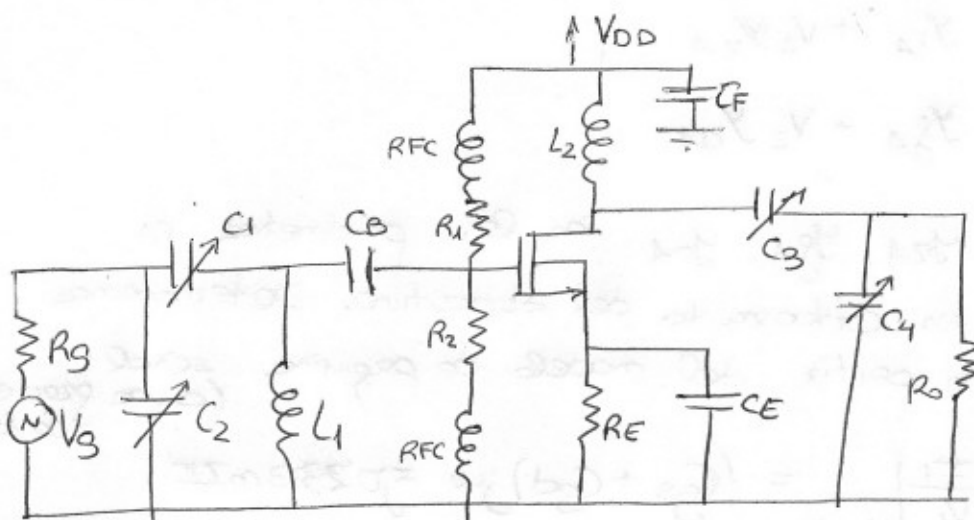


Problema 4



Datos

$$R_o = 50 \Omega$$

$$f_o = 10 \text{ MHz}$$

$$\beta = 20 \text{ kHz}$$

$$V_{GS} = 2 \text{ V}$$

$$V_{DS} = 5 \text{ V}$$

$$I_{DS} = 0.25 \text{ mA}$$

$$L = 2 \mu \text{ m}$$

$$W = 10 \mu \text{ m}$$

$$C_{gs} = 2.3 \text{ pF}$$

$$C_{gd} = 1.3 \text{ pF}$$

$$C_{ds} = 0.0 \text{ pF}$$

$$Z_{ds} = 1.5 \text{ M}\Omega$$

$$V_{TH} = 1 \text{ V}$$

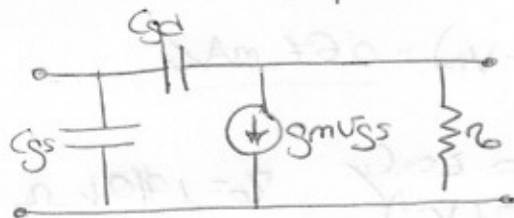
$$R_g = 600 \Omega$$

a) Estudiar la estabilidad del transistor.

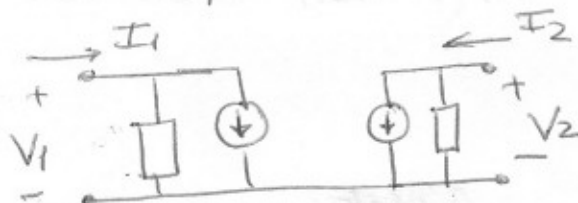
(Nuestro objetivo es que el amplificador sea estable y funcione en condiciones de máxima transferencia de potencia).

Para determinar la estabilidad calculamos el factor C de Linvill.

El modelo de pequeña señal del transistor es:



o equivalentemente:



En base a este modelo podemos plantear las ecuaciones de parámetros en admitancia "y":

$$\begin{cases} I_1 = V_1 y_{1A} + V_2 y_{2A} \\ I_2 = V_1 y_{gA} + V_2 y_{oA} \end{cases}$$

donde y_{1A} , y_{2A} , y_{gA} , y_{oA} son los parámetros en admitancia en cortocircuito del dispositivo. Determinamos su valor a partir del modelo de pequeña señal: (a una frecuencia de 10 MHz)

$$y_{1A} = \left. \frac{I_1}{V_1} \right|_{V_2=0} = (G_s + G_d)j\omega = j0.23 \text{ m}\Omega^{-1}$$

$$y_{2A} = \left. \frac{I_1}{V_2} \right|_{V_1=0} = -j\omega C_{gd} = -j0.08 \text{ m}\Omega^{-1}$$

$$y_{gA} = \left. \frac{I_2}{V_1} \right|_{V_2=0} = g_m - j\omega C_{gd} = (0.67 - j0.08) \text{ m}\Omega^{-1}$$

$$y_{oA} = \left. \frac{I_2}{V_2} \right|_{V_1=0} = \frac{1}{r_o} + j\omega C_{gd} = (0.025 + j0.08) \text{ m}\Omega^{-1}$$

