

T2. Equações diferenciais ordinárias de primeira ordem

Matemáticas III

Manuel Andrade Valinho

manuel.andrade@usc.gal

Área de Astronomia e Astrofísica

Departamento de Matemática Aplicada

*Escola Politécnica Superior de Engenharia
Campus Terra (Lugo)*

Índice

Análise qualitativa

Equações separáveis

Equações lineares

Equações exatas. Fatores integrantes

Soluções por substituições

Modelos lineares e não lineares

Análise qualitativa

Equações separáveis

Equações lineares

Equações exatas. Fatores integrantes

Soluções por substituições

Modelos lineares e não lineares

Campos de direções

Consideremos a EDO de primeira ordem:

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y)$$

O valor $f(x, y)$ que a função f lhe dá a um ponto (x, y) pertencente ao intervalo de definição I representa a **pendente** de uma linha, isto é, de um segmento de linha que chamaremos **elemento linear**.

O conjunto de todos os elementos lineares que se podem representar em cada ponto (x, y) sobre uma quadrícula retangular denomina-se **campo de direções** ou **campo de pendentes** da equação diferencial $\frac{dy}{dx} = f(x, y)$.

Cada curva solução que atravessa um campo de direções deverá seguir o padrão de fluxo do campo.

Campos de direções

Consideremos a EDO de primeira ordem:

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y)$$

O valor $f(x, y)$ que a função f lhe dá a um ponto (x, y) pertencente ao intervalo de definição I representa a **pendente** de uma linha, isto é, de um segmento de linha que chamaremos **elemento linear**.

O conjunto de todos os elementos lineares que se podem representar em cada ponto (x, y) sobre uma quadrícula retangular denomina-se **campo de direções** ou **campo de pendentes** da equação diferencial $\frac{dy}{dx} = f(x, y)$.

Cada curva solução que atravessa um campo de direções deverá seguir o padrão de fluxo do campo.

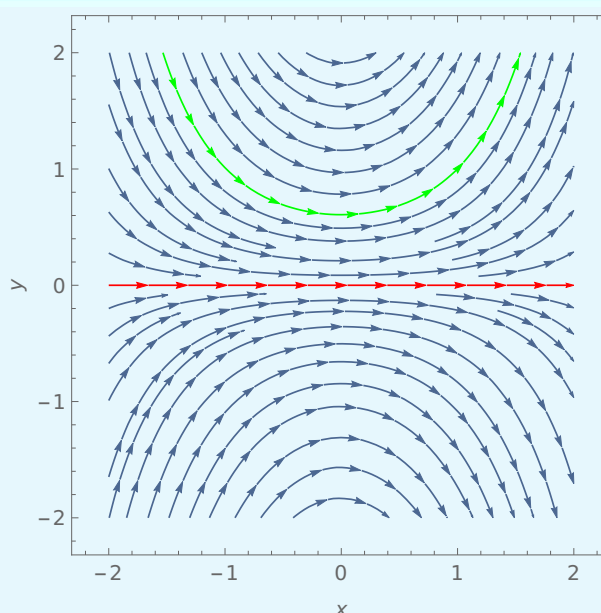
Campos de direções

Exemplo (um campo de direções)

$$\frac{dy}{dx} = xy$$

Curva solução que passa por (0,0)

Curva solução que passa por (1,1)



Análise qualitativa

Equações separáveis

Equações lineares

Equações exatas. Fatores integrantes

Soluções por substituições

Modelos lineares e não lineares

Definição

Definição 2.2.1 (equação separável)

Uma equação diferencial de primeira ordem

$$\frac{dy}{dx} = g(x)h(y) \quad (1)$$

diz-se que é **separável** ou que tem **variáveis separadas**.

Exemplo

$$\frac{dy}{dx} = x^2 y^3 \cos x \longrightarrow \text{separável,}$$

$$\frac{dy}{dx} = x + \sin y \longrightarrow \text{não separável.}$$

Definição

Definição 2.2.1 (equação separável)

Uma equação diferencial de primeira ordem

$$\frac{dy}{dx} = g(x)h(y) \quad (1)$$

diz-se que é **separável** ou que tem **variáveis separadas**.

