所有 Clustering 的影片可以在 video 資料夾中找到。

KMeans/Kernel KMeans code

在程式中我把 Kmeans 和 kernel KMeans 寫在同一個 class 中,其主要運算流程是輪流做 Estep(算 data 的 class)跟 Mstep(算新的 mean):

Estep:

算這個點跟各個 class 的 mean 的距離,選擇距離最近的作為這次的 class。 Mstep:

根據上次分類的結果,計算新的 mean。

注意在 kernel kmeans 中不會實際運算在 feature space 中的 mean,因為做成 kernel 就是為了避免做 space 轉換的運算。在計算公式中,kernel kmeans 可以直接跳過算 mean 的步驟對各個點做分類。而此處的 mStep()在我的程式中實際 功用是儲存 data 值的 Mean(非 feature space 中) 來確認 clustering 是否結束。

```
def eStep(self):
    for dataIndex in range(self.dataSize):
        minDistance=-1
        clusterResult=-1
        for clusterIndex in range(self.clusterCount):
            distanceToMean=self.distance(dataIndex,self.mean[clusterIndex,:],clusterIndex=clusterIndex)
            #if there is a closer class, choose it
            if minDistance==-1 or distanceToMean < minDistance:</pre>
                minDistance=distanceToMean
                clusterResult=clusterIndex
        self.classArray[dataIndex]=clusterResult
    return
def mStep(self):
    #save oldmean to determine end conditions in isEndCondition()
    self.oldMean=np.copy(self.mean)
    for clusterIndex in range(self.clusterCount):
        dataClusterIndices=np.where(self.classArray==clusterIndex)[0]
        self.mean[clusterIndex,:]=calculateMean(self.dataArray[dataClusterIndices,:])
```

這就是確認是否結束 clustering,若結束的話 mean 基本上不會有任何改變。 END DIFFERENCE 我定義為 1e-3。

```
def isEndCondition(self):

if np.sum(np.absolute(self.oldMean-self.mean)) < self.END_DIFFERENCE:

return 1

return 0
```

接下來是計算距離的函式

```
def distance(self, aPointIndex, meanPoint,clusterIndex):
              if self.kernelFunction=='Euclidean':
                             resultDistance=np.sum(np.absolute(self.dataArray[aPointIndex,:]-meanPoint))
               elif self.kernelFunction=='RBF':
                            selfDistance=self.gramMatrix[aPointIndex,aPointIndex]
                            neighborDistanceSum=0
                            neighborGramMatrixSum=0
                            dataIndices=np.where(self.classArray == clusterIndex)[0]
                            clusterDataCount=dataIndices.shape[0]
                            for dataIndex in dataIndices:
                                          neighborDistanceSum+=self.gramMatrix[aPointIndex,dataIndex]
                                          for dataIndex2 in dataIndices:
                                                      neighborGramMatrixSum += self.gramMatrix[dataIndex.dataIndex2]
                            result Distance = self Distance - 2*neighbor Distance Sum/max(cluster DataCount, le-6) + neighbor GramMatrix Sum/(max(cluster DataCount, le-6)**2) + neighbor GramMatrix Sum/(max(cluster DataCount, le-6)**2) + neighbor GramMatrix Sum/(max(cluster DataCount, le-6) + neighbor GramMatrix Sum/(max(cluster DataCo
              #print(resultDistance)
             return resultDistance
```

若是 KMeans 的話就單純算點與點的距離。若是用 RBF 算距離,結果對應的是這個

$$\begin{aligned} \left\| \phi(x_j) - \mu_k^{\phi} \right\| &= \left\| \phi(x_j) - \frac{1}{|C_k|} \sum_{n=1}^N \alpha_{kn} \phi(x_n) \right\| \\ &= \mathbf{k}(x_j, x_j) - \frac{2}{|C_k|} \sum_n \alpha_{kn} \mathbf{k}(x_j, x_n) + \frac{1}{|C_k|^2} \sum_n \sum_q \alpha_{kp} \alpha_{kq} \mathbf{k}(x_p, x_q) \end{aligned}$$

