

СОФИЙСКИ УНИВЕРСИТЕТ  
„СВ. КЛИМЕНТ ОХРИДСКИ“



# Изпъкнали обвивки

ТЕМА №15

# Съдържание

## Тема 15: Изпъкнали обвивки

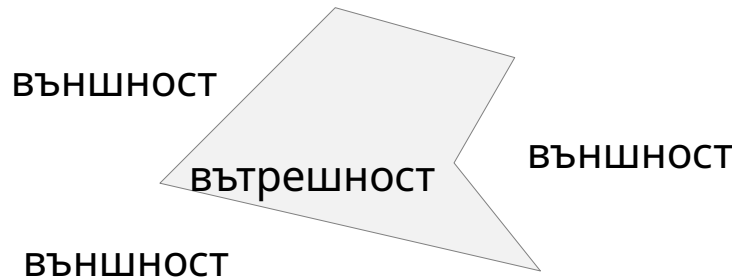
- Изпъкнали многоъгълници
- Изпъкнали многостени
- Изпъкнала обвивка

Изпъкнали многоъгълници

# Малко терминология

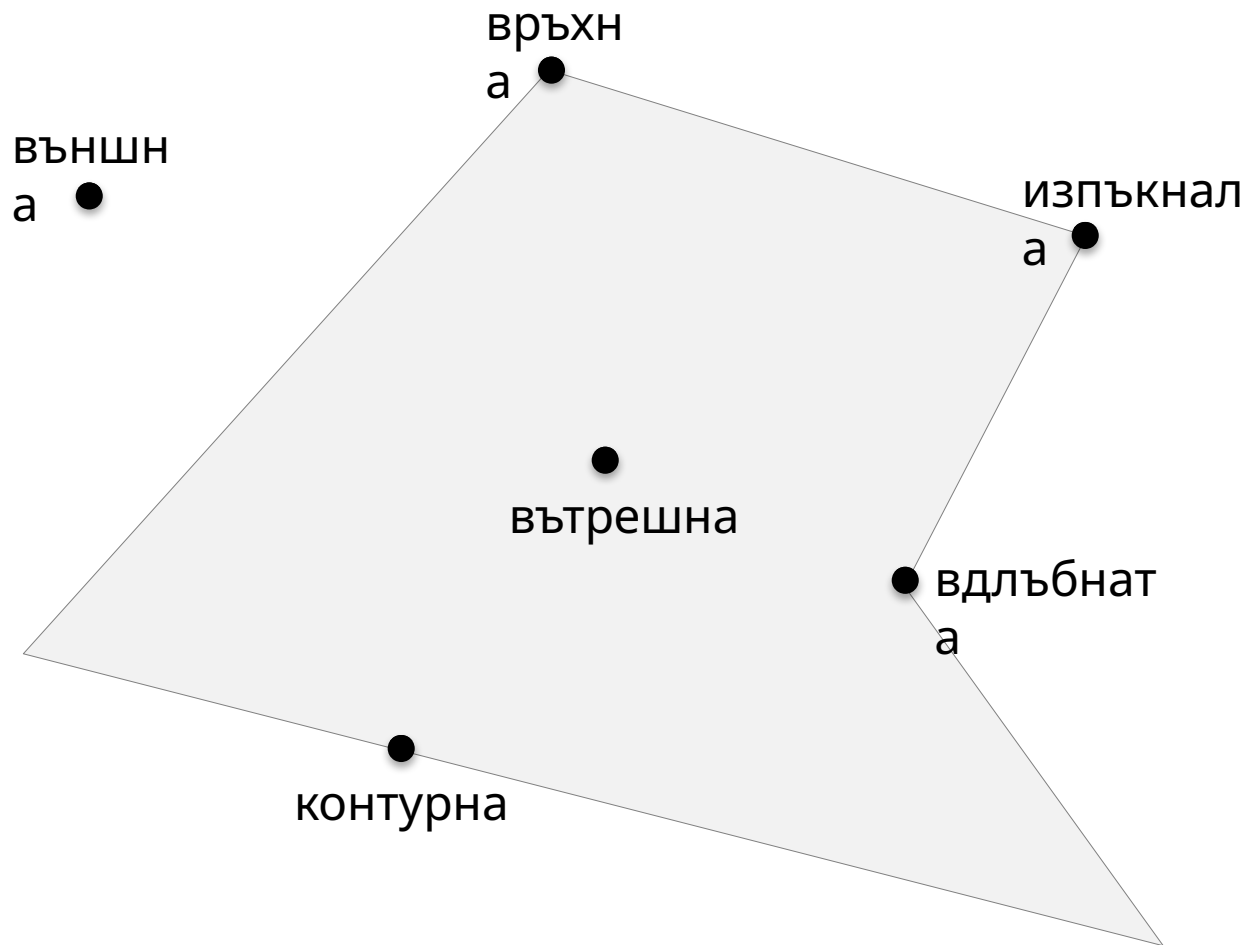
## Вътре и вън

- Разглеждат се само прости многоъгълници (не се самопресичат)
- Те разделят равнината на две условни зони: вътрешност и външност



- Видове точки според положението им спрямо многоъгълника

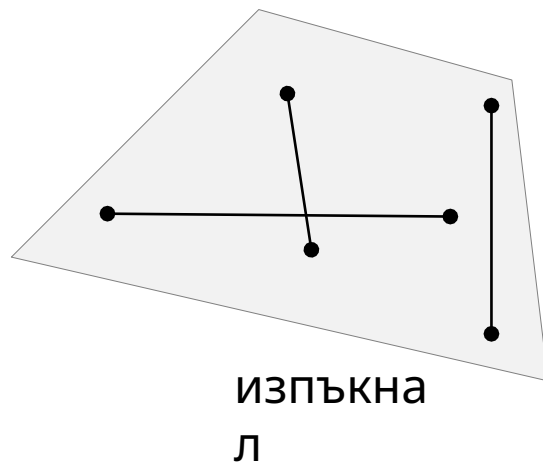
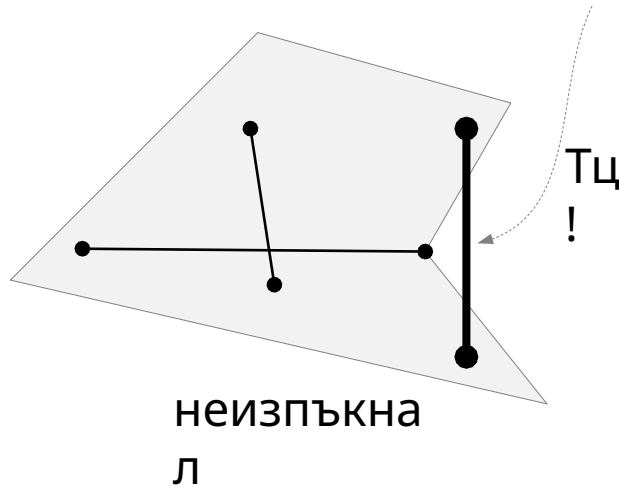




# Изпъкнали многоъгълници

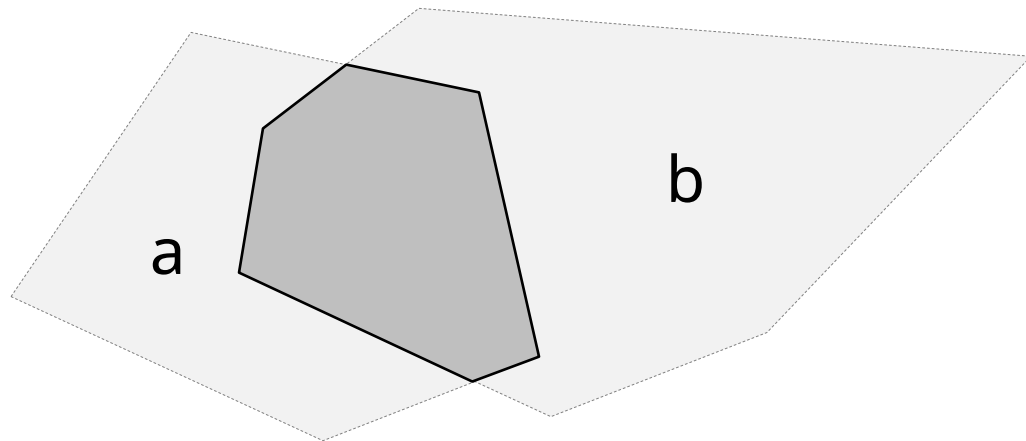
## Изпъкнали многоъгълници

- Нямаат вдлъбнати върхове
- Отсечка между всеки две невъншни точки е само от невъншни точки



