

## Act 4.3 - Actividad Integral de Grafos (Evidencia Competencia)

Como se vio en las clases anteriores un grafo es un conjunto de nodos y de arcos, ambos igualmente son llamados como vértices y aristas respectivamente. Cuando se implementa un grafo se tiene que conocer justamente cuál es el tipo de grafo a utilizar en la situación adecuada, daré dos ejemplos de diferentes grados estos son el grafo dirigido y el no dirigido. Debido a la naturaleza de la situación problema que se nos fue pedida resolver se vio adecuado, la implementación de un grafo dirigido.

En un grafo dirigido los arcos tienen una dirección, a diferencia de un no dirigido que es bidireccional. Un grafo se puede implementar en base de una matriz de adyacencia o de una lista de adyacencia, esta última fue la utilizada en esta situación problema, cada una cuenta con sus ventajas y desventajas. Una de las ventajas del uso de la lista de adyacentes es que hace un buen uso de la memoria y es muy eficiente. Este se utiliza cuando la cantidad de arcos es menor a  $O(n^2)$ . Su desventaja es en la eficiencia en determinar la existencia de un arco de un vértice a otro, al igual que requiere un mayor espacio de memoria. Este factor fue tomado en cuenta durante el desarrollo de la situación problema, es por eso que se agregó y utilizo la librería de lo que se conoce como `unordered_map`, el cual tiene una eficiencia constante ( $O(1)$ ), lo que significa que hace el proceso mucho más rápido por su implementación.

El algoritmo con mayor complejidad en esta situación problema fue de  $O(V + E)$ . Lo que esto representa es que la complejidad del algoritmo está basada en la cantidad de vértices y aristas introducidas al programa. La menor complejidad en el algoritmo como antes mencionado es el  $O(1)$ .