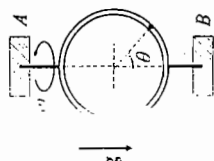
### 四、计算题(15分)

如图所示 质量为 $m$ 半径为 $r$ 的均质圆盘由质量为 $m$ 的均质杆OA(A为圆盘中心)铰接在半径为 $R=4r$ 的圆柱中心轴O上, 圆盘A在固定的圆柱上纯滚动, 当 $\theta=90^\circ$  (OA水平)时, 受到微小扰动后, 系统由静止开始运动, 求在圆盘上的摩擦力 $F$ .

(要求: 指明研究对象, 画出必要的受力图、速度和加速度矢量图, 给出必要的理论依据和解题步骤.)



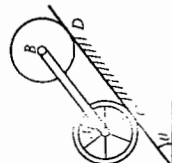
6. 质量为 $m$ 的小球(视为质点)可沿半径为 $R$ 的均质圆环运动, 该圆环线在轴作定轴转动, 对转轴的转动惯量为 $mR^2$ , 不计转轴的摩擦, 忽略所有摩擦, 如图所示, 若当 $\theta=0^\circ$ 时, 圆环的角速度为 $\omega_0$ , 小球和圆环的速度为 $v_0$ , 求(1)小球运动到图示位置时, 圆环的角速度 $\omega$ ; (2)若小球有足够的初始速度, 则小球运动到 $\theta=90^\circ$ 时, 圆环的角速度为多少?



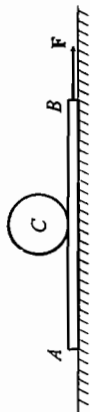
- 答: (1)  $\omega = \dots$ ;  
(2) 小球运动到 $\theta = \dots$ 时, 圆环的角速度为多少.

### 计算题(20分)

如图所示, 均质实心圆柱体A质量为 $m$ , 薄板B质量为 $2m$ , 半径均为 $r$ , 二者用一不计质量的细杆AB连接, 沿倾角为 $\theta$ 的斜面纯滚动, 初始时系统静止, 在杆AB沿斜面下滑距离 $S$ 时杆的速度大小为 $v$ , 圆柱A的角速度为 $\omega_A$ , 以及斜面作用在A上的摩擦力 $F_s$ 和法向约束力 $F_N$ . (要求: 指明研究对象, 画出必要的受力图、速度和加速度矢量图, 给出必要的理论依据和解题步骤.)



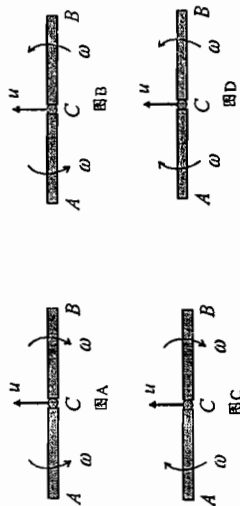
2. 质量为  $m$  的均质圆盘在质量为  $m$  的均质板  $AB$  上纯滚动, 板放在水平面上。若在板上作用一水平常力  $F$  (如图示), 系统由静止开始运动。当系统具有动能时, 则\_\_\_\_\_。



- A: 圆盘中心 C 点相对地面加速度的方向向右;  
B: 圆盘的角加速度转向为顺时针;  
C: 圆盘与板的接触点具有相同的加速度的;  
D: A、B、C 均不正确。

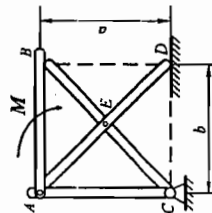
19

4. 两个相同的均质杆  $AC$ 、 $BC$  (各质量为  $m$ , 长为  $L$ ) 由铰链  $C$  连接在图示平面内运动。已知图示瞬时铰链  $C$  速度的大小为  $u$ , 杆的角速度大小为  $\omega$ , 方向如图  $A-D$  所示, 则该瞬时图  $D$ \_\_\_\_\_所示情况, 系统动能最大。



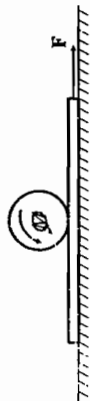
22

4. 四根杆件用铰链连接如图所示, 在水平杆  $AB$  上作用有一力偶矩为  $M$  的力偶, 则系统平衡时, 铅垂杆  $AC$  的内力  $F=$ \_\_\_\_\_ (拉力为正)。



