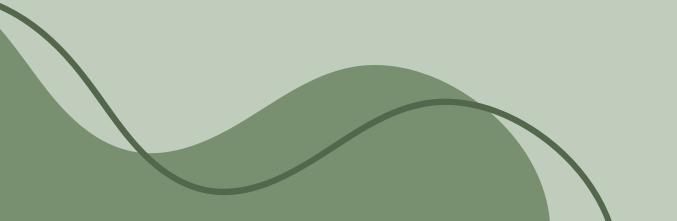


ONEHEALTH



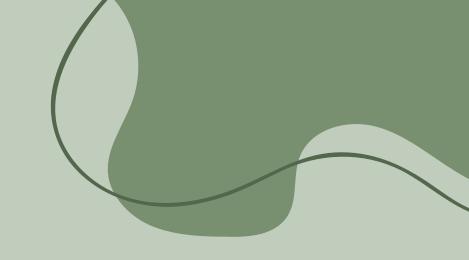
Comparaison entre méthodes de Machine Learning et Deep Learning pour prédire l'indice de qualité de l'air à partir de données météo



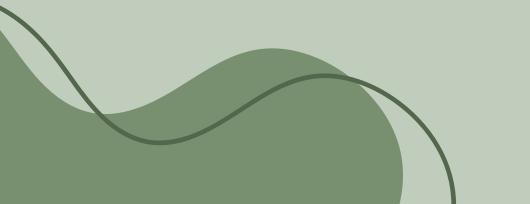




SOMMAIRE



- 1. présentation du jeu de données
- 2. modèle ARIMA
- 3. modèle Random Forest
- 4. modèle LSTM
- 5. comparaison des méthodes







PRÉSENTATION DU JEU DE DONNÉES

- données temporelles (année, mois, jour, heure)
- 12 stations à Pékin
- 6 facteurs météorologiques (température, pluviométrie...)
- 6 facteurs de pollution (concentrations en CO, O3...)
- Indice de Qualité de l'Air (6 modalités)





DES MÉTHODES DE PRÉVISION ADAPTÉES AUX SÉRIES TEMPORELLES

- ARIMA: un modèle d'apprentissage statistique pour l'étude des séries temporelles
- Les forêts aléatoires: ensemble d'arbres de décision est robuste aux relations non linéaires et peut capturer des interactions complexes dans les séries temporelles avec des variables exogènes
- Réseaux neuronaux récurrents: capturent efficacement les motifs locaux dans les séries temporelles et sont bien adaptés à l'extraction d'informations à partir de données séquentielles





TRAITEMENT INITIAL DES DONNÉES

- Import et réorganisation du jeu de données
- Imputation des données avec la méthode MissRanger

Calcul des indices de qualité de qualité de l'air







AutoRegressive Integrated Moving Average

$$X_t = c + \sum_{i=1}^p arphi_i X_{t-i} + arepsilon_t$$

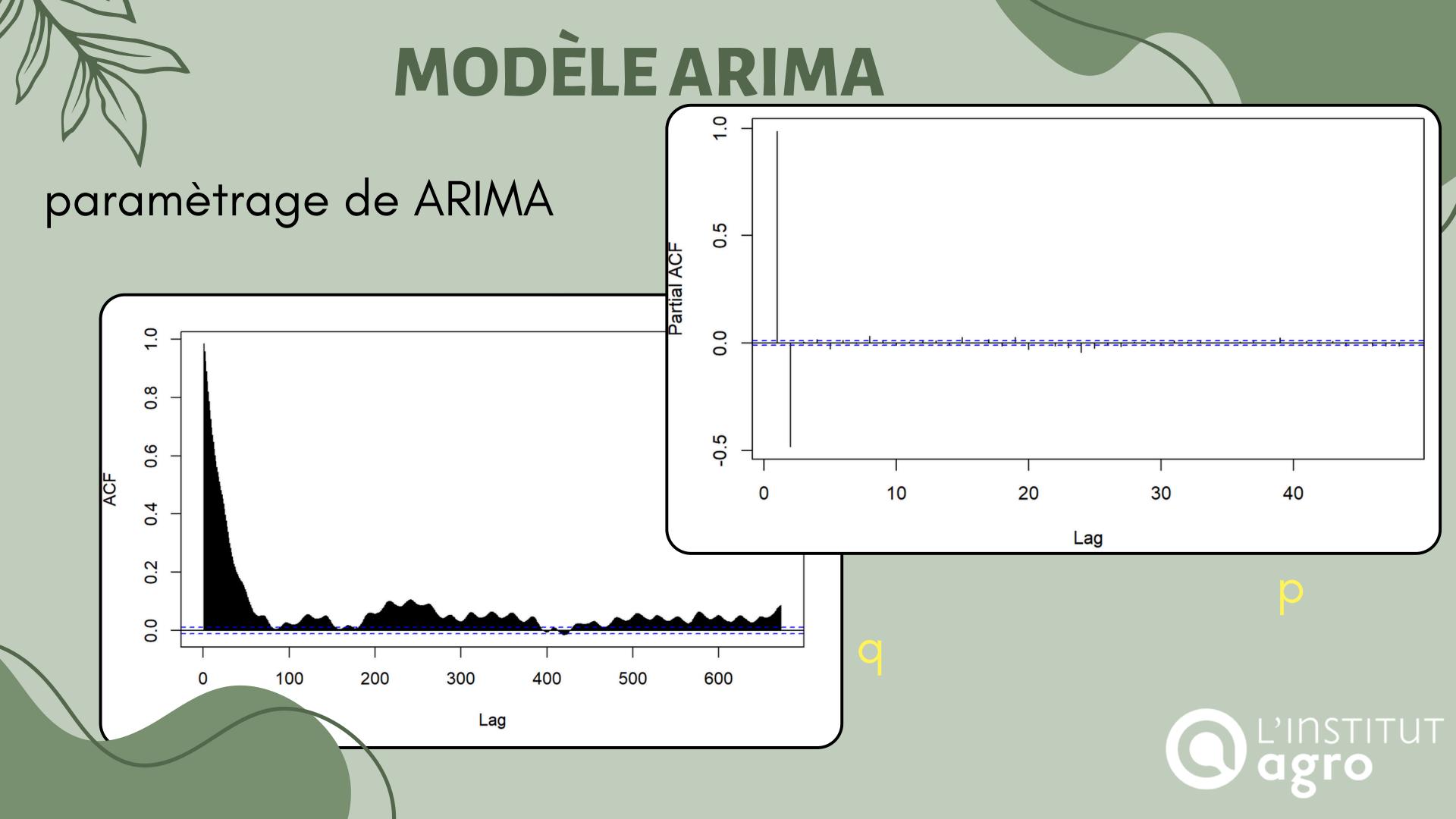
$$X_t = \mu + arepsilon_t + \sum_{i=1}^q heta_i arepsilon_{t-i}$$