Exemplo

$$\frac{dy}{dx} = x^2 y^3 \cos x \longrightarrow \text{separável,}$$

$$\frac{dy}{dx} = x + \sin y \longrightarrow \text{não separável.}$$

Método de solução

Método

- ① Dividindo (1) por $h(y)$ obtém-se

$$\begin{aligned} p(y) \frac{dy}{dx} &= g(x) \Leftrightarrow p(y) dy = g(x) dx \\ &\Leftrightarrow \int p(y) dy = \int g(x) dx, \end{aligned}$$

$$\text{onde } p(y) = \frac{1}{h(y)}.$$

Método de solução

- ② Se $H(y)$ é uma primitiva de $p(y)$ e $G(x)$ é uma primitiva de $g(x)$, então estas duas primitivas diferenciam-se numa constante $c \in \mathbb{R}$,

$$H(y) = G(x) + c, \quad (2)$$

que é uma **solução implícita** da equação diferencial (1).

Método de solução

Exercício 2.2.2 (resolução de uma equação separável)

$$(1 + x)dy - ydx = 0.$$

Resolução

Dividindo por $(1 + x)y$ obtemos

$$\begin{aligned} \frac{dy}{y} &= \frac{dx}{1+x} \\ \Rightarrow \int \frac{dy}{y} &= \int \frac{dx}{1+x} \Rightarrow \ln |y| = \ln |1+x| + c_1. \end{aligned}$$

Nota: É mais direto tomar como constante $\ln c_1$ em lugar de c_1 .

~>

Método de solução

Despejando chegamos a

$$\begin{aligned}|y| &= e^{\ln|1+x|+c_1} \\ &= e^{\ln|1+x|} \cdot e^{c_1} \\ &= |1+x|e^{c_1}.\end{aligned}$$

Portanto,

$$y = \pm e^{c_1}(1+x).$$

Reescrevendo $c = \pm e^{c_1}$ obtemos

$$y = c(1+x).$$

Método de solução

Exercício 2.2.3 (um problema de valor inicial)

$$\cos x(e^{2y} - y)\frac{dy}{dx} = e^y \sin 2x, \quad y(0) = 0.$$

Resolução

Dividindo por $e^y \cos x$ temos

$$\frac{e^{2y} - y}{e^y} dy = \frac{\sin 2x}{\cos x} dx.$$

Utilizando a identidade $\sin 2x = 2 \sin x \cos x$ obtém-se

$$\int (e^y - ye^{-y}) dy = 2 \int \sin x dx.$$

~>

Método de solução

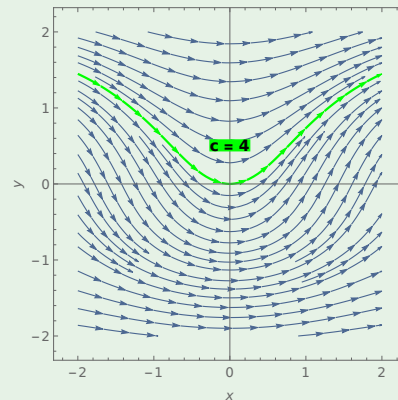
Integrando por partes (nota: $\int u dv = uv - \int v du$)

$$\Rightarrow e^y + ye^{-y} + e^{-y} = -2 \cos x + c.$$

A condição inicial $y(0) = 0$ implica $c = 4$.

Portanto uma solução é

$$e^y + ye^{-y} + e^{-y} = 4 - 2 \cos x.$$



Análise qualitativa

Equações separáveis

Equações lineares

Equações exatas. Fatores integrantes

Soluções por substituições

Modelos lineares e não lineares

Definição

Definição 2.3.1 (equação linear)

Uma equação diferencial de primeira ordem da forma

$$a_1(x) \frac{dy}{dx} + a_0(x)y = g(x) \quad (3)$$

diz-se que é uma **equação linear** na variável independente y .

Quando $g(x) = 0$, a equação linear (3) diz-se que é **homogénea**; caso contrário, será **não homogénea**.

Definição

A **forma canónica** de uma equação linear é

$$\boxed{\frac{dy}{dx} + P(x)y = f(x)}, \quad (4)$$

onde

- $P(x) \rightarrow$ **função coeficiente**,
- $f(x) \rightarrow$ **função impulsora**.

Método de solução

Fator integrante

Procuramos soluções de (4) num intervalo I no qual as funções $P(x)$ e $f(x)$ são contínuas.

O membro esquerdo da equação pode ser reescrito como a derivada exata do produto de uma função especial $\mu(x)$ (fator integrante) por y , isto é,

$$\left. \begin{aligned} \frac{d}{dx} [\mu(x)y] &= \mu \frac{dy}{dx} + \frac{d\mu}{dx} y \\ (4) \Rightarrow \mu \frac{dy}{dx} + \mu P(x)y & \end{aligned} \right\} \Leftrightarrow \frac{d\mu}{dx} = \mu P(x).$$



Método de solução

Resolvendo por separação de variáveis e integrando obtém-se

$$\frac{d\mu}{\mu} = P(x) dx \Rightarrow \ln |\mu(x)| = \int P(x) dx + c_1 \Rightarrow \mu(x) = c_2 e^{\int P(x) dx}.$$

Tomando, por simplicidade, $c_2 = 1$ a função

$$\mu(x) = e^{\int P(x) dx}$$

é o denominado **fator integrante** para a equação (4).