Obtenemos g_m asumiendo que el transistor opera en la región de saturación, como:

$$g_{m \text{ sat}} = \mu_n C_{ox} \frac{W}{L} (V_{GS} - V_{TH}) = 0.67 \text{ mA/V}$$

$$r_o = \frac{1}{\lambda I_D} \quad (\text{Hay efecto Early con } \lambda = 0.1 \text{ V}^{-1}) \quad r_o = 40 \text{ k}\Omega$$

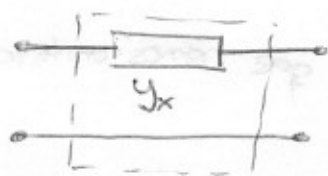
El factor C de Linvill:

$$C = \frac{|y_g y_o|}{2 \operatorname{Re}(y_i) \operatorname{Re}(y_o) - \operatorname{Re}(y_g y_o)} = \frac{0.054}{2 \cdot 0.025 - (-6.4 \cdot 10^{-3})} = 8.437$$

Como se tiene que $C > 1$, el dispositivo es potencialmente inestable, es decir, puede ser inestable para determinados valores de las admitancias de carga y fuente.

(b) Estabilizaremos el transistor para cualquier elección de carga o fuente. Es necesario, dado que hemos obtenido que $C > 1$.

Para que el dispositivo sea incondicionalmente estable, vamos a neutralizarlo añadiendo una red de realimentación.



Condicionalmente esta red de realimentación, tenemos que

$$Y_{ig} = Y_{bg} = Y_x$$

$$Y_{fg} = Y_{zf} = -Y_x$$

Elegimos Y_{zf} (producto admitancia de transferencia inversa de la red de realimentación) de forma que se anule Y_{zt} (del circuito realimentado).

$$Y_{zf} = -Y_{zt} = -Y_x = j0.08 \text{ m}\Omega^{-1}$$

de esta manera, el amplificador es incondicionalmente estable. Como Y_{zt} no tiene parte real, es fácil encontrar el valor de Y_{zf} .

Introducimos, por tanto, una bobina para que a la frecuencia de 10 MHz se anule la realimentación interna entre base y colector.

$$Y_x = -j0.08 \cdot 10^{-3} \Omega^{-1} = \frac{-j}{\omega L} \text{ es la admitancia de la bobina que colocamos.}$$

$$\text{Despejamos: } \underline{L = 198.95 \mu H}$$

Ya hemos uniteralizado, y el sistema es incondicionalmente estable. Para comprobarlo, calculamos de nuevo el factor C de Unill. Las pandmetas Y del circuito realimentado son:

$$Y_{ic} = Y_{it} + Y_{ig} = Y_{it} + Y_x = j0.15 \cdot 10^{-3} \Omega^{-1}$$

$$Y_{zc} = Y_{zt} + Y_{zg} = Y_{zt} - Y_x = 0 \text{ (debido a que hemos uniteralizado)}$$

$$Y_{gc} = Y_{gt} + Y_{gg} = Y_{gt} - Y_x = 0.67 \cdot 10^{-3} \Omega^{-1}$$

$$Y_{bc} = Y_{bt} + Y_{bg} = Y_{bt} + Y_x = 0.05 \cdot 10^{-3} \Omega^{-1}$$

$$C = \frac{|Y_{gc} Y_{zc}|}{2 \operatorname{Re}(Y_i) \operatorname{Re}(Y_o) - \operatorname{Re}(Y_g Y_z)} = 0$$

por lo tanto, el circuito es incondicionalmente estable, independientemente de las admitancias de fuente y carga.

C

Supongamos que $G_S = 2 \cdot 10^{-3} \Omega^{-1}$ (conductancia del circuito de acople de entrada).