$$X_{t} - lpha_{1} X_{t-1} - \dots - lpha_{p'} X_{t-p'} = arepsilon_{t} + heta_{1} arepsilon_{t-1} + \dots + heta_{q} arepsilon_{t-q},$$

$$\left(1-\sum_{i=1}^{p'}lpha_iL^i
ight)X_t=\left(1+\sum_{i=1}^q heta_iL^i
ight)arepsilon_t$$

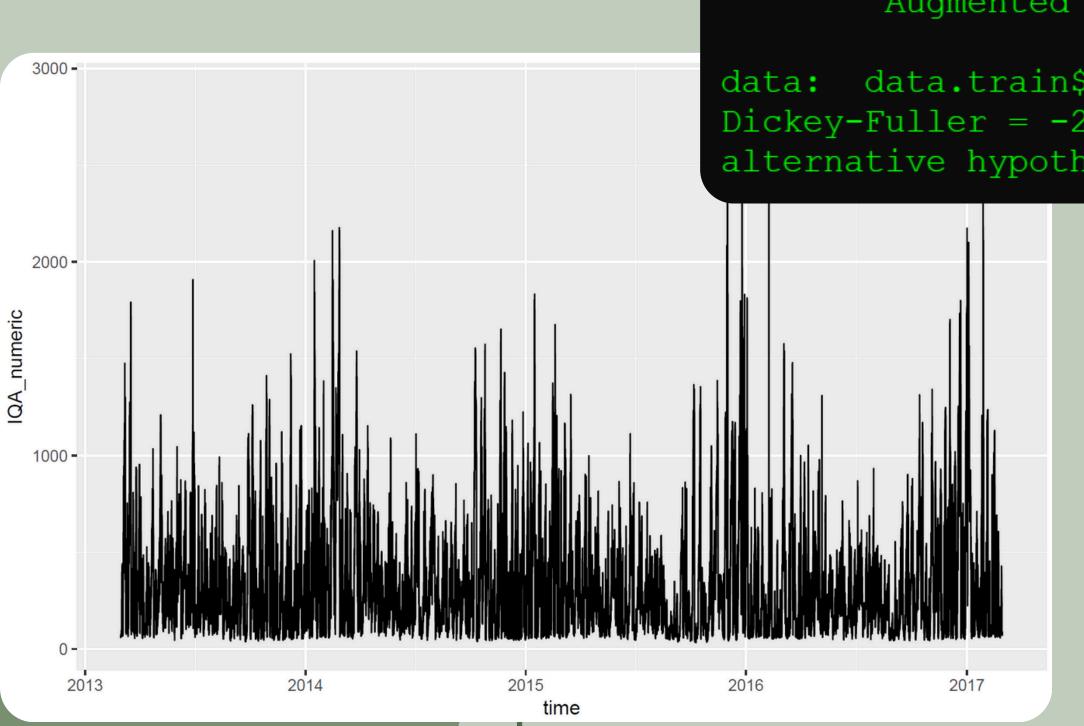
$$\left(1-\sum_{i=1}^p arphi_i L^i
ight)(1-L)^d X_t = \delta + \left(1+\sum_{i=1}^q heta_i L^i
ight)arepsilon_t$$







paramètrage de ARIMA



Augmented Dickey-Fuller Test

data: data.train\$IQA_numeric
Dickey-Fuller = -20.667, Lag order = 31, p-value = 0.01
alternative hypothesis: stationary