Método de solução

Método

- 1 Escrever a equação linear (3) na forma canónica

$$\frac{dy}{dx} + P(x)y = f(x).$$

- 2 Determinar $P(x)$ e calcular o fator integrante

$$\mu(x) = e^{\int P(x)dx}.$$



Método de solução

- 3 Multiplicar a forma canónica da ED pelo fator integrante, lembrando que o membro esquerdo da equação resultante será a derivada do fator integrante por y , isto é,

$$\frac{d}{dx} \left[e^{\int P(x)dx} y \right] = e^{\int P(x)dx} f(x).$$

- 4 Integrando esta última equação e dividindo pelo fator integrante obtém-se a **solução geral**

$$y(x) = \frac{1}{\mu(x)} \left[\int \mu(x)f(x)dx + c \right] \quad (5)$$

Método de solução

Exercício 2.3.2 (resolução de uma equação linear)

$$\frac{dy}{dx} - 3y = 6.$$

Resolução

Neste caso, $P(x) = -3$. Portanto, o fator integrante será

$$\mu(x) = e^{\int (-3)dx} = e^{-3x}.$$

Multiplicando a ED por este fator obtemos

$$e^{-3x} \frac{dy}{dx} - 3e^{-3x} y = 6e^{-3x} \Rightarrow \frac{d}{dx} [e^{-3x} y] = 6e^{-3x}.$$

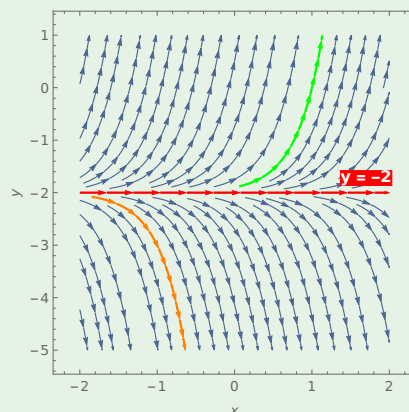
↗

Método de solução

Integrando chegamos a

$$e^{-3x} y = -2e^{-3x} + c$$

$$\Rightarrow \boxed{y = -2 + ce^{3x}, \quad -\infty < x < \infty}.$$



Solução geral

Teorema 2.3.3 (existência e unicidade)

Se as funções $P(x)$ e $f(x)$ são contínuas no intervalo aberto I que contém o ponto x_0 , então o problema de valor inicial

$$\frac{dy}{dx} + P(x)y = f(x), \quad y(x_0) = y_0$$

tem uma e só uma solução, definida no intervalo I , dada pela fórmula (5) com o valor apropriado de c .

Observação

A diferença com o teorema do Tema 1 é que, neste caso, a existência e unicidade da solução aplicam-se sobre a totalidade do intervalo aberto I .

Método de solução

Exercício 2.3.4 (pontos singulares)

$$(x^2 - 9) \frac{dy}{dx} + xy = 0.$$

Resolução

A equação em forma canónica é

$$\frac{dy}{dx} + \frac{x}{x^2 - 9} y = 0.$$

Identificamos $P(x) = \frac{x}{x^2 - 9}$, que é contínua em $(-\infty, -3)$, $(-3, 3)$ e $(3, \infty)$. Porém, apresenta descontinuidades nos pontos singulares $x = 3$ e $x = -3$, que se trasladarão às soluções da ED.

⇒

Método de solução

O fator integrante é

$$\mu(x) = e^{\int \frac{x dx}{x^2-9}} = e^{\frac{1}{2} \int 2x \frac{dx}{x^2-9}} = e^{\frac{1}{2} \ln |x^2-9|} = \sqrt{x^2-9}.$$

Multiplicamos a forma canónica da ED pelo fator integrante e obtemos

$$\frac{d}{dx} \left[\sqrt{x^2-9} y \right] = 0 \Rightarrow \boxed{y = \frac{c}{\sqrt{x^2-9}}},$$

que é a solução geral no intervalo $(-\infty, -3) \cup (3, \infty)$.

