《微机原理》2014-2015-2A 参考答案及评分标准

闭 卷 部 分

- 一、填空题(每空1分,回答正确得1分,不正确不得分,共20分)
- 1、冯•诺依曼结构和哈佛结构
- 2、179B8H
- 3、7EH
- 4、32000H、45000H
- 5、2504H、281EH
- 6、<u>8</u>、<u>位</u>
- 7、_ 状态__、输入设备准备就绪_、_ 输出设备空闲、一直查询状态口__
- 8, 2, 15
- 9, 16, 6
- 10、<u>256</u>
- 11、IRET
- 二、简答题(共40分)
- 1、答: 鼠标、键盘、打印机、U 盘、数码相机、智能手机等。

【每给出1个给1分,给出3个或3个以上给3分】

2、答:原码[X]原的定义——对于二进制数,最高位是符号位,其余各位表示数值本身,则称为该二进制数的原码。 【1分】

反码[X]_反定义——正数的反码与其原码相同;负数的反码,对应原码的符号位不变,数值部分按位求反。

补码[X]**定义——正数的补码表示与其原码相同,负数的补码为它的反码加一。【1分】

机器字长为8位时——

0 的原码为 00000000 (+0) 和 10000000 (-0)

【1分,答对一半给 0.5 分】

0 的反码为 00000000 (+0) 和 11111111 (-0)

【1分,答对一半给 0.5 分】

0的补码为00000000(+0和-0相同)

【1分】

3、答: 25.25 转换为二进制数为 11001.01B

【1分】

25.25 转换为十六进制数为 19.4H

【1分】

十进制数 2015 用压缩 BCD 码表示为 001000000010101 压缩 BCD 码 2015H)【1 分】

4、答: 3根引脚分别为 INTR 、 NMI 、 INTA

【每项 0.5 分】

INTR 用于连接(输入)外部可屏蔽中断请求信号

【0.5 分】

NMI 用于连接(输入)外部不可屏蔽中断请求信号 【0.5 分】

 \overline{INTA} 用于输出中断响应信号,在中断响应总线周期,CPU 连续输出 $2 \land \overline{INTA}$ 负脉冲, 第1个负脉冲通知外设接口已响应它的中断请求,第2个负脉冲信号通知外设将中断类型 号输出到数据总线上 【0.5 分】

5、 A DB 12、24; 错误 1: 操作数之间应该用","隔开

【1分】

B: DW '12', 'AB'; 错误 2: 变量名后面不能加 ":"

【1分】

MOV DS, DATA;

错误 3: 立即数不能直接送进段寄存器

【1分】

MOV AL, [DX+2] ; 错误 4: DX 不能用于间接寻址,可改为 BX、SI、DI 或 BP【1 分】

MOV BL, CX;错误5:源、目的操作数字长不一致

【1分】

说明:每处错误:找到0.5分,说明原因或修改正确0.5分。

6、答: 8086 的接口采用 I/O 独立编址;

【1分】

优点: (1)指令区分, 使程序清晰, 可读性好; (2)I/O 指令长度短, 执行的速度快;

(3)I/O 地址译码电路较简单。

【2分,答对一条得一分】

7、答:中断请求、中断响应、保护现场、中断服务、恢复现场、中断返回

【3分】

8、(1) 部分译码

【1分】

(2)

A19	A18	A17	A16	A15	A14	A13
任意 (或*或 1/0)	任意(或*或 1/0)	0	0	0	1	0

注: A₁₉A₁₈【1分】 A₁₇A₁₆【1分】 A₁₅A₁₄A₁₃【1分】

(3) 04000H—05FFFH

【1分,答对一个地址给0.5分】

(4) 共4组或3组

【1分】

44000H—45FFFH, 84000H—85FFFH, C4000H—C5FFFH 任写一组即可

【1分,答对一个地址的给0.5分】

9、答: 防止当前正在转向中断服务程序的中断请求在转入中断服务程序的过程中被其他 的中断打断。 【2分】

10、答: 中断类型码 18H 对应中断向量表的地址为:

18H x 4 = 0060H 【1分,写出地址与中断向量号的4倍关系但结果不正确的给0.5分】

示意图如下: 【2分,中断向量的段基址和偏移地址各1分,先后顺序写错的给1分】

0000:0060H	14H
0000:0061H	63Н
0000:0062H	20H
0000:0063H	00Н

11、答:解决数据的缓冲与锁存,信号电平转换,信号格式转换,时序控制,提供 I/O 地址译码等问题。 【2分,说明接口是 CPU 与外设桥梁或转换电路的给 1分】

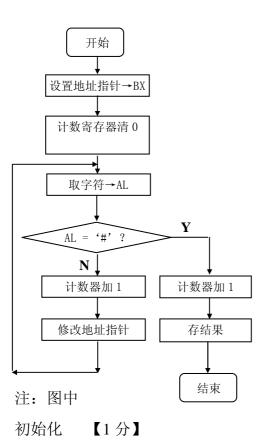
三、程序分析与设计题(共15分)

- - 程序运行结果: CX=<u>6</u>;

【1分】

【1分】

2、参考流程图 (4分)



条件判断【1分】

N 分支 【1分】

Y 分支 【1 分】

参考程序(8分)

DATA	SEGMENT	【1分】
BEGIN	DB '1234ADF%\$&^afafa	af#'
TOTAL	DB 00H	
DATA	ENDS	
CODE	SEGMENT	【1分】
	ASSUME CS: CODE, DS:	DATA
START:	MOV AX, DATA	【1分】
	MOV DS, AX	
	MOV BX, 0	【1分】
	MOV CL, 0	
LP:	: MOV AL, BEGIN[BX]	【1分】
	CMP AL , '#'	
	JZ EXIT	
	INC CL	【1分】
	INC BX	
	JMP LP	
EXIT:	: INC CL	【1分】
	MOV TOTAL, CL	
	MOV AH, 4CH	【1分】
	INT 21H	
CO	ODE ENDS	

