Quelques Exemples d'Application Statistique du Logiciel d'Optimisation GINO

Antoine de Falguerolles
Laboratoire de Statistique et Probabilités,
Université Paul Sabatier,
118, Route de Narbonne,
31 062 Toulouse Cedex.

Résumé

Il arrive qu'une méthode d'estimation ne soit pas directement offerte par les logiciels statistiques usuels ou immédiatement disponibles ou que sa programmation dans les environnements définis par ces logiciels soit trop lourde pour être envisagée. Il se peut encore que l'on veuille contrôler les résultats d'un logiciel ou d'un programme ad hoc sur des exemples tests de taille raisonnable. L'objet de cet article est de décrire, sous forme d'exemples, comment le logiciel d'optimisation non linéaire GINO peut être utilisé dans un contexte statistique pour obtenir des estimations variées.

Mots clés: Optimisation Non Linéaire, Tableaux Carrés, Modèle d'Homogénéité des Marges, Modèle de Quasi-Symétrie et d'Asymétrie, Analyse en Composantes Principales

1 Introduction

L'objet de cet article est de présenter des exemples d'utilisation d'un logiciel d'optimisation non linéaire dans le contexte statistique de recherche d'estimations (maximum de vraisemblance, moindres valeurs absolues). En effet il peut se produire que le traitement statistique correspondant ne soit pas directement offert par les logiciels usuels ou disponibles ou que sa programmation dans les environnements définis par ces logiciels soit trop lourde pour être envisagée On peut encore vouloir contrôler les résultats d'un logiciel ou d'un programme ad hoc sur des exemples tests de taille raisonnable.

Une situation typique est celle de l'analyse des tables de contingence. Par exemple, l'analyse de la dépendance dans les tables de contingence à deux entrées peut être abordée en posant que les effectifs conjoints sont les valeurs observées de variables aléatoires indépendantes et distribuées selon des lois de Poisson dont les paramètres sont alors modélisés. Le modèle d'association $R \times C$ de Goodman et le modèle de corrélation canonique sont des exemples connus de cette démarche qui rejoint sous bien des aspects celle, plus exploratoire, de l'analyse factorielle des correspondances (Goodman, 1991). Dans toutes ces approches, un logiciel d'optimisation est susceptible de fournir des estimations pour les scores des modalités lignes ou colonnes, notamment dans des situations où ceux-ci sont assujettis à des contraintes spécifiques (Rao et Galigiuri, 1992). Il existe bien d'autres modèles dont l'estimation peut être envisagée au moyen d'un tel logiciel. Nous en présentons certains dans cet article.

Les traits principaux du logiciel GINO sont décrits dans la section 2. Puis nous rendons compte de l'application de ce logiciel à des problèmes statistiques concrets. Nous considérons dans la section 3 un exemple de tableau carré et étudions l'ajustement par maximum de vraisemblance du modèle d'homogénéité des marges, puis d'un modèle généralisant celui de quasi-symétrie pour y incorporer une forme d'asymétrie. Dans la section 4, nous rapportons une analyse en composantes principales de type L_1

2 Le Logiciel GINO

Le logiciel présenté est un logiciel d'optimisation non linéaire appelé GINO (The Scientific Press, 540 University Avenue, Palo Alto, CA 94301, USA) Il permet d'optimiser une fonction objectif d'expression assez générale sous des contraintes assez générales aussi GINO utilise une méthode de gradient réduit généralisé GRG2 (Abadie (1978), Lasdon et Waren (1978)). Il existe différentes adaptations de ce logiciel suivant le type d'ordinateur (PC, Mac, Infocentre) ou le type d'application (étudiante, professionnelle).

La version que nous considérons ici est dite Super GINO pour PC (version du 3 Février 1988). La disquette contient les fichiers suivants:

Repertoire de A:\

```
AUTOGN
         DAT
                   523 23/09/87
                                   10:42
NLQC02
         DAT
                   970 23/09/87
                                   11:13
NLOUE1
         DAT
                   743 23/09/87
                                   11:07
NLPORT
                   645 23/09/87
         DAI'
                                   10:59
NLHOUS
         DAT
                   436 23/09/87
                                   11:00
NLNBOY
         DAT
                  1261 23/09/87
                                   11:14
README
         LNG
                  2375 12/04/88
                                   12:20
README
         VNO
                  3345 12/02/88
                                   16:09
READ
         ME
                  5895 01/06/89
                                   13:13
       10 fichier(s)
                          234115 octets
```

L'installation de GINO ne pose pas de problème particulier. Il suffit pour cela :

- soit de créer un répertoire et modifier le PATH en conséquence (installation durable), soit de choisir un répertoire courant (installation provisoire),
- puis de recopier dans ce répertoire le contenu utile (GINO EXE et AUTOGN DAT) de la disquette (non protégée).

La disquette contient en outre des exemples (NLQC02 DAT, NLQUE1 DAT, NLPORT DAT, NLHOUS DAT et NLNBOY DAT), des informations utiles (READ ME) et de la publicité sur d'autres produits (READ ME LNG et READ ME VNO).