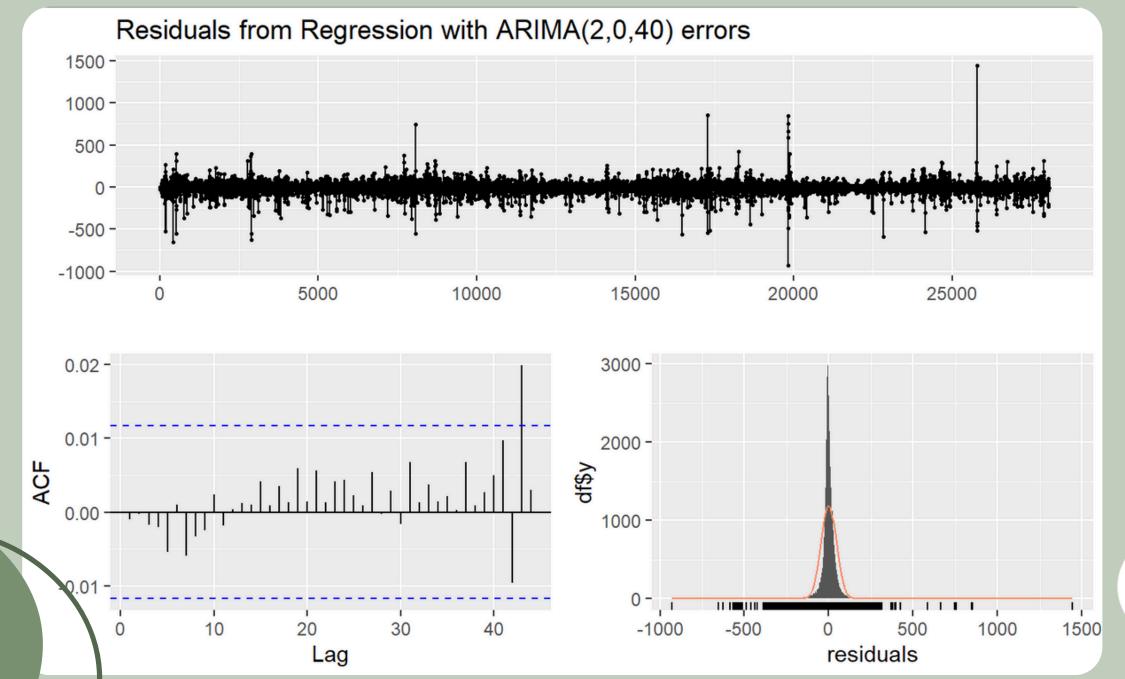


MODELEARMA

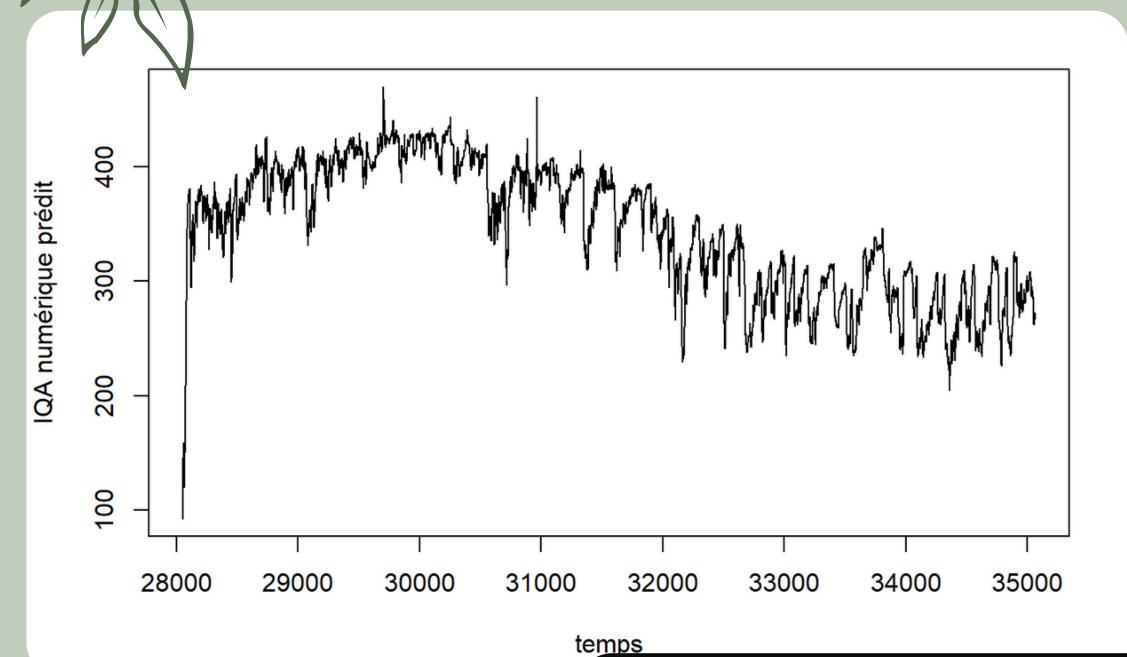
Ljung-Box test

data: Residuals from Regression with ARIMA(2,0,40) errors $Q^* = 34.274$, df = 3, p-value = 1.735e-07

