

Kamil Cała

209954

Środa 7:15 TN

Sprawozdanie z laboratorium nr 1

Data laboratorium: 11.03.2015r

Rok akademicki 2014/2015, Informatyka

Prowadzący: Mgr. Aleksandra Postawka

Opis ćwiczenia

Celem tego ćwiczenia było dalsze zapoznanie się z działaniami arytmetycznymi, tworzeniem pętli, i operacjami na pamięci w GNU/Assembly. Dokonałiśmy tego poprzez wykonanie dwóch ćwiczeń polegających na konwersji reprezentacji liczb pomiędzy różnymi systemami liczbowymi.

Ćwiczenie 1

Ćwiczenie to polegało na odczytaniu z wejścia standardowego liczby w postaci dziesiętnej i po uprzedniej konwersji z użyciem schematu Hornera, wypisanie jej w postaci liczby o podstawie 3. Program podzieliłem na następujące etapy:

1. Wczytanie ciągu znaków z wejścia standardowego za pomocą przerwania syscall
2. Konwersja ciągu znaków zakodowanego w ASCII w liczbę zapisaną w pamięci
3. Konwersja tej liczby na jej reprezentację w systemie trójkowym przy użyciu schematu Hornera, czego wynikiem jest zapisany od tyłu ciąg znaków w ASCII
4. Odwrócenie ciągu znaków, aby prezentował liczbę w poprawnej formie
5. Wypisanie wyniku na wyjście standardowe

Konwersja ciągu znaków zakodowanego w ASCII w liczbę zapisaną w pamięci

Wczytanie ciągu znaków z wejścia standardowego odbywa się w standardowy sposób. Następnym krokiem jest zamiana tego ciągu, który jest zakodowany w ASCII na faktyczną liczbę. W tym celu należy każdy znak ciągu zamienić w wartość którą reprezentuje (w zależności od liczby i jej pozycji) po czym dodać ją do rejestru, który będzie przechowywał ostateczny wynik. W związku z tym inicjalizuję wszystkie wartości potrzebne do stworzenia pętli, oraz rejestr r15 który będzie przechowywał wynik

```
movq %rax,%r10      #length of input
dec %r10            #decrease by 1 to skip '\n'
movq $0, %r11       #initialize counter
movq $0, %r15       #to store number
```

```

_afterpower:
add %r11, %r15

inc %r11                #decrease the counter
cmp %r10, %r11          #check for loop's ending condition (every char literated)
jne toint               #if not met - jump to the beginning

```

Konwersja tej liczby na jej reprezentację w systemie trójkowym przy użyciu schematu Hornera, czego wynikiem jest zapisany od tyłu ciąg znaków w ASCII

W celu konwersji liczby przy użyciu schematu Hornera należy umieścić ją w rejestrze `eax` i dzielić przez 3 (gdyż konwertujemy na system trójkowy) aż w tym rejestrze pojawi się wartość 0. Operacja `div` dzieli liczbę znajdującą się w `eax` przez podany jawnie argument i zapisuje wynik w tym samym rejestrze. Jednocześnie zapisuje resztę z dzielenia w rejestrze `edx` i te właśnie wartości po każdym dzieleniu należy zapisać w pamięci, gdyż są wynikiem konwersji z tym zastrzeżeniem iż są one zapisane od tyłu.

```
#horner's method
xor %rax, %rax
xor %rdx, %rdx
movq %r15, %rax
_horner:
    CDQ                                #sign-extend eax to edx
    movq $3, %rbx
    div %rbx                           #divide the number by 3
    movl %edx, inverted(,%r10,1)       #the remainder is part of converted number
    cmp $0, %eax
    jne _horner
```

Należy jeszcze dodać do każdej wartości w buforze przechowywującym wynik tej operacji dodać wartość '0', aby ponownie zakodować ciąg znaków w ASCII

```
#take inverted back to ascii chars
xorq %r11, %r11
#iterate each char
_toascii:
    xorq %r12, %r12
    mov inverted(,%r11,1), %r12
    add $'0', %r12                     #add '0' value to code the number
    mov %r12, inverted(,%r11,1)
    inc %r11
    cmp %r11, %r10
    jne _toascii
```