En este caso, fijado G_S , elegimos el factor de Stern deseado para obtener G_L despejando en:

$$k = \frac{2(\operatorname{Re}(y_{i1}) + \operatorname{Re}(Y_S))(\operatorname{Re}(y_{o2}) + \operatorname{Re}(Y_L))}{|y_{g1} y_{r2}| + \operatorname{Re}(y_{g1} y_{r2})}$$

(con los parámetros "y" del circuito sin recalentado, del apartado a).

Vamos a diseñar para un factor de Stern de $k=2$, y para $k=4$ (criterio más conservador).

Con $k=2$

$$2 = \frac{2(0 + 2 \cdot 10^{-3})(0.025 \cdot 10^{-3} + G_L)}{5.4 \cdot 10^{-8} + (-6.4 \cdot 10^{-9})}, \text{ de donde } G_L = 1.2 \cdot 10^{-6} \Omega^{-1}$$

Ahora obtenemos B_S , B_L mediante un procedimiento iterativo:

$$Y_S = G_S + jB_S = (Y_i)^*$$

$$Y_L = G_L + jB_L = (Y_o)^*$$

donde

$$Y_i = y_{i1} - \frac{y_{g1} y_{r2}}{y_{o1} + Y_L}$$

$$Y_o = y_{o1} - \frac{y_{g1} y_{r2}}{y_{i1} + Y_S}$$

$$B_S = -\operatorname{Im}(Y_i)$$

$$B_L = -\operatorname{Im}(Y_o)$$

inicialmente, $B_L = j0.08 \cdot 10^{-3} \Omega^{-1}$

hallamos Y_L , calculamos Y_i y obtenemos B_S . A partir de Y_S calculamos Y_o y obtenemos $B_L \rightarrow Y_L$

una vez que caregen las iteraciones, tenemos que:

$$y_L = (1.2 \cdot 10^{-6} - j0.001) \Omega^{-1}$$

$$y_i = (-0.00029 + j0.0011) \Omega^{-1}$$

$$y_s = (0.002 - j0.0011) \Omega^{-1}$$

$$y_o = (4.25 \cdot 10^{-5} + j0.0001) \Omega^{-1}$$

tenemos aumentado y_L e y_s para aumentar el factor de sinton.
A cambio, se tiene una disminución de la ganancia.

$$G_A = \frac{|y_g|^2 G_s}{\text{Re}[y_{iA} y_{oA} - y_{gA} y_{eA} + y_{oA} y_s] (y_i + y_s)^{-1}} = 4.57$$

Con $k=4$

Realizamos el mismo proceso de antes.

obtenemos a $k=4 \rightarrow G_L = 2.26 \cdot 10^{-5}$

mediante el proceso iterativo, hallamos:

$$y_L = (2.26 \cdot 10^{-5} - j0.00001) \Omega^{-1}$$

$$y_i = (-0.00014 + j0.0009) \Omega^{-1}$$

$$y_s = (0.002 - j0.0009) \Omega^{-1}$$

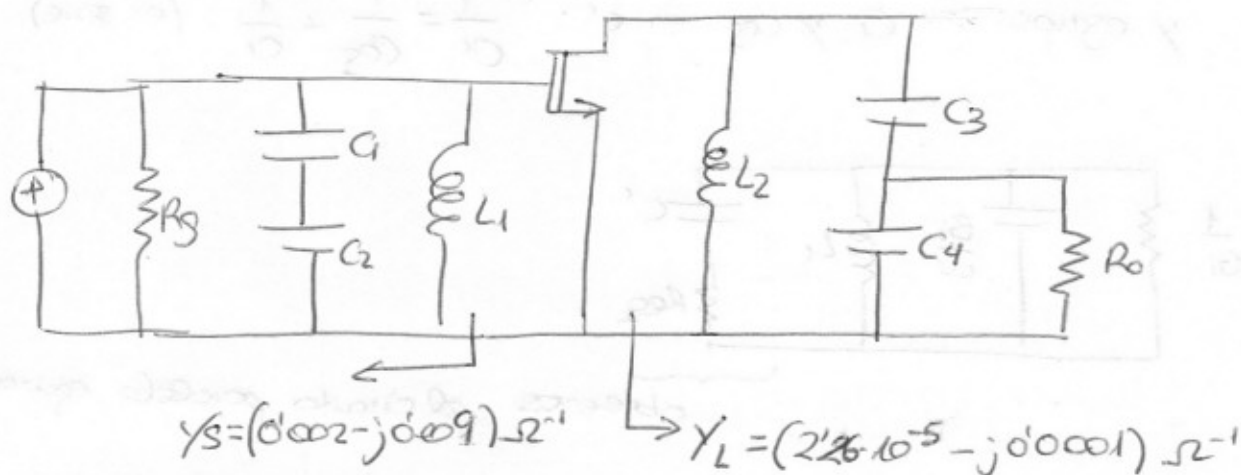
$$y_o = (4.46 \cdot 10^{-5} + j0.00001) \Omega^{-1}$$

