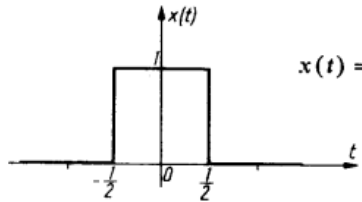
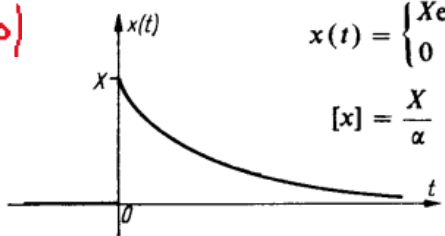
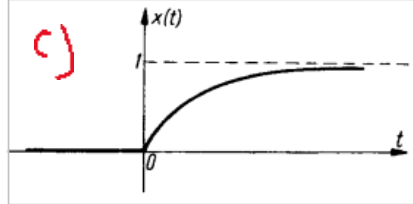


Nr zadania:	Opis	Ćwiczenie nr:
	<p>Wyznaczyć energię lub moc poniższych sygnałów:</p> <div style="display: flex; align-items: flex-start;"> <div style="margin-right: 20px;"> <p>a)</p>  <p>2.1</p> </div> <div> $x(t) = \Pi(t) = \begin{cases} 0 & \text{dla } t > \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \text{dla } t = \frac{1}{2} \\ 1 & \text{dla } t < \frac{1}{2} \end{cases}$ $[x] = 1 \quad E_x = 1$ </div> </div> <div style="margin-top: 20px;"> <p>b)</p>  $x(t) = \begin{cases} Xe^{-\alpha t} & \text{dla } t \geq 0 \\ 0 & \text{dla } t < 0 \end{cases} \quad \alpha > 0$ $[x] = \frac{X}{\alpha} \quad E_x = \frac{X^2}{2\alpha}$ </div> <div style="margin-top: 20px;"> <p>c)</p>  $x(t) = (1 - e^{-\alpha t})I(t), \quad \alpha > 0$ $\langle x \rangle = \frac{1}{2} \quad P_x = \frac{1}{2}$ </div>	<p>Ćwiczenie nr:</p> <p>4: 1/3</p>

Wzory:

Całka sygnału: $E_x = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)dt$

Energia sygnału to $E_x = \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt$

Moc sygnału to $P_x = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^{+T} |x(t)|^2 dt$, $P_{x_periodyczny} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{+T/2} |x(t)|^2 dt$

Sygnał Energetyczny – to znaczy, że pole pod krzywą się kończy, przypadek a) i b);

Sygnał Moc – to znaczy, że pole pod krzywą się nie kończy, przypadek c).

- a) To jest unormowany impuls prostokątny o jednostkowym czasie trwania i jednostkowej amplitudzie. Oznaczamy go specjalnym symbolem $\pi(t)$. Posługując się tym symbolem możemy zapisać dowolny impuls prostokątny o szerokości **a**, wysokości **b** i przesunięty względem zera o czas **c**, czyli $\frac{a\pi(t-c)}{b}$. To sygnał o ograniczonej energii i skończonym czasie trwania.

$$-\frac{1}{2} \leq t \leq \frac{1}{2}, \quad x(t) = 1$$

$$E_x = [x]^2 = \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt = \int_{-\frac{1}{2}}^{+\frac{1}{2}} x(t)^2 dt = x(t)^2 \int_{-\frac{1}{2}}^{+\frac{1}{2}} dt = x(t)^2 [t]_{-\frac{1}{2}}^{+\frac{1}{2}}$$

$$E_x = 1 \left[\frac{1}{2} \left(-\frac{1}{2} \right) \right] = 1$$

- b) Jest to sygnał wykładniczy malejący czyli sygnał ciągły o nieskończonym czasie trwania, energia sygnału jest skończona

Dla $Xe^{-\alpha t}$ czyli mamy $x(t) = Xe^{-\alpha t}$

$$Ex = [x]^2 = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)^2 dt = \int_0^{+\infty} (Xe^{-\alpha t})^2 dt = \int_0^{+\infty} X^2 e^{-2\alpha t} dt = X^2 \int_0^{+\infty} e^{-2\alpha t} dt$$

Dalej dokonujemy podstawienia

$$\begin{aligned} \int e^{-2\alpha t} dt &= \left| u = -2\alpha t, du = -2\alpha, dt = -\frac{1}{2\alpha} du \right| = \int e^u \left(-\frac{1}{2\alpha} \right) du \\ &= -\frac{1}{2\alpha} \int e^u du \end{aligned}$$

