

Adam Biśta, 28.02.2023

Laboratorium 01

Arytmetyka komputerowa

1 Treść zadań

1. Znaleźć "maszynowe epsilon", czyli najmniejszą liczbę ϵ , taką że $a+1 > a$
2. Rozważamy problem ewaluacji funkcji $\sin(x)$, m.in. propagację błędów danych wejściowych, tj. błąd wartości funkcji ze względu na zakłócenie h w argumentie x :
 - (a) Ocenić błąd bezwzględny przy ewaluacji $\sin(x)$
 - (b) . Ocenić błąd względny przy ewaluacji $\sin(x)$
 - (c) Ocenić uwarunkowanie dla tego problemu
 - (d) Dla jakich wartości argumentu x problem jest bardzo czuły ?
3. Funkcja sinus zadana jest nieskończonym ciągiem:

$$\sin(x) = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!} + \dots$$

- (a) Jakiego błędów progresywny i wsteczny jeśli przybliżamy funkcję sinus biorąc tylko pierwszy człon rozwinięcia, tj. $\sin(x) \approx x$, dla $x = 0.1, 0.5$ i 1.0 ?
 - (b) Jakiego błędów progresywny i wsteczny jeśli przybliżamy funkcję sinus biorąc pierwsze dwa człony rozwinięcia, tj. $\sin(x) \approx x - \frac{x^3}{6}$, dla $x = 0.1, 0.5$ i 1.0 ?
4. Zakładamy że mamy znormalizowany system zmiennoprzecinkowy z $= 10$, $p = 3$, $L = -98$
 - (a) Jaka jest wartość poziomu UFL (underflow) dla takiego systemu ?
 - (b) Jeśli $x = 6.87 \cdot 10^{-97}$ i $y = 6.81 \cdot 10^{-97}$, jaki jest wynik operacji $x-y$?

2 Rozwiązania zadań

1. Wykładnik maszynowego epsilon musi być taki sam jak liczby 1, a jego mantysa musi być jak najmniejsza, czyli równa 1. Biorąc to pod uwagę, maszynowe epsilon będzie określone wzorem:

$$\epsilon = \beta^{1-p}$$

p - precyzja

β - podstawa systemu liczbowego

2.

- (a) błąd bezwzględny przy ewaluacji $\sin(x)$:

$$\Delta \sin(x) = |\sin(x)(1+h) - \sin(x)|$$

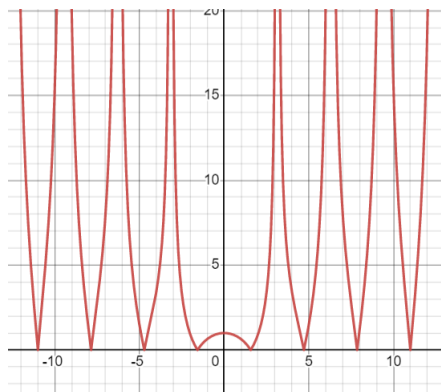
- (b) błąd względny przy ewaluacji $\sin(x)$:

$$\frac{\Delta f(x)}{f(x)} = \frac{\Delta \sin(x)}{\sin(x)} = \frac{|\sin(x)(1+h) - \sin(x)|}{\sin(x)}$$

- (c) uwarunkowanie dla $\sin(x)$:

$$\text{cond}(f(x)) \approx \left| \frac{\frac{f'(x)\Delta x}{f(x)}}{\frac{\Delta x}{x}} \right| = \left| \frac{x f'(x)}{f(x)} \right|$$

$$\text{cond}(f(x)) = \text{cond}(\sin(x)) \approx \left| \frac{x f'(x)}{f(x)} \right| = \left| \frac{x \cos(x)}{\sin(x)} \right| = |x \cot(x)|$$



wykres funkcji $f(x) = |x \cot x|$
wygenerowany za pomocą programu Desmos

- (d) Problem będzie bardzo czuły w punktach, w których funkcja $\cot(x)$ zmierza do nieskonczoności tzn. dla $x = k\pi, k \in \mathbb{Z} \wedge k \neq 0$.
 Problem będzie najlepiej uwarunkowany w punktach, w których $\cos x$ się zeruje, a więc dla $x = k\pi + \frac{\pi}{2}, k \in \mathbb{Z}$

Wnioski:

Zauważmy, że funkcja sinus jest najmniej dokładna w miejscach zerowych, natomiast najdokładniejsza w miejscach, gdzie osiąga wartość 1.

Wynika to oczywiście z faktu, że dla miejsc zerowych funkcji sinus, cosinus osiąga wartości ekstremalne, a dla ekstremów funkcji sinus, cosinus przyjmuje zerowe wartości.

