هنتكلم انهارده عن النويرال نتورك ده هيبقا انترودكشن سريعه وقدام هنتكلم عنها اكتر ... وانهارده هنتكلم علي نوع بدائي جداً وهو ال perceptron .. مالوش اي hidden layer .. مجرد أكتفيشن و شوية ويتس .. الدكتور بيتكلم شويه عن المخ .. وان النويرال نتوركس اللي موجوده بتستخدم نفس اللي بيحصل في المخ .. ما علينا ۞ .. محاضرة انهارده خفيفه يعني مفهاش كلام كتير بيجري ورا بعضو فمش كاتب كتير ..

Comparison

- Brain
 - Network of neurons
 - Nerve signals propagate in a neural network
 - Parallel computation
 - Robust (neurons die everyday without any impact)
- Computer
 - Bunch of gates
 - Electrical signals directed by gates
 - Sequential and parallel computation
 - Fragile (if a gate stops working, computer crashes)

University of Waterloo

CS480/680 Spring 2019 Pascal Poupart

طيب .. الاساس بتاع النوير ال نتورك هو النوود .. النتورك هيبقا ليها يونتس كتيره .. كل يونت ليها اندكس i .. في يونيت اسمها i و في يونت اسمها j و هكذا ... عندي شوية انبوتس xi وبطلّع signal جديده اللي هي aj ...

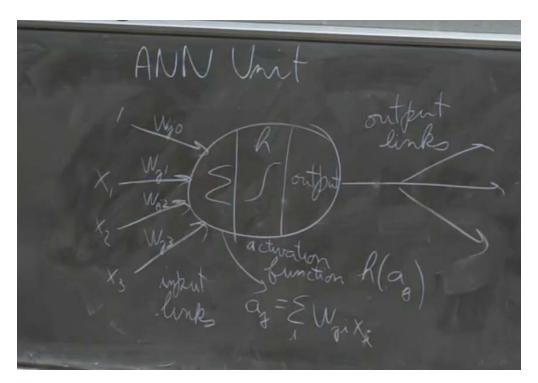
ANN Unit

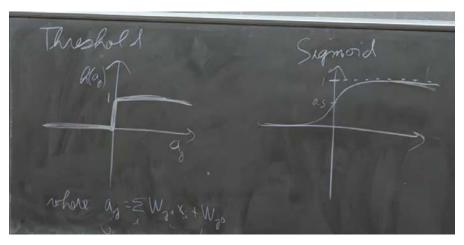
- · For each unit i:
- Weights: W
 - Strength of the link from unit i to unit j
 - Input signals x_i weighted by W_{ii} and linearly combined:

$$a_i = \sum_i W_{ii} x_i + w_0 = W_i \overline{x}$$

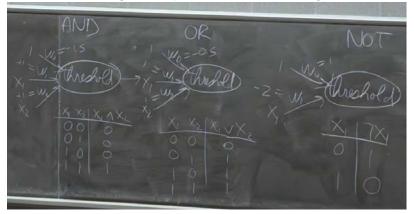
- Activation function: h
 - Numerical signal produced: $y_i = h(a_i)$

عندي node.. هيبقا ليها شوية inputs.. كل انبوت هيبقا rescaled with a weight ... اللي هيحصل ان النوود هتاخد ال linear combination هن apply هن Sum over I of wji xi هن linear combination هن linear combination هن next nodes ... فبعد ما حسبنا الh(aj) ... فانت هتحسب (h(aj) وده هيطلعلك أوتبوت هيروح لل next nodes ...





طيب تعال نشوف ال thresholding .. حاجه بتطلع صفر و واحد .. هنشوف از اي بنتعامل مع ال and, or , not gates ... هنعملهم ال thresholding بتاعتهم



في نوعين من النتوركس .. اول واحد هو ال feed-forward .. و ده بيبقا acyclic .. رايح في اتجاه واحد بس.. النوع التاني هو ال RNN .. ديه حاجه مهمه في ال NLP .. ده عشان انت عندك انبوتس الطول بتاعها بيتغير ..فكر في جمله .. فيها كلمات كتيره فال RNN هيبقا مناسبه لحاجه زي كدا .. وديه هنبقا cyclic ..عندك جزء بيهاندل كلمه وبعدين يرجع ياخد تانى كلمه و بعدين يرجع وياخد تالت كلمه .. بتقدر ت memorize information ...