GINO est très simple IIà exploiter (commande COM listant les commandes, commande HELP suivi du nom d'une commande donnant la signification et la syntaxe de cette commande). La commande QUIT permet de quitter le logiciel. L'importation (TAKE) d'un problème saisi dans un fichier de type ASCII ou l'exportation (DIVE) des résultats dans un fichier de même type sont sans malice. La commande SETP, d'emploi délicat, contrôle différentes options (choix de la méthode de calcul des dérivées partielles, de la méthode de gradient conjugué, critère d'arrêt...) mais les valeurs fournies par défaut sont souvent suffisantes, voire même trop strictes. La commande GUESS permet de proposer des valeurs initiales pour tout ou partie des paramètres à estimer. Les commandes SLB et SUB permettent de fixer une borne inférieure et supérieure aux différentes variables.

GINO est bien documenté Le manuel d'accompagnement (Liebman, Lasdon, Schrage et Waren, 1989) décrit clairement l'installation et la syntaxe du logiciel Il donne des exemples intéressants et variés d'application (réseaux, systèmes de queues, gestion de stocks ...)

Enfin ce manuel vulgarise de façon très pédagogique l'algorithme général d'opti-misation sous-jacent ainsi que les notions de coûts réduits des variables et de prix des contraintes. La convention de signe est qu'un coût réduit r positif (resp. négatif) signifie qu'une variation $\epsilon,\ \epsilon>0$, de la variable détériore (resp. améliore) la valeur de la fonction objectif d'une quantité $\epsilon\times r$ approximativement. Un prix p positif (resp. négatif) signifie qu'une variation $\delta,\ \delta>0$, du second membre de la contrainte entraîne approximativement une amélioration (resp. détérioration) $\delta\times p$ de la valeur de la fonction objectif.

Lors de l'exécution d'un problème d'optimisation GINO rapporte l'une des situations suivantes :

- pas de solution réalisable,
- pas d'optimum fini,
- plafond du nombre d'itérations atteint,
- solution optimale (locale),

Dans ce dernier cas, il est précisé si les conditions duales sont satisfaites ou non. Il est à noter que cette constatation dépend assez largement des valeurs choisies avec la commande SETP.

3 Tableaux Carrés

Pour illustrer certaines des possibilités offertes par GINO, on considère le cas particulier d'un tableau carré c'est-à-dire d'une table de contingence dans laquelle les modalités des lignes et des colonnes sont identiques et où, le cas échéant, les éléments diagonaux sont absents. On choisit alors d'étudier l'ajustement du modèle d'homogénéité des marges puis d'un modèle généralisant celui de quasi-symétrie en y incorporant une forme simple d'asymétrie.

Dans ce qui suit, les lignes et les colonnes du tableau carré sont respectivement indicées par i, i = 1, ..., n et j, j = 1, ..., n. On note classiquement λ_{ij} le paramètre de la loi de Poisson associée à la cellule (i, j) et n_{ij} l'effectif conjoint observé.

3.1 Exemple

Soit donc un exemple de tableau carré constitué par la table de mobilité étudiée par Hout(1983) croisant professions du père et du fils.

```
! donnees de Featherman and Hauser (1978) reproduites dans Hout (1983)
 _______
                                                     T
 profession du fils
 UNN LNM UN LM F profession du pere
     Ι
 1414 521 302 643 40! intellectuelle superieure (upper nonmanual)
 724 524 254 703 48! intellectuelle subalterne (lower nonmanual)
                                                     I
                                                     Ι
 798 648 856 1676 108! manuelle superieure (upper manual)
                                                     Ι
 756 914 771 3325 237! manuelle subalterne (lower manual)
                                                     Ι
 409 357 441 1611 1832! agricole (farm)
```

3.2 Modèle d'Homogénéité des Marges

Dans ce modèle on pose que les marges du tableau des paramètres sont égales :

$$\sum_{j=1}^{n} \lambda_{ij} = \sum_{j=1}^{n} \lambda_{ji}, \quad i = 1, \dots, n.$$

L'estimation maximum de vraisemblance de ce modèle se ramène à l'étude du problème d'optimisation suivant :

$$\begin{array}{ll} \text{maximiser} & -\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \lambda_{ij} + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n n_{ij} \log(\lambda_{ij}) \\ \text{sous les contraintes}: \\ \sum_{j=1}^n \lambda_{ij} = \sum_{j=1}^n \lambda_{ji} & i=1,\dots,n \\ \lambda_{ij} > 0 & i=1,\dots,n \text{ et } j=1,\dots,n \end{array}$$

Il est clair que l'absence des données diagonales n'influerait pas sur l'analyse. Pour accélérer la convergence on peut prendre comme valeurs initiales des paramètres λ_{ij} celles des effectifs symétrisés $(n_{ij} + n_{ji})/2$.

Il est à noter que l'estimation de ce modèle est délicate mais possible avec le logiciel GLIM (Firth et Treat, 1988). Plus généralement, l'estimation d'un tel modèle requiert un logiciel statistique capable de prendre en compte des contraintes linéaires pour un modèle Poissonien (log-linéaire).