# Едно основно свойство

- Непразното сечение на изпъкнали многоъгълници е изпъкнал многоъгълник





# Доказателство ( $\Box(x) \equiv „x \text{ е изпъкнал}“$ )

– Предположение:  $\neg \Box(a \cap b) \Rightarrow$

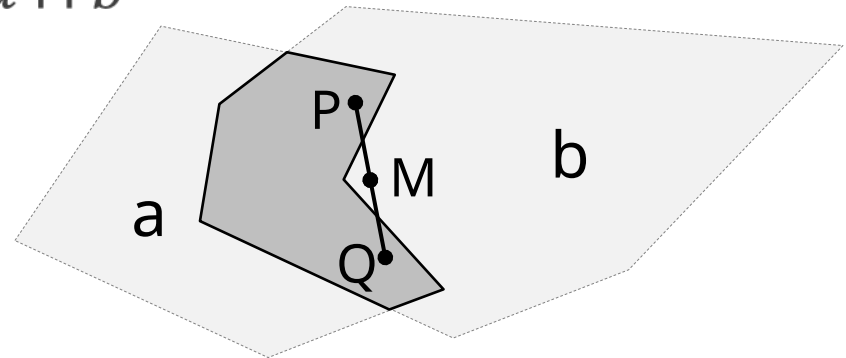
$$\exists PQ: P, Q \in a \cap b \text{ и } \exists M \in PQ: M \notin a \cap b$$

$$\left. \begin{array}{l} \{P, Q \in a, \Box(a)\} \Rightarrow M \in a \\ \{P, Q \in b, \Box(b)\} \Rightarrow M \in b \end{array} \right\} \Rightarrow M \in a \cap b$$

– Това противоречи с  $M \notin a \cap b$

$$\Rightarrow \neg \neg \Box(a \cap b)$$

$$\Rightarrow \Box(a \cap b)$$



# Същото нещо, но на човешки:

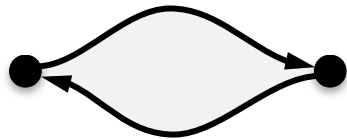
- Предполага се, че сечението не е изпъкнало
  - Значи може да се намери отсечка, чиито краища са в сечението
  - А някаква вътрешна нейна точка е извън сечението.
- Но двата края принадлежат на единия **МНОГОЪГЪЛНИК**
  - Т.е. и някаквата точка също, понеже той е изпъкнал
  - По същата причина точката е и в другия многоъгълник
- Щом тя е в двата, значи е и в сечението им
- Оказва се, че предположението е грешно
  - Затова сечението е не е неизпъкнало, което значи, че е изпъкнало

## Друго основно свойство: $V - E = 0$

- Където  $V$  е броят върхове, а  $E$  е броят страни
- За нормалните хора  $V \geq 3$

## За ненормалните съществуват

- Двухъгълник  $V=2$   
(не е отсечка)



- Еднохъгълник  $V=1$   
(не е точка)



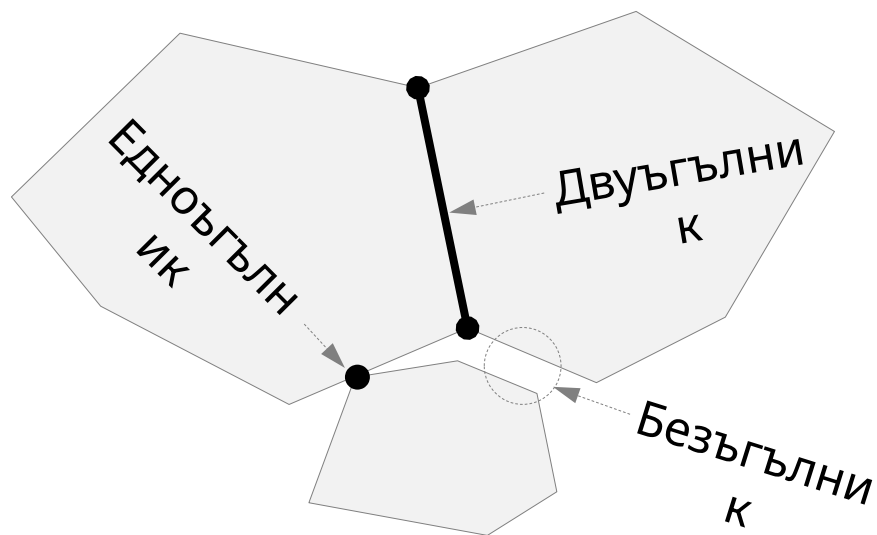
- Безхъгълник  $V=0$   
(не е нищо)



# Чрез изродените случаи

## Два изпъкнали многоъгълника

- Винаги имат сечение-многоъгълник



Изпъкнали  
многостени

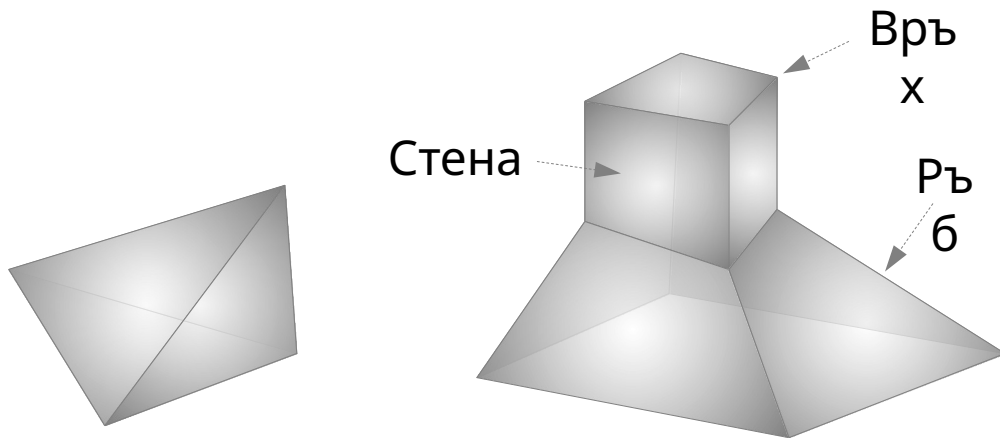
# Дефиниция

## Многостен

- 3D тяло, ограничено от равнинни многоъгълници
- Всяко ребро на многостена е страна на точно два от тези многоъгълника
- Всеки многоъгълник е стена на многостена

# История

- Изследвани още от древна Гърция
- Ползвани в математиката, астрономията, изкуствата



## **Изпъкнали многостени**

- През всеки връх на многостена съществува равнина, такава че всички точки от многостена са само в едното полупространство

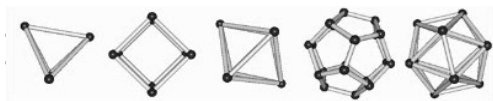
## **Правилни многостени**

- Трябва да са от еднакви правилни многоъгълници, съдържащи еднакви стенни ъгли

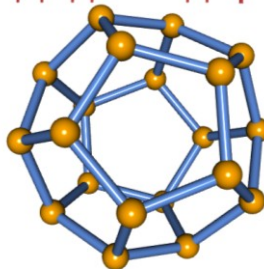


# Платонови тела

- Правилни многостени
- От еднакви правилни многоъгълници
- Сключващи еднакви стенни ъгли
- Само 5 са