Método de solução

Exercício 2.3.5 (um problema de valor inicial)

$$\frac{dy}{dx} + y = x, \quad y(0) = 4.$$

Resolução

A equação está em forma canónica e $P(x) = 1$ e $f(x) = x$ são contínuas em $(-\infty, \infty)$. O fator integrante é

$$\mu(x) = e^{\int dx} = e^x.$$

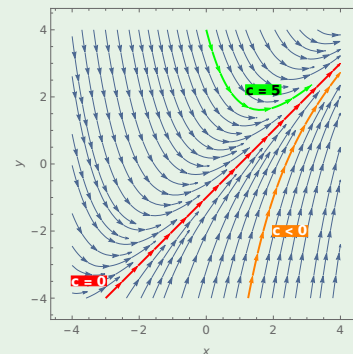
Método de solução

Multiplicando a ED por este fator e integrando obtemos

$$\frac{d}{dx}(e^x y) = xe^x \Rightarrow e^x y = xe^x - e^x + c \Rightarrow y = x - 1 + ce^{-x}.$$

Tendo em conta a condição inicial obtemos a solução no intervalo $(-\infty, \infty)$, que corresponde a $c = 5$,

$$y = x - 1 + 5e^{-x}.$$



Análise qualitativa

Equações separáveis

Equações lineares

Equações exatas. Fatores integrantes

Soluções por substituições

Modelos lineares e não lineares

Diferencial de uma função de duas variáveis

Dada uma função $f(x, y)$ com primeiras derivadas parciais contínuas numa região R do plano xy o seu **diferencial** ou **diferencial total** é

$$df := \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy.$$

No caso de $f(x, y) = c$ temos

$$\frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy = 0.$$

Isto é, a partir de uma família de curvas uniparamétrica $f(x, y) = c$ geramos uma equação diferencial de primeira ordem.

Definição

Definição 2.4.1 (equação exata)

A expressão diferencial $M(x, y)dx + N(x, y)dy$ é uma **diferencial exata** na região R do plano xy se corresponde ao diferencial de alguma função $f(x, y)$.

Diz-se que uma equação diferencial de primeira ordem da forma

$$M(x, y)dx + N(x, y)dy = 0$$

é uma **equação exata** se a expressão no membro esquerdo é uma diferencial exata.

Definição

Exemplo

A equação

$$x^2y^3dx + x^3y^2dy = 0$$

é exata posto que o lado esquerdo é igual a $d\left(\frac{1}{3}x^3y^3\right)$.

Definição

Teorema 2.4.2 (critério da diferencial exata – Euler, 1734)

Suponhamos que as primeiras derivadas parciais de $M(x, y)$ e $N(x, y)$ são contínuas numa região retangular R . Então, uma condição necessária e suficiente para que

$$M(x, y)dx + N(x, y)dy = 0$$

seja uma equação exata em R é que se cumpra

$$\boxed{\frac{\partial M(x, y)}{\partial y} = \frac{\partial N(x, y)}{\partial x}} \quad (6)$$

para todo $(x, y) \in R$.

Método de solução

Método

- ① Dada uma equação na forma diferencial
 $M(x, y)dx + N(x, y)dy$ determinamos se se cumpre o critério da diferencial exata

$$\frac{\partial M(x, y)}{\partial y} = \frac{\partial N(x, y)}{\partial x}.$$

- ② Se se cumpre, então existe uma função f tal que^a

$$\frac{\partial f}{\partial x} = M(x, y).$$

^aTambém se poderia partir de $\frac{\partial f}{\partial y} = N$ e integrar com respeito a y .



Método de solução

- ③ Integramos $M(x, y)$ com respeito a x para obter

$$f(x, y) = \int M(x, y)dx + g(y), \quad (7)$$

onde $g(y)$ é a *constante* de integração.

- ④ A fim de obter $g(y)$ derivamos (7) com respeito a y , supondo

$$\frac{\partial f}{\partial y} = N(x, y).$$



Método de solução

Isto é,

$$\begin{aligned}\frac{\partial f}{\partial y} &= \frac{\partial}{\partial y} \int M(x, y) dx + g'(y) = N(x, y) \\ \Rightarrow g'(y) &= N(x, y) - \frac{\partial}{\partial y} \int M(x, y) dx.\end{aligned}\quad (8)$$

⑤ Integramos (8) com respeito a y e substituímos em (7).

⑥ A **solução implícita** da equação diferencial é

$$f(x, y) = c. \quad (9)$$

Método de solução

Exercício 2.4.3 (resolução de uma equação exata)

$$2xydx + (x^2 - 1)dy = 0.$$

Resolução

Com $M(x, y) = 2xy$ e $N(x, y) = x^2 - 1$ temos

$$\frac{\partial M}{\partial y} = 2x = \frac{\partial N}{\partial x}.$$

Portanto, a equação é exata.