Model df: 42. Total lags used: 45





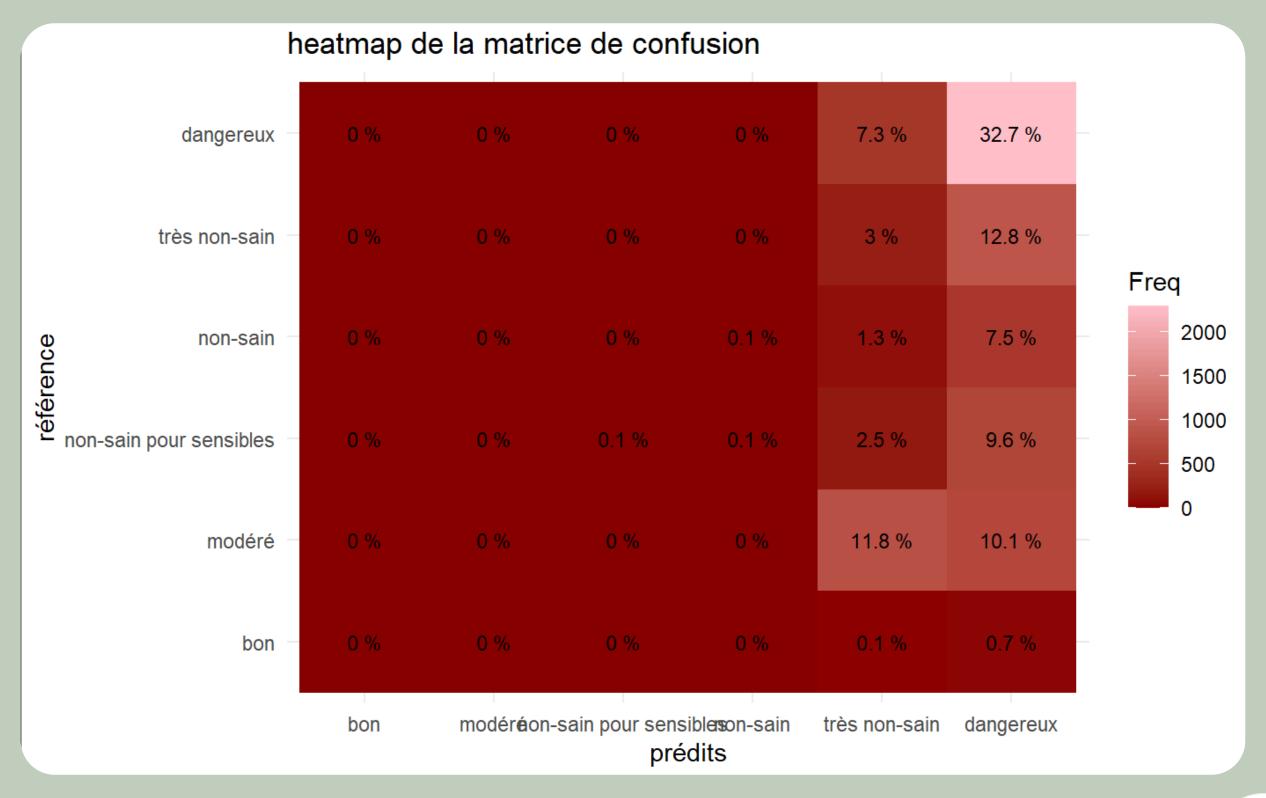


[1] "-----accuracy par plage de temps-

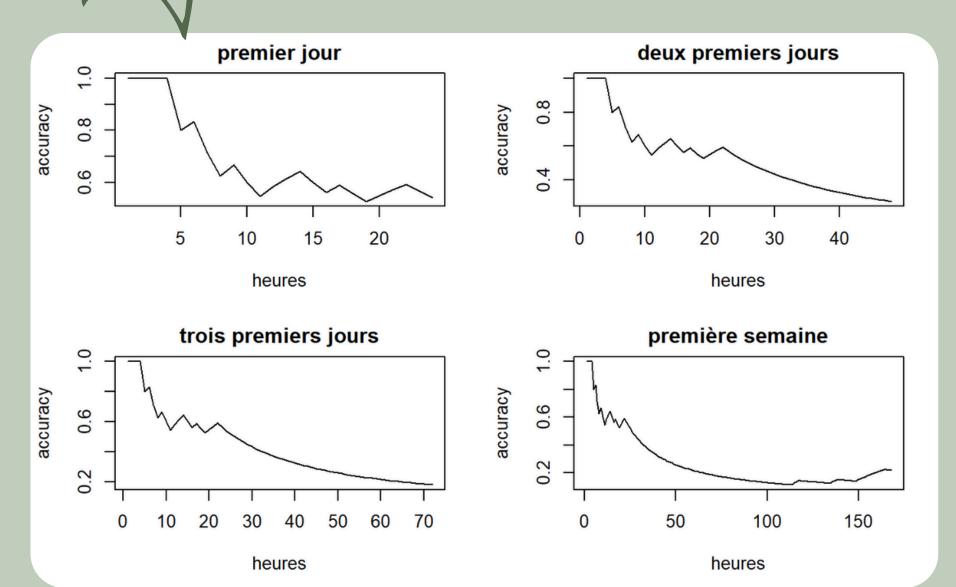
accuracy 24h: 54.2 % accuracy 48h: 27.1 % accuracy 72h: 18.1 % accuracy 168h: 22 % accuracy globale: 36 %

