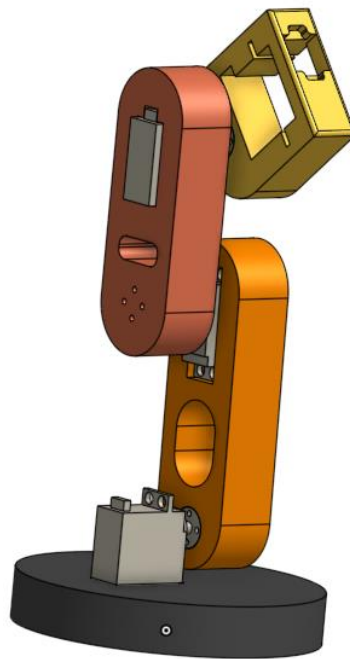


Rapport de la séance 4

Pour cette 4eme séance, nous avons pas mal de problèmes liés à l'électronique. Il fait brancher sur la carte Nano, à la fois la résistance flexible et l'accéléromètre or une fois le tout branché impossible de téléverser notre programme. En essayant séparément nous avons constaté que c'était l'accéléromètre qui posait problème avec la carte Nano. Pourtant, tout fonctionne parfaitement sur la carte Uno donc ce n'est pas un problème de code. Nous n'avons pas encore trouvé de solutions mais c'est un problème que nous allons devoir résoudre en priorité.

Du coté de notre bras, la modélisation est maintenant quasiment terminée.

La nouvelle version est bien plus simplifiée que l'ancienne



Il manque encore la pince mais nous pouvons déjà imprimer les pièces rouge et orange afin de commencer à tester de manière plus concrète notre travail électronique.

Concernant le gant, nous avons récupéré les pièces aujourd'hui et j'ai pu le monter. Tout est parfait, en revanche deux pièces se sont brisées en enlevant le support. Elles permettaient de rajouter le pouce sur l'exosquelette. Nous les

réimprimerons mais elles ne sont pas essentielles car la résistance flexible sera sur l'index donc ce n'est pas un problème.



Je n'ai pas pu effectué le travail espéré sur les modules bluetooth à cause du problème sur la carte Nano mais je prévois de m'en occuper en priorité pour la prochaine séance afin de « clôturer » la partie électronique pour un temps et pouvoir s'occuper de l'optimisation de notre matériel. Il faut par exemple fixer l'électronique concernant la carte Nano sur le gant sans que cela soit encombrant.