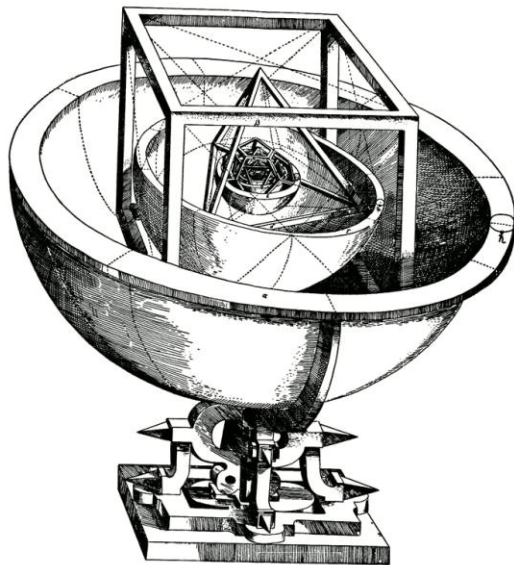


Додекаедър



# Използване на Платонови тела

- Да се търси истината
- Смисълът на съществуването на света



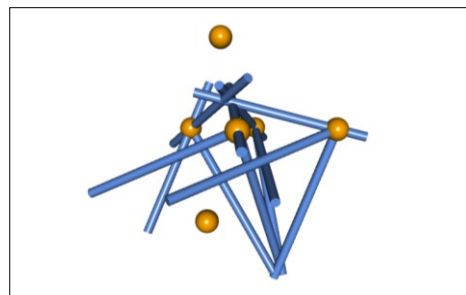
# Формула на Ойлер

## Прост многостен

- Многостен, който не се самопресича
- Може да бъде „издут“ до сфера
- Ако  $V$  е броят върхове,  $E$  – ръбове, а  $F$  – стени, тогава  $V - E + F = 2$

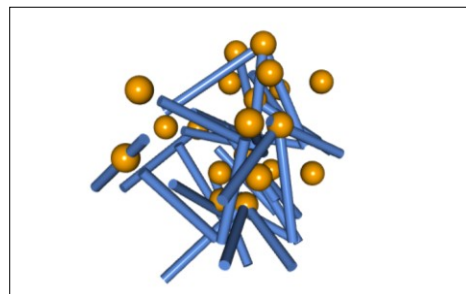
## Проверка с октаедър

- Върхове  $V = 6$
- Ръбове  $E = 12$
- Стени  $F = 8$
- Ойлер е прав:  $6 - 12 + 8 = 2$



## Проверка с додекаедър

- Върхове  $V = 20$
- Ръбове  $E = 30$
- Стени  $F = 12$
- Пак е прав:  $20 - 30 + 12 = 2$



## Още за $V - E + F = 2$

- Важи за само за някои многостени

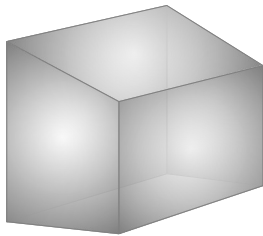
## Условия когато важи

- Всяка стена е обкръжена от единичен пръстен от ръбове
- Всеки ръб се споделя от точно две стени
- Всеки ръб се простира между точно два върха
- Във всеки връх се срещат поне 3 ръба
- В многостена няма дупки и тунели

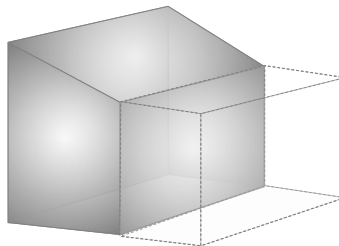
# Тимерни тела в КГ

- Спазват формулата и отговарят на условията
- Удобни за представяне на тримерни обекти с мрежа

$$V = 8, E = 12, F = 6$$
$$8 - 12 + 6 = 2$$

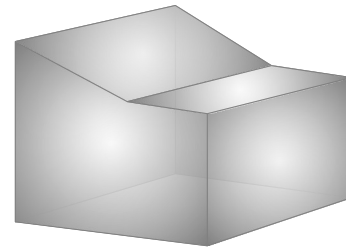


Апартамент



Незаконен балкон

$$V = 10, E = 15, F = 7$$
$$10 - 15 + 7 = 2$$



Узаконен балкон

# По-сложни тела

## Топологични сфери

- За формулата на Ойлер се иска „да няма тунели“
- Такива тела са топологично еквивалентни на сфера

## Какво се прави с другите обекти

- Има доста такива обекти – халба за бира, очила, геврек-осморка със захар или без захар и т.н.

## 3D обект с $T$ тунела

- Формулата е:  $V - E + F = 2 - 2T$

## Примери

- Модел на поничка:  $T = 1$ , а  $V - E + F = 0$
- 3D модел на рамка за очила:  $T = 2$ , а  $V - E + F = -2$
- Модел на език с 3 пиърсинга:  $T = 3$ , а  $V - E + F = -4$