Ce problème s'écrit simplement mais laborieusement dans la syntaxe de GINO. Pour faciliter l'interprétation statistique des résultats il est utile d'introduire dans le programme les éléments nécessaires au calcul de la déviance $(-2 \times (VMOD - VSAT),$ où VSAT et VMOD désignent respectivement la log-vraisemblance du modèle saturé et du modèle courant). On cherche alors à minimiser la déviance.

Il est rendu compte de l'application de ce modèle aux données de l'exemple en annexe 1. On y notera l'introduction de la contrainte de positivité des λ_{ij} . Au vu des résultats, il est clair que ce modèle ne s'ajuste pas aux données.

3.3 Modèle Généralisant celui de Quasi-Symétrie

Le modèle de quasi-symétrie suppose que le paramètre λ_{ij} est produit d'un effet ligne, d'un effet colonne et d'une interaction symétrique. Autrement dit :

$$\log(\lambda_{ij}) = \alpha_i + \beta_i + \sigma_{ij}$$
 avec $\sigma_{ij} = \sigma_{ji}$.

L'estimation de ce modèle dans GLIM, par exemple, ne pose aucun problème. Il en est de même pour des extensions simples de ce modèle comme celle consistant, par exemple, à introduire un effet sous diagonal :

$$\log(\lambda_{ij}) = \begin{cases} \alpha_i + \beta_j + \sigma_{ij} & \text{si } i < j \\ \alpha_i + \beta_j + (\kappa + \sigma_{ji}) & \text{sinon} \end{cases}$$

Ce n'est pas le cas pour la généralisation introduite par Hendrickx et Lammers (1991) qui consiste à introduire plutôt une relation non linéaire entre les interactions :

$$\sigma_{ij} = \kappa \ \sigma_{ii}, \quad i < j, \quad \text{où } \kappa > 0.$$

Il est clair que pour $\kappa=1$ on retrouve le modèle de quasi-symétrie. On notera que, comme dans ce dernier, la présence ou l'absence de termes diagonaux

est sans incidence sur l'estimation et que la formulation du problème garantit la positivité des λ_{ij} .

Ce modèle ne se prête pas directement à une estimation avec GLIM mais GINO permet d'obtenir assez simplement des estimations maximum de vraisemblance de ses paramètres. Pour accélérer la convergence on peut encore prendre comme valeurs initiales des λ_{ij} les effectifs symétrisés $(n_{ij} + n_{ji})/2$ et choisir pour k la valeur 1.

Il est rendu compte de l'application de ce modèle aux données de mobilité en annexe 2. On y notera l'introduction de contraintes d'identification portant sur les α_i et les β_j ; d'où l'introduction d'un terme constant noté G dans les formules définissant les λ_{ij}

4 Une Analyse en Composantes Principales de Type L_1

On considère ici l'analyse en composantes principales (ACP) d'une matrice X d'élément courant x_i^j correspondant à l'observation de la variable quantitative X^j , $j=1,\ldots,p$ sur l'unité statistique $i,\ i=1,\ldots,n$. Soit Y la matrice des données centrées et éventuellement standardisées.

L'ACP usuelle de ces données peut être considérée comme la solution du problème d'optimisation :

$$\begin{array}{ll} \text{minimiser} & \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^p (y_i^j - z_i^j)^2 \\ \text{sous les contraintes}: \\ z_i^j & = \sum_{k=1}^q l_k^{1/2} u_{ik} v_{jk} \\ \sum_{i=1}^n u_{ik} & = 0 \\ \sum_{i=1}^n u_{ik} u_{ik'} & = \delta_{kk'} \\ \sum_{j=1}^p v_{jk} v_{jk'} & = \delta_{kk'} \end{array}$$

Ce problème est classiquement résolu par la détermination des éléments propres de la matrice de covariance (resp. de corrélation) $\mathbf{S}: SV = V(\frac{1}{n}L)$. On en déduit la décomposition $Y = UL^{\frac{1}{2}}V'$ (avec $U = YVL^{-\frac{1}{2}}$, V'V = U'U = I) puis l'approximation d'ordre q qui est recherchée.

Une stratégie de recherche d'ACP robuste des données initiales consiste à calculer d'abord une estimation robuste de la matrice S et à déduire de ses éléments propres une décomposition robuste de X (Galpin et Hawkins (1987), Rivest et Plante (1988))

L'alternative que nous présentons ici consiste à modifier la fonction objectif du problème d'optimisation. Pour une ACP de type L_1 on cherchera par exemple à résoudre le problème :

minimiser
$$\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{p} \left| y_i^j - z_i^j \right|$$
sous les contraintes :
$$z_i^j = \sum_{k=1}^{n} l_k^{1/2} u_{ik} v_{jk}$$

$$\sum_{i=1}^{n} u_{ik} = 0$$

$$\sum_{i=1}^{n} u_{ik} u_{ik'} = \delta_{kk'}$$

$$\sum_{j=1}^{p} v_{jk} v_{jk'} = \delta_{kk'}$$

On peut montrer que cette ACP est naturelle dans le cadre de l'estimation par maximum de vraisemblance d'un modèle à effet fixe de $\operatorname{rang}(q)$ où les erreurs sont i.i.d. Laplace (Baccini, Besse et Falguerolles (1992)). Par ailleurs, on pourra préalablement centrer les variables par soustraction de la valeur d'un indice de tendance centrale robuste (médiane, moyenne élaguée et éventuellement les standardiser dans le même esprit.