Método de solução

Conforme ao teorema 2.4.2 existe uma função $f(x, y)$ tal que

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2xy \quad \text{e} \quad \frac{\partial f}{\partial y} = x^2 - 1.$$

Integramos a primeira

$$f(x, y) = x^2 y + g(y).$$

Derivamos parcialmente com respeito a y e igualamos a $N(x, y)$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = x^2 + g'(y) = x^2 - 1.$$



Método de solução

Resulta $g'(y) = -1 \Leftrightarrow g(y) = -y$. Portanto,

$$f(x, y) = x^2 y - y.$$

A solução da equação em forma implícita é

$$x^2 y - y = c.$$

Na sua forma explícita é, simplesmente,

$$y = \frac{c}{x^2 - 1},$$

definida em $\mathbb{R} - \{-1, 1\}$.

Método de solução

Exercício 2.4.4 (um problema de valor inicial)

$$\frac{dy}{dx} = \frac{xy^2 - \cos x \sin x}{y(1 - x^2)}, \quad y(0) = 2.$$

Resolução

Reescrevemos a equação na forma

$$(\cos x \sin x - xy^2) dx + y(1 - x^2) dy = 0,$$

que resulta ser exata já que

$$\frac{\partial M}{\partial y} = -2xy = \frac{\partial N}{\partial x}.$$



Método de solução

Segundo o teorema 2.4.2 existirá uma função $f(x, y)$ tal que

$$N(x, y) = \frac{\partial f}{\partial y} = y(1 - x^2).$$

Integrando com respeito a y obtemos

$$f(x, y) = \frac{y^2}{2}(1 - x^2) + h(x).$$

A derivada parcial com respeito a x é

$$\frac{\partial f}{\partial x} = -xy^2 + h'(x) = M(x, y) = \cos x \sin x - xy^2.$$



Método de solução

Disto deduz-se que $h'(x) = \cos x \sin x$ e, portanto,

$$h(x) = - \int \cos x (-\sin x) dx = -\frac{1}{2} \cos^2 x.$$

Então a função é

$$f(x, y) = \frac{y^2}{2}(1 - x^2) - \frac{1}{2} \cos^2 x.$$

E a solução da equação em forma implícita

$$\frac{y^2}{2}(1 - x^2) - \frac{1}{2} \cos^2 x = c_1.$$

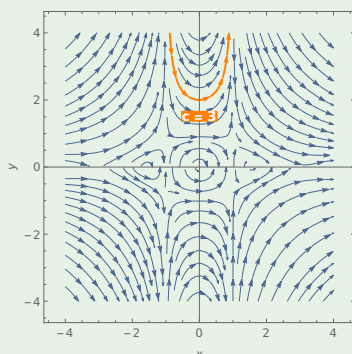


Método de solução

Simplificando (substituindo $2c_1$ por c) obtemos

$$y^2(1 - x^2) - \cos^2 x = c.$$

Considerando a condição inicial, $y(0) = 2 \Rightarrow c = 3$, obtemos uma solução implícita



$$y^2(1 - x^2) - \cos^2 x = 3.$$

Fatores integrantes

Definição 2.4.5 (fator integrante)

Se a equação

$$M(x, y)dx + N(x, y)dy = 0 \quad (10)$$

não é exata, mas a equação

$$\mu(x, y)M(x, y)dx + \mu(x, y)N(x, y)dy = 0,$$

que resulta de multiplicar (10) pela função $\mu(x, y)$, é exata, então $\mu(x, y)$ denomina-se **fator integrante** da equação (10).

Fatores integrantes

Teorema 2.4.6 (fatores integrantes)

Se $\frac{M_y - N_x}{N}$ é contínua e só depende de x , então

$$\mu(x) = e^{\int \left(\frac{M_y - N_x}{N} \right) dx} \quad (11)$$

é um fator integrante para a equação (10).

Se $\frac{N_x - M_y}{M}$ é contínua e só depende de y , então

$$\mu(y) = e^{\int \left(\frac{N_x - M_y}{M} \right) dy} \quad (12)$$

é um fator integrante para a equação (10).

Fatores integrantes

Método para achar fatores integrantes

- ① Se $Mdx + Ndy = 0$ não é separável nem linear, calculamos M_y e N_x .

Se $M_y = N_x$, então a equação é exata.

- ② Se não é exata, consideremos

$$\frac{M_y - N_x}{N}. \quad (13)$$

Se só depende de x , então um fator integrante virá dado pela fórmula (11).



Fatores integrantes

- ③ Caso contrário, consideremos

$$\frac{N_x - M_y}{M}. \quad (14)$$

Se só depende de y , então um fator integrante virá dado pela fórmula (12).

