

成 绩 \_\_\_\_\_



# 微机原理及接口技术 实验报告

阮	(糸)名称			目动化科字与电气上程字院
专	业	名	称	自动化
学	生	学	号	16711094
学	生	姓	名	李翰韬
指	导	教	师	林 新

2018年11月

## 实验二 七段数码管显示

实验时间 11.25

实验编号 无

同组同学 无

### 一、实验背景

- 1.掌握接口芯片的编址方法;
- 2.熟练掌握 8255A 的基本原理、初始化设置、工作方式 0 的应用;
- 3.掌握数码管显示数字的原理和数码管显示段控及位控的概念。

### 二、实验原理

1、实验原理及原理图

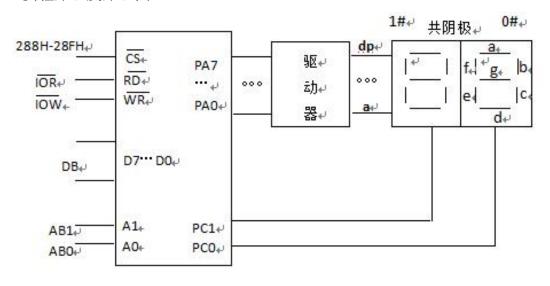


图 2.2.1 实验原理图

电路原理图如图 2.2.1 所示。255A 的 PA0~PA6 分别连接数码管的 LED 灯  $a\sim g$  的阳极; PC0 连接 0#数码管的 LED 灯  $a\sim g$  的阴极,PC1 连接 1#数码管的 LED 灯  $a\sim g$  的阴极。

8255A的 PA端口引脚、PC端口的 PC0、PC1即可控制数码管中 LED 灯的亮和灭。例如,设 PA1、PA2输出高电平(逻辑 1),其它 PA端口引脚输出低电平(逻辑 0),若 PC0输出低电平(逻辑 0),则 0#数码管的 LED 灯 b、c 点亮,显示数字"1";若此时 PC1输出高电平(逻辑 1),则 1#数码管不显示。

设 PAO、PA1、PA2 输出高电平(逻辑1), 其它 PA 端口引脚输出低电平(逻辑0),



若 PC1 输出低电平(逻辑 0),则 1#数码管的 LED 灯 a、b、c 点亮,显示数字 "7";若此时 PC0 输出高电平(逻辑 1),则 0#数码管不显示。

当 PA 端口输出两个不同的数值编码,同时 PC0、PC1 交替输出 0 和 1,则两个数码管交替显示不同的数字。当交替显示的频率非常快的时候,仿佛两个数码管同时显示两个数字。

#### 编程提示:

- 1)实验箱上的七段数码管为共阴型,段码采用同相驱动,输入端加高电平,选中的数码管亮,位码加反相驱动器,位码输入端高电平选中。
  - 2) 七段数码管的字型代码表如下图所示:

显示字形	g	е	f	d	С	b	а	段码
0	0	1	1	1	1	1	1	3fh
1	0	0	0	0	1	1	0	06h
2	1	0	1	1	0	1	1	5bh
3	1	0	0	1	1	1	1	4fh
4	1	1	0	0	1	1	0	66h
5	1	1	0	1	1	0	1	6dh
6	1	1	1	1	1	0	1	7dh
7	0	0	0	0	1	1	1	07h
8	1	1	1	1	1	1	1	7fh
9	1	1	0	1	1	1	1	6fh

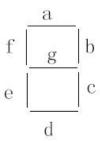
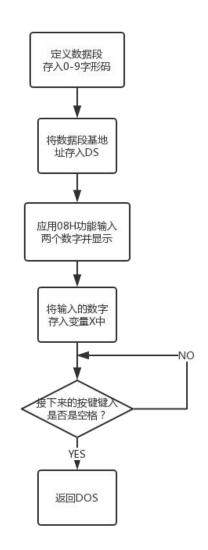


