Aula 6 (04/11/2022)

Nome: Adriel Bombonato Guidini Godinho

RA: 191011631

Obter segmentos de retas de imagens

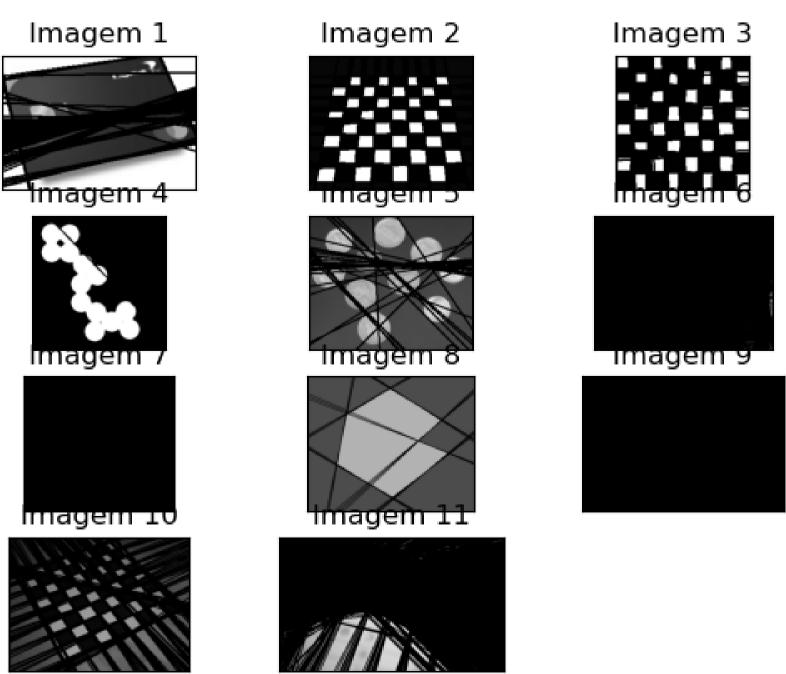
Detecção de linhas

Transformada de Hough

Computacionalmente caro e nem sempre possue precisão, mas consegue fazer detecção de linhas. Utilização de uma tranformação de espaço para interpretação de parâmetros de linha.

Em cada pixel, é determinados todos os valors de parâmetros que posem ser gerados. Assim, é feito uma votação para cada possibilidade.

```
In [ ]: import cv2
        import numpy as np
        import matplotlib.pyplot as plt
In [ ]: # Carregar imagens
        imgs = []
        img1 = cv2.imread('hough\cartao1.jpg')
        imgs.append(img1)
        img2 = cv2.imread('hough\chessboard_inclinada.jpg')
        imgs.append(img2)
        img3 = cv2.imread('hough\chessboard.jpg')
        imgs.append(img3)
        img4 = cv2.imread('hough\circles.jpg')
        imgs.append(img4)
        img5 = cv2.imread('hough\coins.jpg')
        imgs.append(img5)
        img6 = cv2.imread('hough\Fig1025(a)(building_original).jpg')
        imgs.append(img6)
        img7 = cv2.imread('hough\Fig1034(a)(marion_airport).jpg')
        imgs.append(img7)
        img8 = cv2.imread('hough\Fig1036(a)(original_septagon).jpg')
        imgs.append(img8)
        img9 = cv2.imread('hough\\fotolia_4351943_XS.jpg')
        imgs.append(img9)
        img10 = cv2.imread('hough\silicon_chess_board.jpg')
        imgs.append(img10)
        img11 = cv2.imread('hough\Sudoku-996946.jpg')
        imgs.append(img11)
        for i in range(11):
            imgs[i] = cv2.cvtColor(imgs[i],cv2.COLOR_BGR2GRAY)
            imgs[i] = cv2.medianBlur(imgs[i],(5))
            edges = cv2.Canny(imgs[i],50,150,apertureSize = 3) # Criar a detecção de bordas
            lines = cv2.HoughLines(edges,1,np.pi/180,40) # Aplicar Hough lines para a detecção de bordas
            # Desenhar as linhas encontradas
            for line in lines:
                rho,theta = line[0]
                a = np.cos(theta)
                b = np.sin(theta)
                x0 = a*rho
                y0 = b*rho
                x1 = int(x0 + 1000*(-b))
                y1 = int(y0 + 1000*(a))
                x2 = int(x0 - 1000*(-b))
                y2 = int(y0 - 1000*(a))
                cv2.line(imgs[i],(x1,y1),(x2,y2),(0,0,255),2)
        # Plotar todos os resultados
        titles = ['Imagem 1', 'Imagem 2', 'Imagem 3', 'Imagem 4',
                'Imagem 5', 'Imagem 6', 'Imagem 7', 'Imagem 8',
                'Imagem 9', 'Imagem 10', 'Imagem 11']
        for i in range(11):
            imgs[i] = cv2.cvtColor(imgs[i], cv2.COLOR_BGR2RGB)
            plt.subplot(4,3,i+1),plt.imshow(imgs[i])
            plt.title(titles[i])
            plt.xticks([]),plt.yticks([])
        plt.figure(figsize=(3,3))
        plt.show()
```



<Figure size 300x300 with 0 Axes>