La ganancia que se obtiene en este caso es:

$$G_A = 4.44$$

Comprobamos que se disminuye la ganancia a un factor k de sinton más elevado.

- d) Ya hemos estabilizado el circuito en un criterio conservador ($k=4$). A esta solución, vamos a diseñar las redes de acoplamiento de entrada y salida para trabajar en condiciones de máxima transferencia de potencia a la carga. Añadimos una red tapped capacitor a la entrada y otra a la salida, de forma que nos quede:



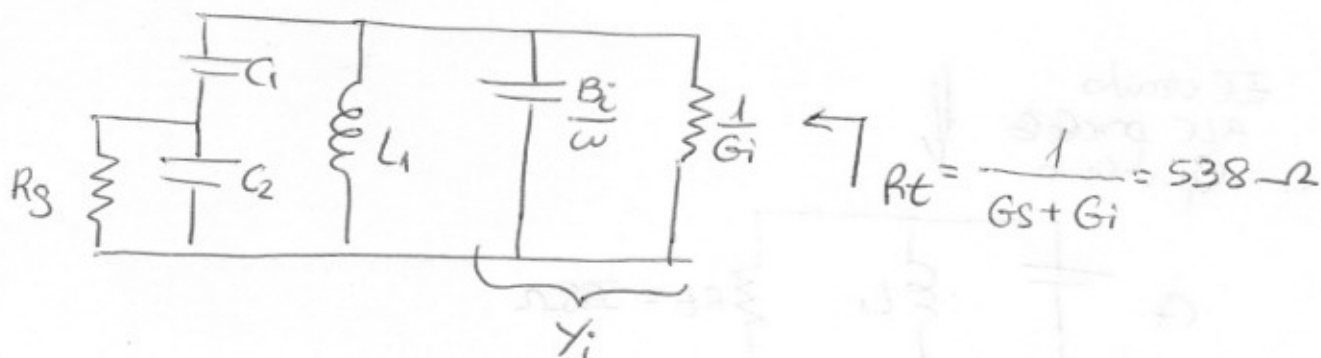
y tenemos que

$$Y_i = (-0.00014 + j0.009) \Omega^{-1}$$

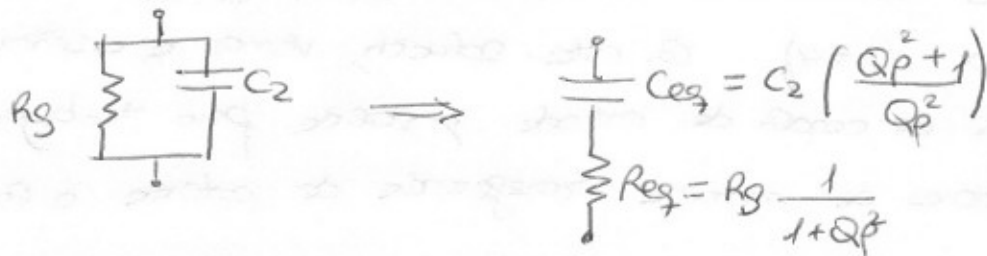
$$Y_o = (4.46 \cdot 10^{-5} + j0.0001) \Omega^{-1}$$

Red de entrada

Circuito resonante, dado que se compensa la parte imaginaria de Y_s e Y_i .