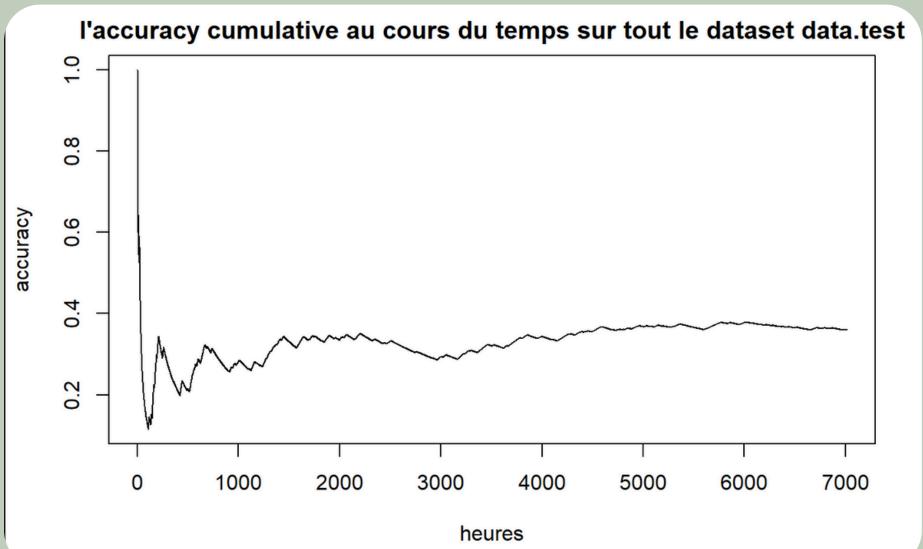












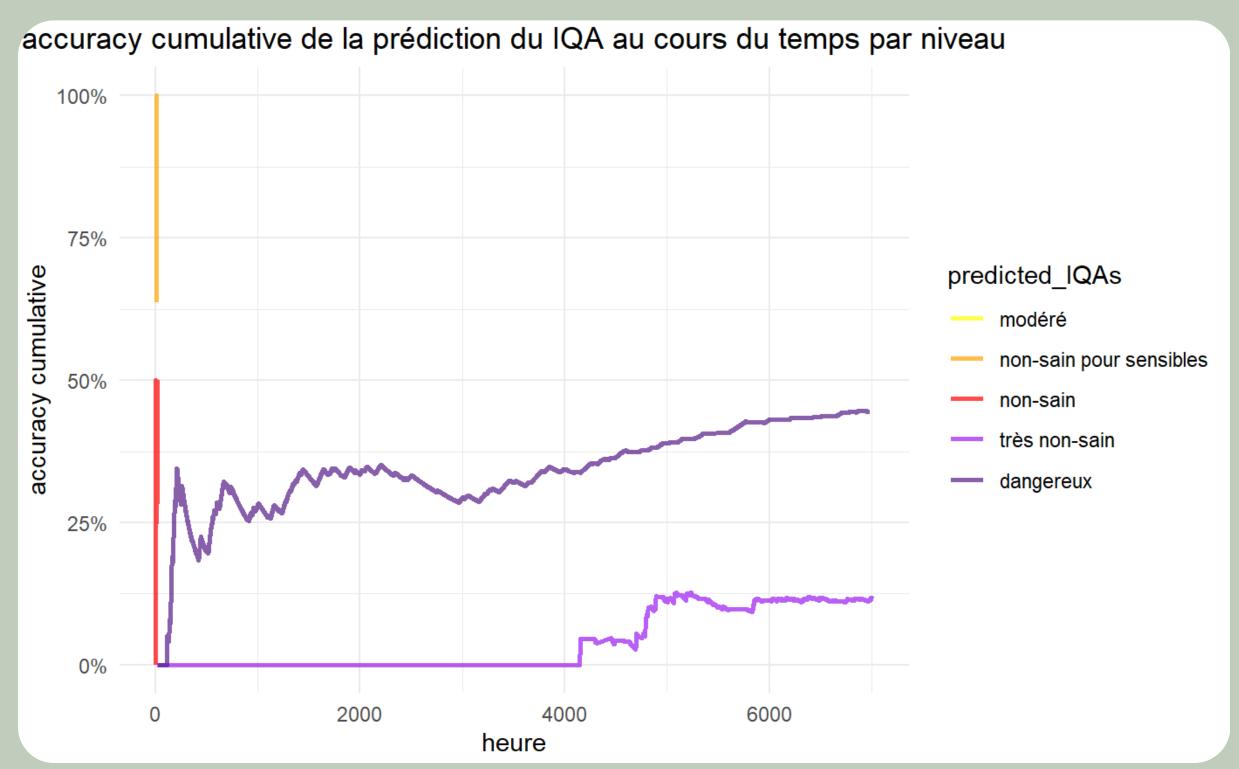




> head(predicted IQAs,72)										
[1]	modéré	non-sain pour sensibles	non-sain pour sensibles							
[4]	non-sain pour sensibles	non-sain	non-sain							
[7]	non-sain	non-sain	non-sain pour sensibles							
[10]	non-sain pour sensibles	non-sain pour sensibles	non-sain pour sensibles							
[13]	non-sain pour sensibles	non-sain pour sensibles	non-sain pour sensibles							
[16]	non-sain pour sensibles	non-sain	non-sain							
[19]	non-sain	non-sain	non-sain							
[22]	non-sain	très non-sain	très non-sain							
[25]	très non-sain	très non-sain	très non-sain							
[28]	très non-sain	très non-sain	très non-sain							
[31]	très non-sain	dangereux	dangereux							
[34]	dangereux	dangereux	dangereux							
[37]	dangereux	dangereux	dangereux							
[40]	dangereux	dangereux	dangereux							
[43]	dangereux	dangereux	dangereux							
[46]	dangereux	dangereux	dangereux							
[49]	dangereux	dangereux	dangereux							
[52]	dangereux	dangereux	dangereux							
[55]	dangereux	dangereux	dangereux							
[58]	dangereux	dangereux	dangereux							
[61]	dangereux	dangereux	dangereux							
[64]	dangereux	dangereux	très non-sain							
[67]	très non-sain	très non-sain	très non-sain							
[70]	très non-sain	très non-sain	très non-sain							
6 Lev	6 Levels: bon modéré non-sain pour sensibles non-sain dangereux									



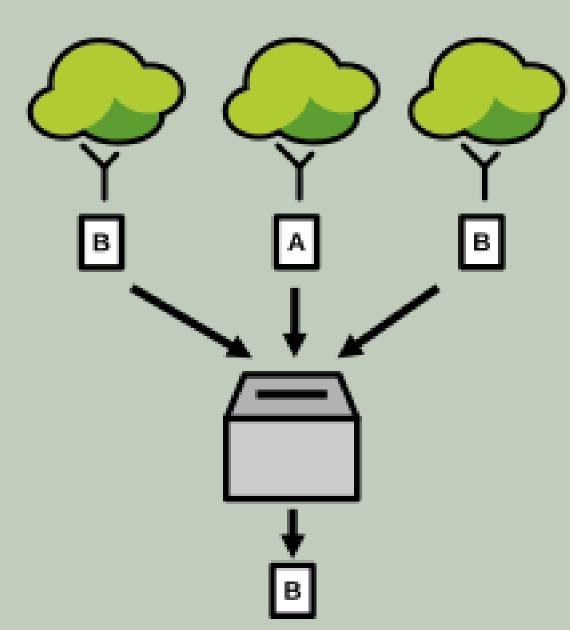








MODÈLE RANDOM FOREST



- Produire plusieurs arbres de décision
- Choisir la réponse majoritaire
- Hyperparamètres :
 - ntree = nombre d'arbres
 - o mtry =
 - min.node.size = nb mind'individus par noeud





MODÈLE RANDOM FOREST

```
Probability estimation
Type:
Number of trees:
                                  500
Sample size:
                                  336615
Number of independent variables:
                                  60
Mtry:
Target node size:
                                  10
Variable importance mode:
                                  impurity
Splitrule:
                                  gini
00B prediction error (Brier s.):
                                  0.281381
```