Fatores integrantes

Exercício 2.4.7 (uma equação diferencial não exata)

$$xy \, dx + (2x^2 + 3y^2 - 20) \, dy = 0.$$

Resolução

Consideremos as identificações

$$M = xy,$$

$$N = 2x^2 + 3y^2 - 20,$$

e as derivadas parciais

$$M_y = x,$$

$$N_x = 4x.$$



Fatores integrantes

Consideramos agora o quociente (13),

$$\frac{M_y - N_x}{N} = \frac{-3x}{2x^2 + 3y^2 - 20},$$

que depende de x e de y . Consideramos então o dado em (14),

$$\frac{N_x - M_y}{M} = \frac{3}{y},$$

que só depende de y . Então, segundo o teorema 2.4.6, o fator integrante será

$$\mu(y) = e^{\int \left(\frac{3}{y}\right) dy} = e^{3 \ln y} = e^{\ln y^3} = y^3.$$



Fatores integrantes

Portanto, multiplicando a equação diferencial inicial por este fator integrante obtemos a equação diferencial exata

$$xy^4 dx + (2x^2y^3 + 3y^5 - 20y^3) dy = 0,$$

com uma família de soluções dada por

$$\frac{1}{2}x^2y^4 + \frac{1}{2}y^6 - 5y^4 = c.$$

Análise qualitativa

Equações separáveis

Equações lineares

Equações exatas. Fatores integrantes

Soluções por substituições

Modelos lineares e não lineares

Substituições

Se a equação

$$M(x, y)dx + N(x, y)dy = 0$$

não é separável, nem exata, nem linear, poderíamos tentar transformá-la numa equação que saibamos resolver mediante uma substituição.

Procedimento de substituição

- 1 Identificar o tipo de equação e determinar a substituição adequada.
- 2 Reescrever a equação em termos das novas variáveis.
- 3 Resolver a equação transformada.
- 4 Expressar a solução em termos das variáveis originais.

Equação homogénea

Definição 2.5.1 (equação homogénea)

Uma equação diferencial de primeira ordem

$$M(x, y)dx + N(x, y)dy = 0 \quad (15)$$

diz-se que é **homogénea** se ambos os coeficientes M e N são funções homogéneas do mesmo grau, isto é,

$$\begin{aligned} M(tx, ty) &= t^\alpha M(x, y), \\ N(tx, ty) &= t^\alpha N(x, y), \end{aligned}$$

com $\alpha \in \mathbb{R}$.

Equação homogénea

Método para reduzir (15) a uma equação separável

Qualquer das substituições

$$u = \frac{y}{x},$$

$$v = \frac{x}{y},$$

onde u e v são novas variáveis dependentes, reduzirá a equação homogénea a uma equação separável.

Equação homogénea

Exercício 2.5.2 (equação homogénea)

$$(x^2 + y^2) dx + (x^2 - xy) dy = 0.$$

Resolução

Comprovamos que os coeficientes M e N são funções homogéneas de segundo grau

$$M(x, y) = x^2 + y^2 \Rightarrow M(tx, ty) = (tx)^2 + (ty)^2 = t^2(x^2 + y^2),$$

$$N(x, y) = x^2 - xy \Rightarrow N(tx, ty) = (tx)^2 - (tx)(ty) = t^2(x^2 - xy).$$

Equação homogénea

Portanto, se tomamos $y = ux$, temos

$$dy = u dx + x du.$$

Substituindo obtemos a equação separável

$$\begin{aligned}(x^2 + u^2 x^2) dx + (x^2 - ux^2) (u dx + x du) &= 0 \\ x^2(1 + u) dx + x^3(1 - u) du &= 0 \\ \frac{1 - u}{1 + u} du + \frac{dx}{x} = 0 &\Rightarrow \left(-1 + \frac{2}{1 + u}\right) du + \frac{dx}{x} = 0.\end{aligned}$$



Equação homogénea

Integrando e desfazendo a substituição de variáveis obtemos

$$\begin{aligned}-u + 2 \ln |1 + u| + \ln |x| &= \ln |c| \\ -\frac{y}{x} + 2 \ln \left|1 + \frac{y}{x}\right| + \ln |x| &= \ln |c|.\end{aligned}$$

Que se pode pôr como

$$\ln \left| \frac{(x + y)^2}{cx} \right| = \frac{y}{x} \Rightarrow \boxed{(x + y)^2 = cxe^{\frac{y}{x}}}.$$

Análise qualitativa

Equações separáveis

Equações lineares

Equações exatas. Fatores integrantes

Soluções por substituições

Modelos lineares e não lineares

Modelos lineares

Crescimento e decrescimento

O problema de valor inicial

$$\frac{dx}{dt} = kx, \quad x(t_0) = x_0, \quad (16)$$

onde k é a **constante de proporcionalidade**, serve de modelo para diversos fenómenos que implicam crescimento e decrescimento.