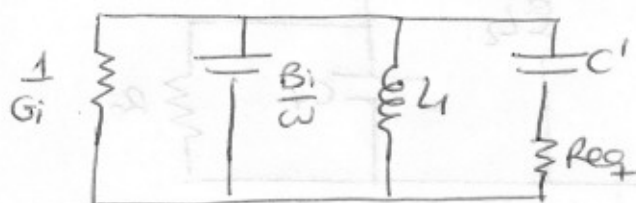


Obtenemos el circuito serie equivalente de $R_g C_2$:

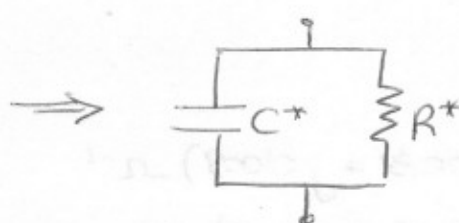


$$Q_p = R_g C_2 \omega$$

y agrupamos C_1 y C_{eq} en C' : $\frac{1}{C'} = \frac{1}{C_{eq}} + \frac{1}{C_1}$ (en serie).



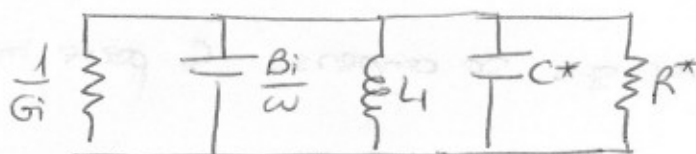
obtenemos el circuito paralelo equivalente:



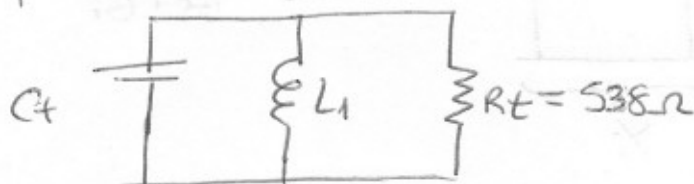
$$R^* = R_{eq} (Q_s^2 + 1)$$

$$C^* = C' \frac{Q_s^2}{Q_s^2 + 1}$$

$$Q_s = \frac{1}{\omega C' R_{eq}}$$



El circuito
RLC paralelo
equivalente



$$C_4 = C^* + \frac{B_i}{\omega}$$

Según el enunciado, el ancho de banda es de 20kHz,
 con lo que hallamos el valor de C_t :

$$B = \frac{1}{2\pi C_t R_t} = 20\text{kHz} \rightarrow C_t = 14'79 \text{ nF}$$

La frecuencia de resonancia: $\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{L C_t}} = 10\text{MHz} \cdot 2\pi$

despejando, $\boxed{L = 0'017 \mu\text{H}}$

Ahora calculamos "hacia atrás" los valores de los componentes:

$$C^* = C_t - \frac{B_i}{\omega_0} = 14'64 \text{ nF}$$

$$\frac{1}{R_t} = G_i + \frac{1}{R^*} \quad (\text{agrupados en paralelo})$$

$$\rightarrow R^* = 500'3 \Omega$$

Con esto, diseñamos una red tapped capacitor que transfiere la resistencia de fuente de 600Ω en $R^* = 500'3\Omega$, donde $C^* = 14'64nF$ y $L_1 = 0'017\mu H$ (el circuito RLC paralelo equivalente al tapped capacitor), y a una frecuencia de $10MHz$.

$$Q_t = C^* \omega_0 R^* = 460 \quad (\text{utilizaremos las expresiones aproximadas porque } 460 \gg 10)$$

$$N = \sqrt{\frac{R^*}{R_g}} = 0'91$$

$$Q_p = \sqrt{\frac{Q_t^2 + 1}{N^2} - 1} = 505'4 \quad (\text{utilizaremos las expresiones aproximadas})$$

$$C_2 \approx N C^* = 13'32nF$$

$$C_1 \approx \frac{N}{N-1} C^* = \text{nos sale una capacidad negativa, lo que el diseño no tiene}$$

Salvado debido a que $R^* < R_g$.