Odwrócenie ciągu znaków, aby prezentował liczbę w poprawnej formie

Tę operację wykonałem przy użyciu dwóch liczników. Jeden zaczyna się w zerze i zwiększa o jeden z każdą iteracją pętli, a drugi zaczyna z wartością równą długości ciągu znaków i po każdej iteracji maleje. Pętla wykonuje się, póki rosnący licznik nie osiągnie wartości równej długości ciągu znaków.

```
#invert back to normal
```

```

xorq %r11, %r11                #the increasing counter
movq %r10, %r13                #the decreasing counter
sub $1, %r13
_invert:

    xor %r12, %r12
    mov inverted(,%r13,1), %r12  #take char iterating from back...
    mov %r12, output(,%r11,1)    #...and put it back, iterating from beginning
    inc %r11
    dec %r13
    cmp %r10, %r11

    jl _invert

```

Wypisanie wyniku na wyjście standardowe

Na koniec wystarczy dodać znak końca linii na końcu ciągu znaków.

```

movq $('\\n', output(,%r10,1)    #append newline char at the end of the output

```

Wypisanie wyniku na wyjście standardowe odbywa się w standardowy sposób.

Ćwiczenie 2

Drugie ćwiczenie było mniej skomplikowane. Dla ułatwienia zakładamy w nim że dane wejściowe zawsze mają prawidłowy format. Działanie programu polega na pobraniu z wejścia standardowego ciągu znaków reprezentującego liczbę w systemie szesnastkowym, gdzie A=10, B=11, ..., F=16 Następnie liczba zostaje przekonwertowana na system czwórkowy korzystając z faktu iż systemy te posiadają skojarzoną bazę. Wystarczy więc każdy znak z ciągu wejściowego zapisać na dwóch pozycjach w ciągu wyjściowym.

Ponownie więc iterujemy po całym ciągu wczytanym z wejścia standardowego. Po wczytaniu znaku do rejestru eax trzeba rozpoznać czy jest on cyfrą czy wielką literą (tylko takie są akceptowane).

```

cmp $'9', %eax                #we're assuming correct input
    jle _number
    jg _letter

```

W zależności od tego jaką formę ma przetwarzany znak, sprowadzamy go do jego faktycznej wartości w adekwatny sposób. Dla liczb odejmujemy wartość '0', a dla liter 'A', po czym dodajemy do nich jeszcze 10.

```

_number:

```

```

    subl '$0', %eax          #convert ascii to int
    jmp _after
_after:
    subl '$A', %eax          #convert ascii to int
    addl $10, %eax           #A = 10, B = 11 and so on
    jmp _after
_after:

```

Następnie należy obliczyć miejsce w którym przetwarzana liczba znajdzie się w buforze wyjściowym. Z racji tego że każda pozycja w systemie szesnastkowym w systemie czwórkowym zajmuje dwie pozycje, to poszukiwana przez nas pozycja jest określona prostym wzorem:

*pozycja_wyjściowa = pozycja_wejściowa*2*

```

#calculate output write position
push %r11
push %rax
movl $2, %eax              #output_position is input_position*2
mul %r11
movl %eax, %r11D
pop %rax

```

Po obliczeniu pozycji, dzielimy przetwarzaną liczbę przez 4. Wynik dzielenia zapisujemy na obliczonej pozycji, a resztę na pozycji kolejnej.

```

CDQ                        #sign extend eax to edx
movl $4, %ebx              #to convert to base 4
div %ebx
add '$0', %eax             #back to ASCII
movl %eax, output(,%r11,1) #quoitient is older bytye
inc %r11
add '$0', %edx             #back to ASCII
movl %edx, output(,%r11,1) #remainder is lower byte

```

Po zakończeniu działania pętli w buforze wyjściowym znajduje się już gotowy wynik. Wystarczy tak jak wcześniej dodać na końcu znać końca linii i wypisać go na wyjście standardowe

Wnioski

Po wykonaniu tego ćwiczenia można stwierdzić że operacje które w językach wyższego poziomu są banalne w wykonaniu, na tym poziomie abstrakcji mogą sprawiać kłopoty. Dobrym tego przykładem jest odczytanie liczby z wejścia standardowego, które wymaga pracochłonnej w napisaniu konwersji z ciągu znaków na wartość liczbową.

Zgodnie z oczekiwaniami można też zauważyć że konwersja pomiędzy systemami liczbowymi jest o wiele prostsza jeżeli mają one bazy skojarzone.