23

2. 半径为  $R$ 、质量为  $m$  的均质圆盘在质量为  $m$  的板上纯滚动, 板上作用一水平常力  $F$  使板向右沿直线平移, 在圆盘上作用有一力偶  $M$ , 方向如图示, 不计滚阻力偶, 则板作用在圆盘上的摩擦力的方向:\_\_\_\_\_。



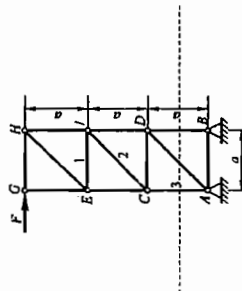
- A: 不能确定(已知条件不足);  
B: 水平向右;  
C: 水平向左。

20

## 二、(填空题)每空5分, 共50分

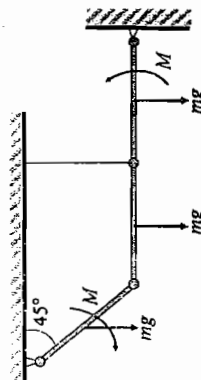
(将正确答案的最简结果写在空格内)

1. 平面桁架如图所示, 该桁架是\_\_\_\_\_  
(选择: 静定桁架或静不定桁架)。  
杆件 3 的内力  $F_3=$ \_\_\_\_\_ (拉力为正)。



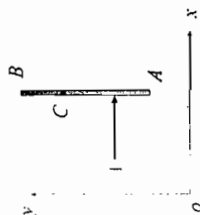
23

2. 三杆等长  $L$ , 求平衡时绳系的张力  $F=$ \_\_\_\_\_。



26

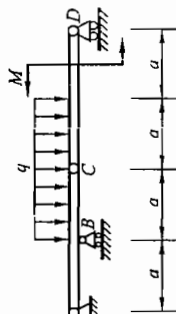
3. 如图所示, 非均质细杆  $AB$  静止地放在光滑水平面上 (在  $Ox$  面内,  $AB$  平行于  $y$  轴), 杆的质心位于  $C$  点, 且  $AC=BC$ 。若垂直于  $AB$  杆作用于一水平冲量  $I$  (平行于  $x$  轴), 则该冲量作用于杆上的\_\_\_\_\_, 时, 当冲量结束后, 对  $O$  点的动量矩矢量的模最大。



- A: A 点;  
B: B 点;  
C: C 点;  
D: 杆上任意一点

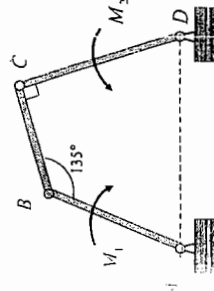
21

2. 结构及其受力如图所示, 已知均布荷载集度  $q=20\text{N/m}$ , 力偶矩的大小  $M=5\text{N}\cdot\text{m}$ ,  $a=1\text{m}$ , 则  $CD$  杆上  $C$  端所受的水平力的大小为  $F=$ \_\_\_\_\_  $\text{N}$ 。



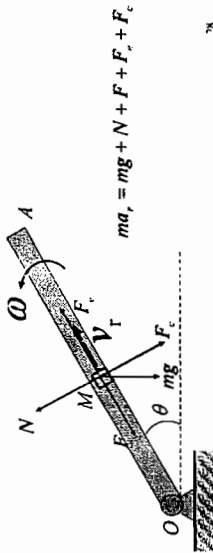
24

5. 结构如图示位置平衡,  $AB=L$ ,  $CD=\sqrt{3}L$ , 则  $M_1$ 、 $M_2$  之间的关系:  $M_1=$ \_\_\_\_\_。



27

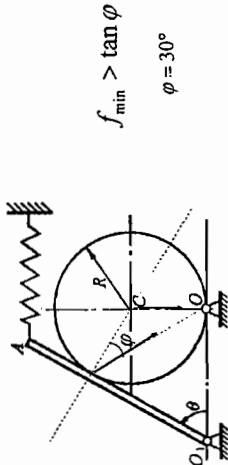
5. 质量为  $m$  的质点  $M$  在  $OA$  管内运动,  $OA$  管绕水平轴  $O$  在铅垂面内运动, 管子与质点  $M$  间的动滑动摩擦系数为  $f$ . 已知在图示瞬时,  $OA$  管与水平面的夹角  $\theta=45^\circ$ ,  $OA$  管的角速度为  $\omega$ , 角加速度为  $\alpha$ , 质点  $M$  到  $O$  轴的距离为  $L$ , 质点  $M$  相对管子的相对速度为  $v$ . 则图示瞬时, 质点  $M$  受到管子底部的滑动摩擦力的大小  $F_f =$  \_\_\_\_\_; 质点  $M$  相对于管子的相对加速度  $a_r =$  \_\_\_\_\_.



