## Universidade do Minho

#### MESTRADO INTEGRADO EM ENGENHARIA INFORMÁTICA

 $2^{\rm o}$  ANO,  $2^{\rm o}$  Semestre, 2019/2020

## Sistemas Operativos

## Controlo e Monitorização de Processos e Comunicação

Ana Pereira Adriana Meireles Shahzod Yusupov A81712 A82582 A82617

Grupo 47

June 14, 2020

# ${\rm \acute{I}ndice}$

1	Introdução	2
2	Implementação         2.1 Servidor	3 3 3
3	Makefile	5
4	Conclusão	6

## 1 Introdução

No âmbito da Unidade Curricular de Sistemas Operativos foi nos proposto pelos docentes a implementação de um serviço de monitorização de execução e de comunicação entre processos. Para tal foi necessário implementar um cliente e um servidor.

Foi essencial para a execução deste projeto o conhecimento adquirido ao longo do semestre nas aulas práticas desta UC bem como a utilização dos manuais das chamadas ao sistema (system calls).

Neste relatório será descrito claramente o raciocínio e as estratégias utilizadas para a implementação das várias funcionalidades do projeto.

## 2 Implementação

#### 2.1 Servidor

O Servidor comunica com o Cliente através de FIFOs. Para tal são criados 2 pipes com nome: pipe1 e pipe2. Estes são abertos pelo Servidor para leitura e escrita, respetivamente. Assim, o Servidor lê o pedido que o Cliente escreve no pipe1 e escreve a resposta a esse pedido no pipe2.

O Servidor do serviço implementado permite que o Cliente envie tarefas para o mesmo executar. Assim, este guarda o estado dessas tarefas, enquanto estão em execução e após terem terminado. Possibilitando a apresentação da listagem das tarefas bem como a sua terminação por ordem do Cliente.

#### 2.2 Cliente

O Cliente pode comunicar com o servidor de 2 maneiras: pela linha de comandos ou através do **stdin**. É efetuado o *parsing* do comando pelo cliente, sendo de seguida escrito o mesmo no **pipe1**. A funcionalidade referente à ajuda ao utilizador, não é comunicada ao servidor, sendo efetuada pelo Cliente.

Posteriormente, após comunicar ao servidor a instrução, este lê do pipe2 a resposta do servidor e apresenta-a no **stdout**.

#### 2.3 Estrutura

Dado que este serviço se baseia na submissão e execução de tarefas, definimos uma pequena estrutura no ficheiro **def.h** que representa uma tarefa.

```
typedef struct{
    int num;
    char * commands;
    int pid;
}*Task;
```

O num refere-se ao número da tarefa, o commands consiste nos comandos a executar e o pid indica o *id* do processo que efetua a tarefa.

#### 2.4 Auxiliares

De modo ao ficheiro do servidor não ficar "muito pesado" foi criado o ficheiro **aux.c** que contém funções auxiliares utilizadas. Tais como a **readLine** e a função que executa uma série de comandos separados por pipes anónimos, já com os respetivos redirecionamentos.

#### 2.5 Funcionalidades

O nosso serviço suporta as seguintes funcionalidades:

#### • Tempo máximo de Execução

Esta opção permite que o utilizador defina um tempo máximo para a execução de uma tarefa. Se esta opção for usada, o valor máximo é guardado numa variável global e em todas as tarefas posteriormente submetidas é efetuado um alarm(maxExecucao) antes de começar a execução dos comandos da tarefa.

Caso o processo ainda esteja a executar aquando da receção do alarme, na função handler do mesmo, o processo termina, chamando o *\_exit*, e escreve para o histórico.

Funcionalidade disponível através dos comandos: tempo-execucao segs ou -m segs.

#### • Executar uma Tarefa

Uma tarefa consiste numa sequência de comandos separados por pipes anónimos. Quando uma tarefa é submetida é lhe atribuído um número, retornando o mesmo ao Cliente. De seguida, após a criação da nova **Task**, adiciona-se a tarefa ao array global currentTasks que guarda as tarefas em execução. É chamada a função auxiliar, mysystem que faz parse dos comandos e os executa.

Ao terminar a execução da tarefa, escreve-se para o histórico. Quando o processo filho termina, o processo pai recebe o sinal **SIGCHLD**, sendo este sinal tratado num handler. Neste, é efetuado *wait* e, tendo o *pid* do processo que terminou, é removido a tarefa do array das tarefas em execução com o *pid* correspondente.

