

Introdução à Otimização

Trabalho 2



Professor: Afonso Celso del Nero

Alunos:
Cayo Valsamis
Gabriel Pelielo
Rafael Accácio
Rodrigo Moysés

Universidade Federal do Rio de Janeiro

19 de Janeiro, 2016

Sumário

- 1 Descida Máxima
- 2 Gradiente Conjugado
- 3 Newton
- 4 Newton Modificado
- 5 Quase Newton
- 6 Programa
- 7 Conclusão



Sumário

- 1 Descida Máxima
- 2 Gradiente Conjugado
- 3 Newton
- 4 Newton Modificado
- 5 Quase Newton
- 6 Programa
- 7 Conclusão



bla bla bla



Sumário

- 1 Descida Máxima
- 2 Gradiente Conjugado
- 3 Newton
- 4 Newton Modificado
- 5 Quase Newton
- 6 Programa
- 7 Conclusão



bla bla bla



Sumário

- 1 Descida Máxima
- 2 Gradiente Conjugado
- 3 Newton**
- 4 Newton Modificado
- 5 Quase Newton
- 6 Programa
- 7 Conclusão



Método de Newton

Os métodos de Newton se baseiam em encontrar uma aproximação quadrática $q(x)$ a partir do teorema de Taylor para a função objetivo $f(x)$, e assim, encontrar o seu mínimo.

Lei de Iteração:

$$x^{k+1} = x^k - [G^k]^{-1}g^k \quad (1)$$



Sumário

- 1 Descida Máxima
- 2 Gradiente Conjugado
- 3 Newton
- 4 Newton Modificado**
- 5 Quase Newton
- 6 Programa
- 7 Conclusão



Newton Modificado

Para melhorar o método de Newton, foram feitas algumas alterações, como:

- Diminuição do avanço na direção d^k , da forma:

$$x^{k+1} = x^k + \alpha_k d^k \quad (2)$$

onde α_k minimiza $\tilde{f}(\alpha) = f(x^k + \alpha d^k)$



Newton Modificado

- Correção do sinal da Hessiana por um truque matricial:

$$F^k = G^k + \gamma I_n \quad (3)$$

Em que F^k tem autovalores positivos para poder gerar uma direção d^k de descida da forma

$$d^k = -[F^k]^{-1}g^k = -[\nabla^2 f(x^k) + \gamma I_n]^{-1}\nabla f(x^k) \quad (4)$$



Sumário

- 1 Descida Máxima
- 2 Gradiente Conjugado
- 3 Newton
- 4 Newton Modificado
- 5 Quase Newton
- 6 Programa
- 7 Conclusão



Método de Quase Newton

Todos os métodos de Newton baseiam-se em facilitar o cálculo da Hessiana. O método de Quase Newton diferencia-se por apoiar-se na chamada "Condição de Quase Newton":

$$H^{k+1}\gamma^k = \delta^k = \begin{cases} \gamma^k = \mathbf{g}^{k+1} - \mathbf{g}^k \\ \delta^k = \mathbf{x}^{k+1} - \mathbf{x}^k \end{cases} \quad (5)$$

Duas possibilidades para se gerar matrizes H satisfazendo essa restrição são o método de Davidon-Fletcher-Powell (DFP):

$$H^{k+1} = H - \frac{H\gamma\gamma^T H}{\gamma^T H\gamma} + \frac{\delta\delta^T}{\delta^T\gamma} \quad (6)$$

ou o método de Broyden-Fletcher-Goldfarb-Shanno (BFGS)

$$H^{k+1} = H - \frac{\delta\gamma^T H + H\gamma\delta^T}{\delta^T\gamma} + \left(1 + \frac{\gamma^T H\gamma}{\delta^T\gamma}\right) \frac{\delta\delta^T}{\delta^T\gamma} \quad (7)$$



Sumário

- 1 Descida Máxima
- 2 Gradiente Conjugado
- 3 Newton
- 4 Newton Modificado
- 5 Quase Newton
- 6 Programa**
- 7 Conclusão



bla bla bla



Sumário

- 1 Descida Máxima
- 2 Gradiente Conjugado
- 3 Newton
- 4 Newton Modificado
- 5 Quase Newton
- 6 Programa
- 7 Conclusão



bla bla bla