Vamos a diseñar, por tanto, suponiendo que $R_g = 50\Omega$.
En este caso:

$$Q_t = 460 \quad (\text{no cambia})$$

$$N = 10 \quad (\text{ya es } N > 1)$$

$$Q_p = 45'9 \quad (\text{utilizaremos fórmulas aproximadas})$$

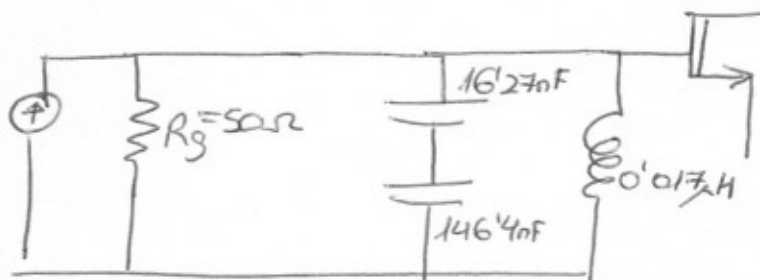
$$C_2 \approx N C^* = 146'4nF$$

$$C_1 \approx \frac{N}{N-1} C^* = 16'27nF$$

Heamos diseñado:

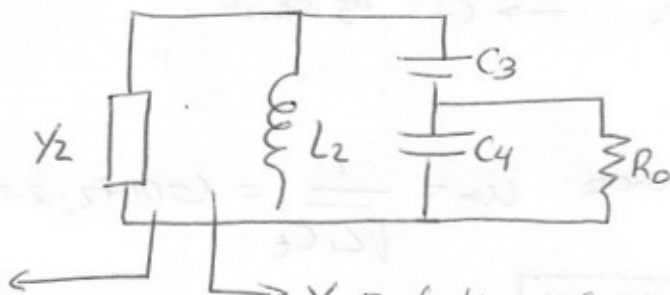
A la entrada:

para la máxima transferencia de potencia.



Red de salida

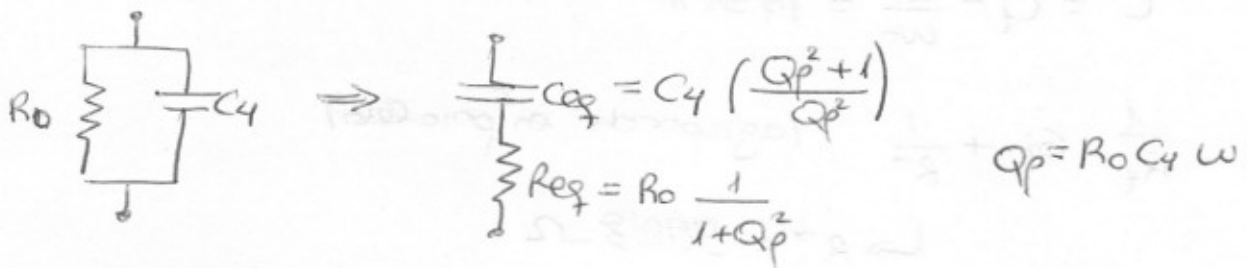
A la salida tenemos que:



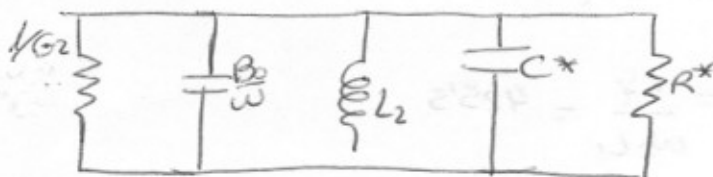
$$Y_L = (2'4 \cdot 10^{-6} - j0'0001) \Omega^{-1}$$

$$Y_2 = (4'27 \cdot 10^{-5} + j0'0001) \Omega^{-1}$$

Siguiendo un procedimiento similar al de la red de entrada,



Agrupamos C_{eq} y C_3 en C' : $\frac{1}{C'} = \frac{1}{C_{eq}} + \frac{1}{C_3}$ (en serie)

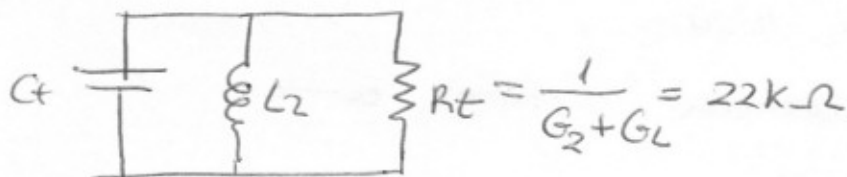


$$R^* = R_{eq} (Q_s^2 + 1)$$

$$C^* = C' \frac{Q_s^2}{Q_s^2 + 1}$$

$$Q_s = \frac{1}{\omega C' R_{eq}}$$

Circuito RLC
paralelo equivalente. ↓



$$B = 20kHz = \frac{1}{2\pi C_t R_t} \rightarrow C_t = 361'7 pF \quad \omega B = \frac{1}{\sqrt{L_2 C_t}} \rightarrow \underline{L_2 = 0'7 \mu H}$$

