Projeto YOLOv8 - Detecção de Acessórios Faciais



📝 1. Objetivo do projeto

Desenvolver um modelo YOLOv8 para detectar acessórios faciais (barba, oculos, mascara, chapeu) em selfies e integrá-lo a um sistema de validação de identidade (RG x Selfie).

🗱 2. Instalação do ambiente

🔗 2.1. Criação do ambiente virtual

python -m venv venv venv\Scripts\activate

🔗 2.2. Instalação de bibliotecas

pip install ultralytics opencv-python torch torchvision torchaudio

✓ Observação: Torch foi instalado como:

pip install torch torchvision torchaudio --index-url https:// download.pytorch.org/whl/cpu

Pois a máquina não possui GPU Nvidia.

3. Organização do dataset

Estrutura de pastas criada:



⊗3.1. Anotação no Roboflow

- 1. Criado projeto Acessorios Faciais.
- 2. Imagens anotadas com as classes:
- 3. barba
- 4. oculos
- 5. mascara
- 6. chapeu
- 7. Dataset exportado em formato YOLOv8 PyTorch.
- 8. Verificado o arquivo data.yaml:

```
train: images/train
val: images/val
test: images/test

nc: 4
names: ['barba', 'oculos', 'mascara', 'chapeu']
```

4. Treinamento do modelo YOLOv8

****4.1. Script **``**

```
from ultralytics import YOLO

model = YOLO('yolov8n.pt')

model.train(
    data='data.yaml',
    epochs=50,
    imgsz=640,
    batch=8,
    device='cpu'
)
```

⊗ 4.2. Resultado final do treinamento

Classe	mAP50	mAP50-95	Precision	Recall
barba	0.995	0.895	0.00847	1.0
chapeu	0.995	0.796	0.0222	1.0
face	0.0	0.0	0.0	0.0
oculos	0.995	0.895	0.0133	1.0

✓ Modelo salvo em: runs/detect/train/weights/best.pt

5. Teste do modelo treinado (inferencia_YOLO.py)

```
import cv2
from ultralytics import YOLO

model = YOLO('runs/detect/train/weights/best.pt')

img_path = "images/test/selfie.jpg"

results = model(img_path, show=True)
results.print()
```

ℰ 6. Integração ao projeto (attribute_detector.py)

𝚱 6.1. Código de detecção de atributos

```
import cv2
from ultralytics import YOLO
model = YOLO('runs/detect/train/weights/best.pt')
def detect_attributes(img_path):
    atributos = []
    img = cv2.imread(img_path)
    img_rgb = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2RGB)
    results = model(img_rgb)
    for r in results:
        for box in r.boxes:
            cls_id = int(box.cls[0])
            conf = float(box.conf[0])
            label = r.names[cls_id]
            if conf > 0.5:
                atributos.append(label)
    return atributos
```

📌 7. Observações finais

✓ Torch foi instalado em versão CPU devido ausência de GPU CUDA.\ ✓ O modelo detectou classes com alta mAP mas baixa precision devido ao dataset pequeno.\ ✓ Recomenda-se **ampliar o dataset** (≥50 imagens por classe) e treinar novamente para melhor performance.

8. Próximos passos sugeridos

- Aumentar dataset com fotos variadas (ângulos, luz, fundo).
- Treinar mais epochs após aumento de dataset.
- Integrar modelo final ao pipeline de validação de RG x Selfie com geração automática de relatórios.

Documento gerado automaticamente para organização e estudo estratégico do projeto YOLOv8 – Discrepância RG x Selfie.

Me avise para gerar slides ou fluxogramas visuais deste pipeline para TCC e apresentações.

⊗3.2. Detalhamento do uso do YOLO no Roboflow

Foi criado um projeto de detecção de objetos no Roboflow, onde foram feitas as seguintes etapas detalhadas:

- 1. Upload de todas as imagens de selfie contendo acessórios faciais.
- 2. Anotação manual das caixas delimitadoras (bounding boxes) para cada classe (barba, oculos, mascara, chapeu) em cada imagem.
- 3. Verificação individual das anotações para garantir precisão de rótulo e posição.
- 4. Geração do dataset via botão "Generate Dataset", definindo splits de treino, validação e teste automáticos.
- 5. Exportação do dataset no formato YOLOv8 PyTorch com arquivo data.yaml configurado com classes e caminhos relativos.
- 6. Download e organização local do dataset para uso no treinamento.