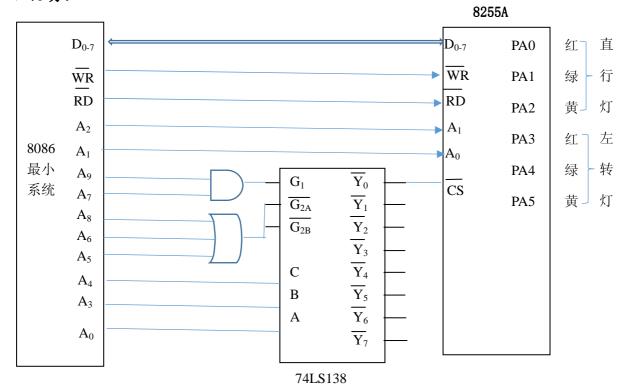
END START

《微机原理》2014-2015-2A 参考答案及评分标准

开 卷 部 分

一、8255A应用设计题 (共12分)

1、(6分)



【8255A 连线 3 分,每连对一根得 0.5 分】 【138 输入线 3 分,每连对一根得 0.5 分】

2、(6分)

A 口方式 0 输出控制字: 100000000B 或 80H

A 口地址 280H, 控制字寄存器地址 286H

- 1、左转灯红色 PA3=1, 直行灯绿色 PA1=1, 其余为 0, 持续 20 秒
- 2、左转灯黄色 PA5=1, 直行灯黄色 PA2=1, 其余为 0, 持续 3 秒
- 3、左转灯绿色 PA4=1, 直行灯红色 PA0=1, 其余为 0, 持续 20 秒
- 4、左转灯黄色 PA5=1, 直行灯红色 PA0=1, 其余为 0, 持续 3 秒
- 5、左转灯红色 PA3=1, 直行灯红色 PA0=1, 其余为 0, 持续 44 秒
- 6、左转灯红色 PA3=1, 直行灯黄色 PA2=1, 其余为 0, 持续 3 秒

CODE SEGMENT

ASSUME CS:CODE

START: MOV AL, 80H

MOV DX, 286H

【程序框架1分】 【控制字计算1分】

第4页 共7页

OUT DX, AL 【1分】 MOV DX, 280H

CON:

MOV AL, 1010B; 左转灯红色 PA3=1, 直行灯绿色 PA1=1, 其余为 0

OUT DX, AL 【0.5 分】

MOV CX, 20

L1: CALL DELAY1

LOOP L1

MOV AL, 100010B; 左转灯黄色 PA5=1, 直行灯黄色 PA2=1, 其余为 0

OUT DX, AL 【0.5 分】

MOV CX, 3

L2: CALL DELAY1

LOOP L2

MOV AL, 10001B; 左转灯绿色 PA4=1, 直行灯红色 PA0=1, 其余为 0

OUT DX, AL 【0.5 分】

MOV CX, 20

L3: CALL DELAY1

LOOP L3

MOV AL, 100001B; 左转灯黄色 PA5=1, 直行灯红色 PA0=1, 其余为 0

OUT DX, AL 【0.5 分】

MOV CX, 3

L4: CALL DELAY1

LOOP L5

MOV AL, 1001B; 左转灯黄色 PA3=1, 直行灯黄色 PA0=1, 其余为 0

OUT DX, AL 【0.5 分】

MOV CX, 44

L5: CALL DELAY1

LOOP L5

MOV AL, 1100B; 左转灯黄色 PA3=1, 直行灯黄色 PA2=1, 其余为 0

OUT DX, AL 【0.5 分】

MOV CX, 3

L6: CALL DELAY1

LOOP L6

JMP CON ; 不循环,也不扣分

CODE ENDS

END STRAT

二、8253应用设计题(共13分)

1、(4分)

因为只需要计数器能够计数即可,单个计数器二进制计数时最大计数为65536

通道0和通道1都选择方式0

【2分,每个通道1分】

计数初值为 0 (大于等于 50000 小于 65536 的其它数也可以)

参考答案以 60000 为例

【2分,每个通道1分】

2、(4分)

通道 0 控制字: 30H 或 00110000B

通道 1 控制字: 70H 或 01110000B

通道 0 的地址为 200H

通道1的地址为201H

控制端口地址为 203H

MOV DX, 203H

MOV AL, 30H

OUT DX, AL 【1分】

MOV AX, 60000;(或其它)

MOV DX, 200H

OUT DX, AL

MOV AL, AH

OUT DX, AL 【1分】

MOV DX, 203H

MOV AL, 70H

OUT DX, AL 【1分】

MOV AX, 60000;(或其它)

MOV DX, 201H

OUT DX, AL

MOV AL, AH

OUT DX, AL 【1分】

3、(5分)

CON:

MOV DX, 203H

MOV AL, 00H;(或 00000000B)

OUT DX, AL 【1分】

MOV BX, 60001;60000 也可,不扣分

MOV DX, 200H

IN AL, DX MOV CL, AL IN AL, DX MOV CH, AL SUB BX, CX

MOV PERSON_IN, BX 【1分】

MOV DX, 203H

MOV AL, 40H;(或 01000000B)

OUT DX, AL 【1分】

MOV BX, 60001 MOV DX, 201H

IN AL, DX

MOV CL, AL

IN AL, DX

MOV CH, AL

SUB BX, CX

MOV PERSON_OUT, BX 【1分】

MOV AX, PERSON_IN

SUB AX, PERSON_OUT

MOV PERSONS, AX 【1分】

JMP CON;不带循环不扣分