

Examen de Señales Digitales (GRADO) de Junio de 2012

NOMBRE:

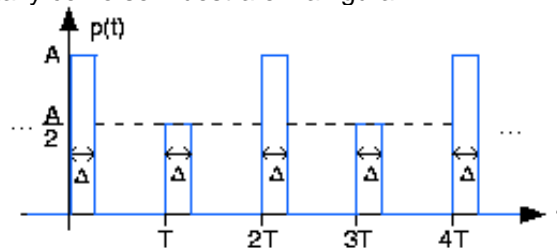
1. Suponga un tono puro descrito por la expresión $a(t) = \text{sen}(2\pi 4000t + \theta)$ que ha sido muestreado con un periodo de muestreo $T_s = 2,5 \cdot 10^{-4}$ obteniendo una señal en tiempo discreto $s(n)$. De dicha señal se toman 32 muestras consecutivas ($n=0, \dots, 31$).

- Indique una expresión analítica en tiempo discreto que describa la señal $s(n)$ con 32 muestras.
- Justifique si la señal está correctamente muestreada o no.
- Obtenga la transformada de Fourier de la señal discreta con 32 muestras e indique como depende de la fase θ .
- Obtenga la DFT de la señal discreta con 32 muestras e indique como depende de la fase θ .

2. Un sistema discreto está gobernado por la siguiente expresión: $y(n) = y(n-1) + \frac{x(n) + x(n-1)}{2}$

- Obtenga la función de transferencia.
- Obtenga la salida del sistema un tono puro $x(n) = \text{sen}(n\pi)$
- Si se observa como salida, $y(n) = \delta(n) + \delta(n-1)$ ¿cuál ha sido la entrada?

3. Un muestreador de señales tiene un curioso problema hardware: los pulsos de muestreo impares tienen la mitad de la amplitud normal, tal y como se muestra en la figura:



- Calcule como sería la transformada de Fourier de una señal discreta muestreada con dicho sistema si, en condiciones normales, tuviera un espectro $X(\omega)$.
- Una señal que cumpliera inicialmente con el teorema del muestreo, ¿sería recuperable al muestrearse de dicha forma?

Nota: $\sum_{n=-\infty}^{+\infty} e^{-j2\omega n} = \delta(2\omega)$.

4. Se quiere diseñar un sistema LIT de tiempo discreto que tenga la propiedad de que si la entrada es

$$x(n) = \left(\frac{1}{2}\right)^n u(n) - \left(\frac{1}{4}\right)^{n-1} u(n-1), \text{ entonces la salida es } y(n) = \left(\frac{1}{3}\right)^n u(n).$$

- Encuentre la respuesta al impulso de un sistema en tiempo discreto que tenga esta propiedad.
- Encuentre una ecuación en diferencias que relacione la entrada y la salida y que caracterice el sistema.
- Dibuje de forma aproximada el módulo de la respuesta en frecuencias del sistema (tome valores en $\omega=0$, $\omega=\pi/2$ y $\omega=\pi$).

5. Convierta el filtro con función de transferencia $H(z) = \frac{1-z^{-1}}{1-az^{-1}}$ cuando $a < 1$, en un filtro ranura que rechace la frecuencia $\omega_0 = \pi/4$ y sus armónicos.

- Determine la ecuación en diferencias de ambos filtros.
- Represente el diagrama de polos y ceros de ambos filtros.
- Represente la respuesta en magnitud de ambos filtros.