## Още за формулата $V - E + F = 2 - 2T$

- Не зависи колко детайлна е 3D мрежата на обекта

## Проверка с поничка

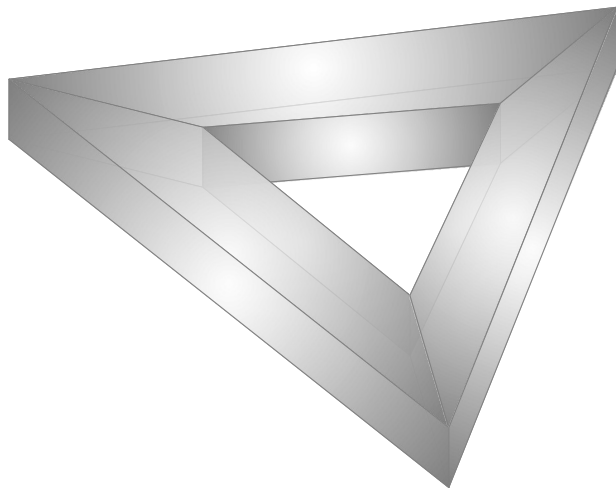
- Ама много груба, тоблеронска поничка

- $V = 12$

- $E = 24$

- $F = 12$     $V - E + F = 2 - 2T$

- $T = 1$     $12 - 24 + 12 = 2 - 2.1$

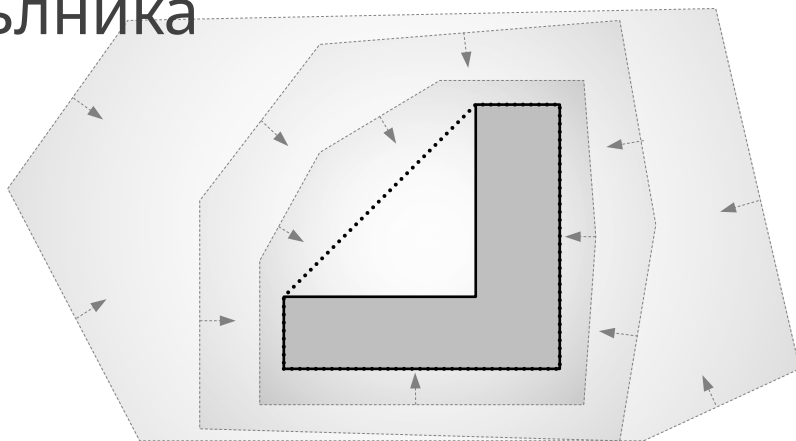


Изпъкнала обвивка

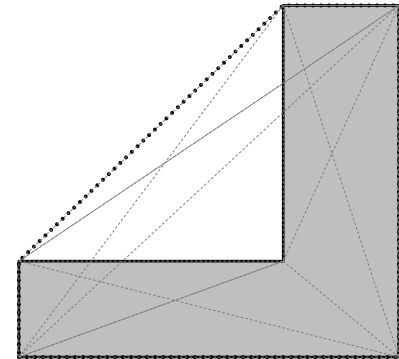
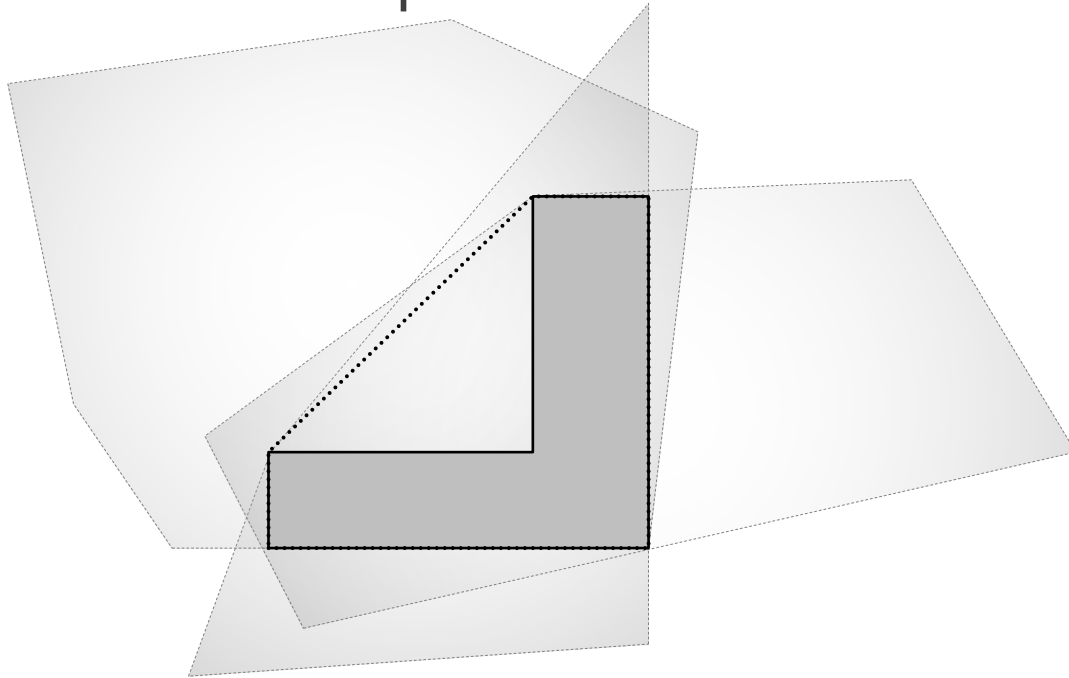
# Изпъкнала обвивка в 2D

## Няколко еквивалентни дефиниции

- Това е най-малкият по площ изпъкнал многоъгълник включващ всички върхове от многоъгълника



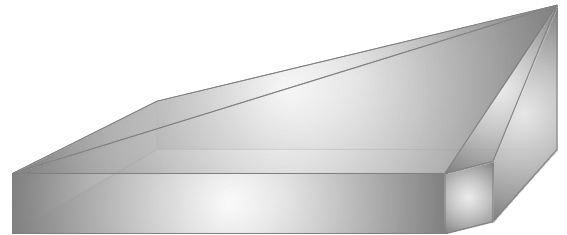
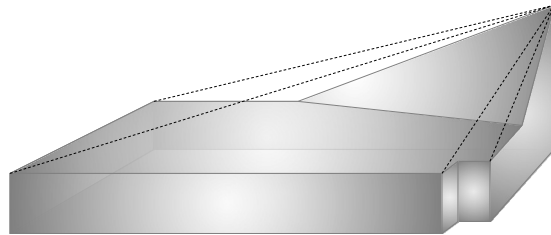
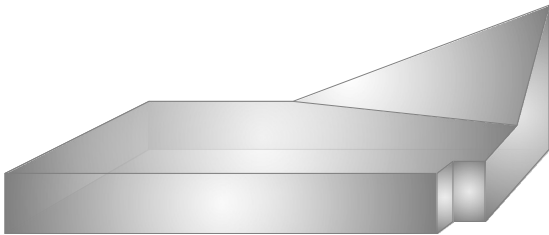
- Сечението на всички изпъкнали многоъгълници, които включват върховете на многоъгълника
- Обединението на всички триъгълници определени от върховете на многоъгълник



# Изпъкнала обвивка в 3D

## Изпъкнала обвивка на многостен

- Минималният изпъкнал многостен, включващ всички точки от многостена
- Или: сечението на всички многостени, включващи всички точки от многостена



# Намиране на обвивка

## Намиране на изпъкнала обвивка

- Разглеждаме само в 2D
- Алгоритъм „Добавяне на точки“
- Алгоритъм „Опаковане на подарък“
- Алгоритъм „Сканиране на Грегъм“

# Алгоритъм “Добавяне на точки”

# Основна идея

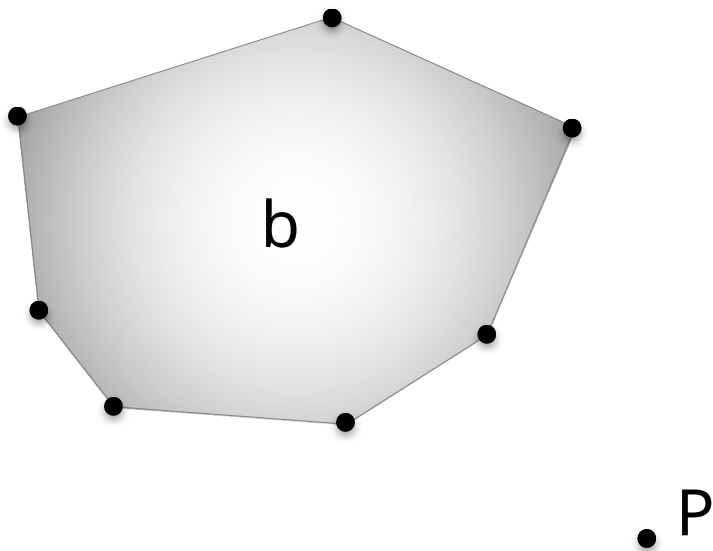
## Алгоритъм

- Начален многоъгълник  $a$
- Създава се безъгълник  $b$
- Един по един всеки връх от  $a$  се включва в  $b$  като  $b$  се поддържа винаги изпъкнал с цената на триене на върхове



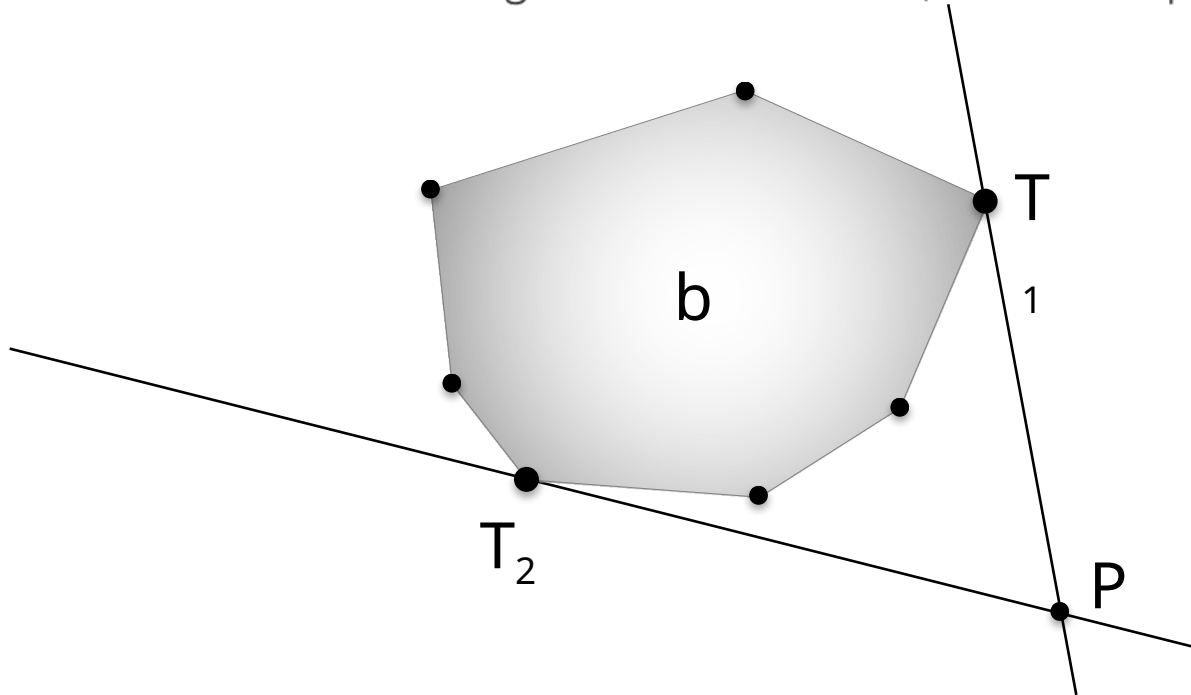
## Стъпка от алгоритъма

- От  $a$  е взета поредната точка  $P$
- Ако  $P \in b$ , няма нужда да се добавя  $P$  към  $b$
- Ако  $P \notin b$ , добавянето на  $P$  ще промени  $b$



