## 计算方法第三次作业 黄佳城 20420201151673

#### 问题一

一维随机行走问题:设一人初始时刻位于坐标原点,之后每个时间单位等概率地向左或向右移动一步,记为一个单位长度。给出 t 步后,其各可能位移值的概率、平均位移、位移的方差的解析值,并与数值结果比较。当足够大时,该结果可用中心极限定理解释,将数值结果与中心极限定理结果进行比较。

解:

#### 理论值:

该人的位移值  $L=x_1+\cdots+x_t$  。其中  $x_i$  满足伯努利分布,其平均值为  $\overline{x_i}=0$  ,方差  $Var(x_i)=1$  。当 t 足够大时,根据中心极限定理,位移值的平均值应为  $\overline{L}=0$  ,方差应为

$$Var(L)=t$$
 ,且位移值的概率满足如下高斯分布:  $f_t(L)=\frac{1}{\sqrt{2\pi t}}e^{\frac{-L^2}{2t}}$  。

#### 解析值:

根据上述的几个解析解,包括位移值的平均值、方差以及概率分布,我们通过以下数值实验进行验证: t 从 1000 个单位长度开始,每次递增 1000 个单位长度到 10000 单位长度,每个t 单独的取 1000 次随机行走的模拟,取系综平均,分别验证上述的解析解。结果如图 1-4 所示。

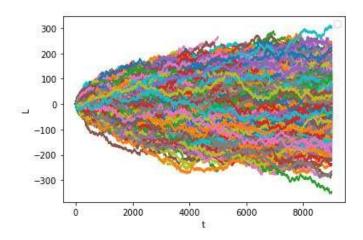


图 1 随机行走数值模拟,横轴为行走步数t,纵轴为位移值L

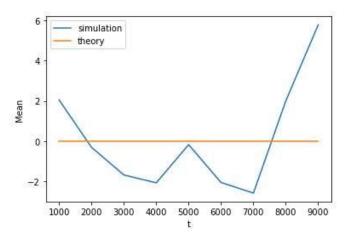


图 2 位移值的平均值随行走步数的关系,横轴为行走步数t,纵轴为位移值的方差,蓝色线为模拟,橙色线为理论值

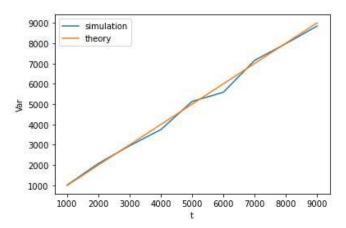


图 3 位移值的方差随行走步数的关系,横轴为行走步数t,纵轴为位移值的方差,蓝色线为模拟,橙色线为理论值

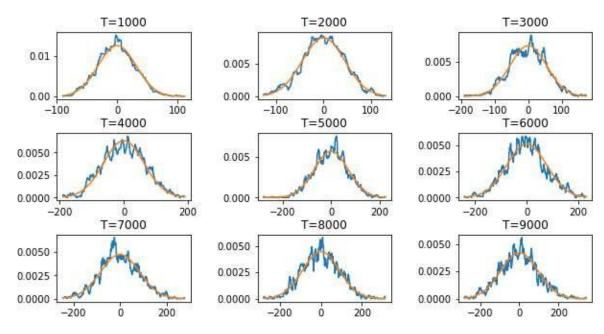


图 4 位移值的概率分布随行走步数的关系,横轴为位移值,纵轴为概率,蓝色线为模拟,橙色 线为理论值,每个子图对应的行走步数位于子图的上方

注意到图 2 的偏差似乎比较大,但是一方面来说其绝对误差不大,在理论值上下徘徊。 其二与我们取平均的系综数有关,图 5 补充了取平均的系综数为 100000 的结果,对比上面的 1000 个系综的结果,精度应该上升一位(数据量大了 100 倍,根据中心极限)。

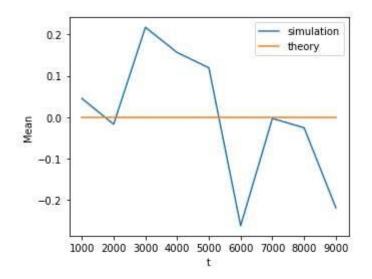


图 5 系综数为 100000 时,位移值的平均值随行走步数的关系,横轴为行走步数t,纵轴为位移值的方差,蓝色线为模拟,橙色线为理论值

### 问题二

设物理量A随时间的变化是

$$A(\tau) = A_0 \cos(2\pi\tau), \ (A_0 = 1)$$

物理量 В 随时间的变化是

$$B(\tau) = B_0 r$$
,  $(B_0 = 1)$ 

其中r是一个均匀分布于(0.1) 的随机变量,计算 $\varphi_A(t)$ 、 $\varphi_B(t)$ ,比较< $A_iA_j$ >与< $A^2$ >,并在可能的情况下和相应的理论值进行比较。

