## MLP\_model 设计

由 danielnzhou(周亚楠)创建,最后修改于大约5小时以前

## 1. 设计背景

在原本的数据中,只用到本局的数据,但是没有用到游戏的历史数据,可能会有部分信息提取不到。

所以采用 frame\_sep 的方法,对每一个样本提取之前的历史信息,详见:采用 frame\_sep 提取历史信息。

目前 <del>frame\_sep = [0, 4, 10, 18, 30]</del>,更新为 frame\_sep = [0, 15, 30]

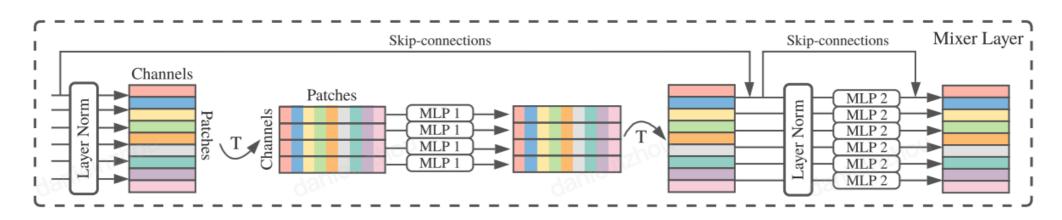
原本计划采用 moving\_average 的方法进行加权,给予当前帧,即 sep=0 的时候较大的权重,离当前帧越远的帧权重越低。

现在采用可学习的加权方法,让神经网络自己学习之前的权重。

## 2. 网络设计思路

因为现在的数据分为两个维度,即时间历史维度(用H表示)和变量维度(用W表示)

根据 MLP-Mixer 和 separate CNN 的思路,需要学习到两个维度上的信息,所以在设计网络的时候添加了横向和纵向两个 MLP 全连接层;



在 width 维度上, 宽度会从 209 变为 100 变为 50 变为 1, 一共有两个隐藏层,可能会有有些深,容易过拟合。

在 history 维度上,采用 Transformer 中 Feed-Forward Network 的方法,也就是 ResNet 的思路,希望网络能够学到历史信息中的变化趋势;

所以在 history 维度上,数据经过 linear\_t 从 H 变换成 1 个维度,在和之前的数据拼合在一起,所以是 (H + 1)个维度

danielnzhou 使用了两层 BatchNorm,避免梯度消失,感觉可以不用加;【经过查看变量,batchnorm 层的参数好像都是 1】 Dropout 使用了 0.2, 减少过拟合;

激活函数 使用 relu;

## 3. 网络代码

```
class ClassifyModelDim3_v4(nn.Module):
    def __init__(self, input_dim):
                                     # input_dim = (3, 209)
        super().__init__()
        self.H = input dim[0]
                                      # Hist Data 现在用 3
        self.W = input dim[1]
                                     # Width 目前是 209
        self.W 2 = (self.H+1)*100
                                     #W2 = 400
        self.linear t = nn.Linear(self.H, 1)
        self.linear1 = nn.Linear(self.W, 100)
        self.linear2 = nn.Linear(self.W 2, 100)
        self.linear3 = nn.Linear(100, 50)
        self.linear4 = nn.Linear(50, 1)
        self.sigmoid = nn.Sigmoid()
        self.dropout = nn.Dropout(0.2)
        self.bn2 1 = nn.BatchNorm1d(self.W 2)
        self.bn2_2 = nn.BatchNorm1d(100)
        self.bn2 3 = nn.BatchNorm1d(50)
   def forward(self, x):
       x_t = x.permute(0, 2, 1)
                                     # (N, H, 209) - (N, 209, H)
                                     \# (N, 209, H) - (N, 209, 1)
       x_t = self.linear_t(x_t)
       x_t = self.dropout(x_t)
       x_t = x_t.permute(0, 2, 1)
                                   # (N, 4+1, 209) - (N, H+1, 100)
       x = torch.cat((x, x t), 1)
  x = self.linear1(x)
       x = torch.relu(x)
       x = self.dropout(x)
                                   # (N, H+1, 100) - (N, (H+1)*100)
       x = x.view(x.shape[0], -1)
        x = self.bn2 1(x)
       x = self.linear2(x)
                                     # (N, (H+1)*100) - (N, 100)
```

```
x = torch.relu(x)
x = self.dropout(x)
x = self.bn2_2(x)
x = self.linear3(x)  # (N, 100) - (N, 50)
x = torch.relu(x)
x = self.dropout(x)
x = self.linear4(x)  # (N, 50) - (N, 1)
out = self.sigmoid(x)
return out
```

现在是先由 209 - 100 然后在进行残差连接

我在想,是不是要先进行维度拼接,然后再进行 209-100 维度变化比较好

这个可以探索一下