# CONTROLE DE TENSÃO DE UM CONVERSOR BUCK-BOOST

Primeiro A. Autor, Segundo B. Autor e Adriano Ruseler Universidade Tecnológica Federal do Paraná – UTFPR, Curitiba – PR, Brasil ORCID: 0000-0003-0915-9483, 0000-0003-0915-9483 e 0000-0003-0915-9483

e-mail: prime\_iro@alunos.utfpr.edu.br, segundo@alunos.utfpr.edu.br e ruseler@utfpr.edu.br

Resumo – O resumo deve ser conciso e ao mesmo tempo refletir o que é apresentado no artigo, cujo entendimento deve independer da leitura do trabalho, sem notas de rodapé, abreviações e referências. Deve ser escrito em apenas um parágrafo, de forma impessoal, sem equações ou tabelas. Evite repetir expressões ou utilizar varias vezes a mesma palavra. Busque encadear as frases em um início, meio e fim.

Palavras-chave — Os autores devem apresentar um conjunto de até seis palavras-chave (em ordem alfabética, todas iniciais maiúsculas e separadas por vírgula) que possam identificar os principais tópicos abordados.

# VOLTAGE MODE CONTROL OF A BUCK-BOOST CONVERTER

Abstract – The abstract must be a concise yet comprehensive reflection of what is in your article, a microcosm of the full article. The abstract must be written as one paragraph, and should not contain displayed mathematical equations or tabular material. Ensure that your abstract reads well and is grammatically correct.

Keywords - The abstract should include three or four different keywords or phrases, as this will help readers to find it. It is important to avoid over-repetition of such phrases as this can result in a page being rejected by search engines. For a list of suggested keywords, http://www.ieee.org/organizations/pubs/ani\_prod/keywrd98.txt

# I. INTRODUÇÃO

A seção de Introdução tem o objetivo geral de apresentar a natureza do problema abordado no trabalho, através de adequada revisão bibliográfica, o propósito e a contribuição do artigo submetido.

A introdução requer uma breve revisão da literatura referente ao tópico de pesquisa. A introdução é então melhor construída como um funil descritivo, começando com temas gerais e focando lentamente no trabalho em questão. Talvez de três a quatro parágrafos sejam necessários. Uma abordagem pode ser começar com um ou dois parágrafos que introduzam o leitor para o estudo de campo geral. Os parágrafos subsequentes então descrevem como um aspecto

Artigo compilado em 4 de novembro de 2017 às 21:16h, referente ao experimento de número 06 da disciplina de Laboratório de Eletrônica de Potência – ET76C, ministrada pelo Prof. Adriano Ruseler, Dr. Eng. Repositório: https://github.com/AdrianoRuseler/ET76C-LAB

deste campo poderia ser melhorado. O parágrafo final é essencial. Ele afirma claramente, provavelmente na primeira frase do parágrafo, qual questão experimental será respondida pelo estudo. A hipótese é então indicada. Em seguida, descreve brevemente a abordagem que foi feita para testar a hipótese. Finalmente, uma frase de resumo pode ser adicionada informando como a resposta da sua pergunta vai contribuir para o campo geral de estudo Figura 1.

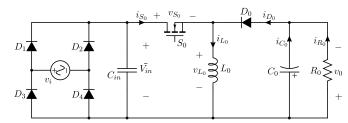


Fig. 1. Conversor Buck–Boost com retificador de entrada.

#### II. ESTUDO TEÓRICO

Detalhar o projeto do conversor Buck–Boost [1] no modo de condução contínua (MCC), (ver Planilhas [2]).

#### III. PROJETO DO CONTROLADOR

A Tabela I apresenta os parâmetros de projeto do conversor Buck–Boost.

TABELA I
Parâmetros de projeto do conversor Buck–Boost

Parâmetro	Valor	Símbolo
Frequência da rede	60 Hz	$f_0$
Frequência de comutação	$20\mathrm{kHz}$	$f_s$
Tensão contínua de entrada	178 V	$V_{i}$
Tensão contínua de saída	100 V	$V_0$
Resistência de carga	$820\Omega$	$R_0$
Indutância	29,56 mH	$L_0$
Capacitor	220 μF x 250 V	$C_0$
Razão cíclica de operação	35,71 %	$D_0$

# IV. VERIFICAÇÃO POR SIMULAÇÃO

A análise teórica apresentada anteriormente deve ser verificada por simulação [3].

Apresente as formas de onda referentes ao projeto do conversor:

1. Verificar o comportamento em malha fechada;

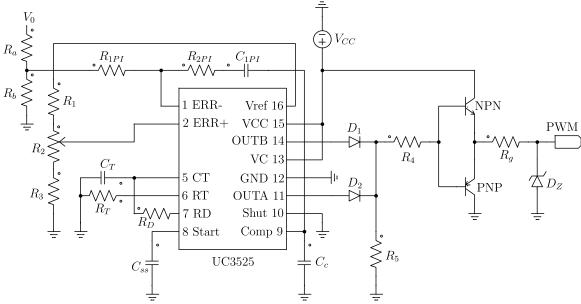


Fig. 2. Controlador PI implementado com modulador PWM.

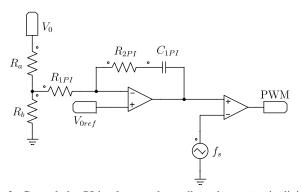


Fig. 3. Controlador PI implementado medição de tensão via divisor resistivo.

TABELA II
Componentes utilizados na montagem do controlador PI

Componente	Descrição	Quantidade
Resistor $R_a$	$100 \mathrm{k}\Omega - 1/4 \mathrm{W}$	1
Resistor $R_b$	$1,80  k\Omega - 1/4  W$	1
Resistor $R_{1PI}$	$390  k\Omega - 1/4  W$	1
Resistor $R_{2PI}$	$56 \Omega - 1/4 W$	1
Capacitor $C_{1PI}$	3,90 µF x 25 V	1

## V. RESULTADOS EXPERIMENTAIS

A análise teórica, assim como as simulações, são verificadas de forma definitiva com os resultados experimentais.

- 1. Verificar o comportamento em malha fechada;
- 2. Apresente uma fotografia do conversor montado;

# VI. CONCLUSÕES

As conclusões devem ser as mais claras possíveis, informando aos leitores sobre a importância do trabalho dentro do contexto em que se situa. As vantagens e desvantagens em

relação aos já existentes na literatura devem ser comentadas, assim como os resultados obtidos e as possíveis aplicações práticas do trabalho.

## REFERÊNCIAS

- I. Barbi and D. C. Martins, Conversores CC-CC Básicos Não-Isolados, E. dos Autores, Ed., 2006.
- [2] "PTC Mathcad | PTC." [Online]. Available: https://www.ptc.com/en/mathcad-download
- [3] "PSIM Electronic Simulation Software | Powersim." [Online]. Available: https://powersimtech.com/