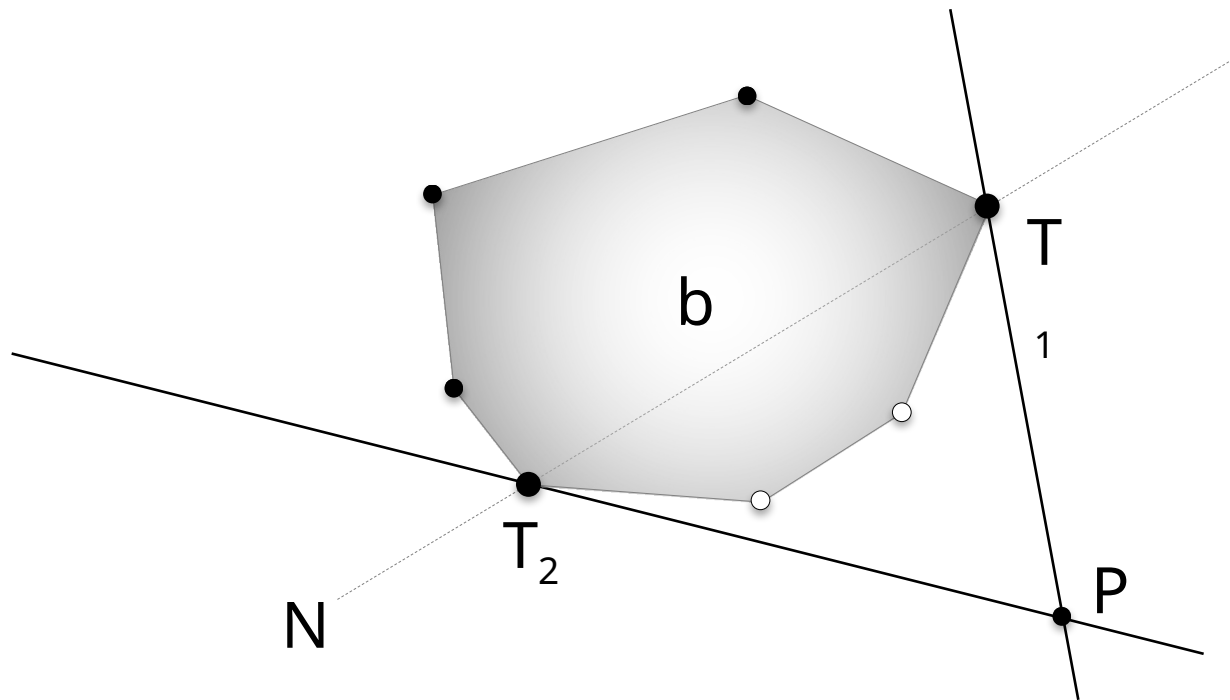
## Построяват се тангентите през $P$ към $b$

- Това са прави, свързващи  $P$  с връх на  $b$  така, че  $b$  да е само от едната страна
- Запомнят се двата тангенциални върха  $T_1$  и  $T_2$



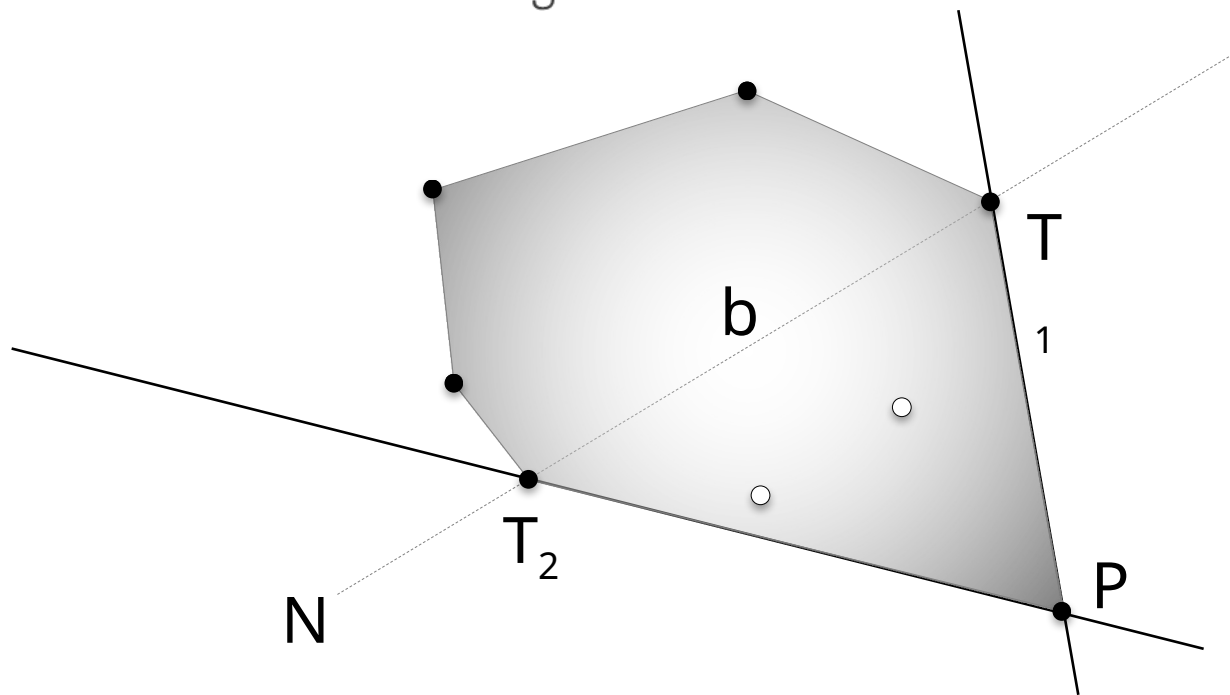
## Премахнат се по-близките върхове

- Това са върховете между запомнените два, които са откъм  $P$  спрямо правата  $N$ , която минава през тях