Ce type d'ACP peut s'effectuer dans GINO et être utilisé pour réaliser, par exemple, l'analyse en dimension 2 des données (n=15, p=12) considérées dans Gower et Harding (1988). Une description du problème à soumettre est reproduite dans l'annexe 3. On notera que, compte tenu des limites de capacité de GINO, seuls les paramètres $l_k^{1/2}$, u_{ik} et v_{jk} y sont estimés. Lors de l'exécution, les valeurs absolues présentes dans la fonction objectif semblent ne poser aucun problème.

5 Conclusion

En présentant ces exemples nous avons voulu montrer l'intérêt qu'un logiciel d'opti-misation peut présenter pour un statisticien. Une étude comparative des différents logiciels existants et notamment de leur intégration à des logiciels statistiques serait à faire. Limité à des problèmes de taille peu importante et raisonablement lent, le logiciel GINO reste néanmoins un bon candidat du fait de sa simplicité, sa généralité et son efficacité. Il peut donc rendre de réels services sur des données de faible volume. Bien que cela ne soit pas essentiel il faut hélas souligner que la saisie des problèmes est assez laborieuse ; l'emploi d'un traitement de texte facilite cependant la génération du code.

Références

- Abadie, J. (1978) "The GRC Method for Nonlinear Programming" in Design and Implementation of Optimization Software, H.J. Greenberg (ed.), Siijthoff and Noordhof, 335-363.
- Baccini, A., Besse, Ph., and Falguerolles, A. de (1992) "A PCA Based on GINI's Mean Absolute Difference", communication présentée lors de la Second International Conference on Statistical Analysis Based on the L₁-norm and Related Methods", Neuchâtel, August 17-20, 1992.
- Firth, D., and Treat, B.R. (1988) "Square Contingency Tables and GLIM", The GLIM Newsletter, No. 16, 16-20.
- Galpin, J.S., and Hawkins, D.M. (1987) "Methods of L_1 Estimation of a Covariance Matrix", Computational Statistics & Data Analysis, 5, 305-319
- Goodman, L. (1991) "Measures, Models, and Graphical Displays in the Analysis of Cross-Classified Data", Journal of the American Statistical Association, Vol. 86, 1085-1138.

- Gower, J.C., and Harding, S.A. (1988) "Non Linear Biplot", Biometrika, 75, 445-455.
- Hendrickx, J., and Lammers, J. (1991) "Design Techniques for Equal/Unequal Main Effects and Symmetrical/Asymmetrical Interactions", communication présentée lors du Sixth International Workshop on Statistical Modelling, *Utrecht*, July 15-19, 1991.
- Hout, M. (1983) "Mobility Tables", Sage University Paper 07-031, Beverly Hill and London: Sage Publication.
- Lasdon, L., and Waren, A. (1978) "Generalized Reduced Gradient Software for Linearly and Nonlinearly Constrained Problems" in *Design* and Implementation of Optimization Software, H.J. Greenberg (ed.), Siijthoff and Noordhof, 363-397.
- Liebman, J., Lasdon, L., Schrage, L., and Waren, A. (1986) Modeling and Optimization with GINO, The Scientific Press.
- Rao, C.R. and Galigiuri, M. (1992) "Scoring of Ordinal Data", communication présentée lois de la SEVENTH INTERNATIONAL CONFERENCE ON MULTIVARIATE ANALYSIS, Barcelona, September 21-24, 1992.
- Rivest, L.-P. et Plante, N. (1988) "L'Analyse en Composantes Principales Robuste", Revue de Statistique Appliquée, Vol. 36, 55-66.

Annexe 1: homogénéité des marges

fichier "marghom"