MODÈLE RANDOM FOREST



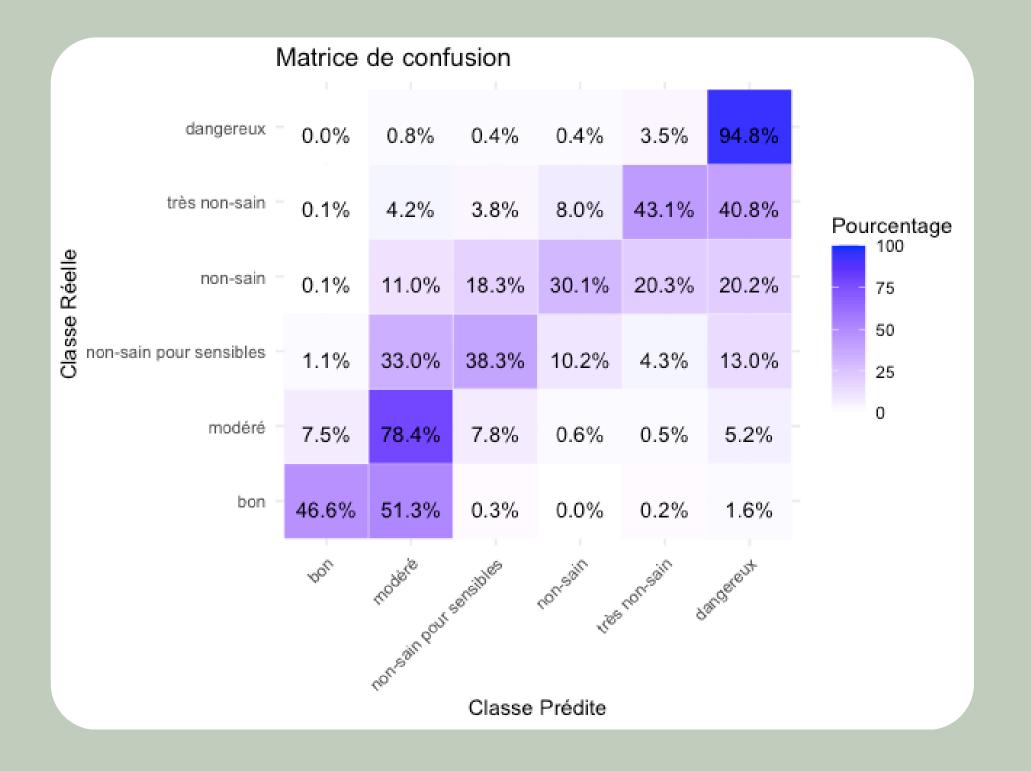




PERFORMANCE DE PREDICTION

Pourcentage =

Sensibilité

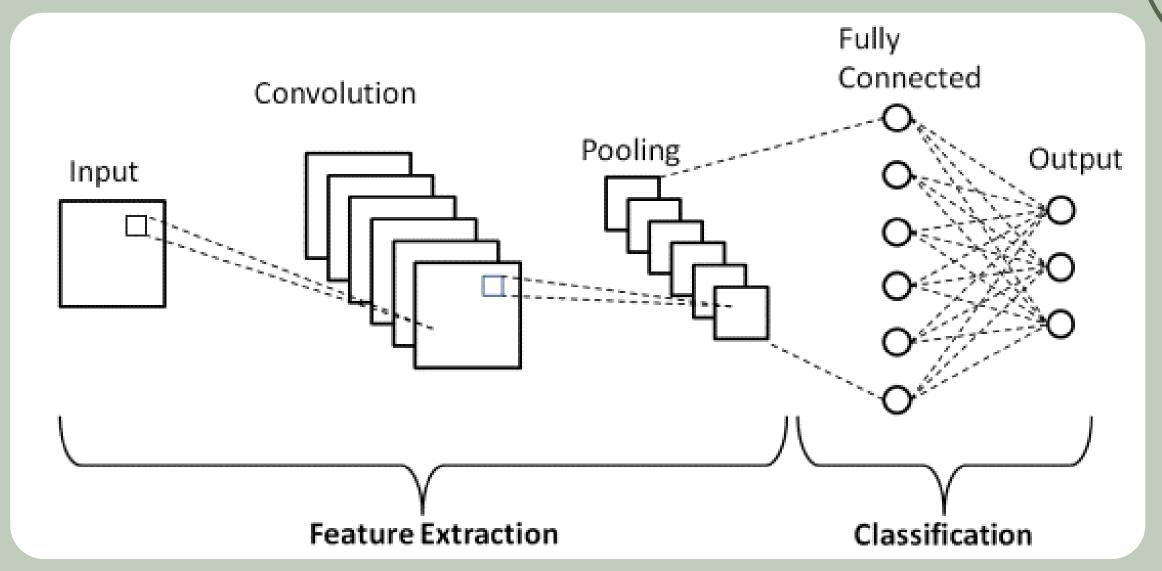


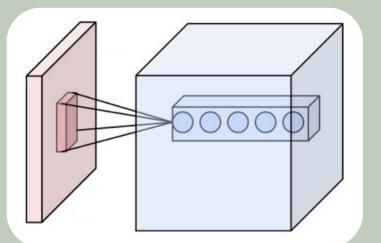


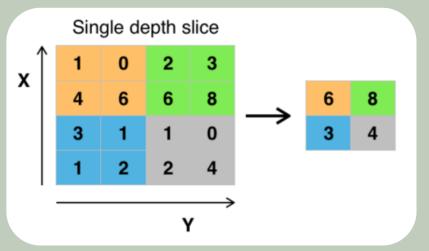


LES CNN

(CONVOLUTIONAL NEURON NETWORK)