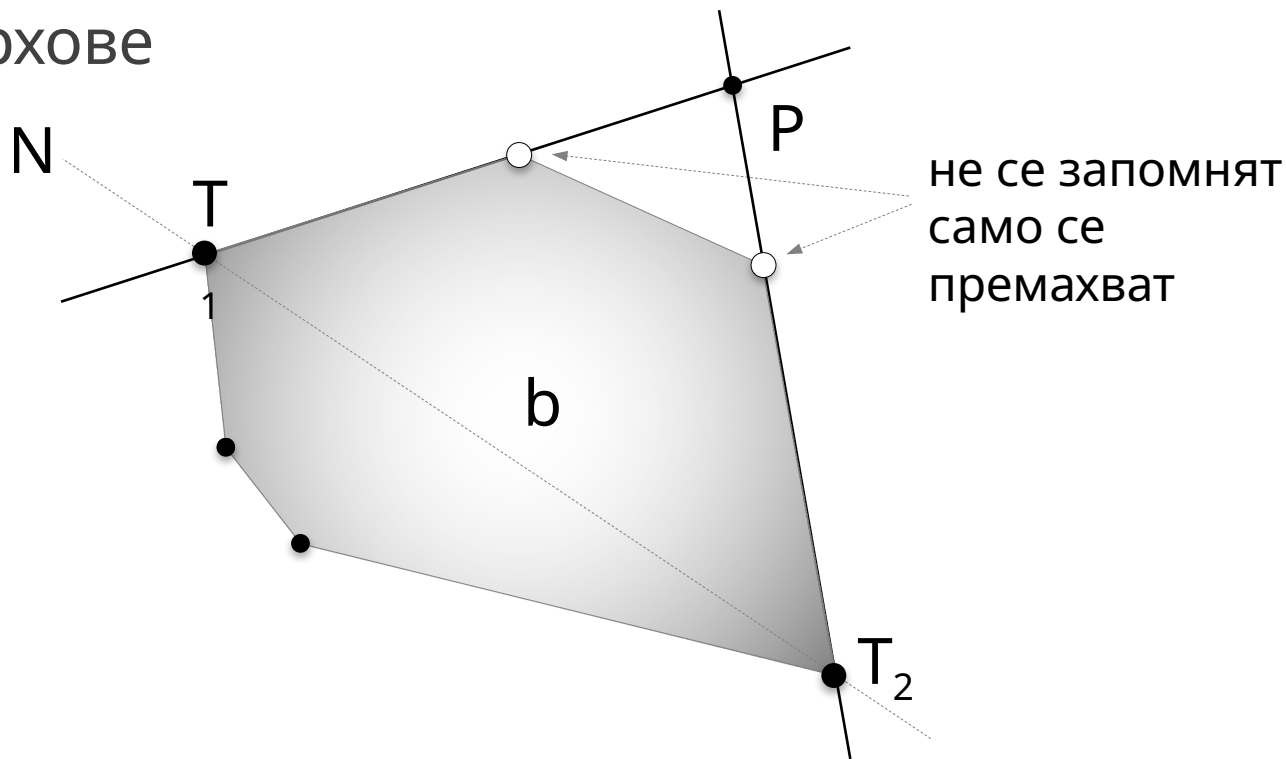
# Шпакловка

- Свързва се  $P$  с двата върхове  $T_1$  и  $T_2$
- Вече новият изпъкнал  $b$  е готов



# Да се внимава

- При тангенциални страни от многоъгълника се запомнят само по-далечните от двете двойки върхове



# Алгоритъм „Опаковане на подарък“

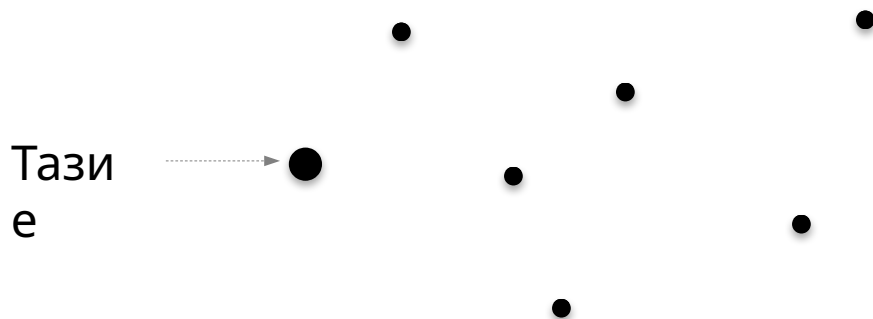
# Опаковане на подарък

## Алгоритъм

- Избира се точка, която със сигурност принадлежи към изпъкналата обвивка  
(Коя да е тя? Ами ... най-лявата, тази с най-малка  $x$  координата, е ОК.)
- Завърта се по часовниковата стрелка вертикален лъч от тази точка, докато опре до друга точка
- После се завърта от другата до следващата и т.н.