解:

理论值:

$$\begin{split} \varphi_{A}(t) &= \frac{\langle A(0)A(t) \rangle - \langle A \rangle^{2}}{\langle A^{2} \rangle - \langle A \rangle^{2}} \\ &= \frac{\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0} + T} A(\tau_{0})A(\tau_{0} + t)d\tau_{0} - [\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0} + T} A(\tau_{0})d\tau_{0}]^{2}}{\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0} + T} A^{2}(\tau_{0})d\tau_{0} - [\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0} + T} A(\tau_{0})d\tau_{0}]^{2}}{\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0} + T} \cos(2\pi\tau_{0})\cos(2\pi\tau_{0} + 2\pi t)d\tau_{0} - [\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0} + T} \cos(2\pi\tau_{0})d\tau_{0}]^{2}}{\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0} + T} \cos(2\pi\tau_{0})d\tau_{0} - [\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0} + T} \cos(2\pi\tau_{0})d\tau_{0}]^{2}} \\ &= \frac{\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0} + T} \cos(2\pi\tau_{0})[\cos(2\pi\tau_{0})\cos(2\pi t) - \sin(2\pi\tau_{0})\sin(2\pi t)]d\tau_{0} - [\lim_{T \to \infty} [\frac{1}{2T\pi}\cos(2\pi\tau_{0}) - \frac{1}{2T\pi}\cos(2\pi\tau_{0} + 2\pi T)]]^{2}}{\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0} + T} \frac{1 + \cos(4\pi\tau_{0})}{2}d\tau_{0} - [\lim_{T \to \infty} [\frac{1}{2T\pi}\cos(2\pi\tau_{0}) - \frac{1}{2T\pi}\cos(2\pi\tau_{0} + 2\pi T)]]^{2}} \\ &= \frac{\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0} + T} \cos(2\pi\tau_{0})[\cos(2\pi\tau_{0})\cos(2\pi t) - \sin(2\pi\tau_{0})\sin(2\pi t)]d\tau_{0}}{1 + 1} \\ &= \frac{1}{4}\cos(t) \end{split}$$

$$\begin{split} \varphi_{B}(t) &= \frac{\langle B(0)B(t) \rangle - \langle B \rangle^{2}}{\langle B^{2} \rangle - \langle B \rangle^{2}} \\ &= \frac{\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0}+T} B(\tau_{0})B(\tau_{0}+t)d\tau_{0} - \frac{1}{4}}{\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0}+T} B(\tau_{0})B(\tau_{0}+t)d\tau_{0} - \frac{1}{4}} \\ &= \frac{\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0}+T} B(\tau_{0})d\tau_{0} - \frac{1}{4}}{\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{\tau_{0}}^{\tau_{0}+T} B^{2}(\tau_{0})d\tau_{0} - \frac{1}{4}} \end{split}$$

$$=\frac{\lim_{T\to\infty}\frac{1}{T}\int_{\tau_0}^{\tau_0+T}B(\tau_0)B(\tau_0+t)d\tau_0-\frac{1}{4}}{\frac{1}{3}-\frac{1}{4}}=\frac{\lim_{T\to\infty}\frac{1}{T}\int_{\tau_0}^{\tau_0+T}B(\tau_0)B(\tau_0+t)d\tau_0-\frac{1}{4}}{\frac{1}{12}}=??$$

# 模拟值:

图 6-7 展示了  $\varphi_A(t)$  、  $\varphi_B(t)$  的数值模拟计算值。

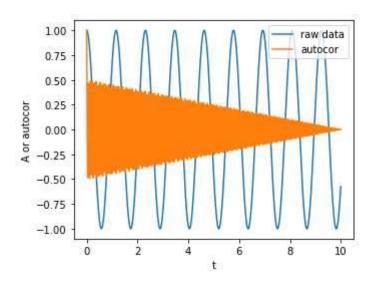


图 6  $\varphi_{A}(t)$  的数值模拟计算值

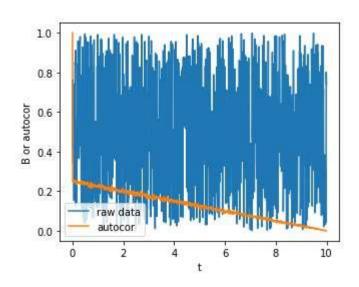


图 7  $\varphi_B(t)$  的数值模拟计算值