第二項 Sigma 對應的是 neighborDistanceSum,第三項對應的是 neighborGramMatrixSum。其中加了一個最小量 1e-6 以免出現除 0 的狀況。 其中的 self.gramMatrix 就是講義中的符號 W,含點與點的 similiarity,在_init_中就會先算好,如以下。

```
def __init__(self,dataArray,clusterCount=3,gamma=80,kernelFunction='Euclidean',name="KMmeansCluster",saveImages=True):

if kernelFunction=='RBF':

self.gramMatrix=np.zeros((self.dataSize,self.dataSize))

print("Initializing Gram Matrix...")

for dataIndex in range(self.dataSize):

#show process

processPercentage=int(dataIndex*100/self.dataSize)

if processPercentageX10==0:

print("progress: {} %".format(processPercentage))

for dataIndex2 in range(dataIndex,self.dataSize):

self.gramMatrix[dataIndex2][dataIndex2]=kernelREF(self.dataArray[dataIndex2],self.dataArray[dataIndex2],gamma=gamma)

self.gramMatrix[dataIndex2][dataIndex]=self.gramMatrix[dataIndex2][dataIndex2]
```

最後要提的是把圖片存下來的部分

```
def plotData(self,imageIndex,forceSaveImage=False):
    if forceSaveImage==False and self.saveImages == False:
        return
    fig = plt.figure()
    ax = fig.add_subplot(111)
   dataX=self.dataArray[:,0]
   dataY=self.dataArray[:,1]
    scatter = ax.scatter(dataX, dataY, c=self.classArray, s=50)
    for clusterIndex in range(self.clusterCount):
        ax.scatter(self.mean[clusterIndex,0], self.mean[clusterIndex,1], s=50, c='red', marker='+')
   ax.set_xlabel('x')
    ax.set_ylabel('y')
    plt.colorbar(scatter)
    imageName=self.name+'_'+str(imageIndex)+'.png'
    folderPath=Path('images/'+self.name)
    print(imageName)
    if not os.path.exists(str(folderPath)):
        os.mkdir(str(folderPath))
    fig.savefig(str(folderPath / imageName))
```

我使用的是 matplotlib, 把當下的狀態圖片存下來, 之後再手動做成 gif。

Spectral Clustering Code

```
class SpectralCluster:
    def __init__(self,dataArray,clusterCount=3,gamma=10,name="SpectralClustering",saveEigenImage=False):
        self.dataArray=dataArray
        self.clusterCount=clusterCount
        self.saveEigenImage=saveEigenImage
        self.gamma=gamma
        self.name=name
        #to be more comprehensive
        self.dataSize.self.dataDimension=self.dataArray.shape
        self.graphMatrix = np.zeros((self.dataSize, self.dataSize))
        self.degreeMatrix = np.zeros((self.dataSize,self.dataSize))
        self.graphLaplacian = np.zeros((self.dataSize,self.dataSize))
        print("Initializing Graph Matrix...")
        for dataIndex in range(self.dataSize):
           #show progess
            processPercentage = int(dataIndex * 100 / self.dataSize)
            if processPercentage % 10 == 0:
             print("progress: {} %".format(processPercentage))
            #calculate RBF
            for dataIndex2 in range(dataIndex, self.dataSize):
                self.graphMatrix[dataIndex,dataIndex2] = kernelRBF(self.dataArray[dataIndex], self.dataArray[dataIndex2],
                self.graphMatrix[dataIndex2,dataIndex] = self.graphMatrix[dataIndex,dataIndex2]
        print('Calculating degree and graph laplacian...')
        flatDegree=np.sum(self.graphMatrix,axis=1)
        #calculate degree D
        for dataIndex in range(self.dataSize):
          self.degreeMatrix[dataIndex,dataIndex]=flatDegree[dataIndex]
        #calculate L= D-W
        self.graphLaplacian=self.degreeMatrix-self.graphMatrix
```

上面是一些變數,中間式計算 W 的值和 Kernel Kmeans 一模一樣,後面算 D 是 將各軸加起來然後放到斜角上,graph laplacian 用的是 D-W。

```
print('Calculating eigenvalues and eigenvectors')

self.eigenValue,self.eigenVector=lng.eig(self.graphLaplacian)

#getfirst few eigenvalue and eigenvectors

sortIndices=self.eigenValue.argsort()

self.eigenValue=self.eigenValue[sortIndices[:self.clusterCount]]

for index in range(self.eigenValue.shape[0]):

if self.eigenValue[index]<-le>

self.eigenValue[index]<-le>

self.eigenValue[index]<-le>

self.eigenValue[index]<-le>

print('Start K mean cluster...')

self.eigenSpace=np.transpose(self.eigenVector)\
print('Start K mean cluster...')

self.kmeansSolver=KMeansCluster(dataArray=self.eigenVector,clusterCount=self.clusterCount,gamma=self.gamma,kerne

self.kmeansSolver.clusterProcess()

#plot result

self.kmeansSolver.plotData(-1,forceSaveImage=True)
```