Funcionalidade disponível através dos comandos: executar "c1|...|cn" ou -e "c1|...|cn".

#### • Listar tarefas em Execução

Para apresentar a lista de tarefas em execução num dado momento ao Cliente é necessário consultar o array das tarefas em execução e escrever a informação num buffer que por sua vez é escrito no FIFO de onde o Cliente irá ler.

Funcionalidade disponível através dos comandos: listar ou -1.

#### • Terminar uma Tarefa

Uma tarefa em execução pode ser terminada forçadamente, se assim o Cliente desejar. Para tal, busca-se a tarefa em execução que se pretende terminar e, através da system call kill, envia-se o sinal **SIGKILL** ao pid responsável por executar a tarefa. Esta operação também é registada no histórico, com a indicação de que foi a pedido do cliente.

Funcionalidade disponível através dos comandos: terminar numTarefa ou -t numTarefa.

### • Listar Histórico de Tarefas

Como referido previamente, quando uma tarefa termina é guardada a sua informação no histórico. Para guardar este histórico foi criado um ficheiro **historico.txt**, onde é colocada cada tarefa terminada e a razão de término da mesma.

Cada entrada do histórico tem o formato #numTarefa, razãoTérmino : comandos. Existem 3 opções para a razão que terminou a tarefa: concluida, terminada por cliente ou max execução.

Assim, para consultar o histórico é apenas necessário ler do ficheiro e escrever os seus conteúdos no FIFO que o Cliente irá ler.

Funcionalidade disponível através dos comandos: historico ou -r.

#### • Apresentar Ajuda

Para apresentar o Menu de Ajuda ao Cliente foi criada a função helpGuide que mostra as opções de comandos disponíveis no nosso serviço.

Funcionalidade disponível através dos comandos: ajuda ou -h.

#### • Consultar Standard Output de uma Tarefa

De modo a ser possível a consulta do *output* de uma tarefa já concluída, foi adicionado na função mysystem um redirecionamento do stdout para o ficheiro log no último comando da tarefa. Também foi guardado no ficheiro log.idx, o número da tarefa e a posição do ficheiro log onde começa o *output* da mesma.

Então, quando o Cliente deseja consultar o *output*, na função **logs** acedemos ao ficheiro **log.idx** e buscamos a posição de início e fim do *output* no ficheiro **log**. É reposicionado o *offset* do ficheiro para a posição de início e, de seguida, lemos linha a linha até à posição final, guardando o *output* e escrevendo-o, posteriormente, no FIFO.

Funcionalidade disponível através dos comandos: output numTarefa ou -o numTarefa.

Foram implementadas todas as funcionalidades propostas exceto a referente ao tempo máximo de inatividade de comunicação entre os pipes anónimos. O Cliente tem disponível a opção que define o tempo de inatividade, no entanto esse valor não está a ser utilizado.

#### 3 Makefile

Para correr o nosso serviço foi criada uma pequena Makefile, abaixo apresentada. Esta trata de compilar o Cliente e o Servidor, gerando os executáveis argus e argusd respetivamente. O comando **make clean** remove os executáveis, os dois FIFOs utilizados, bem como os ficheiros referentes ao histórico e ao output das tarefas.

```
CC=gcc
```

```
all: def.c aux.c
    $(CC) -Wall -o argusd argusd.c
    $(CC) -Wall -o argus argus.c

clean:
    rm -f argus argusd historico.txt fifo1 fifo2 log log.idx
```

### 4 Conclusão

A realização deste trabalho permitiu, de certa forma, consolidar e, ao mesmo tempo, pôr em prática os conteúdos lecionados ao longo do semestre.

Apesar de termos conseguido implementar a maioria das funcionalidades, o grupo sentiu dificuldade em alguns aspetos como, por exemplo, onde colocar a remoção de uma tarefa do array global aquando do término de uma tarefa em execução, dado que o processo pai não espera que o filho termine a tarefa. A principal dificuldade surgiu na tentativa de implementação da funcionalidade "tempo de inatividade" e, apesar de algumas tentativas, esta não foi conseguida a tempo, ficando assim para reflexão e talvez para trabalho futuro.

Assim, de um modo geral, os objetivos foram cumpridos com sucesso, estando o grupo satisfeito com os resultados obtidos e pronto para aplicar o conhecimento adquirido em trabalhos futuros.