MODEL:

```
1) MIN=-2*(VMOD-VSAT);
                                              - 643
2) VSAT= - 1414
                      - 521
                                   - 302
                                                             - 40
                                  - 254
                                                             - 48
                                                - 703
         - 724
                      - 524
                     - 648
                                  - 856
                                               - 1676
                                                             - 108
           798
                                   - 771
                                                - 3325
                                                             - 237
         - 756
                     - 914
                      - 357
                                  - 441
                                                - 1611
                                                             - 1832
         - 409
  +1414*LOG(1414)+ 521*LOG( 521)+ 302*LOG( 302)+ 643*LOG( 643)+ 40*LOG( 40)
  + 724*LOG( 724)+ 524*LOG( 524)+ 254*LOG( 254)+ 703*LOG( 703)+ 48*LOG( 48)
  + 798*LOG( 798)+ 648*LOG( 648)+ 856*LOG( 856)+1676*LOG(1676)+ 108*LOG( 108)
  + 756*LOG( 756)+ 914*LOG( 914)+ 771*LOG( 771)+3325*LOG(3325)+ 237*LOG( 237)
  + 409*LOG( 409)+ 357*LOG( 357)+ 441*LOG( 441)+1611*LOG(1611)+1832*LOG(1832);
3) VMOD= - L11
                     - L12
                                  - L13
                                               - L14
                                                             - L15
         - L21
                                  - L23
                     - L22
                                               - L24
                                                             - L25
                                  - L33
                                            - L34
         - L31
                     - L32
                                                             - L35
                                                - L44
                                  - L43
                                                             - L45
         - L41
                      - L42
                               - L53
                                                - L54
                                                             - L55
                     - L52
         - L51
  +1414*LDG( L11)+ 521*LOG( L12)+ 302*LOG( L13)+ 643*LOG( L14)+ 40*LOG( L15)
  + 724*LOG( L21)+ 524*LOG( L22)+ 254*LOG( L23)+ 703*LOG( L24)+ 48*LOG( L25)
  + 798*LOG( L31)+ 648*LOG( L32)+ 856*LOG( L33)+1676*LOG( L34)+ 108*LOG( L35)
  + 756*LOG( L41)+ 914*LOG( L42)+ 771*LOG( L43)+3325*LOG( L44)+ 237*LOG( L45)
  + 409*LOG( L51)+ 357*LOG( L52)+ 441*LOG( L53)+1611*LOG( L54)+1832*LOG( L55);
       L12 + L13 + L14 + L15 - L21 - L31 - L41 - L51 =0;
4)
        + L23 + L24 + L25 - L12 - L32 - L42 - L52 =0;
5) L21
6) L31 + L32 + L34 + L35 - L13 - L23 - L43 - L53 =0;
8) L51 + L52 + L53 + L54 - L15 - L25 - L35 - L45
9) L11=1414;
10) L22= 524;
11) L33= 856;
12) L44=3325;
13) L55=1832:
 END
GUESS L11
           1414 0
GUESS L12
            622.5
GUESS L13
            550.0
GUESS L14
            699 5
GUESS L15
            224 5
GUESS L21
             622.5
GUESS L22
            524.0
            451 0
GUESS L23
GUESS L24
             808.5
             202.5
GUESS L25
```

GUESS L31	550 0
GUESS L32	4510
GUESS L33	
GUESS L34	1223.5
GUESS L35	274.5
GUESS L41	699.,5
GUESS L42	8085
GUESS L43	1223.5
GUESS L44 GUESS L45	33250
	9240
GUESS L51	2245
GUESS L52	202 5
GUESS L53	274 5
GUESS L54	924 0
GUESS L55	18320
SLB L11 0	
SLB L12 0. SLB L13 0.	.00005
SLB L13 0	.00005
SLB L14 0.	
SLB L15 0.	
SLB L21 0	.00005
SLB L22 0. SLB L23 0.	.00005
SLB L24 0	
SLB L25 0.	
SIB L31 0.	.00005
SLB L32 0	.00005
SLB 133 0.	
SLB L34 0.	
SLB L35 0.	.00005
SLB L41 0. SLB L42 0.	.00005
SLB L43 0.	
SLB L44 O	
SLB L45 0. SLB L51 0.	.00005
SLB L51 0.	.00005
SLB L52 0	
SLB L53 0	
SLB L54 0	
SLB L55 0	.00005

session GINO

:TAKE marghom

: GO

SOLUTION STATUS: OPTIMAL TO TOLERANCES. DUAL CONDITIONS: SATISFIED.

OBJECTIVE FUNCTION VALUE

1) 2743.562185

VARIABLE	VALUE	REDUCED COST
VMOD	118298 473151	000000
VSAT	119670 254244	000000
L11	1414.000000	000000
L12	555 168426	00001
L13	553 257438	00000 4
L14	727.398924	00000
L15	291.918009	000007
L21	682 023419	- 000001
L22	524.000000	.00000
L23	418.171856	., 000000
L24	743 507780	00001
L25	241 734159	000003
L31	548 777425	00001
L32	465 318285	.000000
L33	856000000	000000
L34	1252 510718	. 000000
L35	182 691217	000001
L41	677 401248	00001
L42	866.775064	000000
L43	1164 844748	00000 4
L44	3325 000000	. 000000
L45	936 574235	. 000000
L51	219 540705	00001
L52	198.175438	000000
L53	313 023603	.00000
L5 4	922 177873	- 00001
L55	1832000000	., 000000
ROW	SLACK OR SURPLUS	PRICE
2)	.000000	-2.00000
3)	. 000000	2.000000
4)	.000000	232058
5)	000000	10896 6
6)	000000	676223
7)	.000000	000000
8)	. 000000	1.493900
9)	000000	. 000000
10)	000000	000000
11)	000000	000000
12)	000000	000000
13)	000000	000000

Annexe 2: une généralisation de la quasi-symétrie fichier "gengs"

