《生物医学图像处理实验》实验报告

(2019-2020 学年第 2 学期)

实验三:图像的空域滤波

课程号: 310025010 课序号: 01 任课教师: 林江莉 成绩:

组长: 徐广玄 小组成员: 无

实验日期: 2023年4月6日

一、实验内容:

编写程序对灰度和彩色图像进行空域滤波相关的各种操作,熟悉对图像的各种滤波操作,添加噪声、滤波除噪、边缘检测等。

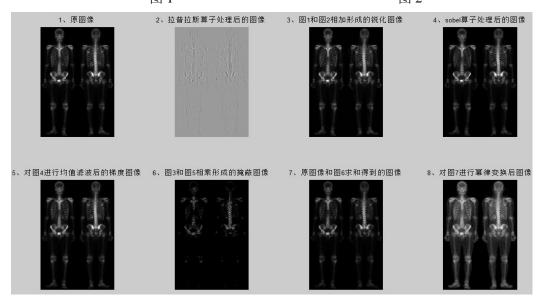
- 1.编程给图片加入椒盐噪音和脉冲噪音。(选作:加入高斯噪音、高斯白噪音)
- 2.编程实现均值、中值、最大值滤波,(注意:滤波器模板大小可调)并研究相应算法去除图 1 所示的图片噪音。
- 3.编程实现两种边缘检测的算法(注意:滤波器模板大小可调)。并研究相应实验图 2 的边沿检测方法。
- 4.综合滤波、边源检测和灰度变换等算法,按图3所示的步骤增强图像。



图 1



图 2



二、编程软件:

Pycharm 环境下 Python3.9,不使用 openCV。

三、实验步骤、结果及关键代码:

概况:

本实验的整体框架为如下所示:

```
# -- coding: utf-8 --
import matplotlib.pyplot as plt # plt 用了無效關稅
import matplotlib.mage as mping # mping 用于读录器段
import rundon # 用了产生高碳酸品

# Nath 特別程
import randon # 用了产生高碳酸品

# Nath 特別程
image_filter = mping.imread('./noise.bmp')
image_moise = mping.imread('./noise.bmp')
image_adge = mping.imread('./fige343(a)(skeleton_orig).bmp')

# 加入核酸酸品
def add_salt_and_pepper_noise(image, SNR):...

# 指列素版
def add_pulse_noise(image, SNR, alpha):...

# 附近的物酸合
# 常知的物物酸合
# 特別的物物的
def add_gaussian_noise(image, mean, var):...

# 特別的物物的
def add_gaussian_noise(image, mean, var):...

# 特別的物物的
def add_gaussian_noise(image, mean, var):...

# 特別的物物的
def add_gaussian_noise(image, size):...
```

图1 整体框架1

图2 整体框架2

图3 整体框架3

椒盐噪声代码:

随机取0或255的噪声点,核心代码如下:

```
# 判断噪声是否合理

if 0 <= SNR <= 1:
    print("这是一个合理的椒盐函数噪声范围")

else:
    print("Error:这不是一个合理的椒盐函数噪声范围")
    exit()

# 算法

noise_num = int((1 - SNR) * img_width * img_height)

for i in range(noise_num):
    rand_x = random.randint(0, img_height - 1)
    rand_y = random.randint(0, img_width - 1)

if random.randint(0, 1) == 0:
    img[rand_x][rand_y] = 0

else:
    img[rand_x][rand_y] = 255
```

图4 椒盐噪声代码

脉冲噪声代码:

随机取自增α的噪声增益,核心代码如下:

```
# 判断噪声是否合理

if 0 <= SNR <= 1:
    print("这是一个合理的冲激函数噪声范围")

else:
    print("Error:这不是一个合理的冲激函数噪声范围")
    exit()

# 算法
noise_num = int((1 - SNR) * img_width * img_height)

for i in range(noise_num):
    rand_x = random.randint(0, img_height - 1)
    rand_y = random.randint(0, img_width - 1)

img[rand_x][rand_y] += int(img[rand_x][rand_y] * alpha)
    if img[rand_x][rand_y] < 0:
        img[rand_x][rand_y] = 0
    elif img[rand_x][rand_y] > 255:
        img[rand_x][rand_y] = 255
```

图5 脉冲噪声代码

高斯噪声代码:

随机正态分布的的噪声点,核心代码如下:

```
# 初始化变量
img = image
mean = mean
var = var
img_height = img.shape[0]
img_width = img.shape[1]
noise = np.random.normal(mean, var ** 0.5, img.shape)

for j in range(img_height):
    for k in range(img_width):
        img[j][k] += noise[j][k]

        if img[j][k] < 0:
            img[j][k] > 255:
            img[j][k] = 255
```

图6 高斯噪声代码

均值滤波代码:

取奇数维度的均值核,核心代码如下:

图7 均值滤波代码

中值滤波代码:

取奇数维度的排序中值,核心代码如下:

图8 中值滤波代码

最大值滤波代码:

取奇数维度的排序最大值,核心代码如下:

```
# 算法
range_h = img_height + 2 * extend - size + 1
range_w = img_width + 2 * extend - size + 1
biggest_num = int(size ** 2 / 2)

for c in range(3):
    for j in range(range_h):
        for k in range(range_w):
            for b in range(size):
                biggest_list.append(img_right[j+a][k+b][c])

        biggest_list.sort()
        img_right[j+extend][k+extend][c] = int(biggest_list[biggest_num])

if img_right[j+extend][k+extend][c] = 0
    elif img_right[j+extend][k+extend][c] > 255:
        img_right[j+extend][k+extend][c] = 255

biggest_list = []
```

图9 最大值滤波代码

拉普拉斯算子代码:

首先定义拉普拉斯算子的等效卷积核:

```
# 初始化变量
img = image
size = 3
kernel = np.array([[0, 1, 0], [1, -4, 1], [0, 1, 0]])
extend = int(size / 2)
```

图10 拉普拉斯算子的等效卷积核

然后做卷积相减二次导数的操作,核心代码如下:

```
# 算法
range_h = img_height + 2 * extend - size + 1
range_w = img_width + 2 * extend - size + 1
cnt = 0

for j in range(range_h):
    for k in range(range_w):
        for a in range(size):
            cnt += img_right[j + a][k + b] * kernel[a][b]

        img_right[j + extend][k + extend] -= int(cnt)

if img_right[j + extend][k + extend] < 0:
        img_right[j + extend][k + extend] > 255:
        img_right[j + extend][k + extend] = 255

cnt = 0
```

图11 拉普拉斯算子的核心代码

首先定义Sobel算子的等效卷积核(水平和竖直):

```
# 初始化变量
img = image
size = 3
kernel_vertical = np.array([[-1, 0, 1], [-2, 0, 2], [-1, 0, 1]])
kernel_horizontal = np.array([[-1, -2, -1], [0, 0, 0], [1, 2, 1]])
extend = int(size / 2)
```

图12 Sobel算子的等效卷积核

对卷积后的两个矩阵做权重一致的相加,核心代码如下:

```
for j in range(range_w):
    for k in range(size):
        for b in range(size):
            cnt += img_right[j + a][k + b] * kernel_horizontal[a][b]

    img_right[j + extend][k + extend] += int(cnt)

if img_right[j + extend][k + extend] < 0:
            img_right[j + extend][k + extend] > 0
        elif img_right[j + extend][k + extend] > 255:
        img_right[j + extend][k + extend] = 255

cnt = 0

for j in range(range_h):
    for k in range(size):
        for b in range(size):
            cnt += img_right_copy[j + a][k + b] * kernel_vertical[a][b]

    img_right_copy[j + extend][k + extend] += int(cnt)

if img_right_copy[j + extend][k + extend] < 0:
            img_right_copy[j + extend][k + extend] > 255:
            img_right_copy[j + extend][k + extend] = 255

cnt = 0
```

图13 Sobel算子的核心代码1

```
img_right = np.divide(np.add(img_right, img_right_copy), 2)
```

图14 Sobel算子的核心代码2

医学图像处理代码:

按照步骤调用之前所写的函数,核心代码如下:

```
# 医学图像处理

def med_img_pro(image):
    img_ori = extend_matrix(image, (3, 3))
    img_laplace = laplace_operator(image)
    img_add1 = np.add(img_ori, img_laplace)
    img_sobel = sobel_operator(img_add1)
    img_mean_filter = mean_filter_8bits(img_sobel, (3, 3))
    img_add1 = extend_matrix(img_add1, (5, 5))
    img_mul = np.multiply(img_add1, img_mean_filter)
    img_ori = extend_matrix(img_ori, (5, 5))
    img_add2 = np.add(img_ori, img_mul)
    img_final = power_trans(img_add2, 1, 0.5)
    plt.subplot(4, 5, 13)
    plt.imshow(img_final, cmap='gray')
    plt.title("final version")
```

图15 医学图像处理的核心代码

四、实验结果:

使用 plt.subplot()方法绘制图片如下:

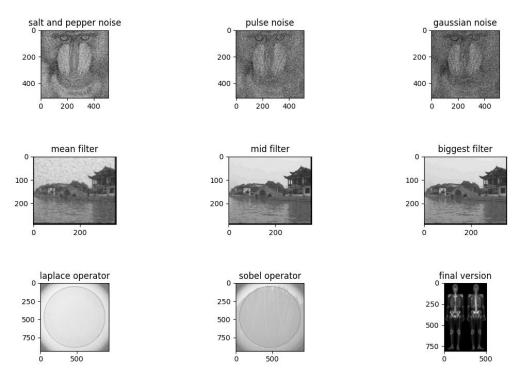


图16 实验结果的图片合集

五、结果分析及实验小结:

编程中问题及其解决:

1. 发现拉普拉斯算子需要手写二阶导数算法,但是结果发现其实可以等效为一个卷积

核操作。

2. 对图像进行卷积操作时需要扩大矩阵的边界 M-N+1 条,一开始一直报错,最后使用 numpy.insert()方法解决。

编程中的注意事项:

1. 对于最后的医学图像处理来说,每次经过卷积核处理都会自增边界,需要增加边界函数来使得二者做加减乘除运算时保持矩阵大小一致。