# Избира се най-лявата точка

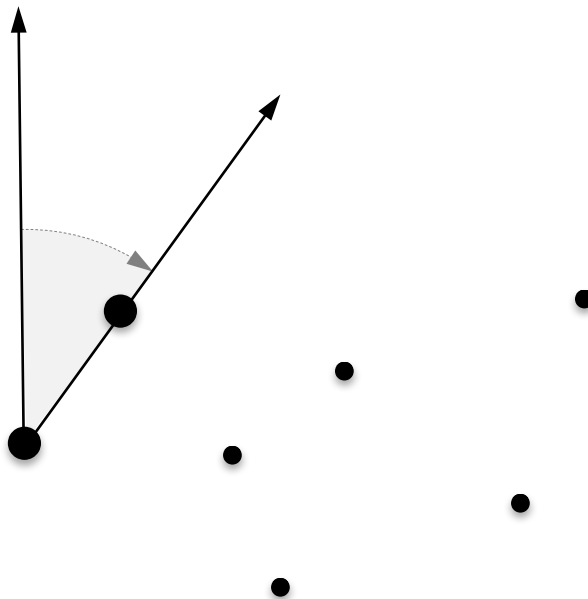
- Ако са няколко, избираме най-горната





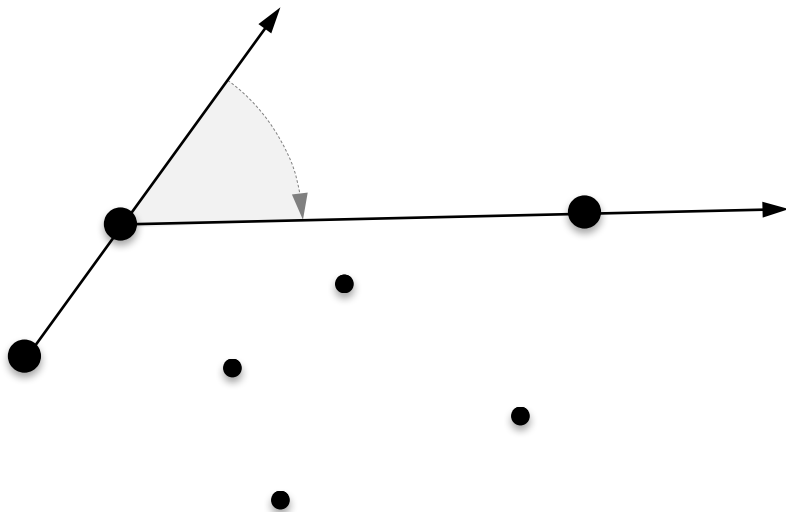
# Завърта се вертикален лъч

- Докато опре до друга точка
- Тази точка е следващата от обвивката



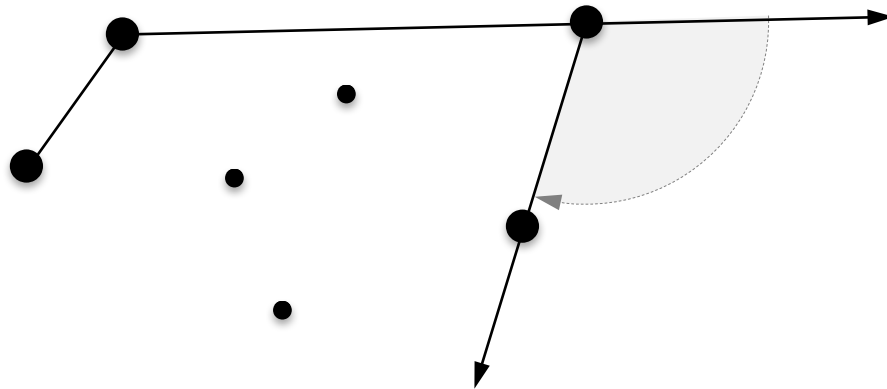
# Завърта се остатъка от лъч

- Около новата точка
- Така се намира поредната точка

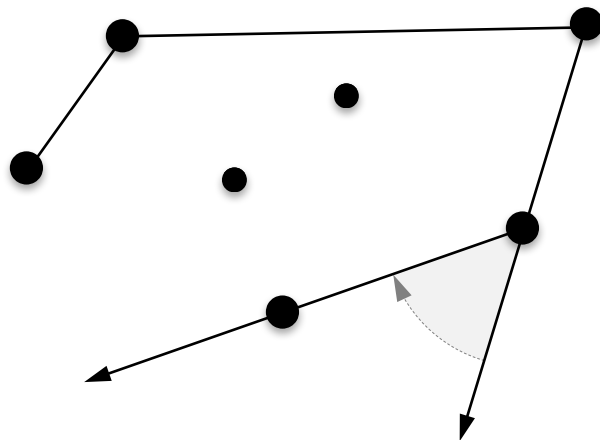


# Продължава се в този дух

- Около още по-нова точка
- Така се намира още по-пoredна точка

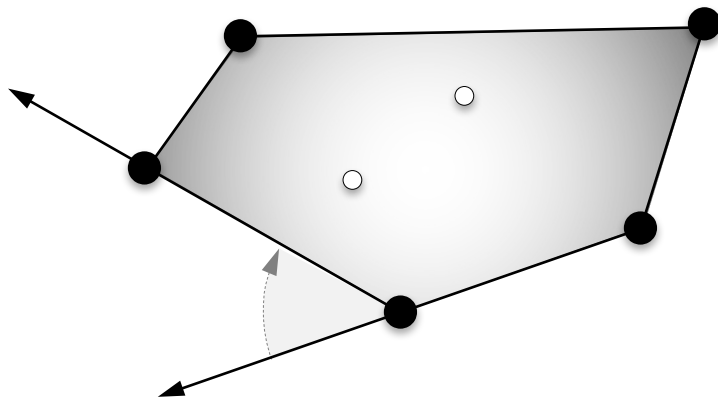


# И още веднъж



# И за последно

- Рано или късно се стига до първия връх  
(Забележка: догодина да ползвам по-къс пример)



# Какво би станало?

## Ако се избере друга начална точка?

- Най-долната, най-дясната, най-горната
- Без проблеми, стига първият лъч да е тангенциален

## Ако се избере обратна посока на въртене?

- Завива се свят, но подаръкът пак ще се опакова

# Алгоритъм „Сканиране на Грeъм“

# Сканиране на Грегъм

## Алгоритъм

- Избира се точка  $P_0$ , която със сигурност принадлежи към изпъкналата обвивка, примерно пак най-лявата
- Сортират се всички останали точки според ъгъла им в полярни координати спрямо  $P_0$
- Избират се втора и трета точки:  $P_1$  и  $P_2$
- Работи се с последните 3 избрани точки

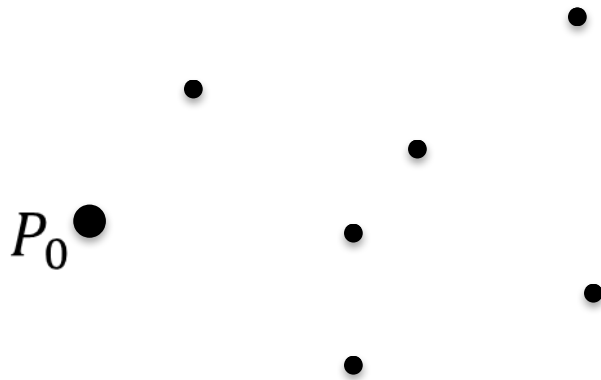


## Ето как се работи

- Ако към третата се прави завои надясно, изтрива се втората и пак се гледат последните три избрани точки

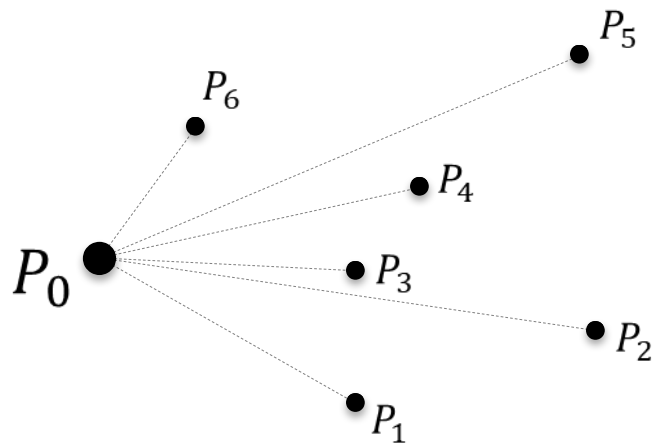
## Пример

- Избира се най-лявата точка



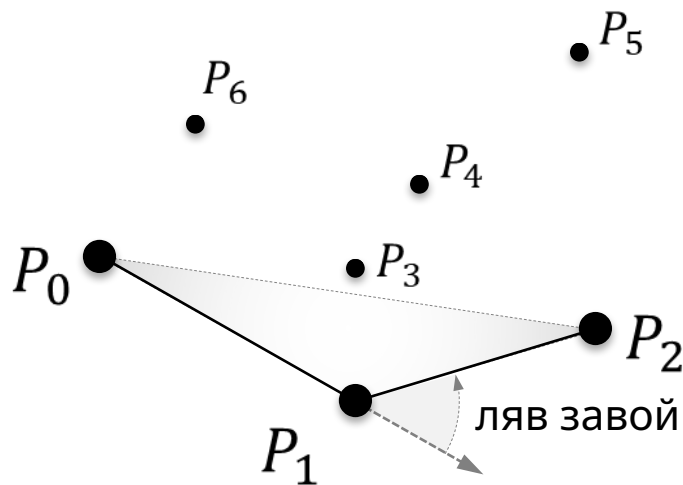
# Сортиране според ъгъла

- Ползват се полярни координати
- Точката  $(0,0)$  е в  $P_0$
- Сортират (преномерират) се точките за удобство



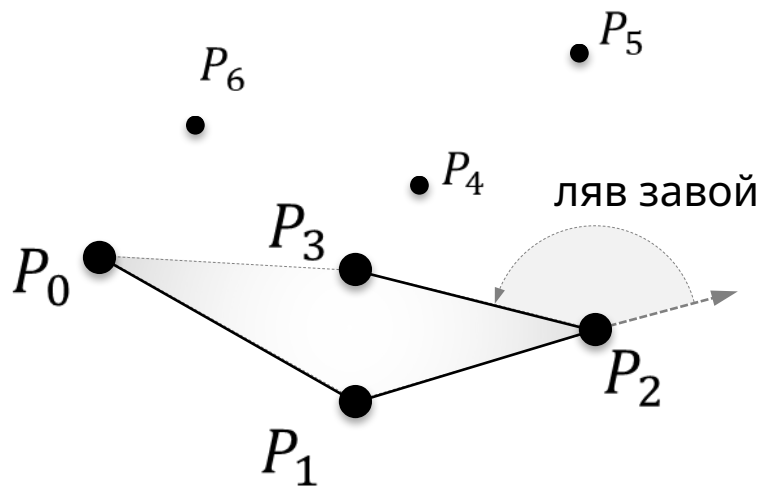
## Избират се втора и трета точки

- Ползват се  $P_1$  и  $P_2$
- $P_0P_1P_2$  е текущият изпъкнал многоъгълник
- От  $P_0P_1$  се завива наляво за  $P_2$  – това е добре



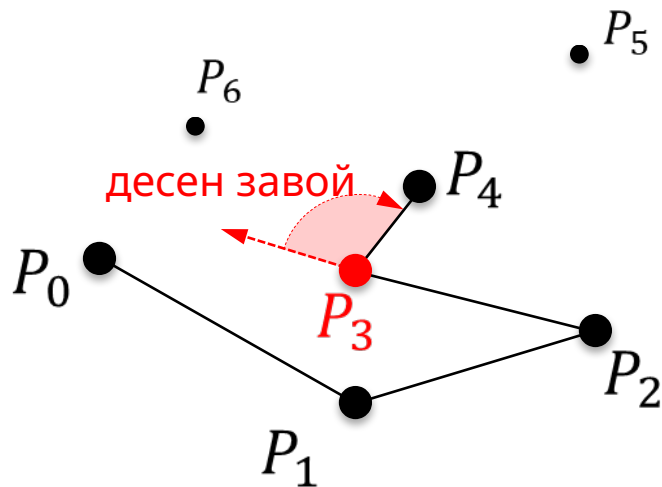
# Избира се нова точка

- Това ще да е следващата  $P_3$
- Последните три избрани точки вече са  $P_1$ ,  $P_2$  и  $P_3$
- Забелязва се, че от  $P_1P_2$  се завива наляво за  $P_3$   
(направо не вярваме на късмета си)