MODEL:

```
1) MIN=-2*(VMOD-VSAT);
                                                                     40
                                     - 302
                                                   - 643
2) VSAT= - 1414
                       - 521
                                                   - 703
                                     - 254
                                                                     48
                       - 524
         - 724
                                     - 856
                                                   - 1676
                                                                    108
                       - 648
         - 798
                                                   - 3325
                                                                 - 237
                                    - 771
                       - 914
         - 756
                                                                 - 1832
                                    - 441
                                                   - 1611
         - 409
                       - 357
 +1414*LOG(1414)+ 521*LOG( 521)+ 302*LOG( 302)+ 643*LOG( 643)+ 40*LOG( 40)
 + 724*LOG( 724)+ 524*LOG( 524)+ 254*LOG( 254)+ 703*LOG( 703)+ 48*LOG( 48)
 + 798*LOG( 798)+ 648*LOG( 648)+ 856*LOG( 856)+1676*LOG(1676)+ 108*LOG( 108)
 + 756*LOG( 756)+ 914*LOG( 914)+ 771*LOG( 771)+3325*LOG(3325)+ 237*LOG( 237)
 + 409*LOG( 409)+ 357*LOG( 357)+ 441*LOG( 441)+1611*LOG(1611)+1832*LOG(1832);
                       - L12
                                     - L13
                                                   - L14
                                                                 - L15
3) VMOD= - L11
                      - L22
                                    - L23
                                                  - L24
                                                                 - L25
         - L21
                                    - L33
                                                - L34
                                                                 - L35
                       - L32
         - L31
                                                                 - L45
                                                   - L44
                                     - L43
                       - L42
         - L41
                                                   - L54
                                                                 - L55
                                     - L53
         - L51
                       - L52
 +1414*LOG( L11)+ 521*LOG( L12)+ 302*LOG( L13)+ 643*LOG( L14)+ 40*LOG( L15)
 + 724*LOG( L21)+ 524*LOG( L22)+ 254*LOG( L23)+ 703*LOG( L24)+ 48*LOG( L25)
 + 798*LOG( L31)+ 648*LOG( L32)+ 856*LOG( L33)+1676*LOG( L34)+ 108*LOG( L35)
 + 756*LOG( L41)+ 914*LOG( L42)+ 771*LOG( L43)+3325*LOG( L44)+ 237*LOG( L45)
 + 409*LOG( L51)+ 357*LOG( L52)+ 441*LOG( L53)+1611*LOG( L54)+1832*LOG( L55);
4) L11=EXP(G+A1+B1+ S11);
 5) L12=EXP(G+A1+B2+ S12);
 6) L21=EXP(G+A2+B1+K*S12);
 7) L13=EXP(G+A1+B3+ S13);
 8) L31=EXP(G+A3+B1+K*S13);
9) L14=EXP(G+A1+B4+ S14);
10) L41=EXP(G+A4+B1+K*S14);
11) L15=EXP(G+A1+B5+ S15);
12) L51=EXP(G+A5+B1+K*S15);
13) L22=EXP(G+A2+B2+ S22);
14) L23=EXP(G+A2+B3+ S23);
15) L32=EXP(G+A3+B2+K*S23);
16) L24=EXP(G+A2+B4+ S24);
17) L42=EXP(G+A4+B2+K*S24);
18) L25=EXP(G+A2+B5+ S25);
19) L52=EXP(G+A5+B2+K*S25);
```

```
20) L33=EXP(G+A3+B3+ S33);
21) L34=EXP(G+A3+B4+ S34);
22) L43=EXP(G+A4+B3+K*S34);
23) L35=EXP(G+A3+B5+ S35);
24) L53=EXP(G+A5+B3+K+S35);
25) L44=EXP(G+A4+B4+ S44);
26) L45=EXP(G+A4+B5+ S45);
27) L54=EXP(G+A5+B4+K*S45);
28) L55=EXP(G+A5+B5+ S55);
29) L11=1414;
30) L22= 524;
31) L33= 856;
32) L44=3325;
33) L55=1832;
34) A1+A2+A3+A4+A5=0;
35) B1+B2+B3+B4+B5=0;
36) K>0;
END
GUESS K 1
GUESS L11
             1414
               622.5
GUESS L12
GUESS L13
               550.0
GUESS L14
               699.5
GUESS L15
               224.5
GUESS L21
               622.5
GUESS L22
               524
GUESS L23
               451 0
GUESS L24
               808 5
GUESS L25
               202.5
GUESS L31
               550.0
GUESS L32
              451.0
GUESS L33
              856
GUESS L34
              1223 5
              274.5
GUESS L35
GUESS L41
               699.5
GUESS L42
              808 5
GUESS L43
              1223 5
GUESS L44
              3325
GUESS L45
              924 0
GUESS L51
              224.5
GUESS L52
               202.5
GUESS L53
              274 5
GUESS L54
              924 0
GUESS L55
              1832
```

session GINO

:TAKE genqs

: GO

SOLUTION STATUS: OPTIMAL TO TOLERANCES. DUAL CONDITIONS: SATISFIED.