图 2.2.2 字型代码(七段码)表

## 2、程序流程图



## 三、预习思考题及实验验证

1. 计算采用共阴极七段数码管显示的 0 到 9 的字形码 (十六进制数表示);

显示字形	g	е	f	d	С	b	а	段码
0	0	1	1	1	1	1	1	3fh
1	0	0	0	0	1	1	0	06h
2	1	0	1	1	0	1	1	5bh
3	1	0	0	1	1	1	1	4fh
4	1	1	0	0	1	1	0	66h
5	1	1	0	1	1	0	1	6dh
6	1	1	1	1	1	0	1	7dh
7	0	0	0	0	1	1	1	07h
8	1	1	1	1	1	1	1	7fh
9	1	1	0	1	1	1	1	6fh

2. 编写键盘输入数字程序/子程序,要求在输入过程中检查是否是数字键,不是则

不显示键入数字并重新输入;

INPUT: JB INPUT1

MOV AH,08H CMP AL,39H

INT 21H JA INPUT1

CMP AL,30H MOV DL,AL

3. 编写显示器显示键入数字程序/子程序,要求当输入正确的数字后能显示键入数字;

MOV AH,02H INC BL

INT 21H INC SI

SUB AL,30H CMP BL,02H

MOV [SI],AL

4. 编写延时程序/子程序,适当设置延时时间,保证两位数码管正确、稳定、可靠地显示键入的两位数字。

DELAY PROC LOOP AGAIN2

PUSH BX DEC BX

PUSH CX CMP BX,0

MOV BX,5 JNZ AGAIN1

AGAIN1: POP CX

MOV CX,0 POP BX

AGAIN2: DELAY ENDP

## 四、实验源程序

APORT EQU 288H;1000--a DATAS ENDS

CPORT EQU 28AH;1010--c

CTRLPORT EQU 28BH;1011-控制 STACKS SEGMENT

DATAS SEGMENT PS DB 20 DUP(?)

TABLE1 DB TOP EQU LENGTH PS

3FH,06H,5BH,4FH,66H,6DH,7DH,07H,7F STACKS ENDS

H,6FH

P1 DB 20 DUP(?) CODES SEGMENT

ASSUME MOV [SI],AL

CS:CODES,DS:DATAS,SS:STACKS INC SI

MAIN PROC LOOP CHANGE1

MOV AX, DATAS MOV AX, OFFSET P1

MOV DS,AX MOV SI,AX

MOV AX,STACKS XOR AX,AX

MOV SS,AX XOR BX,BX

MOV SP,TOP XOR CX,CX

MOV AX,OFFSET P1 XOR DX,DX

MOV SI,AX SHOW:

XOR AX,AX MOV AL,10000010B;

XOR BX,BX MOV DX,CTRLPORT

XOR DX,DX OUT DX,AL

INPUT:CALL KEYIN NUM1:

AND AL,0FH MOV AL,[SI]

MOV [SI],AL MOV DX,APORT

INC SI OUT DX,AL

CALL KEYIN MOV AL,01H;PC0 置位 1,PC1 置

AND AL,0FH 位 0

MOV [SI],AL MOV DX,CPORT

MOV AX,OFFSET P1 OUT DX,AL

MOV SI,AX MOV CX,0FFFFH

XOR AX,AX DELAY1:LOOP DELAY1

MOV BX,OFFSET TABLE1 MOV CX,0FFFFH

XOR DX,DX DELAY2:LOOP DELAY2

MOV CX,2 INC SI

CHANGE1: NUM2:

MOV AL,[SI] MOV AL,[SI]

XLAT MOV DX,APORT



OUT DX,AL

MOV AL,02H;PC1 置位 1, PC0

置位0

MOV DX,CPORT

OUT DX,AL

MOV CX,0FFFFH

**DELAY4:LOOP DELAY4** 

MOV CX,0FFFFH

**DELAY3:LOOP DELAY3** 

DEC SI

JU:

MOV AH,06H

MOV DL,0FFH

INT 21H

SUB AL,20H

JNZ NUM1

EXC:

MOV AH,4CH

INT 21H

MAIN ENDP

KEYIN PROC

AGAIN:MOV AH,8

INT 21H

CMP AL,30H

JB AGAIN

CMP AL,39H

**JA AGAIN** 

MOV DL,AL

MOV AH,2

INT 21H

**RET** 

KEYIN ENDP

**CODES ENDS** 

**END MAIN** 

## 五、实验过程与结果

1. 硬件连接

连接地址译码器与8255的信号线;连接8255的与数码管之间的连线。

- 2. 编写程序
- (1) 在数据段中存放 0 到 9 的字形码:
- (2) 从微机键盘输入 2 个数字的 ASCII 码, 在输入过程中检查如非数字键则重新输入;
- (3)将输入的 ASCII 码变成相应的数字,再利用换码指令 XLAT 查表得到相应的字形码:

将字形码送到8255输出口所接的数码管上显示。

3. 数码管显示

在数码管上动态显示键盘输入的数字。

4. 敲击空格后,程序退出,否则继续显示。

所编写程序满足实验要求。

INC SI

CALL KEYIN

### 六、结果分析与实验结论

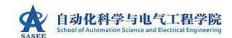
1. 实验结果同预期结果一样。

2. 经老师提醒,将没有意义的清零步骤全部删除,修改后主程序代码如下:

MAIN PROC AND AL,0FH MOV AX, DATAS MOV [SI],AL MOV DS,AX MOV SI, OFFSET P1 MOV AX,STACKS MOV BX,OFFSET TABLE1 MOV SS,AX MOV CX,2 CHANGE1: MOV SP,TOP MOV SI, OFFSET P1 MOV AL,[SI] INPUT:CALL KEYIN **XLAT** AND AL,0FH MOV [SI],AL INC SI MOV [SI],AL

LOOP CHANGE1

MOV SI, OFFSET P1



SHOW:

MOV AL,10000010B;

MOV DX,CTRLPORT

OUT DX,AL

NUM1:

MOV AL,[SI]

MOV DX, APORT

OUT DX,AL

MOV AL,01H;PC0 置位 1,PC1 置

位 0

MOV DX,CPORT

OUT DX,AL

MOV CX,0FFFFH

**DELAY1:LOOP DELAY1** 

MOV CX,0FFFFH

**DELAY2:LOOP DELAY2** 

INC SI

NUM2:

MOV AL,[SI]

MOV DX.APORT

七、实验后思考题

OUT DX,AL

MOV AL,02H;PC1 置位 1, PC0

置位0

MOV DX,CPORT

OUT DX,AL

MOV CX,0FFFFH

**DELAY4:LOOP DELAY4** 

MOV CX,0FFFFH

**DELAY3:LOOP DELAY3** 

DEC SI

JU:

MOV AH,06H

MOV DL,0FFH

INT 21H

SUB AL,20H

JNZ NUM1

EXC:

MOV AH,4CH

INT 21H

MAIN ENDP

- 1. 输入字符的方法有 01/06/07/08/0A 共五种。
- 2. 七段数码管为共阳型时,段码采用反相驱动,将共阴型代码 01 互换即可。
- 3. 当 PA 端口输出两个不同的数值编码,同时 PC0、PC1 交替输出 0 和 1,则两个数码管交替显示不同的数字。当交替显示的频率非常快的时候,仿佛两个数码管同时显示两个数字。
- 4. 可以, 更改端口定义即可。

## 八、收获、体会及建议

1. 本次试验中,学习了 TPC-ZK-II 集成开发环境的使用方法。学习了试验箱的使用方法,学习了七段数码管的控制方法,在编译过程中学到了书本上内容所不能带给我们的编程经验和调试经验。加深了对 8086 程序的理解并能熟练使用。