



REDES NEURONALES 2024

Clase 8 parte 1

Jueves 5 de septiembre 2024

FAMAF, UNIVERSIDAD NACIONAL DE CÓRDOBA

INSTITUTO DE FÍSICA ENRIQUE GAVIOLA (UNC-CONICET)

TEORÍA DE BIFURCACIONES: El rol de los parámetros.

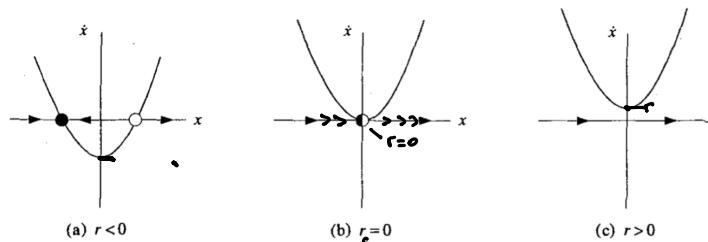
El caso unidimensional

La bifurcación saddle-node

Ahora analizaremos una familia particular de EDO en una dimensión. Veremos que es una familia peculiar. Veremos ahora el rol de los parámetros y no de las variables dependientes e independientes.

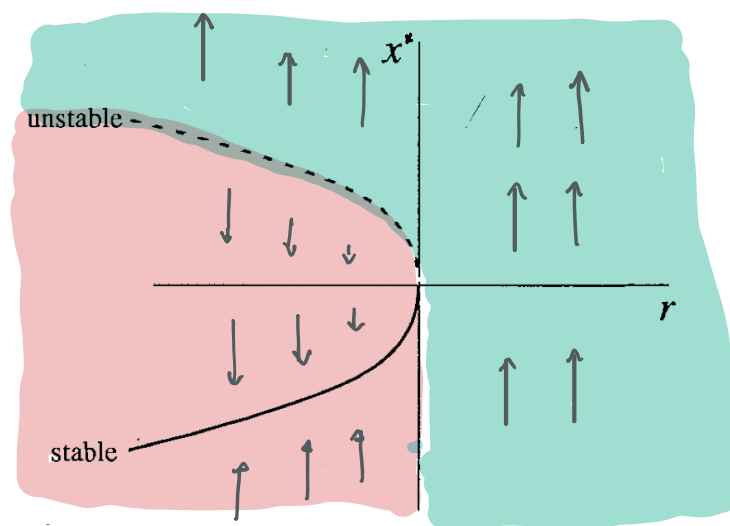
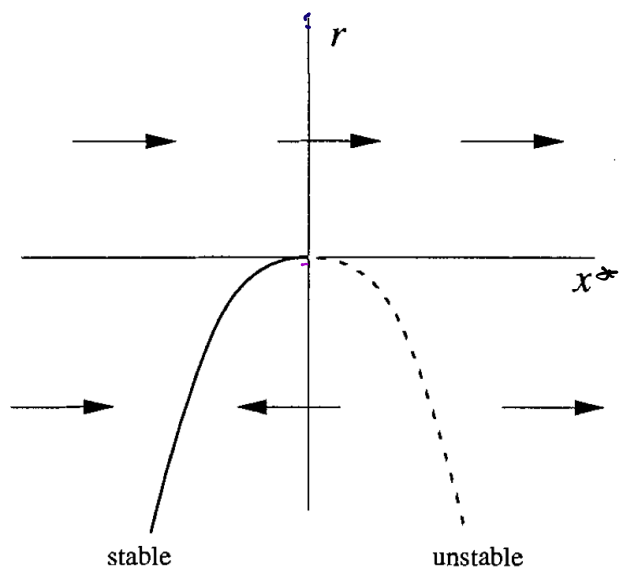
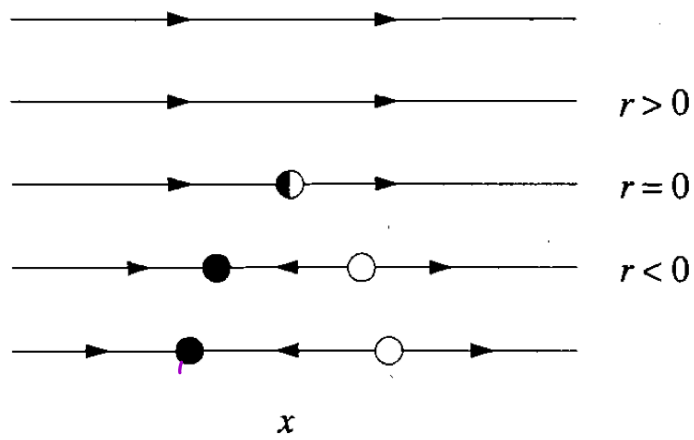
$$\dot{x} = r + x^2 \quad r \text{ es un número real}$$