OBJECTIVE FUNCTION VALUE

1) 2.539059

2055055	
VALUE	REDUCED COST
119668.984714	.000000
119670 254244	.000000
1414.000000	.000000
520 999957	.000000
295 135570	.000000
647.004730	000000
42.859742	.000000
724000063	.000000
524000000	.000000
260 864442	.000000
704333933	.000000
39.801670	000000
801 490238	.000000
644.509645	.000000
856.000000	000000
1670 661436	000000
113.338625	000000
753 . 963682	000000
913.321670	000000
773 . 714567	.000000
3325 . 000000	.000000
236.999974	.000000
	000000
361.168509	.000000
438 . 285479	.000000
1611000009	000000
1832000000	000000
	- 000226
-4880751	000111
-8640930	- 000173
18339618	000000
2.620685	- 000461
6079575	000160
	000329
1966694	- 000771
2.434627	.000093
5.697318	- 000402
	.000003
	.000191
	000169
2348083	- 000099
001513	000000
	119668.984714 119670.254244 1414.000000 520.999957 295.135570 647.004730 42.859742 724.000063 524.000000 260.864442 704.333933 39.801670 801.490238 644.509645 856.000000 1670.661436 113.338625 753.963682 913.321670 773.714567 3325.000000 236.999974 407.545943 361.168509 438.285479 1611.000009 1832.000000 2.436241 -4.880751 -8.640930 18.339618 2.620685 6.079575 .832819 1.966694 2.434627 5.697318 1.686285 3.587131 5.329733

S15	6 203956	000116
A5	.013564	.000000
S22	371747	000000
S23	139686	- 000032
S24	- 298938	000268
S25	416362	- 000301
S33	195118	000000
S34	288681	.000316
S35	.609367	000012
S44	- 262230	.000000
S 4 5	. 685249	- 000016
S55	5.064872	000000
ROW	SLACK OR SURPLUS	PRICE
2)	. 000000	-2.000000
3)	000000	2.000000
4)	000000	. 000000
5)	000000	000000
6)	.000000	. 000000
7)	.000000	046517
8)	. 000000	- 008709
9)	. 000000	- 012379
10)	000000	005402
11)	000000	- 133447
12)	.000000	.007136
13)	000000	. 000000
14)	000000	052628
15)	000000	010831
16)	000000	003788
17)	. 000000	.001485
18)	. 000000	411959
19)	. 000000	023083
20)	000000	000000
21)	.000000	.006391
22)	000000	- 007017
23)	000000	094207
24)	000000	012387
25)	000000	000000
26)	000000	.000000
27)	000000	. 000000
28)	000000	., 000000
29)	000000	000000
30)	.000000	.000000
31)	000000	000000
32)		000000
33)	000000	000000
34)	000000	.000114
35)	000000	000025
36)	1 966694	000000

Annexe 3 : une ACP de type L_1

```
MODEL:
! UNE ACP DE TYPE L1 POUR LES DONNEES ILLUSTRANT L'ARTICLE
! DE J.C. GOWER AND S.A. HARDING (1988).
! LA DIMENSION EST 2.
! VALEURS SINGULIERES (RACINES CARREES DES VALEURS PROPRES) Sk1 >= Sk2
   Sk1-Sk2 > 0:
! SCORES LIGNES CENTRES (15 SITES)
   U01k1 +U02k1 +U03k1 +U04k1 +U05k1 +U06k1 +U07k1 +U08k1
         +U09ki +U10ki +U11ki +U12ki +U13ki +U14ki +U15ki =0;
   U01k2 +U02k2 +U03k2 +U04k2 +U05k2 +U06k2 +U07k2 +U08k2
         +U09k2 +U10k2 +U11k2 +U12k2 +U13k2 +U14k2 +U15k2 =0;
! ORTHOGONALITE DES SCORES LIGNES:
  U01k1 * U01k1 + U02k1 * U02k1 + U03k1 * U03k1
+ U04k1 * U04k1 + U05k1 * U05k1 + U06k1 * U06k1
+ U07k1 + U07k1 + U08k1 + U08k1 + U09k1 + U09k1
+ U10k1 + U10k1 + U11k1 + U11k1 + U12k1 + U12k1
+ U13k1 * U13k1 + U14k1 * U14k1 + U15k1 * U15k1=1;
  U01k2 * U01k2 + U02k2 * U02k2 + U03k2 * U03k2
+ U04k2 * U04k2 + U05k2 * U05k2 + U06k2 * U06k2
+ U07k2 * U07k2 + U08k2 * U08k2 + U09k2 * U09k2
+ U10k2 * U10k2 + U11k2 * U11k2 + U12k2 * U12k2
+ U13k2 + U13k2 + U14k2 + U14k2 + U15k2 + U15k2=1;
  U01k2 * U01k1 + U02k2 * U02k1 + U03k2 * U03k1
+ U04k2 * U04k1 + U05k2 * U05k1 + U06k2 * U06k1
+ U07k2 * U07k1 + U08k2 * U08k1 + U09k2 * U09k1
+ U10k2 * U10k1 + U11k2 * U11k1 + U12k2 * U12k1
+ U13k2 * U13k1 + U14k2 * U14k1 + U15k2 * U15k1=0;
! ORTHOGONALITE DES SCORES COLONNES (12 COLONNES):
  V01k1 * V01k1 + V02k1 * V02k1 + V03k1 * V03k1
+ V04k1 + V04k1 + V05k1 + V05k1 + V06k1 + V06k1
+ V07k1 * V07k1 + V08k1 * V08k1 + V09k1 * V09k1
+ V10k1 * V10k1 + V11k1 * V11k1 + V12k1 * V12k1=1;
  V01k2 * V01k2 + V02k2 * V02k2 + V03k2 * V03k2
+ V04k2 * V04k2 + V05k2 * V05k2 + V06k2 * V06k2
+ V07k2 + V07k2 + V08k2 + V08k2 + V09k2 + V09k2
+ V10k2 * V10k2 + V11k2 * V11k2 + V12k2 * V12k2=1;
  V01k2 * V01k1 + V02k2 * V02k1 + V03k2 * V03k1
+ V04k2 + V04k1 + V05k2 + V05k1 + V06k2 + V06k1
+ V07k2 * V07k1 + V08k2 * V08k1 + V09k2 * V09k1
```