Ahora calculamos "hacia atrás" los valores de los componentes.

$$C^* = C_t - \frac{B_0}{\omega_0} = 360 \text{ pF}$$

$$\frac{1}{R_t} = G_0 + \frac{1}{R^*} \rightarrow R^* = 1'17 \text{ m}\Omega$$

Diseñamos la red tapped capacitor para la salida. Debe transformar la resistencia de carga que tenemos de $R_0 = 50 \Omega$ en $R^* = 1'17 \text{ m}\Omega$, donde $C^* = 360 \text{ pF}$ y $L_2 = 0'7 \mu\text{H}$.

$$Q_t = C^* \omega_0 R^* = 26 \cdot 10^2 \text{ (expresiones aproximadas)}$$

$$N = \sqrt{\frac{R^*}{R_0}} = 152'9$$

$$Q_p = \sqrt{\frac{Q_t^2 + 1}{N^2} - 1} = 170 \text{ (expresiones aproximadas)}$$

$$C_1 \approx N C^* = 55 \text{ nF}$$

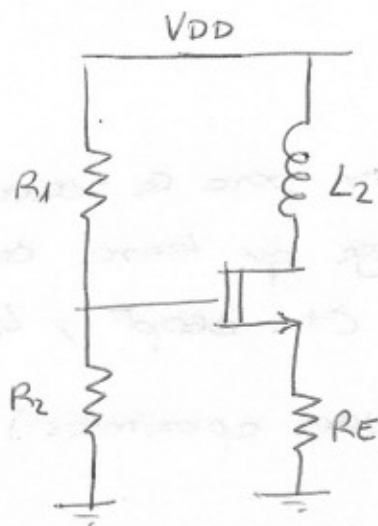
$$G = \frac{N}{N-1} C^* = 362'4 \text{ pF}$$

Entonces diseñamos a la salida:

para la máxima transferencia de potencia



© Proporcionamos la red de polarización para que el transistor esté en el punto de operación adecuado.



→ Despreciamos la resistencia serie parásita de la bobina, ya lo que en este componente no hay caída de tensión.

tenemos que: $I_D = 0.25 \text{ mA}$

Podemos plantear las ecuaciones:

$$\begin{cases} V_{DS} = 5 \text{ V} = V_{DD} - I_D R_E \\ V_{GS} = 2 \text{ V} = \frac{V_{DD} R_2}{R_1 + R_2} - I_D R_E \end{cases}$$

datos del
transistor

Elegimos V_{DD} , R_E , R_1 , R_2 para cumplir estas ecuaciones. V_{DD} ha de ser mayor de 5V. Con la resistencia R_E estabilizamos el punto de operación del transistor. No nos interesa disipar potencia en esta resistencia.

Elegimos $I_D \cdot R_E = 0.5 \text{ V}$ → $R_E = 2 \text{ k}\Omega$
→ $V_{DD} = 5.5 \text{ V}$

Ahora elegimos R_1 , R_2 de valor elevado para no perturbar la impedancia de entrada del amplificador en pequeña señal.

$R_1 = 100 \text{ k}\Omega$ → $2 \text{ V} = \frac{5.5 \cdot R_2}{100 + R_2} - 0.5$ → $R_2 = 83.3 \text{ k}\Omega$

Los condensadores de desacople C_B , C_E deben comportarse como cortocircuito a la frecuencia de trabajo, con lo que la impedancia que presenta debe ser:

$$(R_1 // R_2) \gg \frac{1}{\omega C_B} \rightarrow C_B \gg 350'2 \text{ pF}$$

$$R_E \gg \frac{1}{\omega C_E} \rightarrow C_E \gg 7'95 \text{ pF}$$

Elegimos, por tanto, $C_B = 1 \text{ nF}$, $C_E = 1 \text{ nF}$ para cumplir esto.

Las bobinas RFC actúan como choque de radiofrecuencia. Deben presentar una impedancia tal que se comporten como circuito abierto a la frecuencia de trabajo.

$$L_{RFC} \cdot \omega \gg R_i \rightarrow L_{RFC} \gg$$

El valor de estas bobinas ha de ser muy elevado.