Para cada valor de r tenemos un modelo.



punto de bifurcación

A medida que cambiamos el valor de r la estructura topológica de campo vectorial puede cambiar drásticamente y por ende, para tiempos grandes podemos tener diferentes comportamientos.

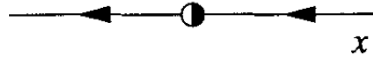


Si

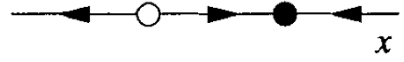
$$\dot{x} = r - x^2$$



$$r < 0$$



$$r = 0$$

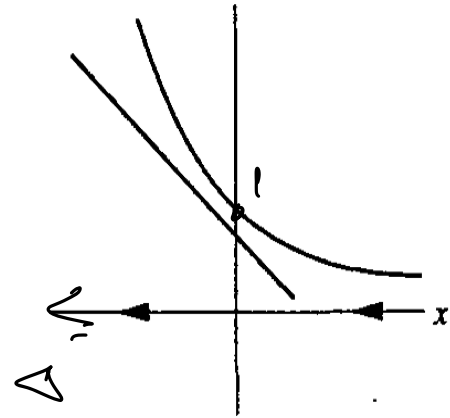
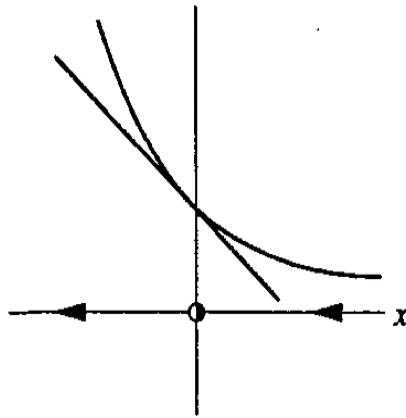
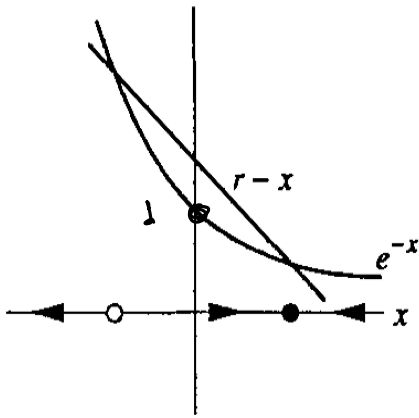