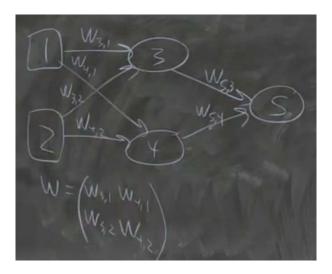
Network Structures

· Feed-forward network

- Directed acyclic graph
- No internal state
- Simply computes outputs from inputs

Recurrent network

- Directed cyclic graph
- Dynamical system with internal states
- Can memorize information



طيب تعال نشوف التريننج هيبقا عامل ازاي ...

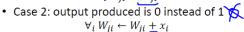
Threshold Perceptron Learning

- ullet Learning is done separately for each unit j
 - Since units do not share weights
- Perceptron learning for unit *j*:
 - For each (x, y) pair do:
 - Case 1: correct output produced $\forall_i W_{ii} \leftarrow W_{ii}$
 - Case 2: output produced is 0 instead of 1 $\forall_i W_{ji} \leftarrow W_{ji} + x_i$
 - Case 3: output produced is 1 instead of 0 $\forall_i \ W_{ji} \leftarrow W_{ji} x_i$
 - Until correct output for all training instances

بالنسبه لل perceptron learning اللي بيستخدم ال threshold فانكشن ك activation .. كل unit هتستخدم ال perceptron learning كأكتفيشن ... و هنا عندك ألجور ذم بسيط .. لووب واحده عشان تعدل الويتس .. حتى لما كان البرسيبترون ليه اكتر من أوبتوت .. هتعامل كل اوتبوت لوحدو .. "كل كيلو ف كيس" .. كل يونيت ليها شوية إيدجز اللي هي الويتس .. وكل يونيت ليها الاإديجز اللي إندبنت علي بقيت اليونتس .. فالألجور ذم ده هيبقا لكل أوتبوت يونت لوحدها .. مش بالإجماع .. مفيش dependency ...

Threshold Perceptron Learning

- Learning is done separately for each unit j
 - Since units do not share weights
- Perceptron learning for unit j:
 - For each (x, y) pair do:
 - Case 1: correct output produced (V) $\forall_i W_{ji} \leftarrow W_{ji}$



• Case 3: output produced is 1 instead of 0 $\forall_i W_{ji} \leftarrow W_{ji} + x_i$

- Until correct output for all training instances

Threshold Perceptron Learning

- Dot products: $\overline{x}^T \overline{x} \ge 0$ and $-\overline{x}^T \overline{x} \le 0$
- Perceptron computes

1 when
$$\mathbf{w}^T \overline{\mathbf{x}} = \sum_i x_i w_i + w_0 > 0$$

0 when $\mathbf{w}^T \overline{\mathbf{x}} = \sum_i x_i w_i + w_0 < 0$

• If output should be $\underline{1}$ instead $\underline{of 0}$ then

$$w \leftarrow w + \overline{x}$$
 since $(w + \overline{x})^T \overline{x} \ge w^T \overline{x}$

If output should be 0 instead of 1 then

$$w \leftarrow w - \overline{x}$$
 since $(w - \overline{x})^T \overline{x} \le w^T \overline{x}$

Alternative Approach

• Let
$$y \in \{-1,1\} \forall y$$

• Let $M=\{(x_n,y_n)_{\forall n}\}$ be set of misclassified examples - i.e., $y_n \mathbf{w}^T \overline{x}_n < 0$

ullet Find $oldsymbol{w}$ that minimizes misclassification error

$$E(\mathbf{w}) = -\sum_{(\mathbf{x}_n, \mathbf{y}_n) \in M} y_n \mathbf{w}^T \overline{\mathbf{x}}_n$$

· Algorithm: gradient descent

$$m{w} \leftarrow m{w} - m{\eta} m{\nabla} m{E}$$
 learning rate or step length

Sequential Gradient Descent

- Gradient: $\nabla E = -\sum_{(x_n, y_n) \in M} y_n \overline{x}_n$
- Sequential gradient descent:
 - Adjust w based on one example (x, y) at a time $w \leftarrow w + \eta y \overline{x}$

$$\mathbf{w} \leftarrow \mathbf{w} + \eta y \overline{\mathbf{x}}$$



• When $\eta = 1$, we recover the threshold perceptron learning algorithm

Threshold Perceptron **Hypothesis Space**

- Hypothesis space h_w :
 - All binary classifications with parameters w s.t.

$$\mathbf{w}^T \overline{\mathbf{x}} > 0 \to +1$$

 $\mathbf{w}^T \overline{\mathbf{x}} < 0 \to -1$

- Since $w^T \overline{x}$ is linear in w, perceptron is called a **linear** separator
- Theorem: Threshold perceptron learning converges iff the data is linearly separable