Wracając do całki

$$\begin{aligned} -\frac{X^2}{2\alpha} \int_0^{+\infty} e^u du &= -\frac{X^2}{2\alpha} [e^{+\infty} - e^0] = |e^{+\infty} \rightarrow 0, e^0 \rightarrow 1| = -\frac{X^2}{2\alpha} * (-1) \\ &= \frac{X^2}{2\alpha} \end{aligned}$$

c) Jest to sygnał wykładniczy narastający,

Całka sygnału:

$$\begin{aligned} x(t) &= (1 - e^{-\alpha t}) \\ Px &= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^{+T} |x(t)|^2 dt \end{aligned}$$

$$\int_{-T}^{+T} |x(t)|^2 dt = \int_0^{+T} |(1 - e^{-\alpha t})|^2 dt$$

$$\begin{aligned} &\int_0^{+T} (1 - 1 * 2 * e^{-\alpha t} + e^{-2\alpha t}) dt = \\ &\int_0^{+T} 1 dt - 2 \int_0^{+T} e^{-\alpha t} dt + \int_0^{+T} e^{-2\alpha t} dt = \\ &T - 2 \int_0^{+T} e^{-\alpha t} dt + \int_0^{+T} e^{-2\alpha t} dt = \\ &T + \frac{2}{\alpha} e^{-\alpha t} \Big|_0^T - \frac{1}{2\alpha} e^{-2\alpha t} \Big|_0^T = T + \frac{2}{\alpha} e^{-\alpha T} - \frac{2}{\alpha} - \frac{1}{2\alpha} e^{-2\alpha T} + \frac{1}{2\alpha} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} Px &= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \left(T + \frac{2}{\alpha} e^{-\alpha T} - \frac{2}{\alpha} - \frac{1}{2\alpha} e^{-2\alpha T} + \frac{1}{2\alpha} \right) \\ Px &= \lim_{T \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{2T} T + \frac{1}{2T} \frac{2}{\alpha} e^{-\alpha T} - \frac{1}{2T} \frac{2}{\alpha} - \frac{1}{2T} \frac{1}{2\alpha} e^{-2\alpha T} + \frac{1}{2T} \frac{1}{2\alpha} \right) \\ Px &= \lim_{T \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{2} + \frac{e^{-\alpha T}}{T\alpha} - \frac{1}{T\alpha} - \frac{e^{-2\alpha T}}{4T\alpha} + \frac{1}{4T\alpha} \right) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& T\alpha \text{ and } 4T\alpha \rightarrow \infty \\
& e^{-\alpha T} \text{ and } e^{-2\alpha T} \rightarrow 0 \\
& \frac{e^{-\alpha T}}{T\alpha} = \frac{0}{\infty} = 0 \\
& \frac{e^{-2\alpha T}}{4T\alpha} = \frac{0}{\infty} = 0 \\
& \frac{1}{T\alpha} = \frac{1}{\infty} = 0, \text{ granica} \\
& Px = \langle x \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{2} + 0 - 0 - 0 + 0 \right) = \frac{1}{2}
\end{aligned}$$

Dodatek 1)

$$\begin{aligned}
& x(t) = e^{-t} \\
& Ex = \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt = Ex = \int_0^{+\infty} |e^{-t}|^2 dt = \int_0^{+\infty} e^{-2t} dt = \\
& -\frac{1}{2} e^{-2t} \Big|_0^{\infty} = -\frac{1}{2} e^{-2\infty} - \left(-\frac{1}{2} e^{-2 \cdot 0} \right) = 0 + \frac{1}{2} = \frac{1}{2}
\end{aligned}$$

Dodatek 2)

$$\begin{aligned}
& x(t) = \cos(t) \\
& Px_p = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} |x(t)|^2 dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_0^{+\frac{T}{2}} |\cos(t)|^2 dt = \\
& \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_0^{+\frac{T}{2}} \cos^2(t) dt = \\
& \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_0^{+\frac{T}{2}} \frac{1 + \cos(2t)}{2} dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \left[\frac{t}{2} + \frac{\sin(2t)}{4} \right]_0^{\frac{T}{2}} = \\
& \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \left[\frac{T}{4} + \frac{\sin(T)}{4} \right] = \lim_{T \rightarrow \infty} \left[\frac{1}{4} + \frac{\sin(T)}{4T} \right]; \sin(T) \rightarrow \infty; 4T \rightarrow \infty; \frac{\sin(T)}{4T} = \frac{\infty}{\infty} = 0 \\
& \lim_{T \rightarrow \infty} \left[\frac{1}{4} + \frac{\sin(T)}{4T} \right] = \frac{1}{4}
\end{aligned}$$

*) dolna granica jest 0, pominąłem.

Dodatek 3)

$$\begin{aligned}
& x(t) = A \sin(\omega_0 t + \varphi) \\
& Px_p = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} |x(t)|^2 dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} |A \sin(\omega_0 t + \varphi)|^2 dt = \\
& \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{A^2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} \frac{1 + \cos(2\omega_0 t + 2\varphi)}{2} dt = \\
& \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{A^2}{2T} \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} dt - \frac{A^2}{2T} \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} \cos(2\omega_0 t + 2\varphi) dt =
\end{aligned}$$

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{A^2}{2T} [\cos(\omega_0 T + 2\varphi) - \cos(\omega_0(-T) + 2\varphi)] = \infty - \infty = 0$$

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{A^2}{2T} \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} dt - 0 = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{A^2}{2T} \left[\frac{T}{2} + \frac{T}{2} \right] = \frac{A^2}{2}$$