$$r > 0$$

$$r - x = e^{-x}$$

Ejemplo

$$\dot{x} = (r - x) - e^{-x} = 0$$



$$f(x^*) = 0 \implies r - x = e^{-x}$$

$$\frac{d(r-x)}{dx} = -1$$

$$\frac{d e^{-x}}{dx} = -e^{-x}$$

FORMAS NORMALES

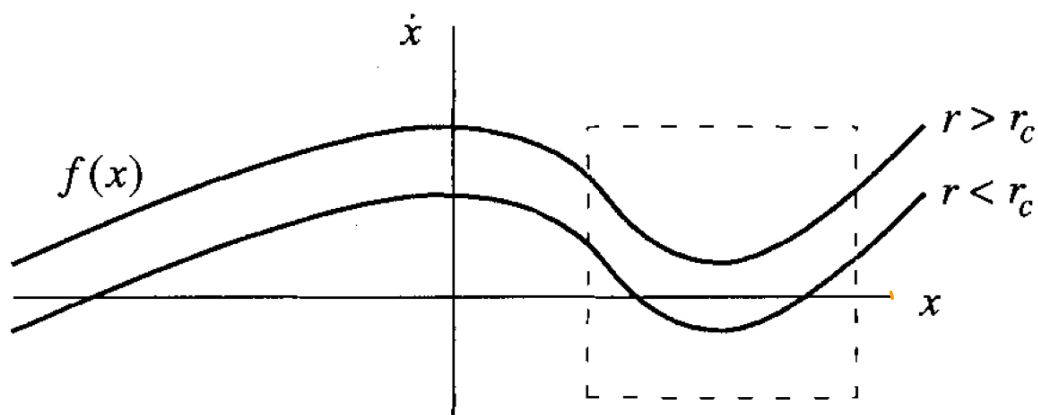
Miremos el ejemplo anterior. La idea es que todo lo que no sea polinomio lo se aproxime por polinomios.

$$\begin{aligned}\dot{X} &= r - x - e^{-x} \\ &= r - x - \left[1 - x + \frac{x^2}{2!} - \frac{x^3}{3!} + \dots \right]\end{aligned}$$

$$\dot{X} = (r - 1) - (x - x) - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} \dots$$

$$\dot{X} \approx (r - 1) - \frac{x^2}{2}$$

Miremos un caso bien general



$$\dot{x} = f(x; r)$$

$$= f(x^*; r_c) + (x - x^*) \left. \frac{\partial f}{\partial x} \right|_{(x^*, r_c)} + (r - r_c) \left. \frac{\partial f}{\partial r} \right|_{(x^*, r_c)} + \frac{1}{2} (x - x^*)^2 \left. \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \right|_{(x^*, r_c)} + \dots$$

Desarrollaremos alrededor de r_c y x^* en dos dimensiones.

$$f(x^*, r_c) = 0 \quad \left. \frac{\partial f}{\partial x} \right|_{(x^*, r_c)} = 0$$

