

**МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ
(НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)**

**Институт №8 «Компьютерные науки и прикладная математика»
Кафедра 806 «Вычислительная математика и программирование»**

**Лабораторная работа № 4
по курсу «Программирование графических процессоров»**

Работа с матрицами. Метод Гаусса.

**Выполнил: Ф.М. Шавандрин
Группа: 8О-408Б
Преподаватель: А.Ю. Морозов**

Условие

Необходимо вычислить LU -разложение квадратной матрицы: $A = LU$, где A - матрица $n \times n$, L - нижняя треугольная матрица, с единичными элементами на диагонали, U - верхняя треугольная матрица. Дополнительно нужно получить вектор перестановок строк p , где $p[i]$ содержит номер строки с которой произошла перестановка на i -ой итерации.

Входные данные: На первой строке задано число n - размер матрицы. В следующих n строках, записано по n вещественных чисел -- элементы матрицы.

$n \leq 8 * 10^3$.

Выходные данные: Необходимо вывести на n строках, по n чисел -- элементы матриц L и U , объединенные в одну матрицу. Далее записываются n элементов вектора перестановок p .

Цель работы: Использование объединения запросов к глобальной памяти. Реализация метода Гаусса с выбором главного элемента по столбцу. Ознакомление с библиотекой алгоритмов для параллельных расчетов *Thrust*. Использование *двухмерной сетки потоков*. Исследование производительности программы с помощью утилиты *nvprof*.

Вариант 4. LU -разложение матрицы.

Программное и аппаратное обеспечение

GPU:

- Название NVIDIA GeForce GT 545
- Compute capability: 2.1
- Графическая память: 3150381056
- Разделяемая память: 49152
- Константная память: 32768
- Количество регистров на блок: 32
- Максимальное количество нитей: (1024, 1024, 64)
- Максимальное количество блоков: (65535, 65535, 65535)
- Количество мультипроцессоров: 3

Сведения о системе:

- Процессор: Intel(R) Core(TM) i7-3770 CPU @ 3.40GHz
- ОЗУ: 15 ГБ
- HDD 500 ГБ

Программное обеспечение:

- OS: Ubuntu 16.04.6 LTS
- Текстовый редактор: Vim
- Компилятор: nvcc

Метод решения

Для нахождения LU -разложения матрицы будем использовать метод Гаусса с выбором главного элемента по столбцу (максимального по модулю). Если на текущей итерации индекс столбца матрицы не равен индексу столбца с главным элементом, то меняем местами строки матрицы с теми же индексами. Иначе считаем коэффициенты l и выполняем итерацию метода Гаусса — для заданной подматрицы из каждой строки вычитаем главную строку, домноженную на соответствующий коэффициент.

Описание программы

В программе реализовано три ядра. Ядро *kernel_swap_rows* принимает на вход две строки и меняет их местами. Для выполнения такой операции используется одномерная сетка потоков.

Ядро *kernel_gauss* принимает на вход не всю исходную матрицу, а только ту часть, в которой нужно применить метод Гаусса. Таким образом, мы будем изменять значения только тех элементов матрицы, которые будут использоваться в дальнейшем. Для выполнения этой операции используется двухмерная сетка потоков.

Ядро *kernel_calc_l* принимает на вход строку и считает для неё коэффициенты l для дальнейшего построения матрицы L . Для выполнения данной операции используется одномерная сетка потоков.

Нахождение главного элемента по столбцу реализовано с использованием библиотеки *Thrust*. Для того, чтобы было удобнее считать максимум по столбцам, будем хранить исходную матрицу по столбцам.

Результаты

Для тестирования программы на GPU, будем сравнивать её с программой на CPU, обрабатывающей матрицы размерами 100 x 100, 500 x 500, 1000 x 1000 соответственно.

Размер матрицы		100 x 100, мс	500 x 500, мс	1000 x 1000, мс
Размер сетки ядра	CPU	3.78	271.32	1734.65
	<<<(1,32), (1,32)>>>	43.12	451.11	2380.22
	<<<(32,32), (32,32)>>>	36.91	298.55	1496.34
	<<<(1,128), (1,128)>>>	51.15	511.78	2325.07
	<<<(1,256), (1,32)>>>	42.78	440.63	2471.47

Применим утилиту *nvprof* для исследования производительности программы. В качестве теста буду использовать матрицу размером 100 x 100. Проанализируем результат работы только для своих ядер (ядра от *Thrust* рассматривать не буду).

```
==8039== Profiling application: ./m
==8039== Profiling result:
==8039== Event result:
```

Invocations	Event Name	Min	Max	Avg
Device "GeForce GT 545 (0)"				
Kernel: kernel_swap_rows(double*, int, int, int)				
93	divergent_branch	1	1	1
93	global_store_transaction	600	600	600
93	l1_shared_bank_conflict	0	0	0
93	l1_local_load_hit	0	0	0
Kernel: kernel_calc_l(double*, int, int)				
99	divergent_branch	0	1	0
99	global_store_transaction	3	39	19
99	l1_shared_bank_conflict	0	0	0
99	l1_local_load_hit	0	0	0
Kernel: kernel_gauss(double*, int, int)				
99	divergent_branch	0	1024	992
99	global_store_transaction	3	1197	511
99	l1_shared_bank_conflict	0	0	0
99	l1_local_load_hit	0	0	0

На скриншоте видно, что в ядре, выполняющим метод Гаусса, параметр *global_store_transaction*, отвечающий за количество обращений (транзакций) к глобальной памяти, ниже числа элементов матрицы. Таким образом, происходит оптимизация программы путем объединения запросов к глобальной памяти.

Выводы

В данной лабораторной работе реализовал метод Гаусса на *GPU*, с помощью которого научился находить *LU*-разложение квадратной матрицы. Также познакомился с библиотекой *Thrust*, в которой реализованы алгоритмы для параллельных расчетов на *CUDA*. Для анализа программы впервые использовал профилировщик *nvprof*.