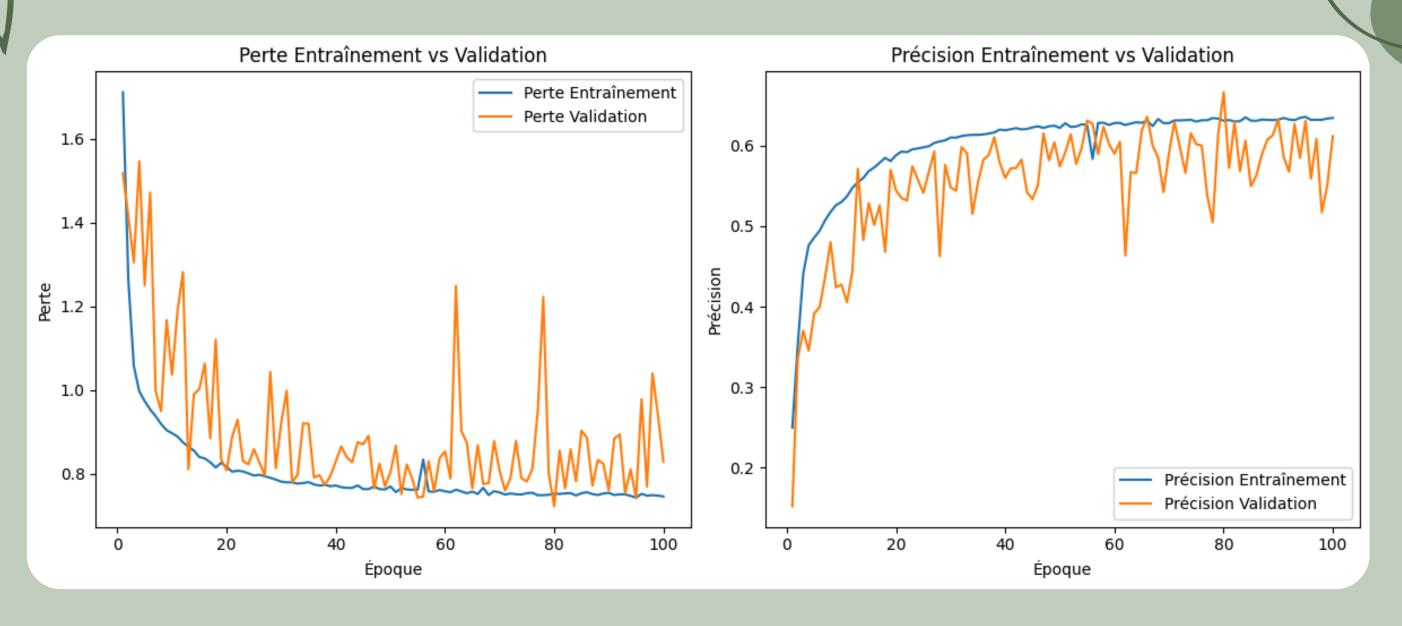
LES CNN EN PRATIQUE

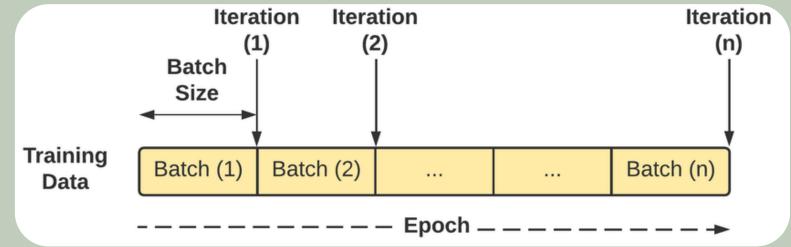
AVEC PYTORCH

```
class Conv1DModel(nn.Module): 2 usages
   def __init__(self, input_channels, num_classes):
       super(Conv1DModel, self).__init__()
       self.conv1 = nn.Conv1d(in_channels=input_channels, out_channels=64, kernel_size=3)
       self.conv2 = nn.Conv1d(in_channels=64, out_channels=64, kernel_size=3)
       self.relu = nn.ReLU()
       self.dropout = nn.Dropout(0.5)
       self.flatten = nn.Flatten()
       # Calculer la taille après les convolutions
       # Chaque convolution sans padding réduit la longueur de la séquence de (kernel_size - 1)
       # Après deux convolutions : sequence_length - 2*(3-1) = sequence_length - 4
       self.fc1 = nn.Linear(64 * (sequence_length - 4), out_features: 100)
       self.fc2 = nn.Linear( in_features: 100, num_classes)
   def forward(self, x):
       # x shape: (batch_size, sequence_length, n_features)
       x = x.permute(0, 2, 1) # (batch_size, n_features, sequence_length) pour Conv1D
       x = self.relu(self.conv1(x)) # (batch_size, 64, L1)
       x = self.relu(self.conv2(x)) # (batch_size, 64, L2)
                                      # (batch_size, 64 * L2)
       x = self.flatten(x)
       x = self.relu(self.fc1(x))
                                      # (batch_size, 100)
       x = self.dropout(x)
       x = self.fc2(x)
                                      # (batch_size, num_classes)
        return x
```