Modelos lineares

Exercício 2.6.1 (meia-vida)

Um reator converte ^{238}U num isótopo do ^{239}Pu . Após 15 anos determina-se que se desintegrou o 0.043% da quantidade inicial A_0 de plutónio. Acha a meia-vida do isótopo se a taxa de desintegração é proporcional à quantidade restante.

Resolução

Se $A(t)$ denota a quantidade de plutónio restante em qualquer tempo, o modelo para este processo virá dado pelo PVI

$$\frac{dA}{dt} = kA, \quad A(0) = A_0, \quad (17)$$

onde k é a constante de decaimento.



Modelos lineares

É fácil ver que esta é uma equação diferencial linear e separável

$$\frac{dA}{A} = k dt,$$

de cuja integração obtemos

$$\ln A = k t + c.$$

Aplicando a condição inicial em $t = 0$ temos que $\ln A_0 = c$.
Portanto a solução será

$$\ln A - \ln A_0 = k t \Rightarrow \ln \frac{A}{A_0} = k t \Rightarrow \boxed{A(t) = A_0 e^{kt}}.$$



Modelos lineares

Do facto de que após 15 anos permaneça o 99.957% do material deduzimos a constante de decaimento

$$0.99957A_0 = A(15) \Rightarrow 0.99957A_0 = A_0e^{15k} \Rightarrow k = -0.00002867.$$

Portanto, neste caso temos

$$A(t) = A_0e^{-0.00002867t}. \quad (18)$$

Por outra parte, tendo em conta que a meia-vida corresponde ao tempo $t_{1/2}$,

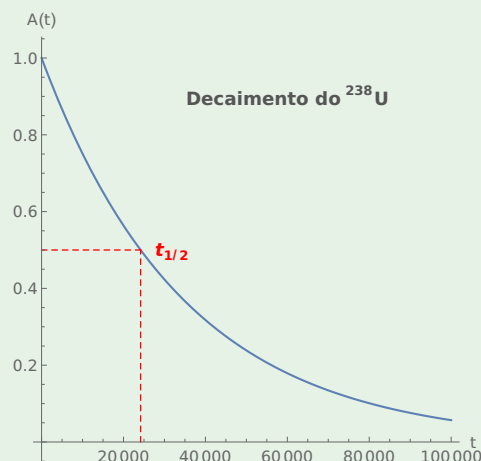
$$A(t_{1/2}) = \frac{1}{2}A_0. \quad (19)$$

→

Modelos lineares

De (18) e (19) concluímos que a meia-vida do isótopo é

$$\frac{1}{2}A_0 = A_0e^{-0.00002867t_{1/2}} \Rightarrow t_{1/2} \approx 24\,180 \text{ anos}.$$



Modelos não lineares

Dinâmica de populações

Nos modelos anteriores consideramos que a **taxa de crescimento relativa ou específica** considerada em (16),

$$\frac{\frac{dx}{dt}}{x} = k, \quad (20)$$

era **constante**.

Porém, isto pode dar lugar a modelos pouco realistas, posto que é difícil que se produza crescimento exponencial durante longos períodos de tempo.



Modelos não lineares

Dinâmica de populações

Hipótese de dependência da densidade

Consideramos que a taxa de crescimento/decrescimento de uma população é **dependente** do número de elementos da população

$$\frac{\frac{dx}{dt}}{x} = f(x) \Rightarrow \frac{dx}{dt} = x f(x), \quad (21)$$

tal e como geralmente se supõe nos modelos de populações animais.

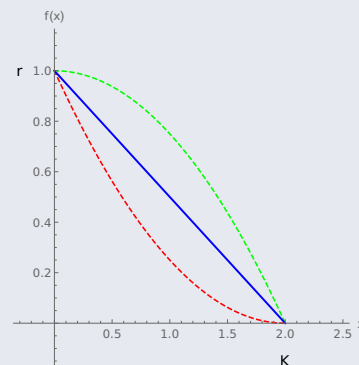
Modelos não lineares

A equação logística

- Suponhamos que um entorno é capaz de sustentar unicamente um número fixo de indivíduos K (**capacidade de suporte** do entorno).
- Portanto, a função f em (21) será tal que

- a) $f(0) = r$,
- b) $f(K) = 0$.

Na figura mostram-se três possíveis funções f que verificam as duas condições.