算 eigenvector 和 eigenvalue 用的是 numpy 中的 linalg,我使用 argsort 選到前 k 個(clusterCount 個)eigenvector,再丟到更前面的 KMeans class 中解完,最後面是為了產生分類完的圖,將 eigenvector 替換成原本的 data 再 plot 一次。

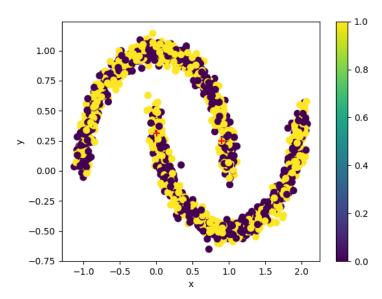
Initialization

主要可以調整的 Initialization 有兩個,第一個是各個資料點的初始 class,第二個是 mean 點的決定。

初始 class

因為 KMeans 和 Kernel KMeans 都會先對點做分類的步驟,因此這個的調整對他們沒有用處,都設為 0 也沒關係。

在 Spectral Clustering 中因為不會有直接計算 mean 的階段,所以這個的初始值就很重要。



這是最沒有爭議的選擇,因為對資料點沒有了解所以讓他隨機分類。這一共花了 3 步到達收斂。

若是對資料有點概念的話,若將部分的知識導入是否可以加快收斂速度?像是這張圖我們會想要分上下部分,因此我讓>0.5的歸類為0,<-0.25的歸類為1,其他隨機。這樣的方法讓他同樣花3步到收斂,沒有差別。

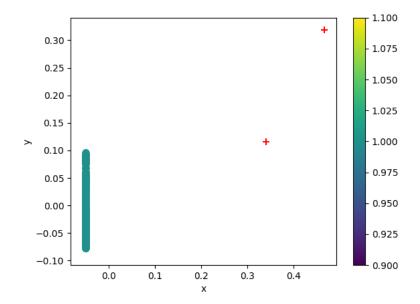
之後試著讓 class 失衡,若是 10:1 的比例產生完全不會影響步數。

全部指定給一個 class 他也只花 5 步。

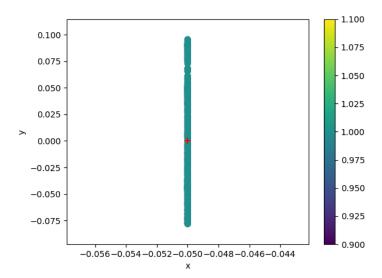
由此可見對於 spectral clustering 來說這部分的 initialization 只要不是極端值就沒問題。

初始 Mean

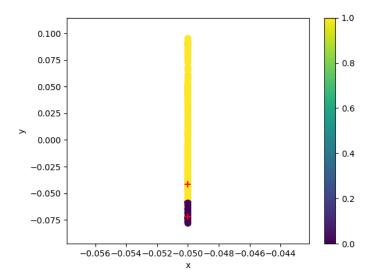
最先使用的是在一個範圍內隨機產生 mean 點,另一個是從 data 中選取一個點作為 mean。在 KMeans 中這兩個方法並不會造成明顯的收斂時間變化,但是後者會是個比較好的方法。



這張圖是在 Spectral clustering 中出現的,可以發現到因為一個 mean 明顯比較遠,最後結果就一定會變成全部的點被分類到同一個 class:

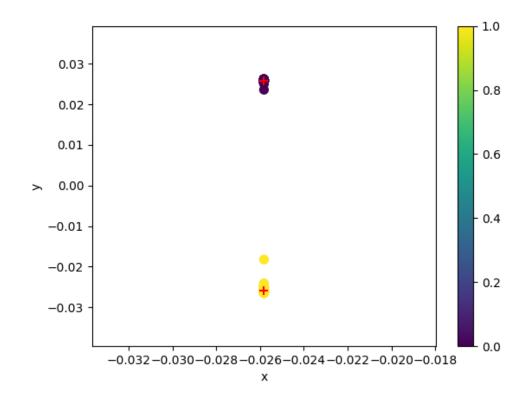


這不是我們想要的,但若將 mean 選在 data 中的話會得到:

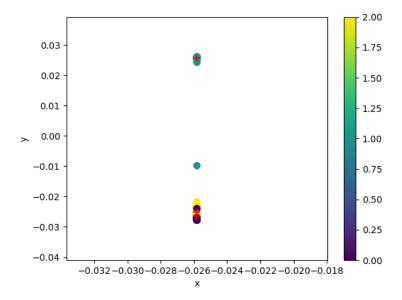


最後會平分這條線,這樣比較好。 另外要提一下雖然這種連成一條線的狀況是因為 gamma 值過小所造成的,但若 用正確的 gamma 值仍可能遇到這種問題!