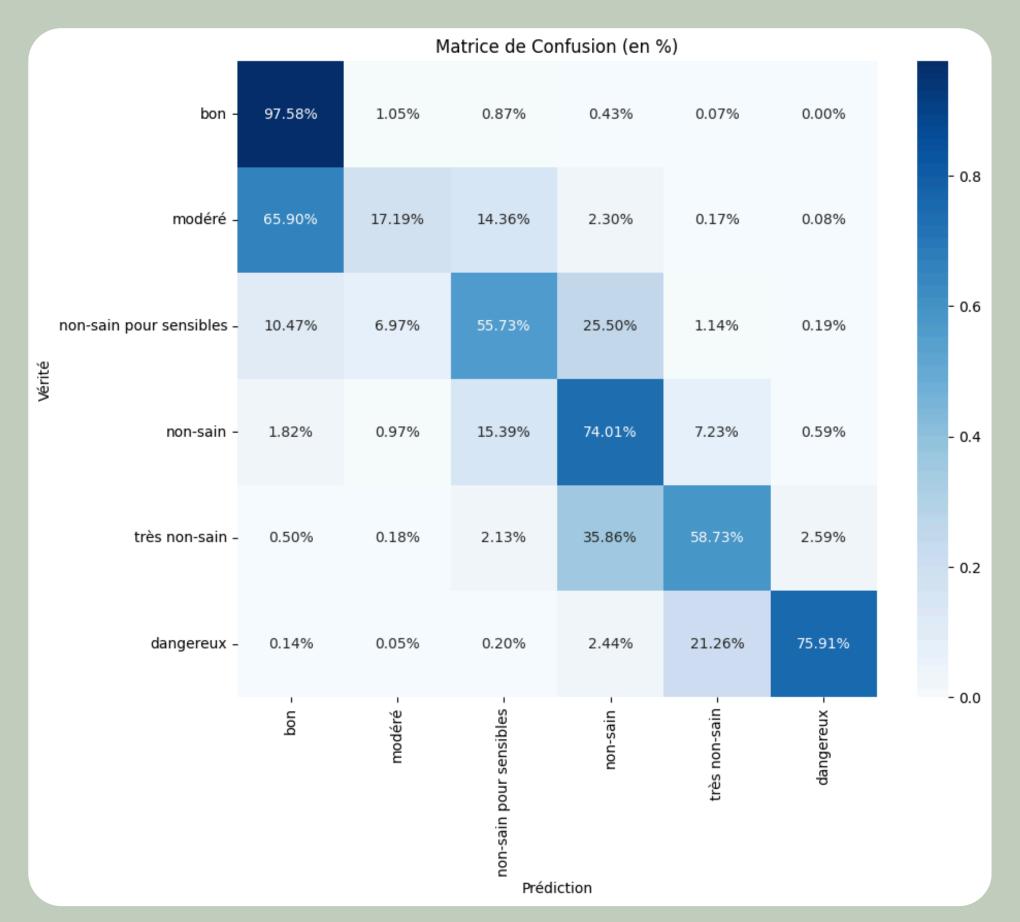
L'APPRENTISSAGE







PERFORMANCES DE PRÉDICTION

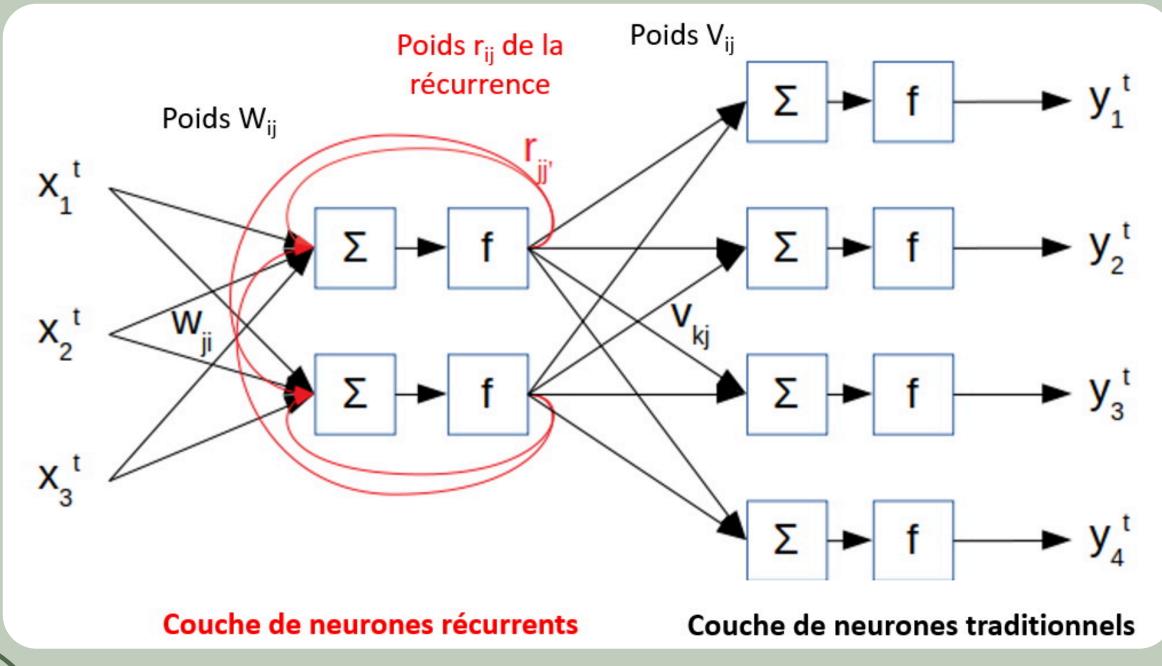






PISTE D'AMÉLIORATION: LES RNN

(RECURENT NEURON NETWORK)





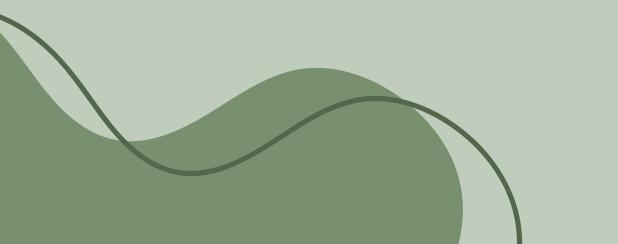


COMPARAISON

,		ACC	ACC/classe	F1 Score	Ressources necessaires	Nombre d'hyperparamètre
	ARIMA	36%	 bon: 0% modéré: 0% non-sain pour sensibles: 0% non-sain: 0.1% très non-sain: 3% dangereux: 32.7% 	 bon: NA modéré: 0.13% non-sain pour sensibles: 1.6% non-sain: 0.16% très non-sain: 14.5% dangereux: 57.6% 	1h	2 (p, q)
	Random Forest	70%	 Bon: 0.72475 Modéré: 0.8407 Non-sain pour sensibles: 0.67107 Non-sain: 0.63657 Très non-sain: 0.69357 Dangereux: 0.8879 	 Bon: 0.53559 Modéré: 0.7002 Non-sain pour sensibles: 0.44656 Non-sain: 0.37445 Très non-sain: 0.50758 Dangereux: 0.8698 	FORET: 12 MIN PREDICTION: 2 MIN	
	Convolutional Neuron Network	60%	Classe bon: 0.2893 Classe modéré: 0.7921 Classe non-sain pour sensibles: 0.5593 Classe non-sain: 0.4049 Classe très non-sain: 0.4792 Classe 5 dangereux: 0.9848	Classe bon: 0.4463 Classe modéré: 0.2825 Classe non-sain pour sensibles: 0.5583 Classe non-sain: 0.5234 Classe très non-sain: 0.5272 Classe dangereux: 0.8573	3h sans GPU 30min avec GPU	4



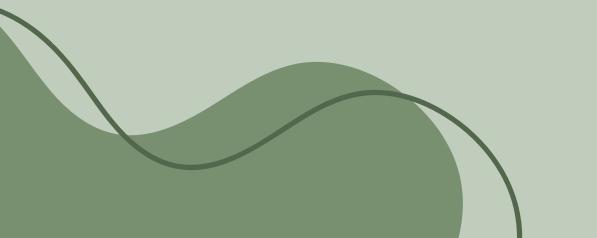
CONCLUSION







QUESTIONS?







MERCIPOUR VOTRE ÉCOUTE





AUTEURS



Derya Kapisiz



Amélie Brejot



Achille Gausserès