Modelos não lineares

A equação logística

- Na hipótese mais simples $f(x)$ é linear, isto é

$$\left. \begin{array}{l} f(x) = c_1 x + c_2 \\ \text{Condições: } \begin{array}{l} f(0) = r \\ f(K) = 0 \end{array} \end{array} \right\} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} c_1 = -\frac{r}{K} \\ c_2 = r \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow f(x) = r - \frac{r}{K}x.$$

- Portanto, (21) transforma-se em

$$\frac{dx}{dt} = x \left(r - \frac{r}{K}x \right).$$



Modelos não lineares

A equação logística

- Renomeando $a = r$ e $b = \frac{r}{K}$ obtemos, finalmente, a equação não linear conhecida como **equação logística**

$$\frac{dx}{dt} = x(a - bx) = \underbrace{ax}_{\text{linear}} - \underbrace{bx^2}_{\text{não linear} \rightarrow \text{concorrência}},$$

cujas solução é a **função logística**

$$x(t) = \frac{ax_0}{bx_0 + (a - bx_0)e^{-at}}. \quad (22)$$

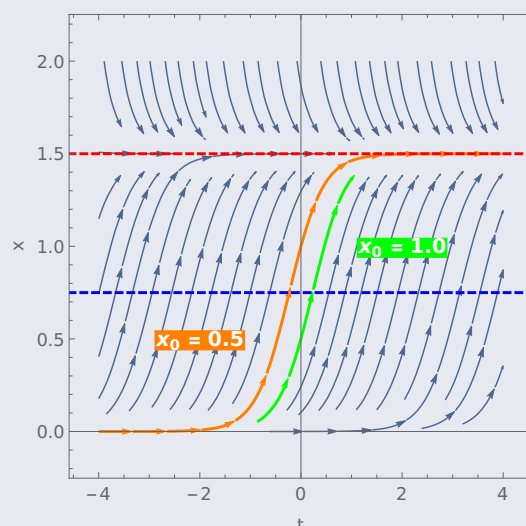
Modelos não lineares

A função logística

- Propriedades:

$$\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = \frac{a}{b}$$

$$\lim_{t \rightarrow -\infty} x(t) = 0$$



Crescimento logístico

Exercício 2.6.2 (crescimento logístico)

Um estudante, contagiado por um vírus, regressa a um comunidade universitária cuja população é de 400 indivíduos. Supondo que a taxa de propagação do vírus é proporcional tanto ao número x de estudantes infetados como ao número de estudantes não infetados, calcula o número de estudantes infetados após uma semana se se observa, ademais, que logo de 4 dias $x(4) = 10$.

Resolução

Supondo que ninguém abandona a comunidade durante a pandemia, devemos resolver o PVI

$$\frac{dx}{dt} = kx(400 - x), \quad x(0) = 1. \quad (23)$$



Crescimento logístico

Identificando $a = 400k$ e $b = k$, a partir de (22) deriva-se imediatamente que

$$x(t) = \frac{400k}{k + 399ke^{-400kt}} = \frac{400}{1 + 399e^{-400kt}}.$$

Tendo em conta que $x(4) = 10$, obtemos k a partir de

$$10 = \frac{400}{1 + 399e^{-1600k}} \Rightarrow k = \frac{\ln \frac{133}{13}}{1600} = 0.00145337.$$

Portanto,

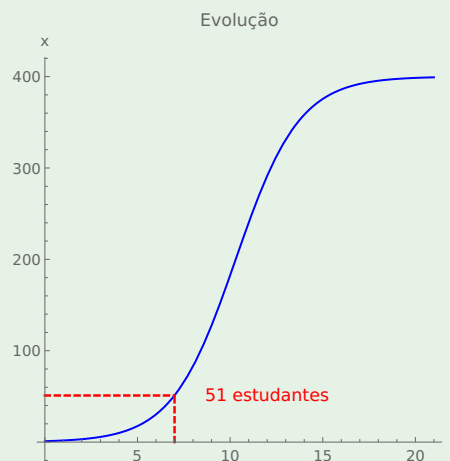
$$x(t) = \frac{400}{1 + 399e^{-0.581348t}}.$$



Crescimento logístico

Ao cabo dos 5 dias teríamos

$$x(7) = \frac{400}{1 + 399e^{-4.069436}} \Rightarrow x(7) \simeq 51 \text{ estudantes}.$$



Licença

O trabalho Matemáticas III – T2. Equações diferenciais ordinárias de primeira ordem de *Manuel Andrade Valinho* está licenciado com uma Licença [Creative Commons - Atribuição-NãoComercial-SemDerivações 4.0 Internacional](https://creativecommons.org/licenses/by-nc-nd/4.0/).