3. Rozpatrujemy funkcję następującą: $y = \sin(x)$

- Błąd progresywny - wartość bezwzględna z różnicy wartości wyliczonej i rzeczywistej: $\Delta y = |\hat{y} - y|$
- Błąd wsteczny - wartość bezwzględna z różnicy argumentu wstawionego do funkcji oraz takiego, dla którego wartość funkcji jest wartością rzeczywistą: $\Delta x = |\hat{x} - x|$

- (a) skoro $y = \sin(x) \approx x$ to wtedy $\hat{y} = x$

błąd progresywny: $|\hat{y} - y| = |x - \sin(x)|$

błąd wsteczny: $|\hat{x} - x| = |\arcsin \hat{y} - x| = |\arcsin x - x|$

- i. Dla $x = 0.1$ otrzymujemy:

$$\hat{y} = 0.1$$

$$\hat{x} = \arcsin \hat{y} = \arcsin 0.1 \approx 0.1001674$$

$$|x - \sin x| = |0.1 - \sin(0.1)| \approx 0.000166583 - \text{błąd progresywny}$$

$$|\arcsin \hat{y} - x| = |0.1001674 - 0.1| = 0.0001674 - \text{błąd wsteczny}$$

- ii. Dla $x = 0.5$ otrzymujemy:

$$\hat{y} = 0.5$$

$$\hat{x} = \arcsin \hat{y} = \arcsin 0.5 \approx 0.5235988$$

$$|x - \sin x| = |0.5 - \sin(0.5)| \approx 0.020574461 - \text{błąd progresywny}$$

$$|\arcsin \hat{y} - x| = |0.5235988 - 0.5| = 0.0235988 - \text{błąd wsteczny}$$

- iii. Dla $x = 1.0$ otrzymujemy:

$$\hat{y} = 1.0$$

$$\hat{x} = \arcsin \hat{y} = \arcsin 1.0 \approx 1.57079633$$

$$|x - \sin x| = |1.0 - \sin(1.0)| \approx 0.158529015 - \text{błąd progresywny}$$

$$|\arcsin \hat{y} - x| = |1.57079633 - 1.0| = 0.57079633 - \text{błąd wsteczny}$$

- (b) skoro $y = \sin(x) \approx x - \frac{x^3}{6}$ to wtedy $\hat{y} = x - \frac{x^3}{6}$

błąd progresywny: $|\hat{y} - y| = |x - \frac{x^3}{6} - \sin(x)|$

błąd wsteczny: $|\hat{x} - x| = |\arcsin \hat{y} - x| = |\arcsin(x - \frac{x^3}{6}) - x|$

- i. Dla $x = 0.1$ otrzymujemy:

$$\hat{y} = 0.1 - \frac{0.1^3}{6} \approx 0.09983333$$

$$\begin{aligned}\hat{x} &= \arcsin \hat{y} \approx 0.099999913 \\ |x - \frac{x^3}{6} - \sin(x)| &\approx 0.000000083 - \text{błąd progresywny} \\ |\arcsin \hat{y} - x| &= 0.0000000874 - \text{błąd wsteczny}\end{aligned}$$

ii. Dla $x = 0.5$ otrzymujemy:

$$\begin{aligned}\hat{y} &= 0.5 - \frac{0.5^3}{6} \approx 0.47916667 \\ \hat{x} &= \arcsin \hat{y} \approx 0.49970504 \\ |x - \frac{x^3}{6} - \sin(x)| &\approx 0.00025887 - \text{błąd progresywny} \\ |\arcsin \hat{y} - x| &= 0.00029496 - \text{błąd wsteczny}\end{aligned}$$

iii. Dla $x = 1.0$ otrzymujemy:

$$\begin{aligned}\hat{y} &= 1.0 - \frac{1.0^3}{6} \approx 0.8333333 \\ \hat{x} &= \arcsin \hat{y} \approx 0.98511078 \\ |x - \frac{x^3}{6} - \sin(x)| &\approx 0.00813765 - \text{błąd progresywny} \\ |\arcsin \hat{y} - x| &= 0.01488922 - \text{błąd wsteczny}\end{aligned}$$

Wnioski:

Rozszerzenie funkcji sinus z szeregu Taylora z większą ilością wyrazów powoduje zwiększenie dokładności wyników.

4.

Dane:

$$\beta = 10$$

$$p = 3$$

$$L = -98$$

(a) Poziom UFL - minimalna liczba dodatnia możliwa do zapisania w jakimś systemie. Cechy tej liczby:

- mantysa jest równa 1
- wykładnik jest jak najmniejszy

Korzystamy ze wzoru:

$$UFL = \beta^L = 10^{-98}$$

(b) Dane:

$$x = 6.87 \cdot 10^{-97}$$

$$y = 6.81 \cdot 10^{-97}$$

$$x - y = 0.06 \cdot 10^{-97} = 6 \cdot 10^{-99}$$

$$\text{Zauważmy, że: } 6 \cdot 10^{-99} < 10^{-98} = UFL$$

Z tego wynika, że w danym systemie wynik operacji wyniesie 0.

Wnioski:

Ze względu na to, że UFL to miara dokładności systemu zmiennoprzecinkowego, system operujący na niewielkich liczbach, aby być jak najbardziej precyzyjnym, powinien mieć minimalny parametr L.

3 Bibliografia

- Katarzyna Rycerz: "Wykład z przedmiotu Metody Obliczeniowe w Nauce i Technice"
- <https://en.wikipedia.org/wiki/IEEE-754-1985>
- <https://en.wikipedia.org/wiki/Machine-epsilon>