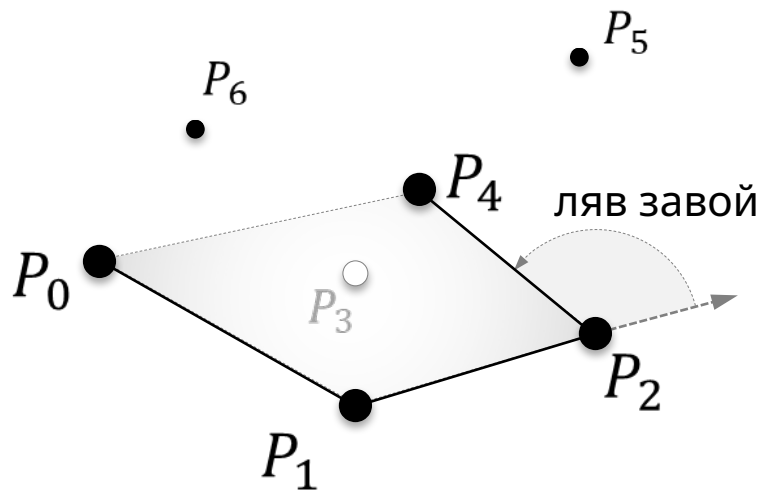
## Избира се нова точка – $P_4$

- Вече се работи с  $P_2$ ,  $P_3$  и  $P_4$
- От  $P_2P_3$  се завива надясно за  $P_4$ , т.е.  $P_3$  не може и не трябва да е в изпъкналата обвивка
- $P_3$  трябва да се прескочи



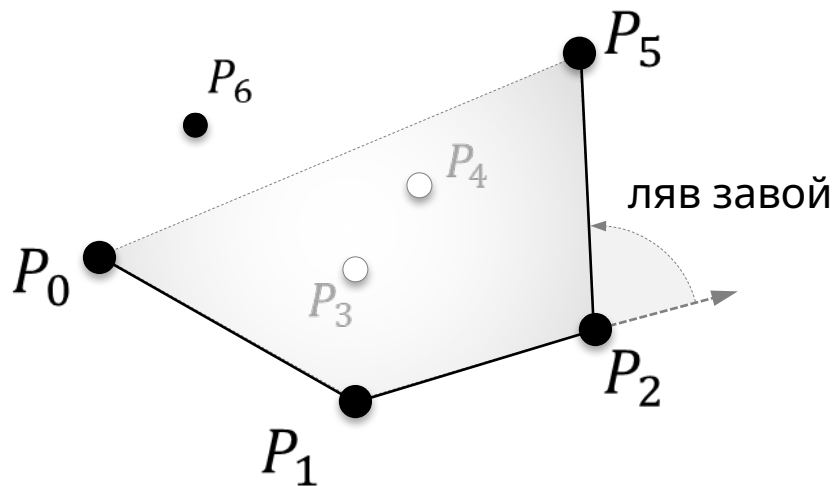
## След премахване на $P_3$

- Последните три точки вече са  $P_1$ ,  $P_2$  и  $P_4$
- Завоят към  $P_4$  е ляв, т.е. текущият многоъгълник  $P_0P_1P_2P_4$  е изпъкнал



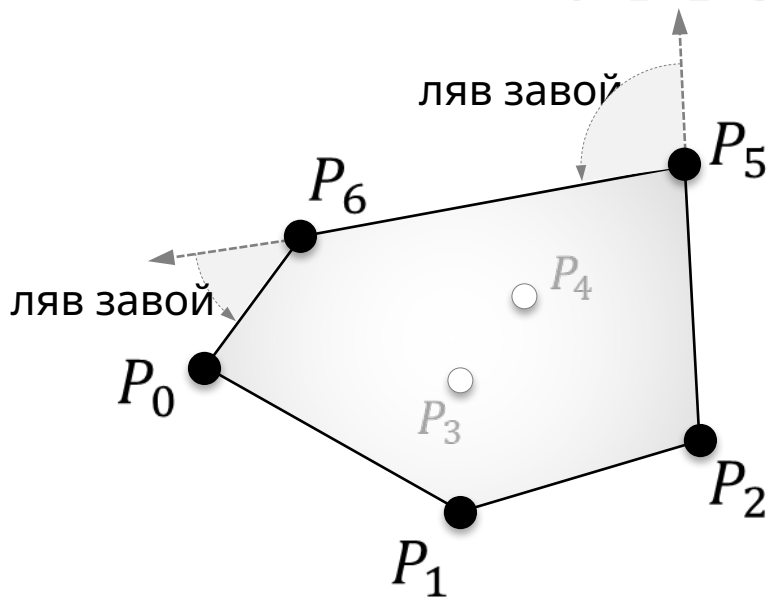
## Добавя се $P_5$

- Аналогично, добавянето на  $P_5$ , ще премахне  $P_4$ , защото завоят от  $P_2P_4$  към  $P_5$  е десен
- Текущият изпъкнал многоъгълник става  $P_0P_1P_2P_5$



## Следващите две стъпки са ясни

- Добавя се  $P_6$  без проблеми
- Стига се до първата точка  $P_0$
- С това изпъкналата обвивка  $P_0P_1P_2P_5P_6$  е готова



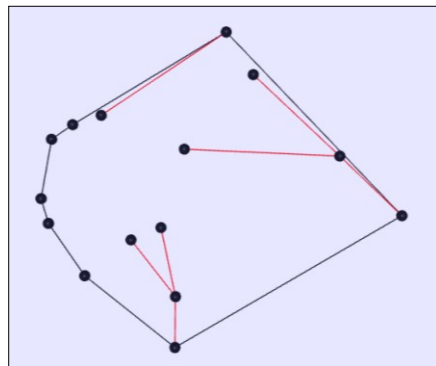
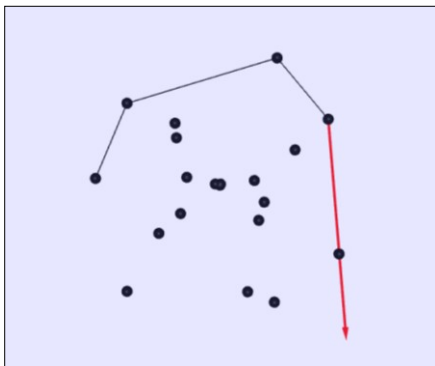
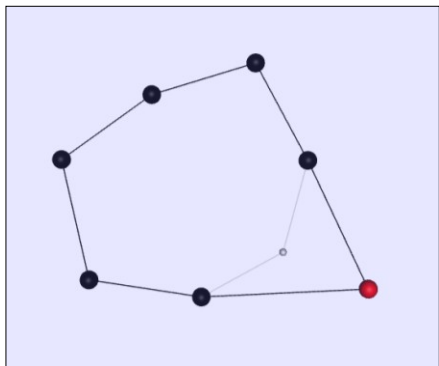


# Алгоритмите „на живо“

# Илюстрации

## Динамични илюстрации

- Алгоритъм „Добавяне на точки“
- Алгоритъм „Опаковане на подарък“
- Алгоритъм „Сканиране на Грегъм“



Въпроси и коментари

# Повече информация

<b>KLRO</b>	стр. 25-26, 429-432
<b>LASZ</b>	стр. 78-88, 112-116, 139-145, 182-183
<b>MORT</b>	стр. 214-216

## А също и:

- Graham's Scanning  
<http://www.personal.kent.edu/~rmuhamma/Compgeometry/MyCG/ConvexHull/GrahamScan/grahamScan.htm>
- The Convex Hull of a 2D Point Set or Polygon  
[http://softsurfer.com/Archive/algorithm\\_0109/algorithm\\_0109.htm](http://softsurfer.com/Archive/algorithm_0109/algorithm_0109.htm)

Край