$$ma_r = mg + N + F_f + F_c$$

28

3. 系统如图所示,  $OA$  杆重为  $W$ , 半径为  $R$  的均质圆盘重为  $W$ , 杆与水平线的夹角为  $\theta=60^\circ$ ,  $OC$  铅垂, 不计铰链处的摩擦. 无论水平弹簧的拉力有多大, 系统都能在图示位置实现自锁. 则杆与圆盘间的最小静滑动摩擦系数  $f_{\min} =$  \_\_\_\_\_.

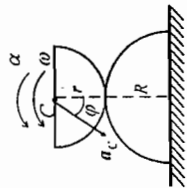


$$f_{\min} > \tan \varphi$$

$$\varphi = 30^\circ$$

31

2. 已知  $a_c$ , 求  $\omega =$  \_\_\_\_\_;  $\alpha =$  \_\_\_\_\_.

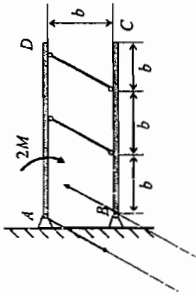


34

## 二、填空题 (每空5分) (将最终结果写在空格里)

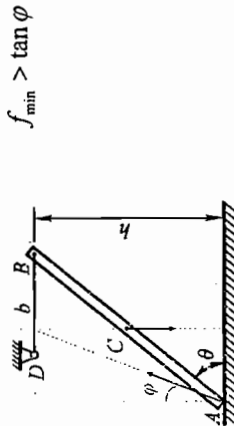
1. 如图所示, 杆AD和杆BC水平, 各杆之间均用光滑圆柱铰链连接, 杆AD上作用有一力偶, 力偶矩的大小为  $2M$ , 各构件自重不计. 求铰A处的约束力  $F_A$ .

答:  $F_A =$  \_\_\_\_\_ (方向标在图中)



29

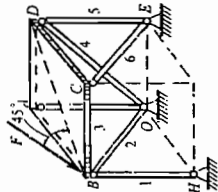
2. 若平衡, 求杆与水平之间摩擦因数的最小值  $f_{\min} =$  \_\_\_\_\_.



$$f_{\min} > \tan \varphi$$

32

2. 不计构件自重, 求杆6的内力  $T =$  \_\_\_\_\_ (设拉力为正).



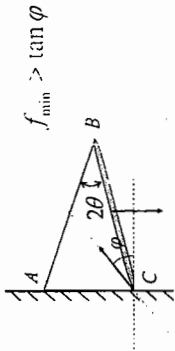
$$\sum M_{i0}(F) = 0;$$

$$-\frac{\sqrt{2}}{2}a \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}F + a \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}T = 0$$

35

2. 如图所示, 均质杆BC的C端靠在粗糙墙面上, B端用等长的绳索AB拉住. 施AB与杆BC的夹角为  $2\theta$ . 若系统在铅垂面内保持平衡, 求C处约束因数的最小值  $f_{\min}$ .

答:  $f_{\min} =$  \_\_\_\_\_



$$f_{\min} > \tan \varphi$$

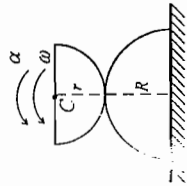
30

2. 求

$$d_c'' = \omega r$$

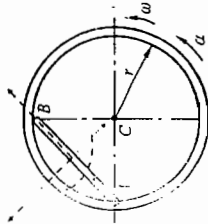
$$d_c' = ar$$

$$d_c'' = \frac{(\omega r)^2}{R+r}$$



33

4. 如图所示, 半径为  $r$  的圆环在水平面内, 绕通过圆环中心的铅垂轴 (轴为), 该轴时其角速度为  $\omega$ , 角加速度为  $\alpha$ . 质量为  $m$ , 长为  $\sqrt{2}r$  的均质杆AB, A端铰接于圆环边缘, B端靠在圆环上. 求此时杆AB的惯性力系向B点简化主矢的大小  $F_i$  和主矩的大小  $M_i$ .



36