+ V10k2 * V10k1 + V11k2 * V11k1 + V12k2 * V12k1 =0;

```
! FONCTION OBJECTIF:
MIN=ABS( Sk1 * U01k1 * V01k1 + Sk2 * U01k2 * V01k2 - 0.1174 )
  + ABS(Sk1 + U01k1 + V02k1 + Sk2 + U01k2 + V02k2 - 0.2958)
  + ABS( Sk1 * U01k1 * V03k1 + Sk2 * U01k2 * V03k2 - 0.0137 )
  + ABS( Sk1 * U01k1 * V04k1 + Sk2 * U01k2 * V04k2 - 0.2558 )
  + ABS( Sk1 * U01k1 * V05k1 + Sk2 * U01k2 * V05k2 - 1.2017 )
 + ABS( Sk1 * U01k1 * V06k1 + Sk2 * U01k2 * V06k2 - 0.2954 )
 + ABS( Sk1 + U01k1 + V07k1 + Sk2 + U01k2 + V07k2 + 0.2065 )
 + ABS( Sk1 * U01k1 * V08k1 + Sk2 * U01k2 * V08k2 + 0.0937 )
 + ABS( Sk1 * U01k1 * V09k1 + Sk2 * U01k2 * V09k2 + 0.2511 )
 + ABS( Sk1 + U01k1 + V10k1 + Sk2 + U01k2 + V10k2 + 0.1058 )
 + ABS( Sk1 * U01k1 * V11k1 + Sk2 * U01k2 * V11k2 - 0.0891 )
 + ABS( Sk1 * U01k1 * V12k1 + Sk2 * U01k2 * V12k2 - 0.5388 )
 + ABS( Sk1 * U02k1 * V01k1 + Sk2 * U02k2 * V01k2 - 0.0845 )
 + ABS( Sk1 * U02k1 * V02k1 + Sk2 * U02k2 * V02k2 + 0.0898 )
 + ABS( Sk1 * U02k1 * V03k1 + Sk2 * U02k2 * V03k2 - 0.133 )
  etc
 + ABS( Sk1 * U14k1 * V12k1 + Sk2 * U14k2 * V12k2 + 1.0048 )
 + ABS( Sk1 * U15k1 * V01k1 + Sk2 * U15k2 * V01k2 + 0.0172 )
 + ABS( Sk1 * U15k1 * V02k1 + Sk2 * U15k2 * V02k2 + 0.0327 )
 + ABS( Sk1 * U15k1 * V03k1 + Sk2 * U15k2 * V03k2 + 0.2417 )
 + ABS( Sk1 * U15k1 * V04k1 + Sk2 * U15k2 * V04k2 - 0.365 )
 + ABS( Sk1 * U15k1 * V05k1 + Sk2 * U15k2 * V05k2 + 0 112 )
 + ABS( Sk1 * U15k1 * V06k1 + Sk2 * U15k2 * V06k2 - 0.097 )
 + ABS( Sk1 + U15k1 + V07k1 + Sk2 + U15k2 + V07k2 - 0.6264 )
 + ABS( Sk1 * U15k1 * V08k1 + Sk2 * U15k2 * V08k2 - 0.1256 )
 + ABS( Sk1 * U15k1 * V09k1 + Sk2 * U15k2 * V09k2 + 0.0475 )
 + ABS( Sk1 + U15k1 + V10k1 + Sk2 + U15k2 + V10k2 - 0.022 )
 + ABS( Sk1 * U15k1 * V11k1 + Sk2 * U15k2 * V11k2 - 0.259 )
 + ABS( Sk1 + U15k1 + V12k1 + Sk2 + U15k2 + V12k2 - 0.3386 );
```

END