$$\dot{x} = a(r - r_c) + b(x - x^*)^2 + \dots$$

Sean $R = r - r_c$ y $X = x - x^*$

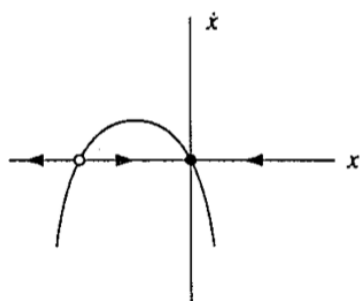
$$\dot{X} = \dot{x}$$

$$\dot{X} = aR + bX^2$$

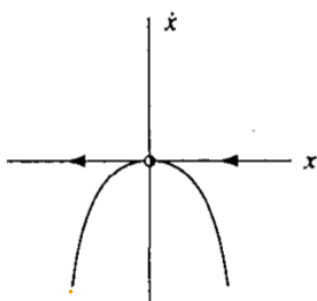
similar a saddle-node

Bifurcación transcritical

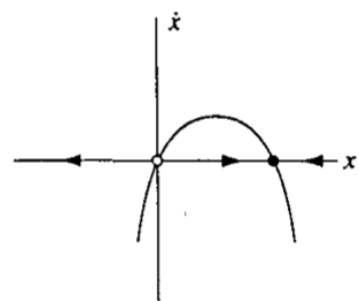
$$\dot{x} = r x - x^2 = x (r - x)$$



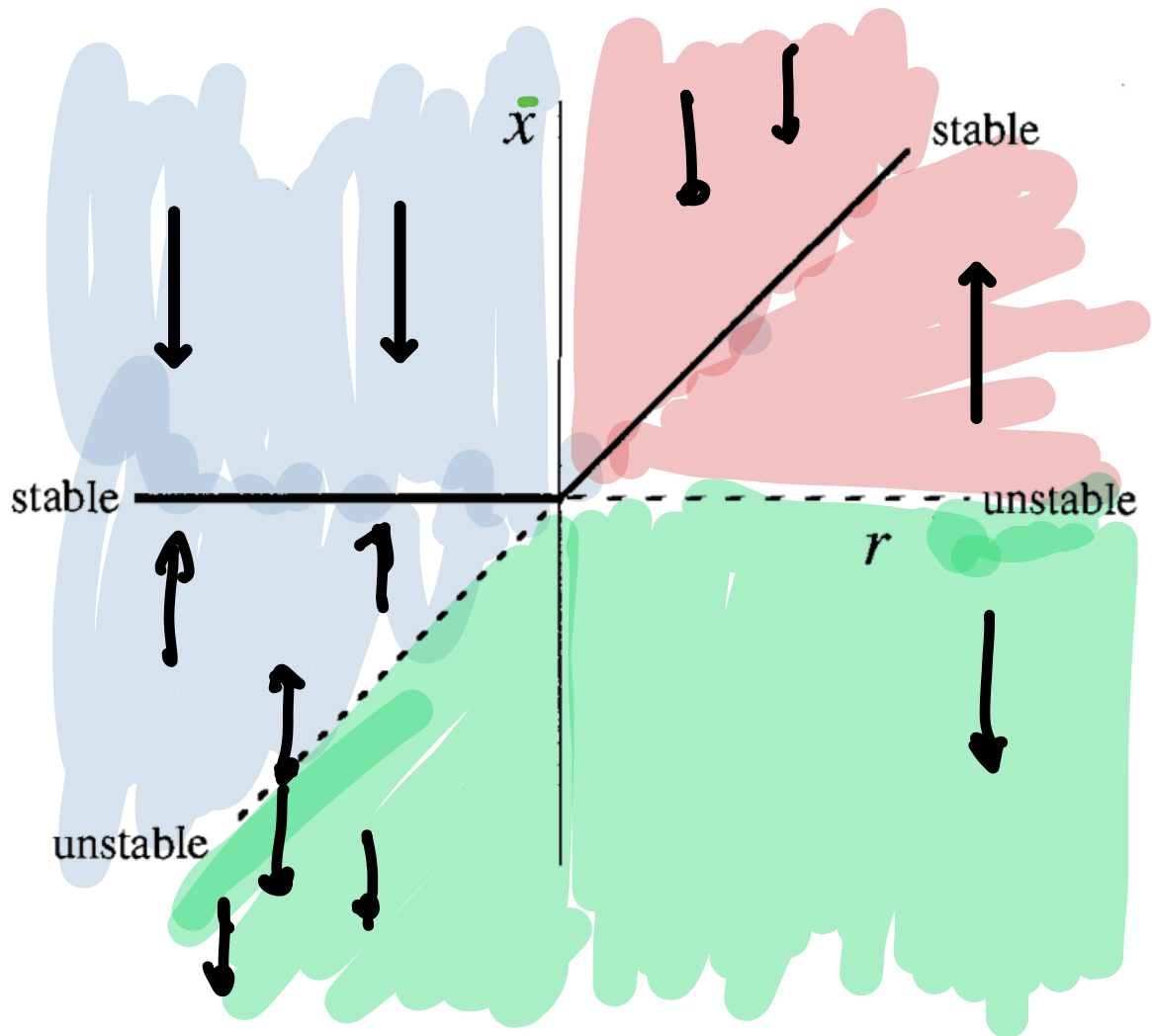
(a) $r < 0$



(b) $r = 0$



(c) $r > 0$



Ejemplo

$$\dot{x} = x(1 - x^2) - a(1 - e^{-bx})$$

$$\begin{aligned} 1 - e^{-bx} &= 1 - \left\{ 1 - bx + \frac{1}{2} b^2 x^2 + \mathcal{O}(x^3) \right\} \\ &= bx - \frac{b^2 x^2}{2} + \mathcal{O}(x^3) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \dot{x} &= x - a \left(bx - \frac{b^2 x^2}{2} + \mathcal{O}(x^3) \right) \\ &= (1 - ab)x + \frac{1}{2} ab^2 x^2 + \mathcal{O}(x^3) \end{aligned}$$

La bifurcación transcrita sucede cuando:

$$ab = 1$$

Ahora podemos deducir cuál es el punto fijo para a y b

$$(1 - ba) + \frac{1}{2} ab^2 x^* \approx 0 \Rightarrow x^* \approx \frac{2(ba - 1)}{ab^2}$$

Esto vale si $x^* \ll 1$ para poder despreciar los términos $\mathcal{O}(x^3)$