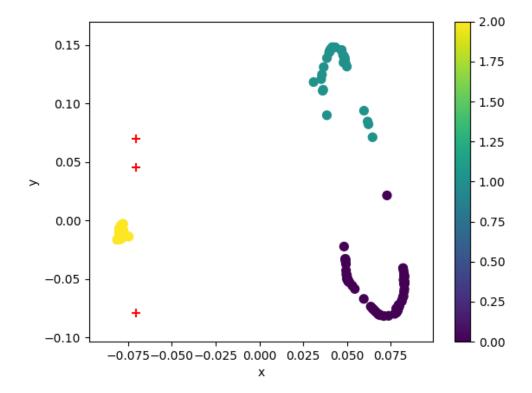
In EigenSpace



從這張圖中我們可以觀察到 eigenvector 的確把資料點分開來使得 kmeans 容易 運作。接下來看一張有 3 個 cluster 的。第 0 個 cluster 的確是有被分開來,但 1 和 2 卻混雜在一起。



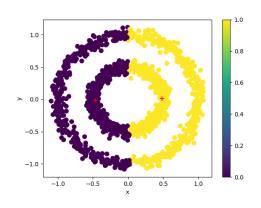
但一看到第三維的時候就會發現他有明顯的隔開,這就是 SpectralClustering 所想要達到的效果。

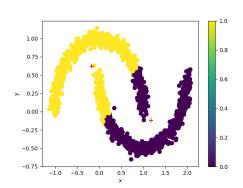


RESULTS

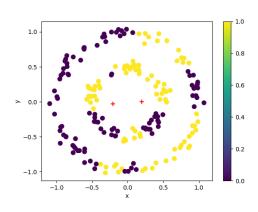
2 CLUSTERS

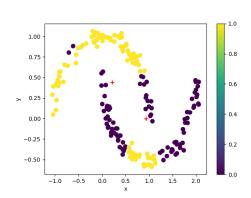
Kmeans



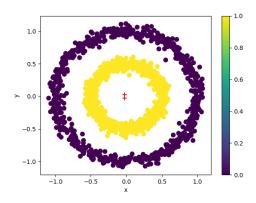


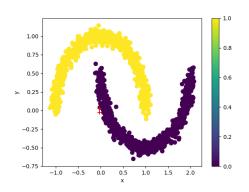
Kernel Kmeans





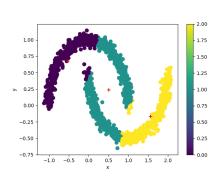
Spectral Clustering

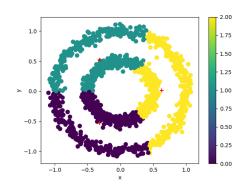




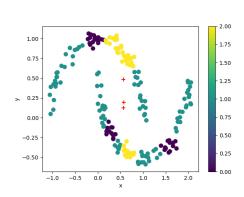
3 CLUSTERS

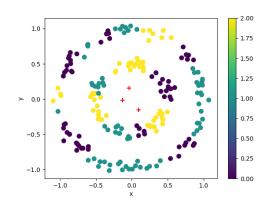
Kmeans



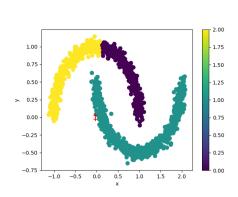


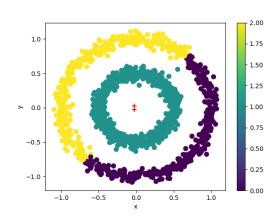
Kernel Kmeans





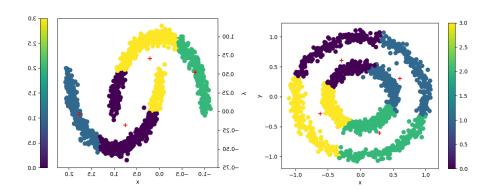
Spectral Clustering



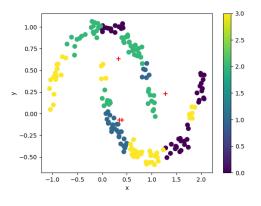


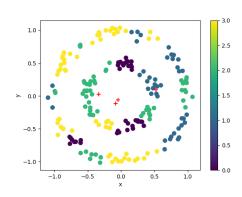
4 CLUSTERS

Kmeans



Kernel Kmeans





Spectral Clustering

